NORGES TEKNISK-NATURVITENSKAPELIGE UNIVERSITET INSTITUTT FOR TELETEKNIKK

Faglig kontakt under eksamen:

Navn: Magne H. Johnsen Tlf.: 73 59 26 78/930 25 534

EKSAMEN I FAG TTT4120 DIGITAL SIGNALBEHANDLING

Dato: Mandag 10. desember 2012

Tid: Kl. 09.00 - 13.00

Hjelpemidler: D–Ingen trykte eller håndskrevne hjelpemidler tillatt. Bestemt, enkel kalkulator tillatt.

INFORMASJON

- Eksamen består av 4 oppgaver.
 - Oppgave 1 omhandler analyse av filtre.
 - Oppgave 2 omhandler rasjonale prosessmodeller.
 - Oppgave 3 omhandler fast komma realisering.
 - Oppgave 4 omhandler flerhastighetssystemer.
 - En del formler er oppgitt i appendiks
 - Vekting av hver deloppgave er angitt i parentes. Totalt antall poeng er 70.
- Alle svar skal begrunnes!
- Faglig kontakt vil gå rundt to ganger, første gang ca. kl. 10.00 og andre gang ca. 11.45.

Oppgave 1 (3+3+5+4 = 15 poeng)

1a) Transferfunksjonen H(z) til et stabilt, kausalt LTI-filter er beskrevet ved følgende :

$$H(z) = H_0(z)H_1(z)H_2(z) \quad \text{hvor}$$

$$H_0(z) = 1 + \frac{5}{3}z^{-1}$$

$$H_1(z) = \frac{1}{(1 + \frac{1}{2}z^{-1})}$$

$$H_2(z) = \frac{1}{(1 - \frac{2}{3}z^{-1})}$$

Vis at differenseligningen til filteret er gitt ved:

$$y(n) - \frac{1}{6}y(n-1) - \frac{1}{3}y(n-2) = x(n) + \frac{5}{3}x(n-1), \ n = -\infty, \infty$$
 (1)

- **1b)** Gi et *begrunnet* svar på følgende :
 - Hva blir konvergensområdet til filteret i oppgave 1a?
 - Har filteret lineær fase?
 - Har filteret minimum fase?

1c) Vis at enhetspulsresponsen til filteret er gitt ved :

$$h(n) = -h_1(n) + 2h_2(n) (2)$$

hvor

$$h_1(n) = \begin{cases} (-\frac{1}{2})^n & n \ge 0 \\ 0 & n < 0 \end{cases}$$

$$h_2(n) = \begin{cases} (\frac{2}{3})^n & n \ge 0 \\ 0 & n < 0 \end{cases}$$

- 1d) Skisser følgende strukturer for filteret H(z):
 - Direkte form 2 (DF2)
 - \bullet Parallellstruktur hvor grenforsterkningen $G_2=2$ i lign2er plassert før tilbakekoblingen.

Oppgave 2 (4+7+3+4 = 18 poeng)

2a) Krysskorrelasjonssekvensen til to sekvenser y(n) og x(n) med endelig energi er gitt ved

$$r_{yx}(m) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} y(n+m)x(n) \quad m \ge 0$$

$$r_{yx}(m) = r_{xy}(-m) \qquad m < 0$$

Vis at krysskorrelasjonssekvensen til $h_1(n)$ og $h_2(n)$ i deloppgave 1c er gitt ved

$$r_{h_1 h_2}(m) = \begin{cases} \frac{3}{4} (-\frac{1}{2})^{|m|} = \frac{3}{4} (-\frac{1}{2})^m & m \ge 0\\ \frac{3}{4} (\frac{2}{3})^{|m|} = \frac{3}{4} (\frac{3}{2})^m & m < 0 \end{cases}$$
(3)

2b) Vis at enhetspulssekvensene $h_1(n), h_2(n)$ og h(n) gitt i oppgave 1 har følgende autokorrelasjonssekvenser for $m \geq 0$:

$$r_{h_1h_1}(m) = \frac{4}{3}(-\frac{1}{2})^m$$

$$r_{h_2h_2}(m) = \frac{9}{5}(\frac{2}{3})^m$$

$$r_{hh}(m) = -\frac{1}{6}(-\frac{1}{2})^m + \frac{57}{10}(\frac{2}{3})^m$$

I tillegg gjelder at alle tre autokorrelasjonssekvenser er symmetriske om m=0.

Figur 1 viser en valgt kaskadestruktur for H(z)



Figur 1: Valgt kaskadestruktur

2c) Hvit støy w(n) med effekt $\sigma_w^2=1$ påtrykkes kaskadestrukturen i figur 1.

Hvilke parametriske prosess-typer tilsvarer henholdsvis utgangssignalet og de interne signalene i strukturen? Begrunn svaret!

2d) Hvit støy w(n) med effekt $\sigma_w^2 = 1$ påtrykkes filteret H(z).

Finn, ved hjelp av lineær prediksjon (dvs. Yule-Walker eller Normal ligningene) filterkoeffisienten a_1 for den beste AR[1]-modellen til filterets utgangssignal y(n).

Vis at prediksjonsfeileffekten alltid oppfyller $\sigma_f^2 \leq \gamma_{yy}(0)$.

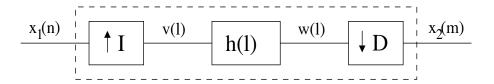
Oppgave 3 (4+4+7+4 = 19 poeng)

Det diskrete filteret i oppgave 1 skal realiseres med fast komma tallrepresentasjon med B+1 bit og dynamikk [-1,1). Avrunding (kvantisering) foretas etter hver multiplikasjon og avrundingsfeilen kan regnes som hvit støy med effekt $\sigma_e^2 = \frac{2^{-2B}}{12}$. Til sammen bidrar alle støykildene på grunn av avrunding til et støysignal z(n) på utgangen med effekt σ_z^2 .

- 3a) Finn resulterende støyeffekt σ_z^2 på utgangen av kaskadestrukturen i figur 1 uttrykt ved $\sigma_e^2.$
- **3b)** Finn resulterende støyeffekt σ_z^2 på utgangen av parallell-strukturen i oppgave 1d. Merk at minustegnet foran $h_1(n)$ i likning 2 blir gjort aritmetisk (negasjon) og ikke ved multiplikasjon!
 - Inngangssignalet x(n) til filteret har full utstyring, dvs. $x_{max} = \max_{n} |x(n)| = 1$.
- **3c)** Vis at en for å unngå overstyring i kaskadestrukturen brukt i deloppgave 3a må skalere på inngangen med 3/16 (nedskalering med 16/3)
 - Vis videre at man for parallell-strukturen trenger skalering på inngangen med 1/6 (dvs. nedskalering med 6).
- **3d)** Hvilken av de to *nedskalerte* strukturene har best signal-støy forhold på utgangen $(SNR = \sigma_y^2/\sigma_z^2)$?

Oppgave 4 (5+4+4+5 = 18 poeng)

Figur 2 viser et system for endring av punktprøvehastighet fra F_1 til F_2 hvor I og D er heltall.



Figur 2: System for punktprøveendring

- **4a)** Forklar de tre blokkene samt angi båndbredde og samplingsrate til de interne signalene v(l) og w(l)
- **4b)** Utled et uttrykk i tidsplanet for utgangssignalet $x_2(m)$ uttrykt ved inngangssignalet $x_1(n)$, filteret h(l) samt I og D.
- **4c)** Diskuter funksjonsmåten til systemet når I > D og motsatt.
- 4d) Gitt et analogt signal $x(t) = s(t) + sin(2\pi F_0 t)$ hvor s(t) har båndbredde $\pm B = 5000 Hz$ og $F_0 = 4000 Hz$. Signalet punktprøves med samplingsrate $F_1 = 10000 Hz$, dvs. $x_1(n) = x_a(nT_1)$ hvor $T_1 = 1/F_1$. En har videre gitt et notch-filter med nullpunkt i $f_n = 0.25$.

Hvordan kan en bruke systemet i figur 2 sammen med notch-filteret til å fjerne den harmoniske komponenten (F_0) i $x_1(n)$?

Some basic equations and formulas.

A. Sequences:

$$\sum_{n=0}^{\infty} \alpha^n = \frac{1}{1-\alpha} \iff |\alpha| < 1$$

$$\sum_{n=0}^{N-1} \alpha^n = \frac{1-\alpha^N}{1-\alpha}$$

B. Linear convolution:

$$y(n) = h(n) * x(n) = \sum_{k} h(k)x(n-k) = \sum_{k} x(k)h(n-k)$$

$$Y(z) = H(z)X(z) \Rightarrow Y(f) = H(f)X(f) \Rightarrow$$

$$Y(f_k) = H(f_k)X(f_k) \quad f_k = k/N \text{ for } k = 0, \dots, N-1 \text{ where we write } Y(k) = Y(f_k)$$

C. Transforms:

$$\begin{split} H(z) &=& \sum_n h(n) z^{-n} \Rightarrow H(f) = \sum_n h(n) \ e^{-j2\pi nf} \\ \text{DFT} &: H(k) &=& \sum_{n=0}^{L-1} h(n) \ e^{-j2\pi nk/N} \qquad k = 0,...,N-1 \\ \text{IDFT} &: h(n) &=& \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} H(k) \ e^{j2\pi nk/N} \qquad n = 0,...,L-1 \end{split}$$

D. The sampling (Nyquist) theorem:

Given an analog signal $x_a(t)$ with bandwidth $\pm B$ which is sampled by $F_s=1/T_s$:

$$x(n) = x(nT_s) = x_a(t)|_{t=nT_s} \quad n = -\infty,, \infty$$

$$X(f) = X(F/F_s) = F_s \sum_k X_a[(f-k)F_s]$$

$$x_a(t) \text{ can be recovered from } x(n) \iff F_s \ge 2B$$

$$(4)$$

E. Autocorrelation, energy spectrum and Parsevals theorem:

Given a sequence h(n) with finite energy E_h :

Autocorrelation:
$$r_{hh}(m) = \sum_{n} h(n)h(n+m)$$
 $m = -\infty,, \infty$
Energy spectrum: $S_{hh}(z) = H(z)H(z^{-1}) \Rightarrow S_{hh}(f) = |H(f)|^2$

Parsevals theorem:
$$E_h = r_{hh}(0) = \sum_n h^2(n) = \int_0^{2\pi} |H(f)|^2 df$$

F. Multirate formulaes:

Decimation where
$$T_{sy} = DT_{sx}$$
:
$$v(mT_{sy}) = \sum_{k} h[(mD - k)T_{sx}] \ x(kT_{sx}) \quad m = -\infty,, \infty$$
Upsampling where $T_{sx} = UT_{sy}$:
$$y(lT_{sy}) = \sum_{n} h[(l - nU)T_{sy}] \ x(nT_{sx}) \quad l = -\infty,, \infty$$
Interpolation where $T_{sy} = DT_{sv} = \frac{D}{U}T_{sx}$:
$$y(lT_{sy}) = \sum_{m} h[(lD - mU)T_{sv}] \ x(mT_{sx}) \quad l = -\infty,, \infty$$

G. Autocorrelation, power spectrum and Wiener-Khintchin theorem :

Given a stationary, ergodic sequence x(n) with infinite energy:

Autocorrelation:
$$\gamma_{xx}(m) = E[x(n)x(n+m)] \ m = -\infty,, \infty$$

Power spectrum:
$$\Gamma_{xx}(z) = Z[\gamma_{xx}(m)] \Rightarrow$$

Wiener-Khintchin:
$$\Gamma_{xx}(f) = DTFT[\gamma_{xx}(m)] = \sum_{m} \gamma_{xx}(m) e^{-j2\pi mf}$$

H. The Yule-Walker and Normal equations where $a_0=1$:

Yule-Walker equations :
$$\sum_{k=0}^{P} a_k \gamma_{xx}(m-k) = \sigma_f^2 \ \delta(m) \ \ m=0,...,P$$

Normal equations:
$$\sum_{k=1}^{P} a_k \gamma_{xx}(m-k) = -\gamma_{xx}(m) \quad m=1,...,P$$