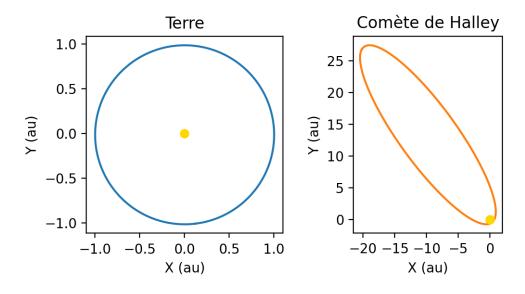
# Outils mathématiques pour la physique

## 1 Équations algébriques

EXERCICE 1 – Équation de Kepler



Dans le cadre d'une approche simplifiée, pour obtenir l'évolution temporelle de la position d'une planète en orbite autour du Soleil, on est amené à résoudre l'équation de Kepler :

$$E - e \sin E = M$$
.

M est un paramètre angulaire fictif dont l'évolution temporelle est simple et e est l'excentricité de l'orbite. On cherche la valeur du paramètre angulaire E qui repère la position de la planète. Dans le cas général, cette équation n'admet pas de solution analytique : il faut la résoudre numériquement ou graphiquement.

- 1. Résoudre l'équation de Kepler pour la Terre  $(e \approx 0)$  à la date pour laquelle  $M = \frac{\pi}{4}$ .
- 2. Résoudre graphiquement cette équation pour la comète de Halley  $(e \approx 0.97)$  à la date pour laquelle  $M = \frac{\pi}{4}$ .

Un petite manipulation mathématique permet d'exprimer l'équation de Kepler sous la forme f(E) = g(E), où f est une fonction affine et g une fonction périodique.

- 2 Équations différentielles
- 3 Intégration Dérivation
- 3.1 Fonctions usuelles
- 3.2 Développements limités

#### 3.2.1 Formule de Taylor

Pour simplifier certaines situations, il est courant d'effectuer un développement limité (DL). En physique, on se limitera à des DL à l'ordre 2 en utilisant la formule de Taylor-Young.

Au voisinage de  $x_0$ , on peut écrire  $x=x_0+\delta x$ . Pour une grandeur physique f qui dépend de x, on a ainsi :

$$f(x_0 + \delta x) \approx f(x_0) + \left(\frac{\mathrm{d}f}{\mathrm{d}x}\right)_{x_0} \delta x + \left(\frac{\mathrm{d}^2 f}{\mathrm{d}x^2}\right)_{x_0} \frac{\delta x^2}{2}$$

#### 3.2.2 Développements limités usuels

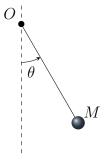
Quelques DL au voisinage de 0 sont à connaître par cœur!

Fonction	DL au voisinage de 0
$(1+x)^{\alpha}$	$1 + \alpha x$
$e^x$	1+x
$\ln(1+x)$	x
$\cos x$	$1 - \frac{x^2}{2}$
$\sin x$	x

### ${\bf Exercice}\,\,{\bf 2}-{\bf Pendule}\,\,{\bf simple}$

Le pendule simple est un exemple classique qui ne possède pas de solution analytique simple. Un DL permet de le rendre soluble.

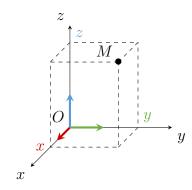
- 1. Retrouver l'équation différentielle vérifiée par l'angle  $\theta$ .
- 2. En effectuant un DL, retrouver l'équation différentielle d'un oscillateur harmonique dont on exprimera la pulsation propre  $\omega_0$  en fonction de l et g.



### 4 Géométrie

### 4.1 Systèmes de coordonnées

#### 4.1.1 Coordonnées cartésiennes



Dans le système de coordonnées cartésiennes :

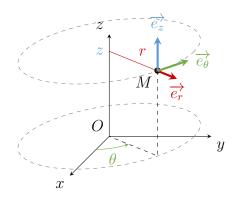
• la base de vecteurs utilisée est :

$$(\overrightarrow{e_x},\overrightarrow{e_y},\overrightarrow{e_z})$$

• le vecteur  $\overrightarrow{OM}$  s'exprime :

$$\overrightarrow{OM} = x\overrightarrow{e_x} + y\overrightarrow{e_y} + z\overrightarrow{e_z}$$

### 4.1.2 Coordonnées cylindriques



Dans le système de coordonnées cylindriques :

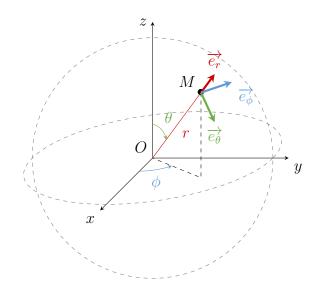
• la base de vecteurs utilisée est :

$$(\overrightarrow{e_r}, \overrightarrow{e_\theta}, \overrightarrow{e_z})$$

• le vecteur  $\overrightarrow{OM}$  s'exprime :

$$\overrightarrow{OM} = \overrightarrow{re_r} + z\overrightarrow{e_z}$$

#### 4.1.3 Coordonnées sphériques



Dans le système de coordonnées sphériques :

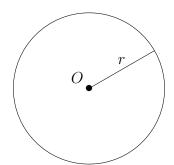
• la base de vecteurs utilisée est :

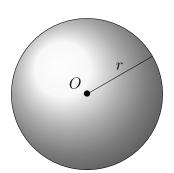
$$(\overrightarrow{e_r},\overrightarrow{e_\theta},\overrightarrow{e_\phi})$$

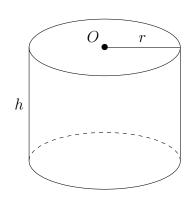
• le vecteur  $\overrightarrow{OM}$  s'exprime :

$$\overrightarrow{OM} = r\overrightarrow{e_r}$$

### 4.2 Périmètre, aire et volume







• Périmètre du cercle :

$$\mathcal{P}_{\text{cercle}} = 2\pi r$$

• Aire du disque :

$$\mathcal{A}_{\mathrm{disque}} = \pi r^2$$

• Aire de la sphère :

$$\mathcal{A}_{\rm sph\`ere} = 4\pi r^2$$

• Volume d'une boule :

$$\mathcal{V}_{\text{boule}} = \frac{4}{3}\pi r^3$$

• Volume d'un cylindre :

$$\mathcal{V}_{\text{cylindre}} = \pi r^2 \times h$$

# 5 Trigonométrie