DS 3 : Loi de frottement solide & Thermodynamique des systèmes ouverts Éléments de correction

| N° | Elts de rép. | Pts | Note |
|-------|---------------------|-----|------|
| 00-00 | Titre de l'exo | 0 | 0 |
| 0 | éléments de réponse | 0 | 0 |

| 01-10 | Influence de l'état de la route sur la distance d'arrêt | 10 | |
|-------|---|----|--|
| 1 | Bilan des forces appliquées au véhicule dans R_{gal} : poids \vec{p} = | 1 | |
| | $ \vec{m}\vec{g} = -mg\vec{e}_z$, réaction normale du support $\vec{N} = N\vec{e}_z$, freinage | | |
| | $f = -f\vec{e}_x \text{ (avec } f > 0).$ | | |
| 2 | On projette le PFD sur \vec{e}_z , on a $0 = -mg + N$ donc $N = mg$ | 1 | |
| 3 | Lois de Coulomb $\vec{n}.\vec{N} \geq 0$, si il n'y a pas glissement $\vec{v}_g = \vec{0} + \vec{0}$ | 1 | |
| | $ \vec{T} < \lambda \vec{N} $, si il y a glissement $\vec{v}_g \cdot \vec{T} < 0 + \vec{T} = \lambda \vec{N} $ | | |
| 4 | glissement donc $ \vec{T} = \lambda \vec{N} = \lambda mg$ donc $\vec{T} = -\lambda mg\vec{e}_x$ | 1 | |
| 5 | PFD projeté sur \vec{e}_x donne $-ma_0 = -f$ donc $f = ma_0 = 12$ kN. | 1 | |
| | La force de frottement solide est $T = \lambda mg = 7$ kN. Donc $T < f$, | | |
| | f inclut aussi les forttements fluides des roulements et de l'air | | |
| 6 | La variation d'énergie cinétique est $\Delta E_c = \frac{1}{2}mv_f^2 - \frac{1}{2}mv_i^2 =$ | 1 | |
| | $-\frac{1}{2}mv_i^2 = -312,5 \text{ kJ}$ | | |
| 7 | En l'absence de glissement $T < \lambda N$ donc $T < \lambda mg$. Or $T < f$, | 1 | |
| | une condition suffisante est donc $f < \lambda mg$ donc $ma_0 < \lambda mg$ donc | | |
| | $a_0 < \lambda g$ | | |
| 8 | Applications numériques, la condition de non-glissement est plus | 1 | |
| | contraignante sur béton mouillé que sur béton sec. Ce qui est | | |
| | cohérent avec les limitations de vitesse du code de la route. | | |
| 9 | On projette le PFD selon \vec{N} , on obtient $0 = N - mg\cos(\alpha)$ donc | 1 | |
| | $N = mg\cos(\alpha)$ | | |
| 10 | On projette le PFD selon \vec{T} , on obtient $ma_0 = f - mg\sin(\alpha)$ | 1 | |
| | donc $f = m(a_0 - g\sin(\alpha))$. Non-glissement si $T < \lambda N$ donc si | | |
| | $T < \lambda mg\cos(\alpha)$, une condition suffisante est $T < f < \lambda mg\cos(\alpha)$ | | |
| | donc $a_0 < g(\lambda \cos(\alpha) - \sin(\alpha))$ donc $a_0 < \lambda g \cos(\alpha)(1 - \frac{\tan(\alpha)}{\lambda})$ | | |

| 11-20 | Relèvement d'un virage | 10 | |
|-------|---|-----|--|
| 11 | $\vec{v} = \dot{r}\vec{e}_r + r\dot{\theta}\vec{e}_{\theta}$ et $\vec{a} = (\ddot{r} - r\dot{\theta}^2)\vec{e}_r + (r\dot{r}\dot{\theta} + r\ddot{\theta})\vec{e}_{\theta}$ ici $r = R$ et $\dot{r} = 0$ | 1 | |
| | donc $\vec{v} = R\dot{\theta}\vec{e}_{\theta}$ et $\vec{a} = -R\dot{\theta}^2\vec{e}_r + R\ddot{\theta}\vec{e}_{\theta}$ | | |
| 12 | v constante implique que la vitesse angulaire $\dot{\theta} = \frac{v}{R}$ est constante. | 1 | |
| | Donc $\ddot{\theta} = 0$ donc $\vec{a} = -R\dot{\theta}^2 \vec{e_r} = -\frac{v^2}{R} \vec{e_r}$ | | |
| 13 | PFD projeté $0 = N - mg$ donc $N = mg$ | 1 | |
| 14 | PFD projeté sur \vec{e}_r , $-m\frac{v^2}{R} = T$, il existe donc une force radiale. | 1 | |
| 15 | non-glissement $T < \lambda N$ donc $m \frac{v^2}{R} < g$ donc $v < \sqrt{\lambda Rg}$ donc $v_{max} = \sqrt{\lambda Rg} = 19 \text{ m.s}^{-1}$ | 1 | |
| 16 | si le virage est mouillé ou verglacé λ diminue, quand $\lambda \to 0$, | 1 | |
| | $v_{max} \to 0$, sans frottement on ne peux pas prendre de virage. | | |
| 17 | On projette le PFD sur \vec{e}_z , $0 = \cos(\beta)N - mg$ donc $N = \frac{mg}{\cos(\beta)}$ | 1 | |
| 18 | On projette le PFD sur $\vec{e_r}$, $-m\frac{v^2}{R} = -N\sin(\beta)$ donc $-m\frac{v^2}{R} =$ | 1 | |
| | $-mg\tan(\beta)$ donc $v = \sqrt{Rg\tan(\beta)} = 14 \text{ m.s}^{-1}$ | | |
| 19 | $\tan(\beta) = \frac{v_{max}^2}{Rg} = \frac{\lambda Rg}{Rg} = \lambda \text{ donc } \beta = 35^{\circ}$ | 1 | |
| 20 | si $v < v_{ref}$ le véhicule descend la pente, si $v > v_{ref}$ le véhicule | 1 | |
| | remonte la pente. | | |
| 21-25 | Un traineau sur la glace | 5 | |
| 21 | PFD appliqué à un élément infinitésimal de corde donne \vec{T} cte | 1 | |
| | sur toute la corde, théorème du moment cinétique sur un élément | | |
| | infinitésimal de corde donne \vec{T} colinéaire à la corde | | |
| 22 | PFD appliqué au traineau à chien $M\vec{a} = \vec{F} + \vec{N} + \vec{T} + \vec{p}$, projection | 1 | |
| | selon N donne $N = Mg\cos(\alpha)$ donc en glissement $T = \mu_d N =$ | | |
| | $\mu_d \cos(\alpha) Mg$, en projetant le PFD sur $-\vec{T}$ on obtient $ma = F - \vec{T}$ | | |
| | $T - Mg\sin(\alpha) = F - (\mu_d\cos(\alpha) + \sin(\alpha))Mg\operatorname{donc}\mu_d' = \cos(\alpha)\mu_d + \sin(\alpha)\operatorname{gia}(\alpha)\operatorname{gia}(\alpha)\operatorname{gia}(\alpha)$ | | |
| 23 | $\begin{array}{l} \sin(\alpha) \text{ si } \alpha \ll \frac{\pi}{2} \text{ alors } \mu_d' = \mu_d + \alpha \\ \text{à } \alpha = 0 \text{ et dans le cas de non-glissement } T < \mu_s N \text{ donc } T < \mu_s M g \end{array}$ | 1 | |
| 23 | a $\alpha = 0$ et dans le cas de non-glissement $I < \mu_s M$ donc $I < \mu_s M g$ en projetant le PFD sur \vec{T} on a $T = F = F_0$ à l'arrêt, donc | 1 | |
| | For $\mu_s Mg$ donc $F_{0_{min}} = \mu_s Mg = 4,0.10^2 \text{ N}$ | | |
| 24 | en régime stationnaire $v = v_0$ donc le PFD projeté selon \vec{T} donne | 1 | |
| | $0 = F_0 - \beta v_0 - \mu_d Mg$ donc $F_0 = \beta v_0 + \mu_d Mg$ et en régime | _ | |
| | transitoire $\frac{M}{\beta} \frac{dv}{dt} + v = v_0$ donc $\tau = \frac{M}{v_0}$ donc $t_1 = 3\tau = 3\frac{M}{\beta}$ donc | | |
| | $\beta = 3\frac{M}{t_1} = 3.10^2 \text{ kg.s}^{-1} \text{ et } F_0 = 1, 2.10^3 \text{ N}$ | | |
| 25 | PFD appliqué au traineau, la projection radiale donne $-M\frac{v_0^2}{R}$ | 1 | |
| 20 | $-T\sin(\theta)$, la projection ortho-radiale donne $0 = T\cos(\theta) - R_T$, la | • | |
| | projection verticale donne $0 = Mg - N$, en glissement $R_T = \mu_d N$, | | |
| | donc $\tan(\theta) = \frac{v_0^2}{\mu_d R g}$ et $T = \frac{\mu_d M g}{\cos(\theta)}$ | | |
| I | $\mu_d Rg = \cos(\theta)$ | I I | |

| 26-41 | Refroidissement du supraconducteur | 16 |
|-------|---|------------------|
| 26-27 | Premier et deuxième principes dans un écoulement | 2 |
| 26 | h_e : enthalpie massique en entrée, h_s : enthalpie massique en sortie, s_e : entropie massique en entrée, s_s : entropie massique en sortie, w_u : travail utile massique, q : transfert thermique massique, T_{ext} : température extérieure | 1 |
| 27 | celle de régime stationnaire | 1 |
| 28-41 | Étude du cycle | 14 |
| 28 | on place 1 sur $p_1 = 1$ bar et isotherme à $T_1 = 290$ K, de 1 à 2 compression isotherme donc on place 2 sur $p_2 = 200$ bar et isotherme $T_2 = T_1 = 290$ K, pour 5 on a liquide à la sortie du séparateur donc $p_5 = p_1 = 1$ bar et liquide saturant donc sur la courbe d'ébullition, pour 6 séparateur isobare donc $p_6 = p_5 = p_1 = 1$ bar et vapeur saturante donc 6 sur la courbe de rosée. | 1 |
| 29 | $\begin{array}{l} h_1 = 505 \; \mathrm{kJ.kg^{-1}}, \; s_1 = 3,85 \; \mathrm{kJ.K^{-1}.kg^{-1}} \\ h_2 = 470 \; \mathrm{kJ.kg^{-1}}, \; s_2 = 2,15 \; \mathrm{kJ.K^{-1}.kg^{-1}} \\ h_5 = 80 \; \mathrm{kJ.kg^{-1}}, \; s_5 = 0,05 \; \mathrm{kJ.K^{-1}.kg^{-1}} \\ h_6 = 280 \; \mathrm{kJ.kg^{-1}}, \; s_6 = 2,45 \; \mathrm{kJ.K^{-1}.kg^{-1}} \end{array}$ | 1 1 1 1 |
| 30 | Pour un gaz parfait, on sait que l'enthlpie ne dépend que de la température, donc si la température est constante alors l'enthalpie est constante, donc isothermes = isenthalpes | 1 |
| 31 | Pour des pressions faibles et loin de la courbe de rosée | 1 |
| 32 | second principe $\Delta s = \frac{q}{T_{ext}} + s_c$, isotherme donc $T_ext = T_1$ et reversible donc $s_c = 0$, donc $\Delta s = \frac{q_{1\to 2}}{T_1}$ donc $q_{1\to 2} = T_1(s_2 - s_1) = -493 \text{ kJ.kg}^{-1}$ | 1 |
| 33 | premier principe $\Delta h = w_{1\to 2} + q_{1\to 2}$ donc $w_{1\to 2} = h_2 - h_1 - q_{1\to 2} = 458 \text{ kJ.kg}^{-1}$ | 1 |
| 34 | détente sans travail utile, et adiabatique, donc $\Delta h = w_u + q = 0$ donc détente isenthalpique | 1 |
| 35 | le titre massique de liquide est $y = \frac{h_6 - h_4}{h_6 - h_5}$ donc $h_4 = yh_5 + (1-y)h_6$ | 1 |
| 36 | La transformation de 3 vers 4 est isenthal pique donc $h_3 = h_4 = yh_5 + (1-y)h_6$ et $h_3 = h_2 - (1-y)(h_1 - h_6)$ donc $y = \frac{h_2 - h_1}{h_5 - h_1} = 0,08$ | 1 |
| 37 | $m_l iq = y m_4 = y m_e = y \frac{W_u}{w_u}$ donc $W_u = \frac{m_l iq w_u}{y} = 5,7 \text{ MJ}$ | 1 |
| 38 | le point 4 est à $p_4 = p_5 = p_1 = 1$ bar car séparateur isobare et sur l'isotitre $x = 1 - y = 0,92$. On en déduit par lecture $h_4 = 265$ kJ.kg ⁻¹ et $s_4 = 2,25$ kJ.kg ⁻¹ | 1 |
| 39 | réaction de 3 à 4 isenthalpique donc on le place à $h_3 = h_4 = 265$ kJ.kg ⁻¹ et échangeur isobare donc $p_3 = p_2 = 200$ bar. On lit $s_3 = 1, 2$ kJ.K ⁻¹ .kg ⁻¹ | 1 |
| 40 | $s_4 - s_3 = 1,05 \text{ kJ.K}^{-1}.\text{kg}^{-1}$ et la détente est adiabatique donc $s_c = s_4 - s_3 = 1,05 \text{ kJ.K}^{-1}.\text{kg}^{-1}$, cette irréversibilité est due à l'écoulement irréversible d'un milieu de haute pression vers un milieu basse pression. | 1 |

| 42-56 | €.(kWh) ⁻¹ donc ça donne 2€ pour 10L d'azote liquide Etude d'une installation nucléaire REP | 25 |
|-------|---|----|
| 42-44 | Cycle de Carnot | 3 |
| 42 | $\Delta W = W + Q_F + Q_C = 0 \text{ et } \Delta S = \frac{Q_F}{T_F} + \frac{Q_C}{T_C} = 0, \text{ le rendement}$ $\eta = \frac{-W}{Q_C} = \dots = 1 - \frac{T_F}{T_C}$ | 1 |
| 43 | $ \begin{array}{c} $ | 1 |
| 44 | $r=\frac{P_e}{P_t}=0,323$ qui est inférieur au rendement de Carnot comme attendu | 1 |
| 45-53 | Cycle de Rankine | 9 |
| 45 | courbes de saturation + isothermes, A liquide à p_2 et T_D , A' liquide saturant à p_2 , B vapeur saturante à p_2 , C mélange liq+vap de $v_C > v_B$ à p_1 , D liquide saturant à p_1 | 1 |
| 46 | état $A': p=55$ bar, $\theta=270^{\circ}\text{C}, h=1190, 10 \text{ kJ.kg}^{-1}, s=2,9853 \text{ J.K}^{-1}.\text{kg}^{-1}$ état $B: p=55$ bar, $\theta=270^{\circ}\text{C}, h=2788, 46 \text{ kJ.kg}^{-1}, s=5,9226 \text{ J.K}^{-1}.\text{kg}^{-1}$ état $C: p=4,3.10^{-2}$ bar, $\theta=30^{\circ}\text{C}, h=125, 22 \text{ kJ.kg}^{-1}, s=0,4348 \text{ J.K}^{-1}.\text{kg}^{-1}$ | 1 |
| 47 | Pour A' , B , et D on a toutes les coordonnées. Pour C , isobare de D et isentrope de B | 1 |
| 48 | $\Delta h = q + w_u$ | 1 |
| 49 | adiabatique donc $q=0$ donc $\Delta h=w_{BC}$ donc $w_{BC}=h_C-h_B=-990~{\rm kJ.kg^{-1}}$ | 1 |
| 50 | sans travail utile donc $q_{AA'}=h_{A'}-h_A=c(T_{A'}-T_A)=1000$ kJ.kg ⁻¹ | 1 |
| 51 | sans travail utile donc $q_{A'B} = h_B - h_A = 1600 \text{ kJ.kg}^{-1}$ | 1 |
| 52 | $r = \frac{-w_{BC}}{q_{AA'} + q_{A'B}} = 0,40$, le rendement de Carnot $\eta = 1 - \frac{T_D}{T_B} = 0,44$, donc le rendement de Rankine est inférieur, et on verra que le rendement réel est encore inférieur à celui de Rankine. | 1 |
| 53 | L'eau est dans un mélange liquide+vapeur. Par lecture graphique on a $x_C = 0,69$. L'eau étant partiellement liquide cela peut endommager les ailettes de la turbine notamment par corrosion. | 1 |
| 54-56 | Cycle de Rankine avec détente étagée | 3 |
| 54 | pour C' on arrête la détente adiabatique réversible à $p_3 = 10$ bar, pour B' point de la courbe de rosée à p_3 , pour C'' suivre isentrope jusqu'à p_1 | 1 |
| 55 | Graphiquement $x_{C'} = 0,85$ et $x_{C''} = 0,77$ tous deux supérieurs à x_C . L'intérêt est donc de limiter la fraction d'eau liquide lors de la détente dans la turbine. | 1 |
| 56 | le nouveau rendement $r' = \frac{w_{BC'} + w_{B'C'}}{q_{AB} + q_{C'B'}} = 0,38$, le rendement est moindre mais la turbine est préservée. | 1 |
| | | |