## Interro11 - Dynamique

Nom:	Note:
Prénom ·	

## Exercice 1 - Dynamique

1. Donner l'expression du vecteur quantité de mouvement pour un point matériel de masse m et de vitesse  $\overrightarrow{v}$ .

$$\overrightarrow{p} = m\overrightarrow{v}$$

71 2. On considère le référentiel  $\mathcal{R}_A$  galiléen. Décrire le mouvement de  $\mathcal{R}_B$  par rapport à  $\mathcal{R}_A$  pour que l'on puisse également le considérer galiléen.

 $\mathcal{R}_B$  est également un référentiel galiléen s'il a un mouvement de translation rectiligne et uniforme par rapport à  $\mathcal{R}_A$ .

- /2 3. Parmi les référentiels ci-dessous, cocher ceux qui peuvent être considérés galiléens pour une expérience dont la durée caractéristique est de l'ordre de 1 min. v désigne la norme de la vitesse et  $\omega$  la vitesse angulaire.
  - $\square$  Un train qui arrive en gare.

  - $\Box$  La nacelle d'une grande roue ( $\omega = \text{cste}$ ).
  - □ L'avion de Air Zero G en chute libre.

/3 4. Énoncer le principe fondamental de la dynamique.

Dans un référentiel **galiléen**, la somme des forces **extérieures** s'exerçant sur un système est égale à la dérivée temporelle de sa quantité de mouvement :

$$\frac{\mathrm{d}\overrightarrow{p}}{\mathrm{d}t} = \sum_{i} \overrightarrow{F_{i}^{\mathrm{ext}}}.$$

71 5. L'axe (Oz) est orienté vers le haut et on note g l'accélération de la pesanteur. Établir rapidement l'expression de la composante verticale  $\ddot{z}$  de l'accélération d'un point matériel en chute libre.

$$m\overrightarrow{a} = \overrightarrow{P}$$
, d'où  $\ddot{z} = -g$ .

/2 6. Donner l'expression de la force d'interaction gravitationnelle. On s'appuiera sur un schéma et on introduira soigneusement toutes les grandeurs nécessaires.



$$\overrightarrow{F_G} = -G \frac{m_1 m_2}{r^2} \overrightarrow{e_r},$$

## avec:

• G la constante gravitationnelle;

- $m_1$  et  $m_2$  la masse de chaque objet;
- r la distance entre les deux objets;
- $\overrightarrow{F_G}$  la force d'attraction gravitationnelle représentée sur le schéma;
- $\overrightarrow{e_r}$  le vecteur unitaire représenté sur le schéma.