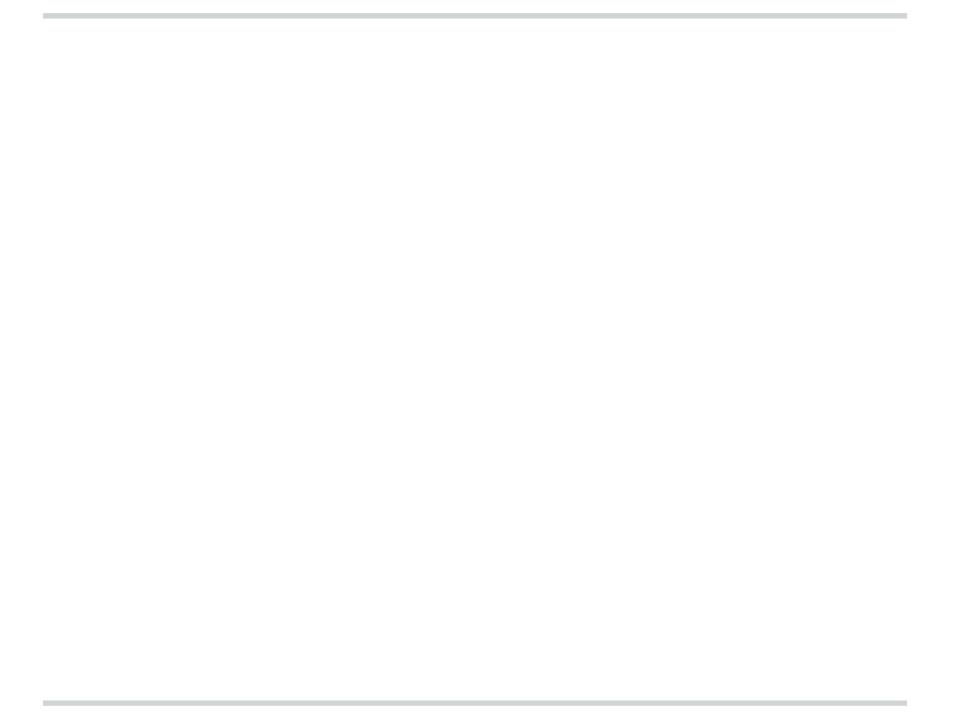
# OpenGL Vertex - Matrix Push/Pop - Trigo

Renaud Hélias ST informatique services



- dessin technique
  - o pointillés, texte

- dessin technique
  - o pointillés, texte
- simulation
  - o graphes, traits, points

- dessin technique
  - o pointillés, texte
- simulation
  - o graphes, traits, points
- interaction avec la souris
  - zoom, rotation, déplacement

- dessin technique
  - o pointillés, texte
- simulation
  - o graphes, traits, points
- interaction avec la souris
  - zoom, rotation, déplacement
- jeux d'arcade
  - vue orthogonale, calques superposés

- dessin technique
  - pointillés, texte
- simulation
  - o graphes, traits, points
- interaction avec la souris
  - zoom, rotation, déplacement
- jeux d'arcade
  - vue orthogonale, calques superposés
- Quake 3
  - moteur 3D

Outils générant des figures OpenGL

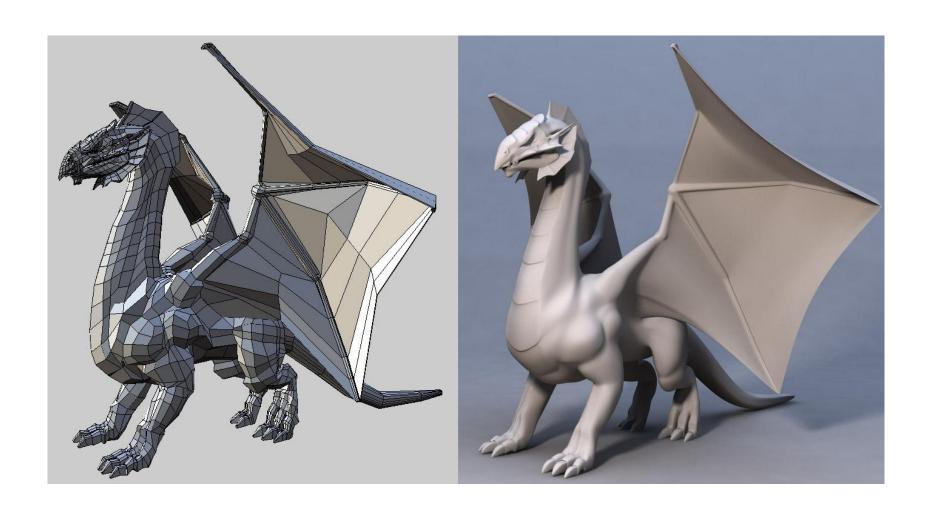
- animation : Maya, Poser, Cinema 4D
- modélisation : 3ds Max, modeler Quake3
- schématique : Catia, AutoCAD

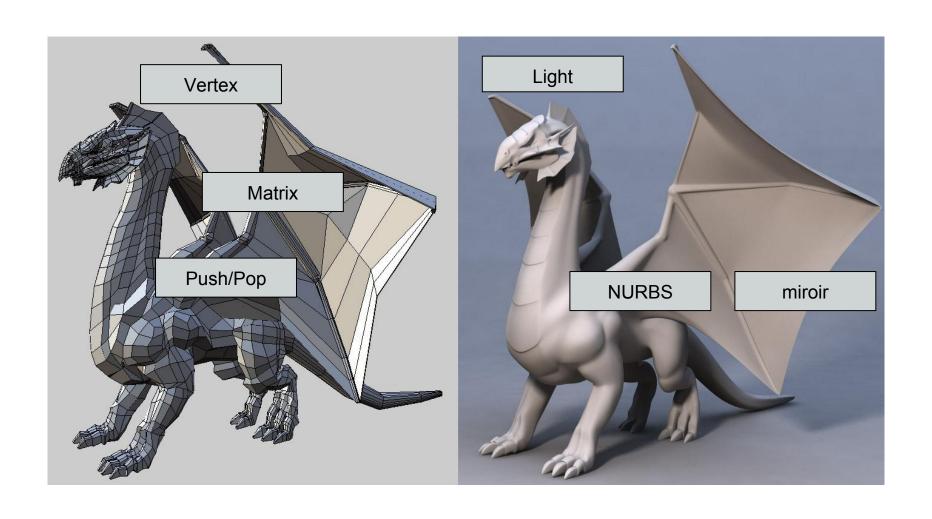
## Outils générant des figures OpenGL

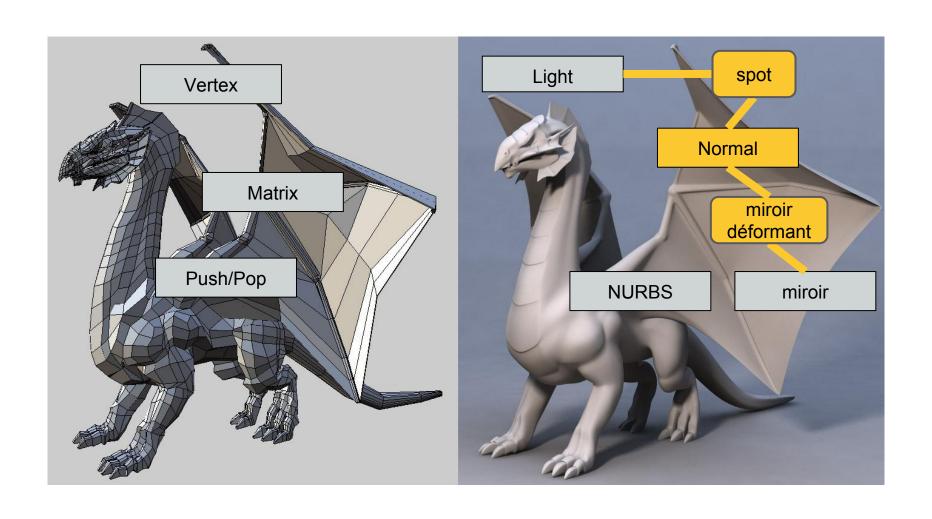
- animation : Maya, Poser, Cinema 4D
- modélisation : 3ds Max, modeler Quake3
- schématique : Catia, AutoCAD

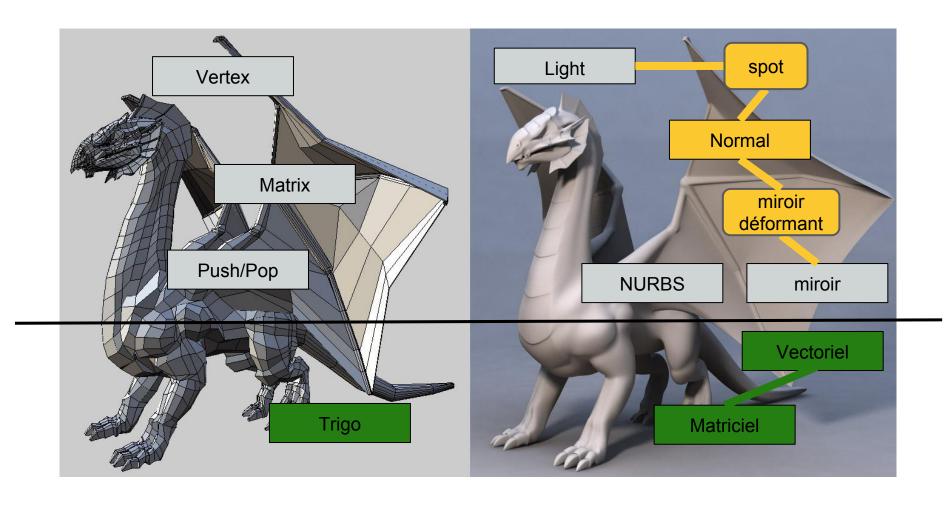
## Langages réutilisant les principes OpenGL

- Flex: flash.geom.Matrix3D
- Java : java.awt.Graphics2D

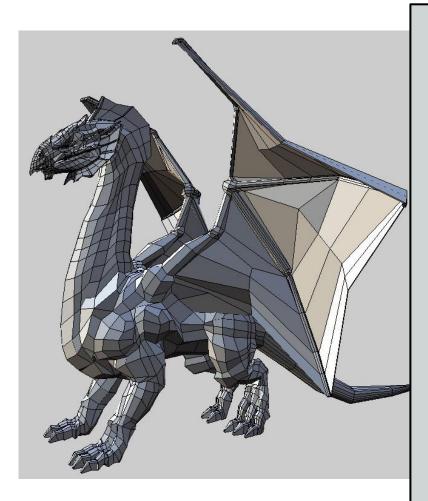








# **OpenGL: Sommaire**



#### Vertex

- Introduction
- vertex, triangles, texCoord
- Exercice : mesh, sphere

#### Matrix

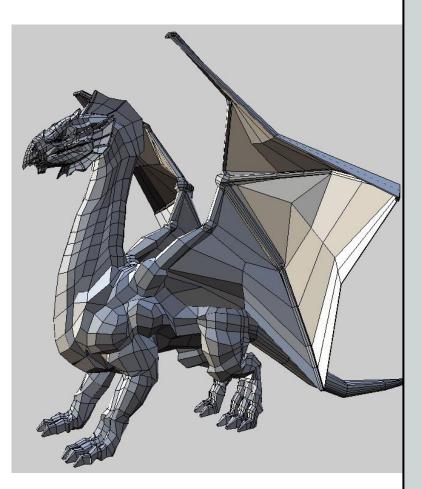
- Rotate and then Translate
- Exemple : rubans
- Exercice : cerf-volant

#### Push/Pop

- push/pop, arbres
- Exemple : rubans au vent
- Exercice : cerf-volant amélioré

#### Trigonométrie

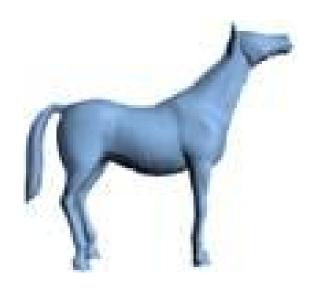
- Cercle trigo
- Pythagore
- Exemple : rotation à la souris
- Exercice : levier



#### Vertex

- Introduction
- vertex, triangles, texCoord
- o Exercice : mesh, sphere

# OpenGL: Vertex Afficher une image 3D



horse.mesh



hayden.md2



horse.mesh: format texte

v: vertex list

vn: vertex normal list

t: triangles list

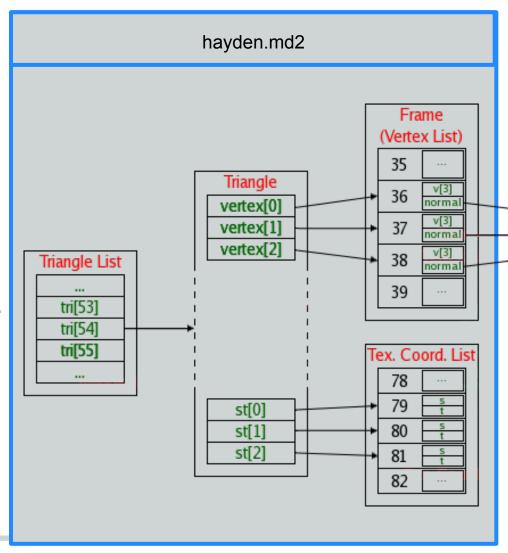
#### horse.mesh

```
-0.008161330 0.589476000
                            -0.378438000
  -0.014804900 0.577342000
                            -0.383194000
  -0.011917500 0.570075000 -0.390049000
  -0.002765810 0.562748000 -0.396552000
  -0.007911980 0.565378000 -0.394545000
  -0.004118260 0.592503000 -0.378059000
  -0.996776900
                    0.030902918
                                   0.074032571
     0.812284916 -0.3524165480.464753474
vn
     0.933587627
                  -0.3051862870.187817658
vn
     0.925693680 -0.3208014850.200443556
vn
     0.804808802 -0.3593820860.472363535
vn
     0.864660952 -0.169791321 -0.472792074
vn
     0.818481317 -0.205028242 -0.536704530
vn
     0.938309476 -0.240245450 -0.248711581
f 201//201 204//204 209//209
f 201//201 209//209 210//210
f 210//210 209//209 211//211
f 210//210 211//211 212//212
f 205//205 208//208 213//213
f 205//205 213//213 214//214
```

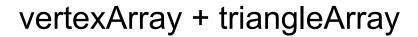


hayden.md2 : format binaire

hayden.png: texture



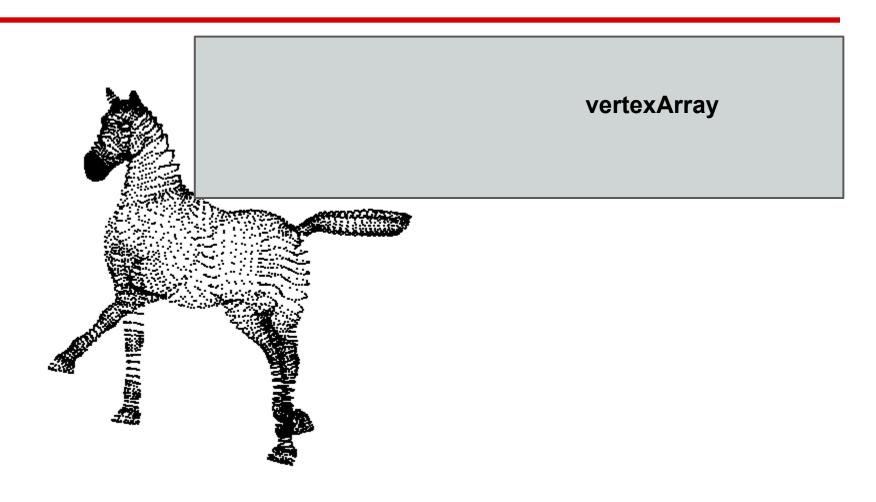


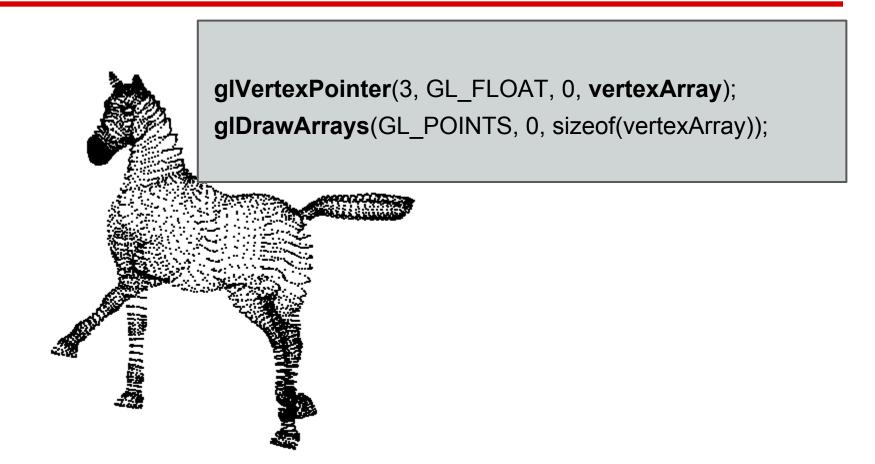


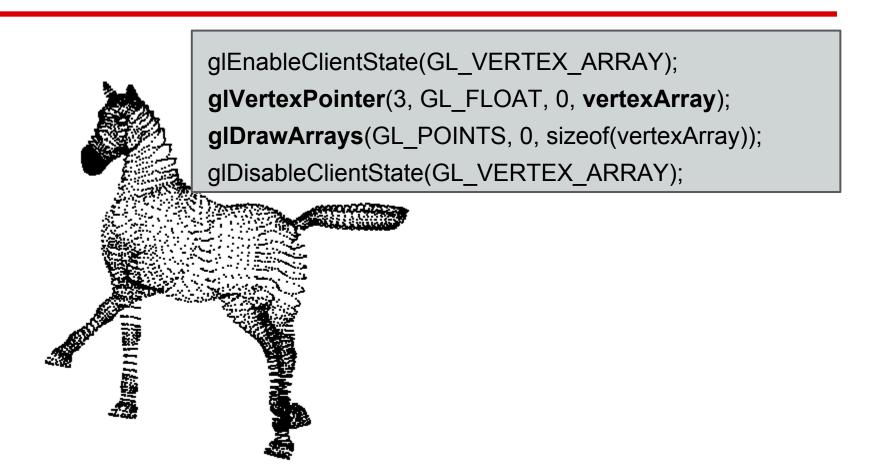


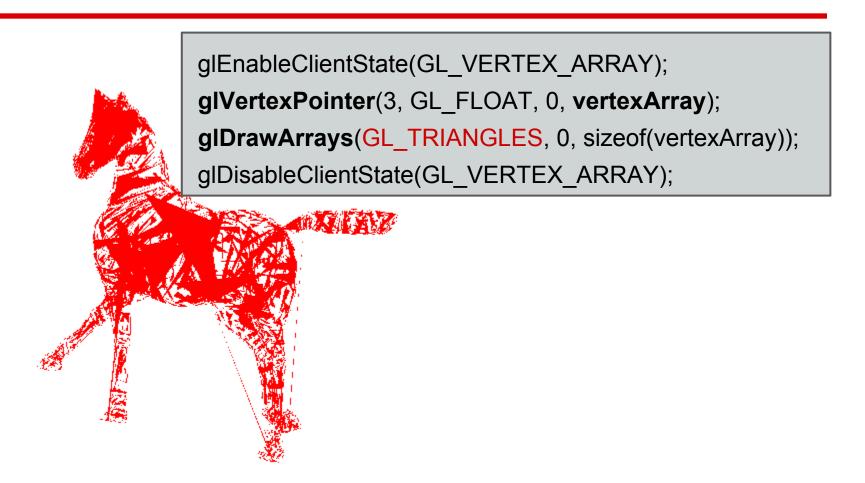
texCoordArray

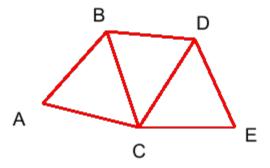
```
vertexArray : liste de points
float vertexArray[] = {
0.3f,0.3f,0.0f, // x,y,z point 0
0.3f,0.7f,0.0f, // x,y,z point 1
0.7f,0.7f,0.0f, // x,y,z point 2
0.7f, 0.3f, 0.0f // x, y, z point 3
```



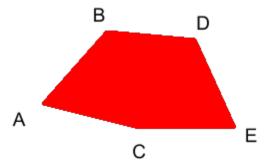




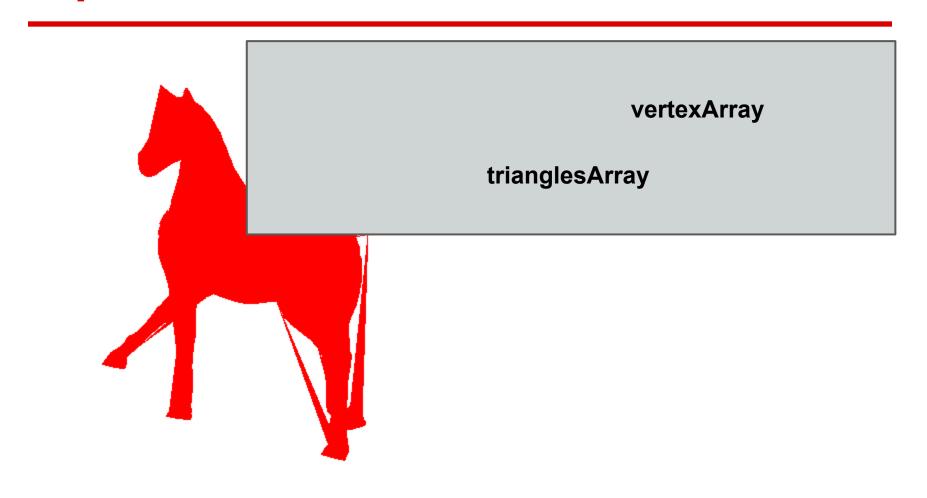


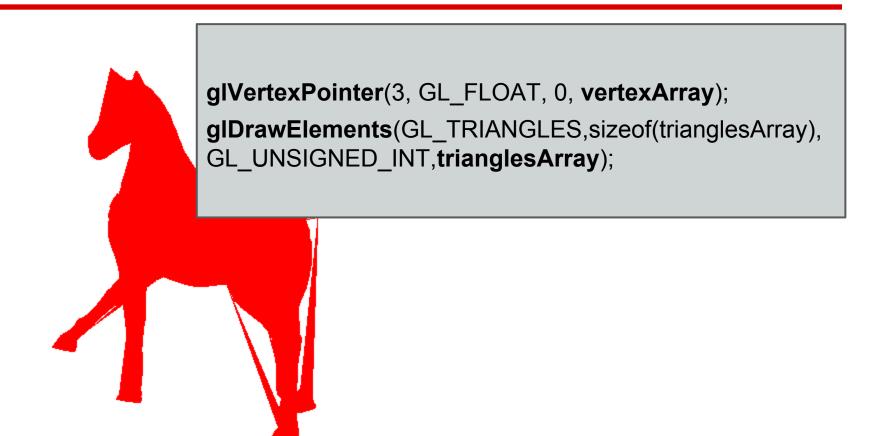


triangles = A,B,C, B,C,D, C,D,E



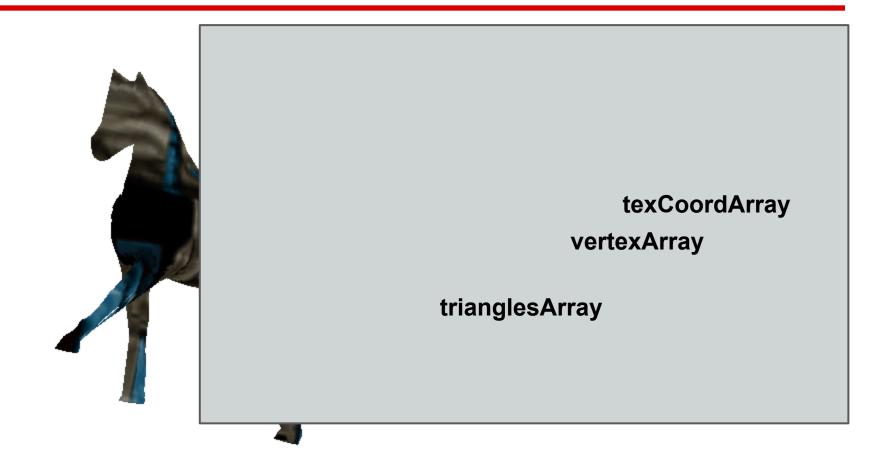
```
Index: liste de triangles (GL TRIANGLES)
unsigned int trianglesArray[] = {
0,1,2, // relier points 0,1,2
0,2,3 // relier points 0,2,3
Index: liste de traits (GL LINES)
unsigned int traitsArray[] = {
0,1, 1,2, 2,3, 3,0 // quatre traits
```





```
glEnableClientState(GL_VERTEX_ARRAY);
gIVertexPointer(3, GL_FLOAT, 0, vertexArray);
glDrawElements(GL_TRIANGLES, sizeof(trianglesArray),
GL_UNSIGNED_INT,trianglesArray);
glDisableClientState(GL_VERTEX_ARRAY);
```

```
texCoord : coordonnées de texture
float texCoordArray[] = {
0.0f,0.0f, // point 0
0.0f, 1.0f, // point 1
 1.0f, 1.0f, // point 2
1.0f,0.0f // point 3
```





texId

texCoordArray vertexArray

trianglesArray



glBindTexture (GL\_TEXTURE\_2D, texId);

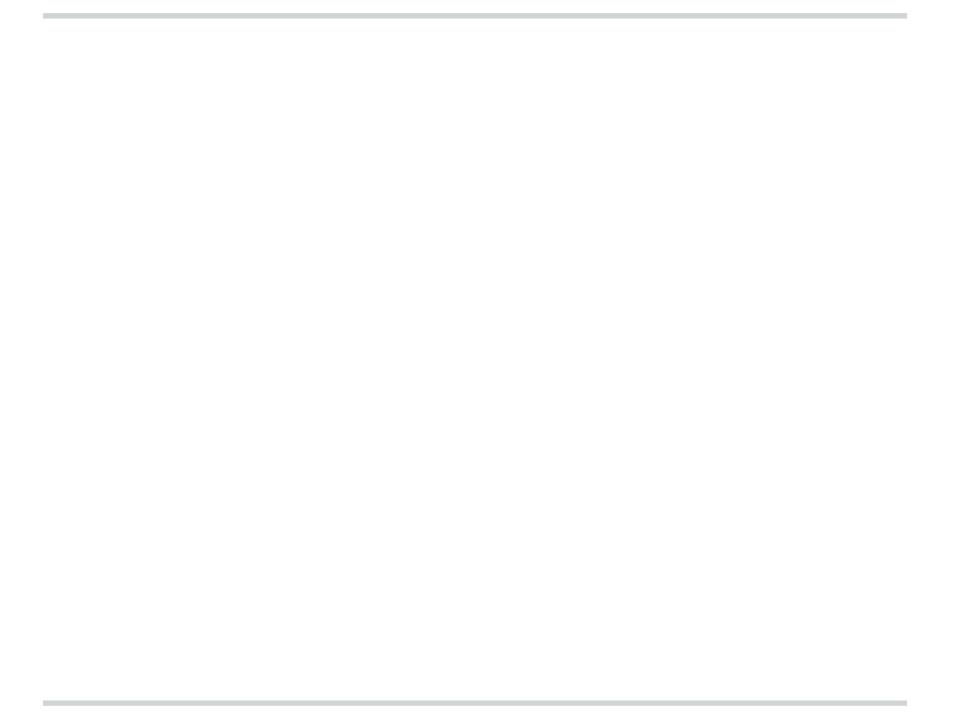
glTexCoordPointer(2, GL\_FLOAT, 0, texCoordArray);
glVertexPointer(3, GL\_FLOAT, 0, vertexArray);
glDrawElements(GL\_TRIANGLES,sizeof(trianglesArray),
GL\_UNSIGNED\_INT,trianglesArray);

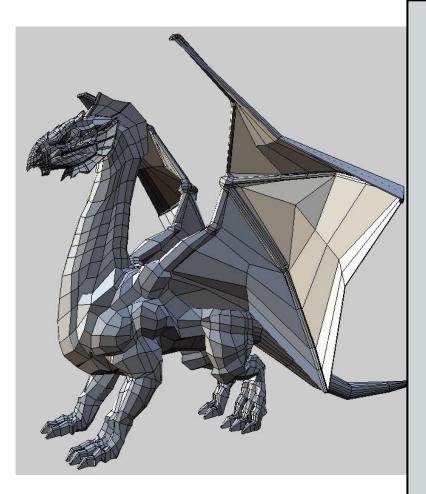


```
glEnable (GL_TEXTURE_2D);
glBindTexture (GL_TEXTURE_2D, texId);
glEnableClientState(GL_VERTEX_ARRAY);
glEnableClientState(GL_TEXTURE_COORD_ARRAY);
glTexCoordPointer(2, GL_FLOAT, 0, texCoordArray);
glVertexPointer(3, GL_FLOAT, 0, vertexArray);
glDrawElements(GL_TRIANGLES, sizeof(trianglesArray),
GL_UNSIGNED_INT, triangles Array);
glDisableClientState(GL_TEXTURE_COORD_ARRAY);
glDisableClientState(GL_VERTEX_ARRAY);
glDisable (GL_TEXTURE_2D);
```

#### A vous de jouer

- Extraire une image 3D d'un fichier
  - L'afficher avec une texture
- Dessiner un Cerf-volant
  - Avec un point d'attache en (0,0,0)
  - Peut comprendre quelques ficelles
- Sphère
  - Fonction récursive pour générer les points
  - Boucles imbriquées
  - Algorithme type "diviser pour reigner"
    - point au centre d'un triangle
    - un triangle transformé en trois triangles
    - appliquer un rayon de taille fixe





#### Vertex

- Introduction
- vertex, triangles, texCoord
- o Exercice : mesh, sphere
- Matrix
  - Rotate and then Translate
  - o Exemple : rubans
  - Exercice : cerf-volant

# OpenGL: Matrix Rotate and then Translate

```
glColor3d(1,1,1);
triangle();
glColor3d(1,1,0);
glTranslated(0.0,1.0,0.0);
glRotated(90.0,0.0,0.0,1.0);
triangle();
glColor3d(0,1,0);
glTranslated(0.0,1.0,0.0);
glRotated(90.0,0.0,0.0,1.0);
triangle();
```

```
glColor3d(1,1,1);
triangle();
glColor3d(1,1,0);
glTranslated(0.0,1.0,0.0);
glRotated(90.0,0.0,0.0,1.0);
triangle();
glColor3d(0,1,0);
glTranslated(0.0,1.0,0.0);
aIRotated(90.0.0.0.0.0.1.0)
triangle();
```

#### Exemple:

- Découper une image en carrés
- Les colonnes forment des rubans
- Chaque ruban est tenu par le haut
- Faire bouger les rubans

#### Cadeau:

- srand(47) permet d'avoir une suite rand() déterministe
- un timer peut incrémenter une variable

angle=(timerValue+rand())%360



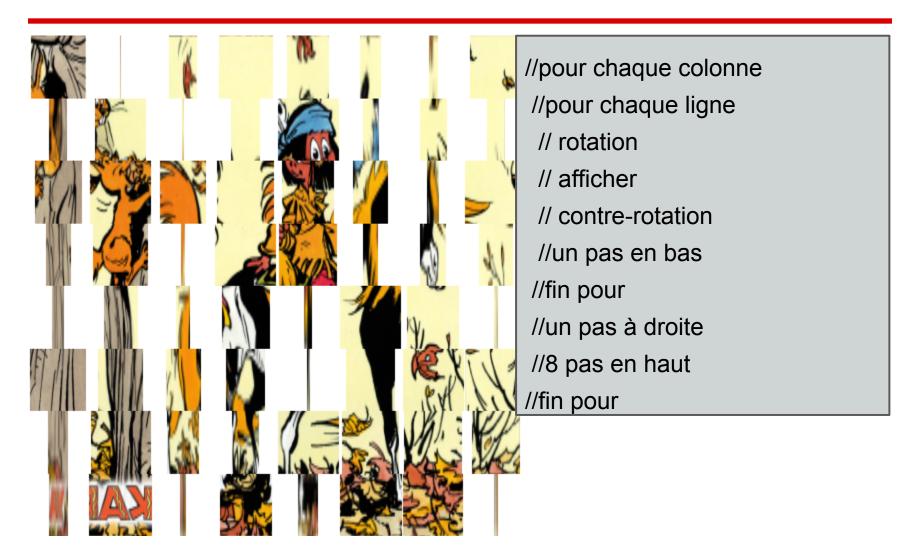
```
// rotation
// afficher
// contre-rotation
//un pas en bas
```



```
//pour chaque ligne
// rotation
// afficher
// contre-rotation
//un pas en bas
//fin pour
```



```
//pour chaque ligne
// rotation
// afficher
// contre-rotation
//un pas en bas
//fin pour
//un pas à droite
//8 pas en haut
```

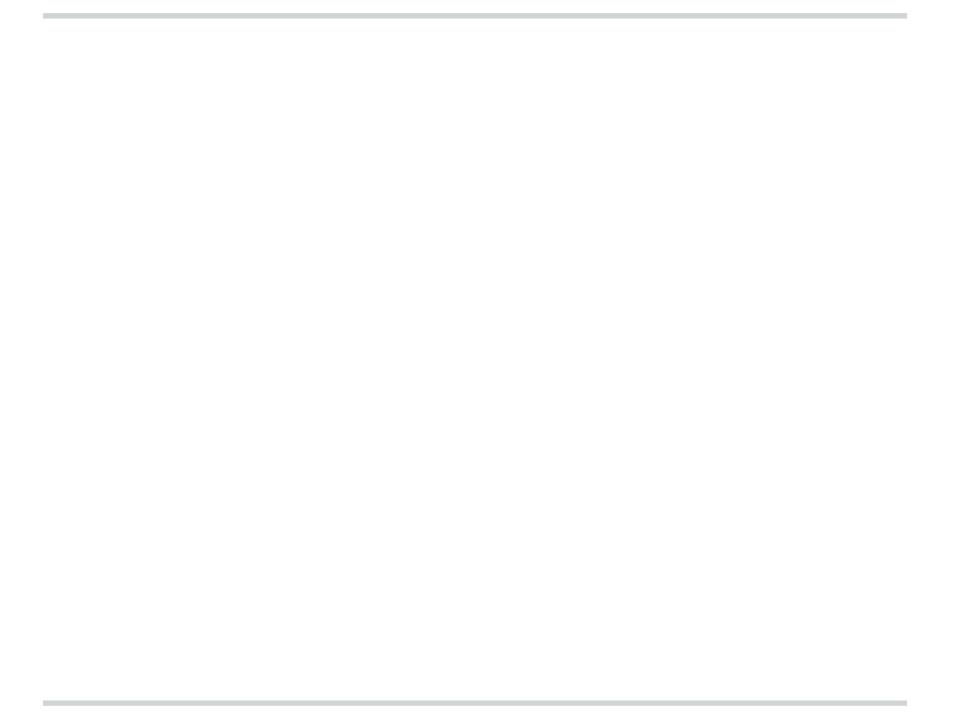


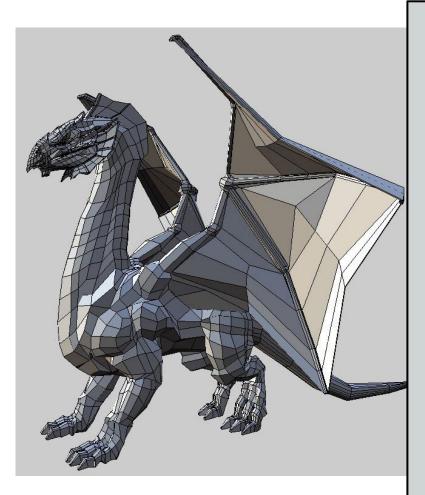
#### Conclusion:

 La matrice déplace le repère, sur lequel est appliqué le vertex, sur lequel est appliqué l'image

#### A vous de jouer

- Faire voler un cerf-volant
  - Attacher une corde en bas
  - Remonter la corde pas à pas, avec un rand rotate
  - Une fois en haut de la corde, poser le cerf-volant





#### Vertex

- Introduction
- vertex, triangles, texCoord
- Exercice : mesh, sphere

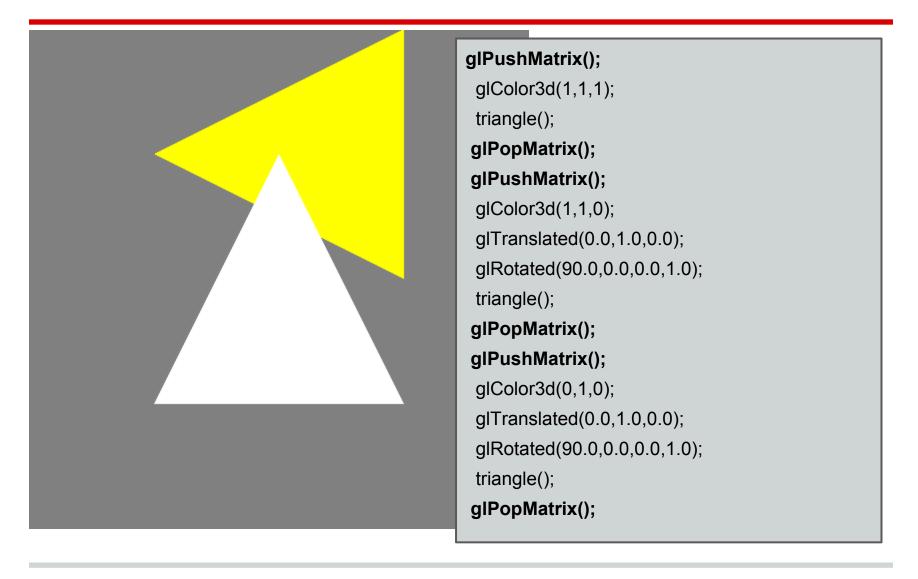
#### Matrix

- Rotate and then Translate
- Exemple : rubans
- Exercice : cerf-volant

#### Push/Pop

- push/pop, arbres
- Exemple : rubans au vent
- Exercice : cerf-volant amélioré

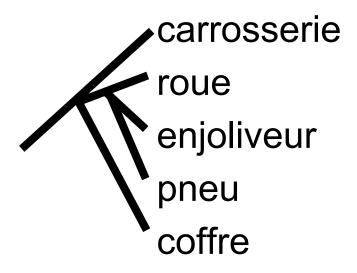
# OpenGL: Push/Pop Se perdre dans la matrice, c'est permis



push,push,pop,push,pop,pop,push,pop...

```
push
push
push
push
push
```





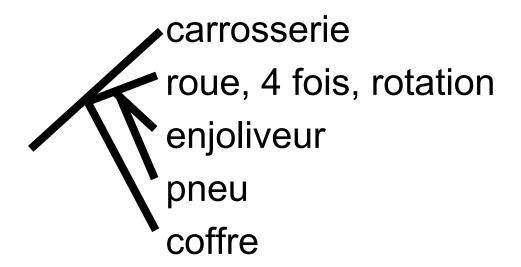


figure + transformation

#### Exemple:

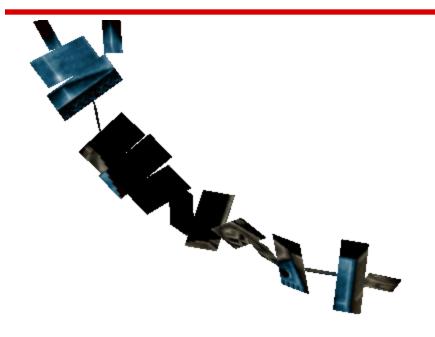
- Découper une image en carrés
- Les colonnes forment des rubans
- Chaque ruban est tenu par le haut
- . Faire voler les rubans au vent



```
// rotation x/y/z
// afficher
// un pas en avant
```



```
//pour chaque ligne
// rotation x/y/z
// afficher
// un pas en avant
//fin pour
// je me suis perdu
```



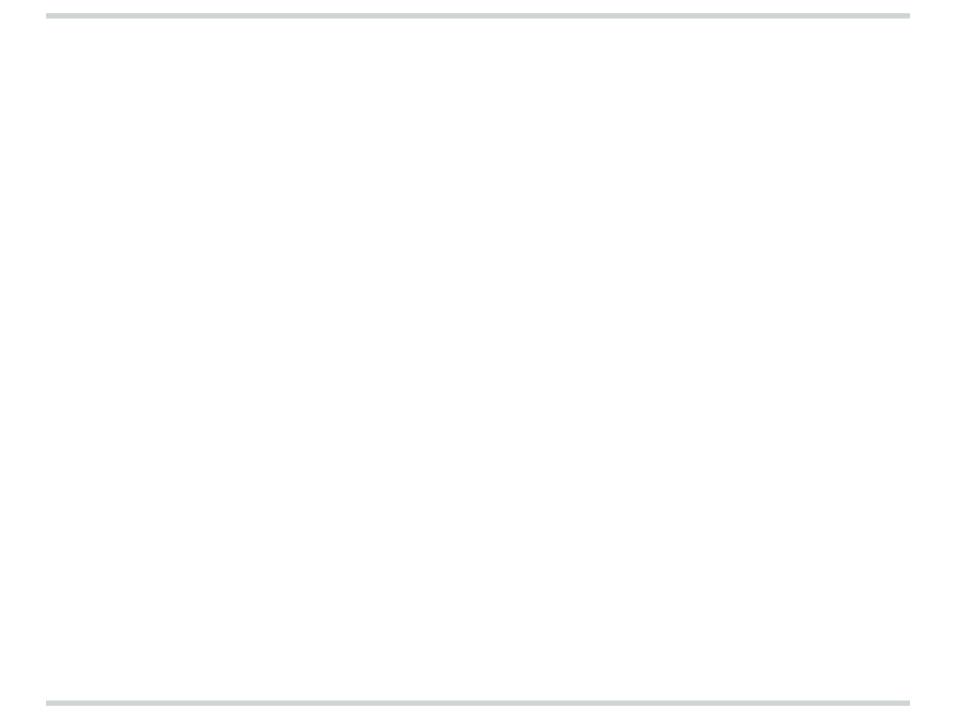
```
//push
//aller à la colonne suivante
//pour chaque ligne
 // rotation x/y/z
 // afficher
 // un pas en avant
//fin pour
// je me suis perdu
//pop
```

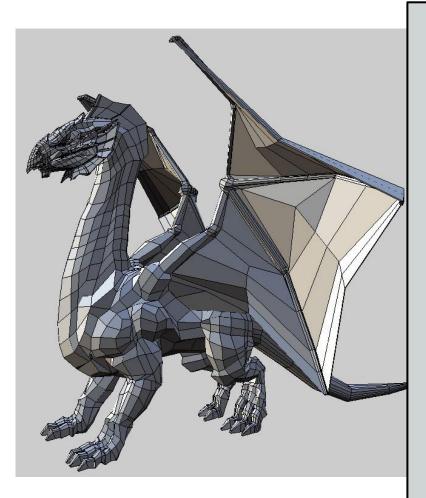


//pour chaque colonne //push //aller à la colonne suivante //pour chaque ligne // rotation x/y/z // afficher // un pas en avant //fin pour // je me suis perdu //pop //fin pour

#### A vous de jouer

- Décoration du cerf-volant
  - Ajouter plusieurs queues au cerf-volant





#### Vertex

- Introduction
- vertex, triangles, texCoord
- o Exercice : mesh, sphere

#### Matrix

- Rotate and then Translate
- Exemple : rubans
- Exercice : cerf-volant

#### Push/Pop

- push/pop, arbres
- o Exemple: rubans au vent
- Exercice : cerf-volant amélioré

#### Trigonométrie

- Cercle trigo
- Pythagore
- Exemple : rotation à la souris
- Exercice : levier

# OpenGL: Trigo Images paramétrables

- Détecter une zone à la souris
  - sélectionner un objet

- Détecter une zone à la souris
  - sélectionner un objet
- Déplacements à la souris
  - déplacements relatif
  - autour d'un point
  - suivant un plan

- Détecter une zone à la souris
  - sélectionner un objet
- Déplacements à la souris
  - déplacements relatif
  - autour d'un point
  - suivant un plan
- Construire une figure
  - selon les spécifications données

**Transformation** 

#### **Transformation**

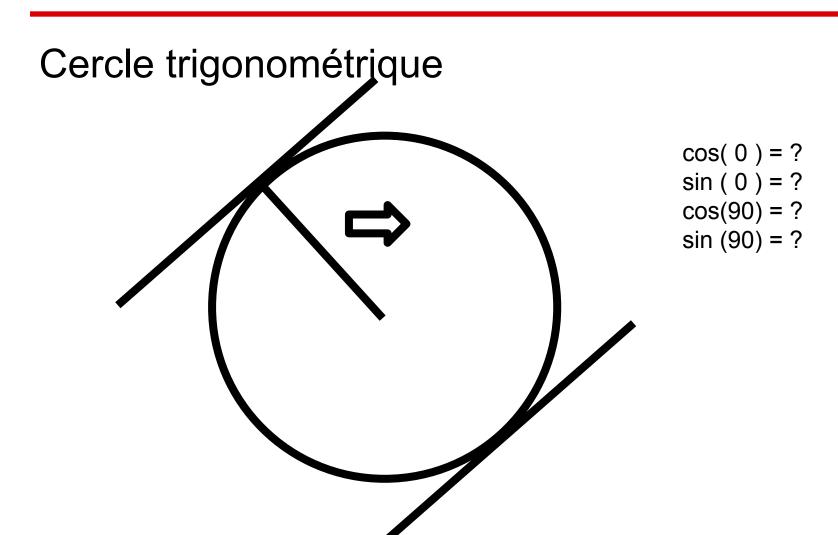
- déplacement
  - coordonnée => coordonnée

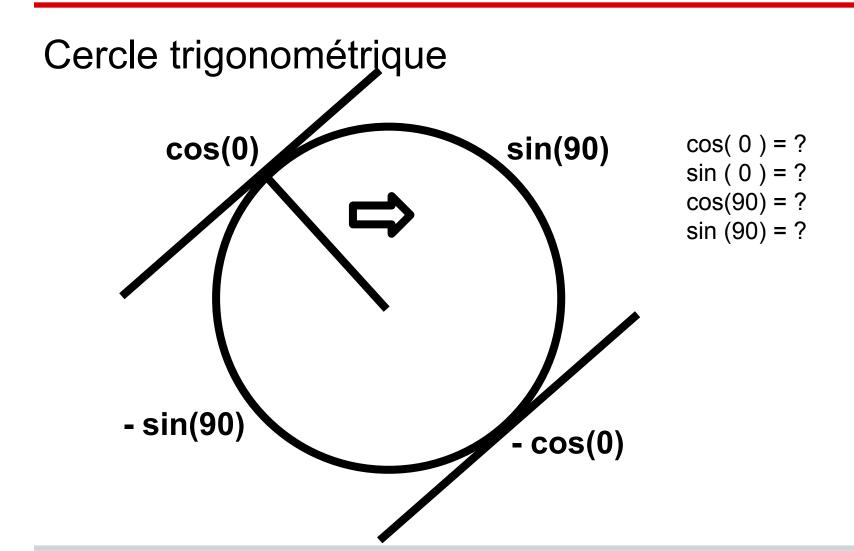
#### **Transformation**

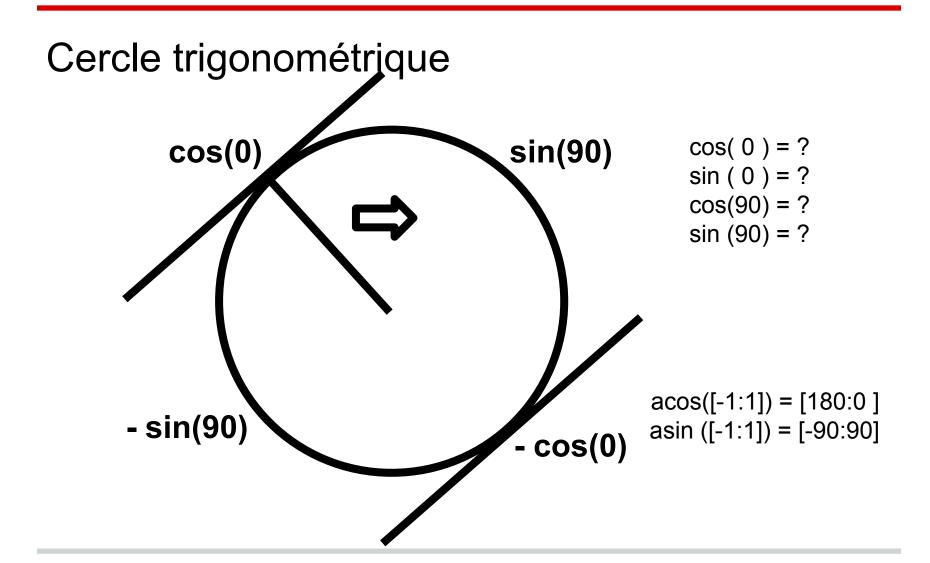
- déplacement
  - coordonnée => coordonnée
- agrandissement
  - coordonnée => coordonnée

#### **Transformation**

- déplacement
  - coordonnée => coordonnée
- agrandissement
  - coordonnée => coordonnée
- rotation
  - coordonnée => angle
  - angle => coordonnée







#### Fonctions trigonométrique

```
sin(a) = opposé / hypoténuse
```

cos(a) = adjacent / hypoténuse

tan(a) = opposé / adjacent

#### Fonctions trigonométrique

```
sin(a) = opposé / hypoténuse
cos(a) = adjacent / hypoténuse
tan(a) = opposé / adjacent
```

/!\ division par zéro

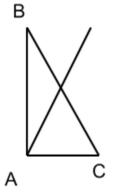
#### Fonctions trigonométrique

```
sin(a) = opposé / hypoténuse
cos(a) = adjacent / hypoténuse
tan(a) = opposé / adjacent
```

/!\ division par zéro /!\ range [0:90] seulement

#### Pythagore

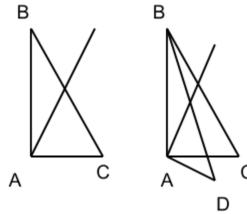
$$AB^2+AC^2=BC^2$$
  
 $AB^2+AC^2+AD^2=?$ 

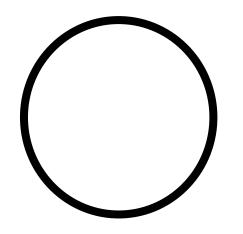




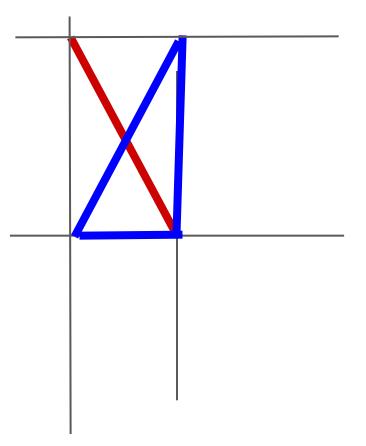
#### Pythagore

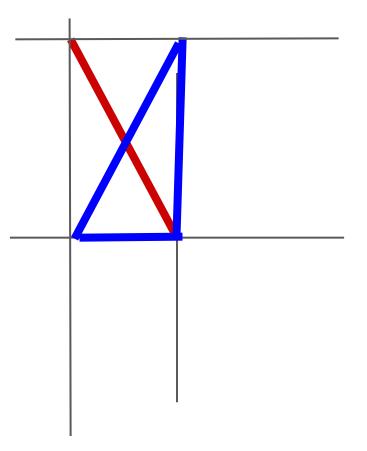
$$AB^2+AC^2 = BC^2$$
  
 $AB^2+AC^2+AD^2 = ?$ 



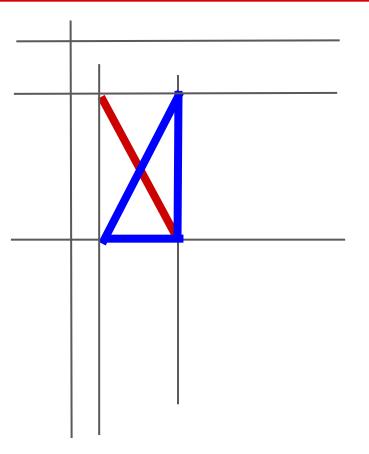


Cercle de centre (0,0) :  $x^2+y^2 = r^2$ Sphère de centre (0,0,0) :  $x^2+y^2+z^2 = r^2$ 

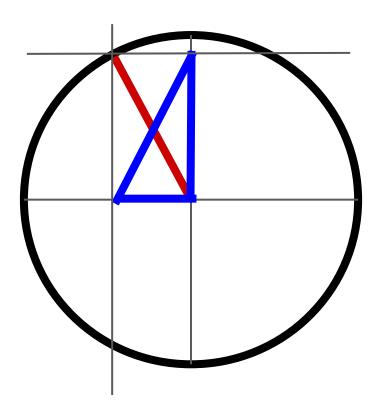




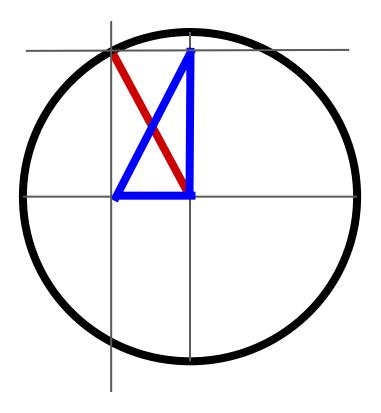
- longueur de la normale ?
  - Pythagore



- longueur de la normale ?
  - Pythagore
- normalize coordonnée
  - règle de trois



- longueur de la normale ?
  - Pythagore
- normalize coordonnée
  - règle de trois
- je déduit l'angle
  - cercle trigo



- longueur de la normale ?
  - Pythagore
- normalize coordonnée
  - règle de trois
- je déduit l'angle
  - cercle trigo
- j'ai un doute?
  - test fct trigo

#### Exemple:

Rotation d'une figure à la souris

#### Solution 1:

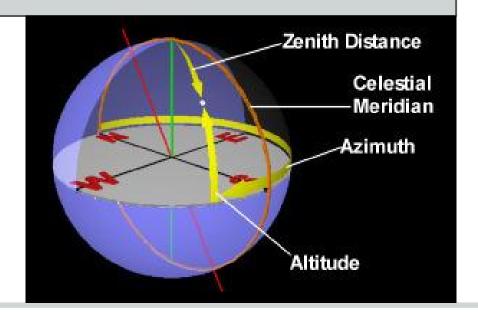
Deux rotations suffisent

```
glRotatef(360.0f*(rotX+rotXDynamic), 0.0f,1.0f,0.0f); glRotatef(360.0f*(rotY+rotYDynamic), 1.0f,0.0f,0.0f);
```

#### Solution 1:

Deux rotations suffisent

```
glRotatef(360.0f*(rotX+rotXDynamic), 0.0f,1.0f,0.0f); glRotatef(360.0f*(rotY+rotYDynamic), 1.0f,0.0f,0.0f);
```



#### Solution 2:

- Deux rotations suffisent
- Reset du repère après chaque déplacement

```
void recDisplayUsingMouse(int r) {
  if (r<=-1) {
    exempleMesh();
  } else {
    glPushMatrix();
    rotate(rottXX[r], rottYY[r]);
    recDisplayUsingMouse(r-1);
    glPopMatrix();
  }
}</pre>
```

#### Solution 2:

- Deux rotations suffisent
- Reset du repère après chaque déplacement



Buffer pour chaque déplacement

Équivaut à un produit de chaque matrice de rotation

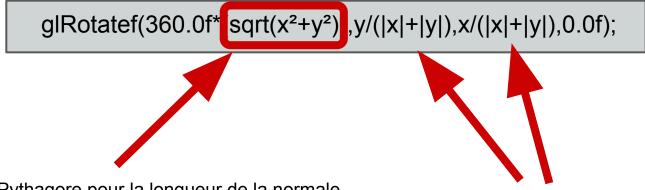
#### Solution 3:

- Rotation vers XY à la place de X and then Y
- Reset du repère après chaque déplacement

glRotatef(360.0f\*( $sqrt(x^2+y^2)$ ),y/(|x|+|y|),x/(|x|+|y|),0.0f);

#### Solution 3:

- Rotation vers XY à la place de X and then Y
- Reset du repère après chaque déplacement



Pythagore pour la longueur de la normale **Nombre de degrés** 

équilibrage tel que la somme soit égale à 1 **Axe de rotation** 

Remarque: y,x,0 fonctionne aussi

#### A vous de jouer

- Dessiner un levier en 2D
  - Tourne sur un seul axe
  - Détecter la position via la souris
  - Effectuer la rotation via la souris
- Dessiner un levier en 3D
  - Faire une projection orthogonal d'un plan à l'autre
    - Transformer un point d'un plan à l'autre
    - Transformer un vecteur d'un plan à l'autre
    - point + vecteur = droite
    - droite + plan = point projeté