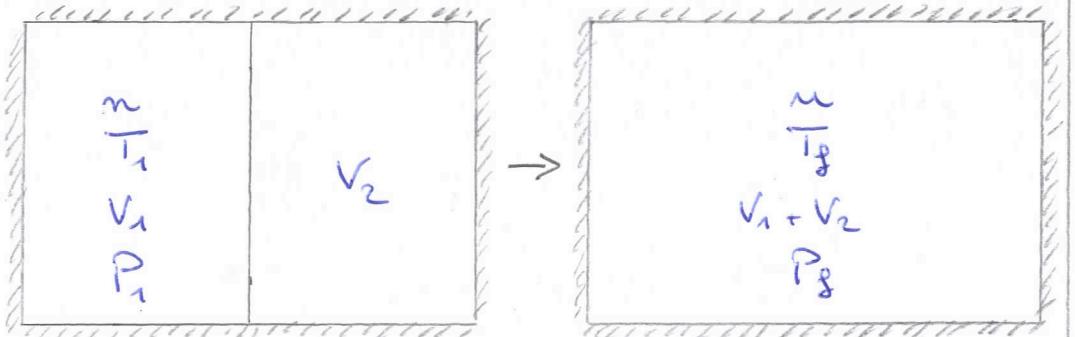


## Exercice 1.



1. On considère le système {gaz + vide} qui subit une transformation:

- adiabatique :  $Q=0$ ;
- isochore :  $W=0$ .

On applique le premier principe (par de variations macroscopiques d'énergie cinétique ou potentielle) :

$$\Delta U = 0. \quad (\text{indépendant de la nature du gaz})$$

2. Pour un gaz parfait  $U = C_v T + \text{cste}$  d'où

$$\Delta U = C_v \Delta T = 0 \Rightarrow \Delta T = 0.$$

$$T_g = T_1$$

① 3. On retrouve l'expression de l'énergie interne d'un gaz parfait qui ne dépend que de la température si le terme  $\frac{a n^2}{V}$  est négligeable devant  $n C_{v,m} T$ :

- si  $\frac{n}{V} \rightarrow 0$  : La densité partculaire devient très faible (gaz dilué) on peut alors négliger le volume des particules et leurs interactions.
- si  $a \rightarrow 0$  : Le terme de cohésion est faible, i.e. on néglige les interactions entre les particules.

Dans les deux cas, on se rapproche des hypothèses du modèle du GP.

4.  $C_{v,m}$  est la capacité thermique molaire ( $J, K^{-1}, mol^{-1}$ ). Pour une transformation à volume constant (+ système fermé)

$$C_{v,m} = \frac{1}{n} \frac{dU}{dT}$$

L'argon est un gaz monoatomique, on a

$$C_{v,m} = \frac{3}{2} R$$

5. Le terme  $\frac{a n^2}{V}$  doit être homogène à une énergie

$$\left[ \frac{an^2}{V} \right] = E$$

(3)

$$[\alpha] = E L^3 N^{-2}$$

a s'exprime en  $\text{J. m}^3 \cdot \text{mol}^{-2}$

Rq: on peut aussi l'exprimer en fonction des dimensions de base du SI avec

$$E = \pi L^2 T^{-2} \quad \text{et} \quad J = \text{kg.m}^2.s^{-2}$$

A Hentzen à ne pas confondre dimension et unité !

6. Given a tensorous  $\Delta U = 0$  from Pa transformation:

$$\boxed{T_1, V_1} \xrightarrow{\Delta U = 0} \boxed{T_1 + \Delta T, 2V_1}$$

E.I.                                    E.F.

En utilisant l'expression de l'énergie interne d'un gaz réel donnée dans l'énoncé :

$$\cancel{C_{V,m} \Delta T - a n^2 \Delta \left( \frac{1}{V} \right)} = 0$$

$$\text{an} \left( \frac{1}{2V_1} - \frac{1}{V_1} \right) = C_{V,m} \Delta T$$

$$a = -\frac{\sqrt{2} C_v m \Delta T}{m}$$

$$AN: \underline{a = 0,135 \text{ J.m}^3 \text{ rad}^{-2}}$$

## Exercice 2

$$1. V = \pi \left( \frac{d_T}{2} \right)^2 R_T + 4\pi \left( \frac{d_H}{2} \right)^2 R_H + \frac{4}{3}\pi \left( \frac{d_H}{2} \right)^3$$

Petoune
2 Bras + 2 jambes
la tête

$$m = \text{peau } V \quad \text{avec peau} = 1 \text{ kg} \cdot \text{L}^{-1}$$

$$\text{AN: } V = 68 \text{ L} \quad \text{et } m = 68 \text{ kg}$$

La masse obtenue est bien cohérente avec la masse d'un humain.

$$2. S = \pi d_T R_T + 4\pi d_H R_H + 4\pi \left( \frac{d_H}{2} \right)^2$$

$$\text{AN: } S = 1,6 \text{ m}^2$$

3. Par définition:

$$Q_p = S \Phi_s \Delta t$$

$$4. Q_p = S R (T_e - T_o) \Delta t$$

$$\text{Avec: } T_e = 20^\circ \text{C}$$

$$T_o = 37^\circ \text{C}$$

$$\Delta t = 24 \text{ h} = 86400 \text{ s.}$$

(5)

$$\text{AN: } Q_p = -9,2 \text{ kJ}$$

(6)

5. L'énergie  $Q_a$  vient de l'alimentation (et de la respiration qui apporte le dioxygène nécessaire aux réactions chimiques qui permettent de libérer l'énergie thermique). Il faut compenser les pertes  $Q_p$  d'où:

$$Q_a = -Q_p$$

6. Par définition  $1 \text{ kcal} = 4,18 \text{ kJ}$  d'où:

$$Q_a = 2,2 \cdot 10^3 \text{ kcal}$$

Sur le site [Vidaf.fr](http://Vidaf.fr) les apports journaliers recommandés (AJR) sont :

- entre 1800 et 2200 kcal pour une femme adulte
- entre 2400 et 2600 kcal pour un homme adulte.

La valeur estimée précédemment correspond bien à ces valeurs.

7. On considère le système {corps} assimilé à une phase condensée (eau). Entre les instants  $t$  et  $t + dt$ , on a:

$$dH = m c dT = S \Phi_s dt$$

Rq: L'enthalpie est à privilier ici car  
 l'évolution est à minima monobare avec  
 équilibre à P'EI et à P'EF. Cependant compte  
 tenu des hypothèses de la PCII, utiliser l'éner-  
 gie interne conduit au même résultat.

On a donc :

$$mc dT = SR (Te - T) dt$$

d'où

$$\frac{dT}{dt} + \frac{SR}{mc} T = \frac{SR}{mc} Te$$

Le temps caractéristique est :

$$\tau = \frac{mc}{SR}$$

$$\text{AN: } \tau = 12,5 \text{ h}$$

8. Solution particulière :  $T_p(t) = Te$

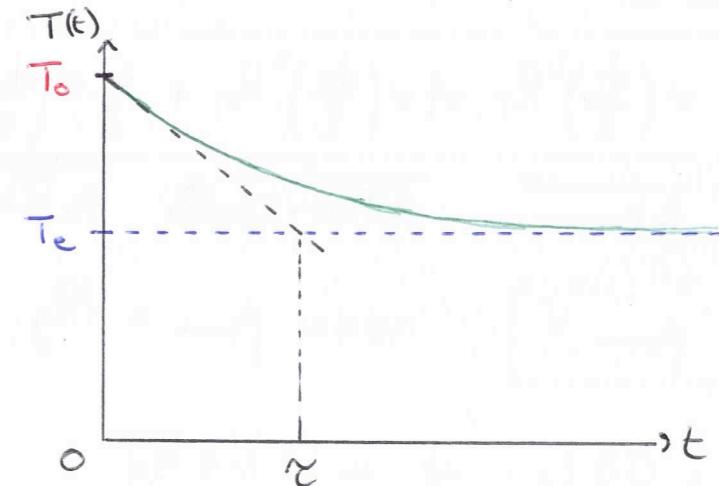
Solution de l'éq. hom. :  $T_R(t) = A e^{-\frac{t}{\tau}}$

À l'instant initial  $t=0$ ,  $T(0) = T_0$

$$T(t=0) = A + Te \underset{\text{sop}}{=} T_0 \quad \text{d'où } A = T_0 - Te$$

Finalement :

$$T(t) = (T_0 - Te) e^{-\frac{t}{\tau}} + Te$$



Il est possible de déterminer précisément l'heure du décès pendant une durée de l'ordre de  $\tau$  après la mort.

### Exercice 3.

1. On s'intéresse à un système fermé formé de  $n$  molles d'un GP.

\* isotherme :  $T = \text{cste}$  d'où  $PV = nRT = \text{cste}$   
dans le diagramme de Clapeyron, cela correspond à  $P \propto \frac{1}{V}$ . Il s'agit d'une détente d'où  $\Delta P < 0$  et/ou  $\Delta V > 0$

$\Rightarrow$  détente isotherme : courbe ④

\* isobare :  $P = \text{cste}$  avec  $\Delta T < 0$  car refroidissement donc  $\Delta V < 0$

$\Rightarrow$  refroidissement isobare : courbe ①

\* isochore :  $V = \text{cste}$  avec  $\Delta P > 0$  car compression :

$\Rightarrow$  compression isochore : courbe ③

La transformation ② correspond à une compression isotherme.

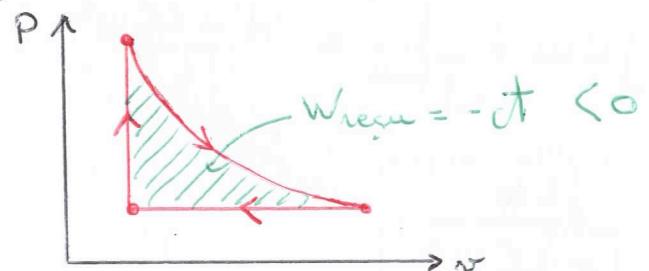
2. Le travail reçu est du signe opposé à  $\Delta V$  d'où :

$$W_1 > 0, W_2 > 0, W_3 = 0, W_4 < 0$$

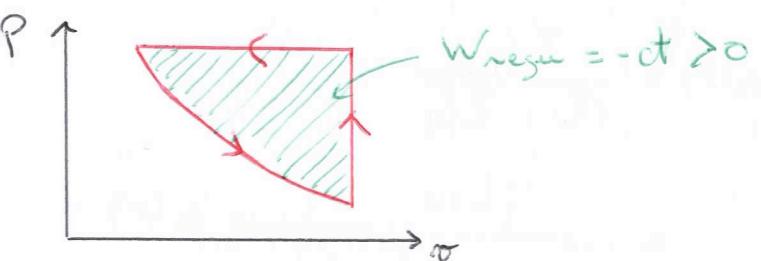
⑤

Rq: L'identification du travail reçu à  
-  $\int PdV$  est possible car les évolutions sont supposées réversibles.

3. Pour un cycle moteur, le travail reçu est négatif. On peut en obtenir un avec les transformations ①; ③ et ④ :

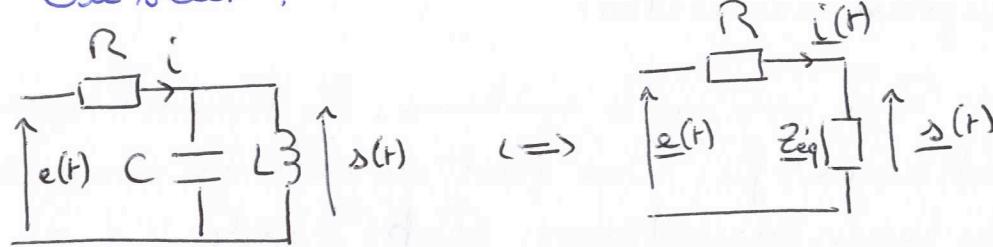


4. Le cycle ①, ④ et ③ est récepteur :



## Exercice 4.

1. On voit :



$$\frac{1}{Z_{\text{eq}}} = jC\omega + \frac{1}{jL\omega} = \frac{1 - LC\omega^2}{jL\omega}$$

$$Z_{\text{eq}} = \frac{jL\omega}{1 - LC\omega^2}$$

2. On reconnaît un pont diviseur de tension:

$$\underline{s}(t) = \frac{Z_{\text{eq}}}{R + Z_{\text{eq}}} \underline{e}(t)$$

$$= \frac{jL\omega}{R - RLC\omega^2 + jL\omega} \underline{e}(t)$$

$$\underline{s}(t) = \frac{j \frac{L}{R}\omega}{(1 - LC\omega^2) + j \frac{L}{R}\omega} \underline{e}(t)$$

3. On a :

$$(1 - LC\omega^2 + j \frac{L}{R}\omega) \underline{s}(t) = j \frac{L}{R} \underline{e}(t)$$

Puisque  $j\omega \Leftrightarrow \frac{d}{dt}$  et  $-\omega^2 = (j\omega)^2 \Leftrightarrow \frac{d^2}{dt^2}$

$$(1 + LC \frac{d^2}{dt^2} + \frac{L}{R} \frac{d}{dt}) \underline{s}(t) = \frac{L}{R} \frac{d}{dt} \underline{e}(t)$$

En repassant en réel et en divisant par LC on obtient :

$$\frac{d^2 s}{dt^2} + \frac{1}{RC} \frac{ds}{dt} + \frac{1}{LC} s = \frac{1}{RC} \frac{de}{dt}$$

Sous sa forme canonique, l'équation s'écrit

$$\frac{d^2 s}{dt^2} + \frac{\omega_0}{Q} \frac{ds}{dt} + \omega_0^2 s = \frac{\omega_0}{Q} \frac{de}{dt}$$

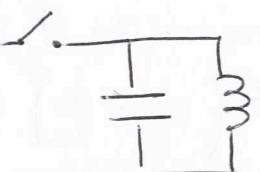
Par identification :

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad \text{et} \quad Q = R \sqrt{\frac{C}{L}}$$

On remarque que l'expression de Q est l'inverse de celle du circuit RLC série.

En particulier Q augmente avec R. Cela se comprend bien dans la limite où  $R \rightarrow +\infty$ . On obtient alors l'équation d'un oscillateur

Résonance, ce que l'on retrouve avec un circuit équivalent.



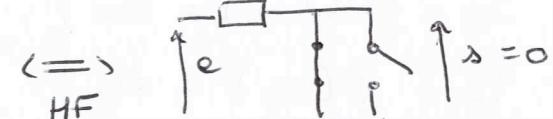
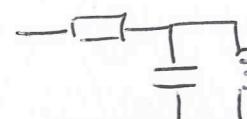
Circuit LC  
oscillateur Résonant électrique.

4. Avec  $e(t) = E_0 e^{j\omega t}$  et  $s(t) = \underline{S_m} e^{j\omega t}$   
on obtient immédiatement avec les expressions précédentes de  $\omega_0$  et  $Q$ :

$$\underline{S_m} = E_0 \frac{j \frac{\omega}{Q \omega_0}}{\left(1 - \frac{\omega^2}{\omega_0^2}\right) + j \frac{\omega}{Q \omega_0}}$$

\* En HF :  $\underline{S_m}_{HF} \approx -E_0 j \frac{\omega_0}{Q \omega}$

$$\underline{S_m} \xrightarrow[\omega \rightarrow \infty]{} 0 \quad \text{et} \quad \varphi \xrightarrow[\omega \rightarrow \infty]{} -\frac{\pi}{2}$$



⇒ cohérent.

5. En a:

$$\begin{aligned} \underline{S_m} &= \frac{E_0}{1 + \left(\frac{Q\omega_0}{j\omega} - \frac{Q\omega}{j\omega_0}\right)} \\ &= \frac{E_0}{1 + jQ\left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)} \end{aligned}$$

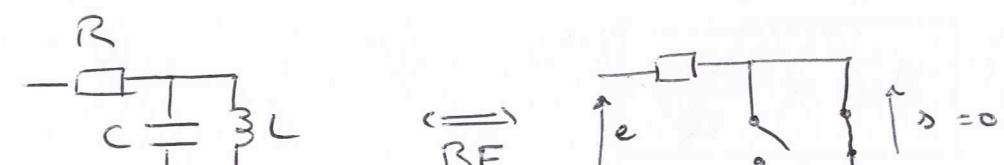
d'où

$$\underline{S_m} = \frac{E_0}{\sqrt{1 + Q^2 \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)^2}}$$

Le dénominateur est minimal en  $\omega = \omega_0$

De plus, on a montré :

$$\underline{S_m} \xrightarrow[\omega \rightarrow 0]{} 0 \quad \text{et} \quad \underline{S_m} \xrightarrow[\omega \rightarrow \infty]{} 0$$



⇒ cohérent.

Donc  $S_m$  atteint toujours un maximum en  $\omega = \omega_0$ .

(15) Avec l'expression obtenue précédemment (question 6) et en posant  $x = \frac{\omega}{\omega_0}$  cela revient à trouver  $x_1$  et  $x_2$  tq :

$$Q^2 \left( x - \frac{1}{x} \right)^2 = 1$$

$$\Leftrightarrow x - \frac{1}{x} = \pm \frac{1}{Q}$$

$$\Leftrightarrow x^2 \mp \frac{x}{Q} - 1 = 0$$

$$\Delta = \frac{1}{Q^2} + 4$$

$$x = \frac{\pm \frac{1}{Q} + \sqrt{\frac{1}{Q^2} + 4}}{2} > 0$$

$$\text{ou } \frac{\pm \frac{1}{Q} - \sqrt{\frac{1}{Q^2} + 4}}{2} < 0$$

On cherche des solutions positives d'où

$$\omega_{1,2} = x_{1,2}\omega_0 = \left( \sqrt{\frac{1}{Q^2} + 1} \pm \frac{1}{2Q} \right) \omega_0$$

Finalement avec  $\Delta\omega = \omega_2 - \omega_1$ , on obtient

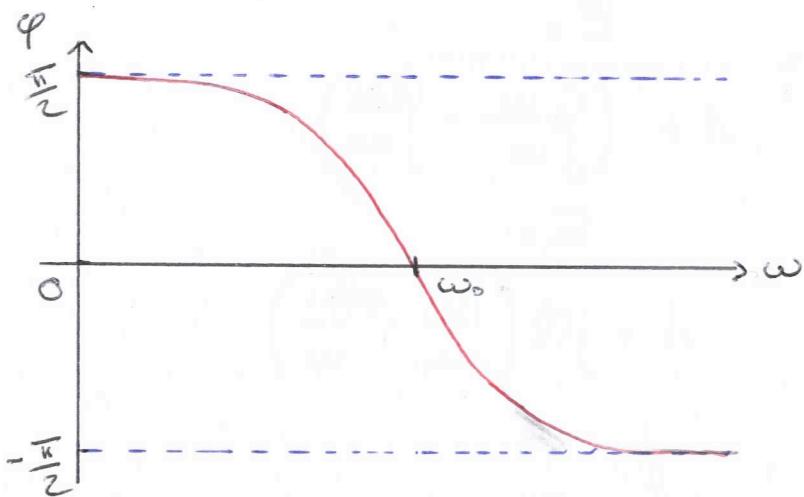
$$\Delta\omega = \frac{\omega_0}{Q}$$

On a alors :

$$S_0 = S_m(\omega_0) = E_0$$

$$\varphi_0 = \varphi(\omega_0) = 0.$$

7. Avec les valeurs obtenues aux questions 5 et 6, on peut tracer l'allure de  $\varphi(\omega)$ .



8. Réq: la condition  $Q \gg 1$  n'est en fait pas nécessaire.

Puisque  $S_0 = E_0$ , on cherche les pulsations  $\omega_1$  et  $\omega_2$  (positives) qui vérifient

$$S_m(\omega) = \frac{E_0}{\Gamma_2}$$

9. Par lecture graphique, on lit:

$$f_0 = 10,7 \text{ kHz} \quad \text{et} \quad \Delta f = 530 \text{ Hz}$$

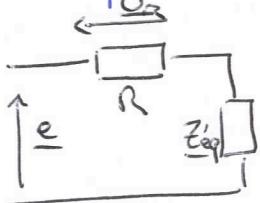
$$\star \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad \text{d'où} \quad C = \frac{1}{L\omega_0^2} \quad \text{avec} \quad \omega_0 = 2\pi f_0$$

$$C = \frac{1}{L 4\pi^2 f_0} \quad \text{AN: } \underline{C = 20 \mu F}$$

$$\star \omega_0 Q = \frac{R}{L} \quad \text{d'où} \quad R = L\omega_0 Q = L \frac{\omega_0^2}{\Delta \omega}$$

$$R = L 2\pi \frac{f_0^2}{\Delta f} \quad \text{AN: } \underline{R = 15 \text{ k}\Omega}$$

10. On repend le circuit:



Avec un pont diviseur de tension:

$$\underline{U_R} = \frac{R}{R + Z_{\text{eq}}} \underline{e} = \frac{R}{R + \frac{jL\omega}{1 - LC\omega^2}} \underline{e}$$

(17)

$$\begin{aligned} \underline{U_R} &= \frac{1 - LC\omega^2}{1 - LC\omega^2 + j \frac{L}{R}\omega} \underline{e} \\ &= \frac{1 - \frac{\omega^2}{\omega_0^2}}{1 - \frac{\omega^2}{\omega_0^2} + j \frac{\omega}{Q\omega_0}} \underline{e} \end{aligned}$$

(18)

En  $\omega = \omega_0$ , on remarque que  $\underline{U_R} = 0$  c'est à dire que la tension aux bornes de la résistance est nulle : cela correspond à une antirésonance.