

Institutt for elektronikk og telekommunikasjon

Eksamensoppgave i TTT4120 Digital signalbehandling

Faglig kontakt under eksamen: Magne H. Johnsen

Tlf.: 93025534

Eksamensdato: 05.08.2013

Eksamenstid (fra - til): 09.00 - 13.00

Hjelpemiddelkode/tillatte hjelpemidler: D – Ingen trykte og håndskrevne hjelpemidler

tillatt. Bestemt, enkel kalkulator tillatt.

Annen informasjon:

- Eksamen består av 4 oppgaver der
 - Oppgave 1 omhandler filtre.
 - Oppgave 2 omhandler stasjonære prosesser.
 - Oppgave 3 omhandler fast komma implementering
 - Oppgave 4 omhandler frekvensanalyse.
- Faglig kontakt vil gå rundt to ganger, henholdsvis en og tre timer etter oppstart. Lykke til!
- Sensurfrist 3 uker etter eksamensdato.

Målform/språk: Norsk - bokmål

Totalt antall sider: 9

Heray, antall vedleggsider: 3

| | Kontrollert av |
|------|----------------|
| | |
| Dato | Signatur |

Oppgave 1 (2+3+4+4+2=15)

Et stabilt, kausalt tidsdiskret system med overføringssystem H(z) er satt sammen av to delsystemer koblet i serie. Det første delsystemet $H_1(z)$ er gitt ved sin overføringsfunksjon

$$H_1(z) = \frac{1}{1 + \frac{1}{2}z^{-1}} \tag{1}$$

Det andre delsystemet $H_2(z)$ er gitt ved følgende differanseligning

$$2y(n) - y(n-1) = x(n) - 2x(n-1)$$
(2)

1a) Vis at overføringsfunksjonen $H_2(z)$ er gitt ved

$$H_2(z) = \frac{1}{2} \frac{1 - 2z^{-1}}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}} \tag{3}$$

- 1b) Skisser konvergensområdene (ROC) til både de to delsystemene og til deres seriekobling $H(z) = H_1(z)H_2(z)$
- 1c) Vis at enhetspulsresponsene til de to delsystemene er gitt ved

$$h_1(n) = (-\frac{1}{2})^n \quad n \ge 0$$
 (4)

$$h_2(n) = \begin{cases} \frac{1}{2} & n = 0\\ -\frac{3}{2} (\frac{1}{2})^n & n > 0 \end{cases}$$
 (5)

hvor $h_1(n) = h_2(n) = 0$ n < 0 på grunn av kausalitet.

1d) Vis at total systemet H(z) er gitt ved :

$$H(z) = \frac{\frac{5}{4}}{1 + \frac{1}{2}z^{-1}} - \frac{\frac{3}{4}}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}}$$
 (6)

$$h(n) = \frac{5}{4}(-\frac{1}{2})^n - \frac{3}{4}(\frac{1}{2})^n \qquad n \ge 0$$
 (7)

hvor $h(n)=0 \ \ n<0$ på grunn av kausalitet

1e) Har filteret H(z) et kausalt og stabilt inversfilter? Begrunn svaret.

Oppgave 2 (4+5+4+2+3=18)

2a) Vis at filteret $H_2(z)$ er et allpassfilter, dvs. $H_2(f)H_2^*(f)=|H_2(f)|^2=1$

Vis også at autokorrelasjonssekvensen til $H_2(z)$ er gitt ved

$$r_{h_2h_2}(m) = \delta(m) \quad m = -\infty, \dots, \infty$$
 (8)

2b) Vis ved hjelp av allpassegenskapene til $H_2(z)$ at autokorrelasjonsfunksjonen til H(z) er gitt ved

$$r_{hh}(m) = r_{h_1h_1}(m) = \frac{4}{3}(-\frac{1}{2})^m \quad m \ge 0$$
 (9)

hvor i tillegg $r_{hh}(m) = r_{hh}(-m)$

2c) Hvit støy med effekt σ_w^2 påtrykkes H(z). En ønsker å modellere resulterende utgangssekvens y(n) som en AR[P] prosess ved å bruke lineær prediksjon.

Hvilken modellorden P er optimal og hva blir tilsvarende prediksjonsparametre og prediksjonsfeileffekt?

- 2d) Forklar prinsippet for generell Wiener-filtrering, gjerne med å inkludere en skisse.
- **2e)** En sekvens x(n) = s(n) + w(n) observeres hvor w(n) er additiv hvit støy med effekt σ_w^2 .

Forklar hvordan et Wiener-filter kan brukes til støyreduksjon.

Det tilsvarende teoretisk optimale ikke-kausale Wiener-filteret er gitt ved

$$H(f) = \frac{\Gamma_{ss}(f)}{\Gamma_{ss}(f) + \sigma_w^2} \tag{10}$$

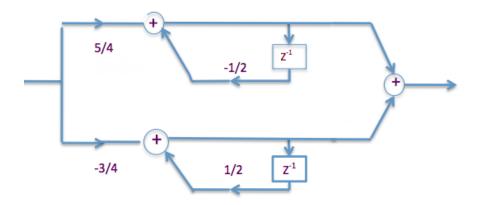
hvor $\Gamma_{ss}(f)$ er effektspekteret til den støyfrie sekvensen s(n).

Forklar hvordan filteret fungerer i frekvensplanet for ulike signal/støy-forhold.

Oppgave 3 (4+5+6=15)

Figur 1 viser parallellstrukturen til filteret H(z) fra oppgave 1.

Parallellstrukturen skal realiseres med fast komma tallrepresentasjon med B+1 bit og dynamikk [-1,1). Avrunding (kvantisering) foretas etter hver multiplikasjon og avrundingsfeilen kan regnes som hvit støy med effekt $\sigma_e^2 = \frac{2^{-2B}}{12}$. Til sammen bidrar alle støykildene på grunn av avrunding til et støysignal z(n) på utgangen med effekt σ_z^2 .



Figur 1: Parallellstruktur til H(z).

- 3a) Finn den totale avrundingseffekten σ_z^2 på utgangen av parallellstrukturen i figur 1.
- **3b)** Finn nødvendig skaleringsfaktor på inngangen til parallellestrukturen for å unngå overflyt.
- **3c)** En kan flytte skaleringskonstantene 5/4 og -3/4 i figur 1 til etter tilbakekoblingene i de to parallellgrenene.

Finn resulterende avrundingseffekt og skaleringskonstant for dette tilfellet.

Hvilken variant er den beste med hensyn på signal/støy-forhold på utgangen?

Oppgave 4 (2+3+4+3=12)

4a) En ønsker å finne frekvensen f_0 til et sinus-signal utfra et signalutsnitt av lengde L,

$$x(n) = \begin{cases} \cos(2\pi f_0 n) & n = 0, L - 1\\ 0 & \text{ellers.} \end{cases}$$
 (11)

Vis at Fourier-transformen til utsnittet er gitt ved

$$X(f) = \frac{1}{2} \left[W(f - f_0) + W(f + f_0) \right]$$
 (12)

hvor

$$W(f) = \frac{\sin(\pi f L)}{\sin(\pi f)} e^{-j\pi f(L-1)}$$

$$\tag{13}$$

4b) Gitt utsnittslengde L = 100 og ukjent frekvens $f_0 = 0.18$. En ønsker å estimere frekvensen f_0 basert på en N-punkts DFT (Diskret Fourier Transform)

$$X(k) = \sum_{n=0}^{L-1} x(n) e^{-j2\pi nk/N} \quad k = 0, N-1$$
 (14)

Diskuter muligheten for å estimere frekvenstoppen ved f_0 korrekt når antall frekvenspunkter er gitt ved henholdsvis N = 25, 50 og 100.

4c) Gitt en sum av to sinussignaler

$$y(n) = \begin{cases} \cos(2\pi f_0 n) + \cos(2\pi f_1 n) & n = 0, L - 1\\ 0 & \text{ellers.} \end{cases}$$
 (15)

hvor $f_0 = 0.18$ og $f_1 = 0.19$.

Hvilke krav vil du sette til utsnittslengde L og antall frekvenspunkter N for å kunne skille de to harmoniske ved hjelp av DFT til signalet y(n)?

4d) Hvordan kan man ved bruk av DFT og IDFT beregne lineær foldning til to signaler $x_1(n)$ og $x_2(n)$ av lengde hhv. L_1 og L_2 ?

Some basic equations and formulas.

A. Sequences:

$$\sum_{n=0}^{\infty} \alpha^n = \frac{1}{1-\alpha} \iff |\alpha| < 1$$

$$\sum_{n=0}^{N-1} \alpha^n = \frac{1-\alpha^N}{1-\alpha}$$

B. Linear convolution:

$$y(n) = h(n) * x(n) = \sum_{k} h(k)x(n-k) = \sum_{k} x(k)h(n-k)$$

$$Y(z) = H(z)X(z) \Rightarrow Y(f) = H(f)X(f) \Rightarrow$$

$$Y(f_k) = H(f_k)X(f_k) \quad f_k = k/N \text{ for } k = 0, \dots, N-1 \text{ where we write } Y(k) = Y(f_k)$$

C. Transforms:

$$H(z) = \sum_{n} h(n)z^{-n} \Rightarrow H(f) = \sum_{n} h(n) e^{-j2\pi nf}$$
 DFT : $H(k) = \sum_{n=0}^{L-1} h(n) e^{-j2\pi nk/N} \quad k = 0, ..., N-1$ IDFT : $h(n) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} H(k) e^{j2\pi nk/N} \quad n = 0, ..., L-1$

D. The sampling (Nyquist) theorem:

Given an analog signal $x_a(t)$ with bandwidth $\pm B$ which is sampled by $F_s=1/T_s$:

$$x(n) = x(nT_s) = x_a(t)|_{t=nT_s} \quad n = -\infty,, \infty$$

$$X(f) = X(F/F_s) = F_s \sum_k X_a[(f - k)F_s]$$

$$x_a(t) \text{ can be recovered from } x(n) \iff F_s \ge 2B$$

$$(16)$$

E. Autocorrelation, energy spectrum and Parsevals theorem:

Given a sequence h(n) with finite energy E_h :

Autocorrelation:
$$r_{hh}(m) = \sum_{n} h(n)h(n+m)$$
 $m = -\infty,, \infty$
Energy spectrum: $S_{hh}(z) = H(z)H(z^{-1}) \Rightarrow S_{hh}(f) = |H(f)|^2$
Parsevals theorem: $E_h = r_{hh}(0) = \sum_{n} h^2(n) = \int_0^{2\pi} |H(f)|^2 df$

F. Multirate formulaes:

Decimation where
$$T_{sy} = DT_{sx}$$
:
$$v(mT_{sy}) = \sum_{k} h[(mD - k)T_{sx}] \ x(kT_{sx}) \quad m = -\infty,, \infty$$
Upsampling where $T_{sx} = UT_{sy}$:
$$y(lT_{sy}) = \sum_{n} h[(l - nU)T_{sy}] \ x(nT_{sx}) \quad l = -\infty,, \infty$$
Interpolation where $T_{sy} = DT_{sv} = \frac{D}{U}T_{sx}$:
$$y(lT_{sy}) = \sum_{m} h[(lD - mU)T_{sv}] \ x(mT_{sx}) \quad l = -\infty,, \infty$$

G. Autocorrelation, power spectrum and Wiener-Khintchin theorem:

Given a stationary, ergodic sequence x(n) with infinite energy:

Autocorrelation:
$$\gamma_{xx}(m) = E[x(n)x(n+m)] \ m = -\infty,, \infty$$

Power spectrum:
$$\Gamma_{xx}(z) = Z[\gamma_{xx}(m)] \Rightarrow$$

Wiener-Khintchin:
$$\Gamma_{xx}(f) = DTFT[\gamma_{xx}(m)] = \sum_{m} \gamma_{xx}(m) e^{-j2\pi mf}$$

H. The Yule-Walker and Normal equations where $a_0=1$:

Yule-Walker equations :
$$\sum_{k=0}^{P} a_k \gamma_{xx}(m-k) = \sigma_f^2 \ \delta(m) \ \ m=0,...,P$$

Normal equations:
$$\sum_{k=1}^{P} a_k \gamma_{xx}(m-k) = -\gamma_{xx}(m) \quad m=1,...,P$$