

Øving 8, fysikk

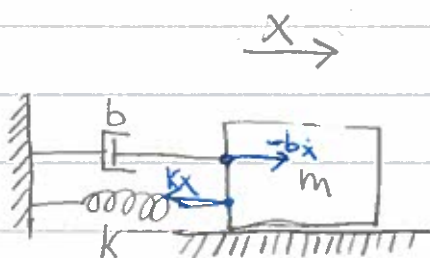
gruppe 2, Rendell Cate

Godkjent  
S-B.

Ønsker tilbakemelding:)

### Oppgave 1

a)



Kreftene som virker på  $m$  er

$$F_d = -b\dot{x} \quad (\text{damping, går alltid mot farten})$$

$$F_F = Kx \quad (\text{fjærdrag}).$$

(N2-x) gir

$$-b\dot{x} - Kx = m\ddot{x}$$

$$\Leftrightarrow \ddot{x} + \frac{b}{m}\dot{x} + \frac{K}{m}x = 0 \quad (*)$$

$$\hookrightarrow \gamma = \frac{b}{2m}, \quad \omega_0 = \sqrt{\frac{K}{m}}, \quad \text{Da blir } (*)$$

$$\ddot{x} + 2\gamma\dot{x} + \omega_0^2 x = 0$$

R

b) Overkritisk: dempekraften er for stor og systemet vil bruke lang tid på å oppnå sløsjenverdi.

Matematisk sett:  $b > 2\sqrt{km}$

Underkritisk: dempekraften er for liten så systemet vil oscillere i lengre tid, og amplituden vil gå ned litt for hver oscillasjon

Matematisk sett:  $b < 2\sqrt{km}$

Kritisk: Bløkken tilnærmer raskt sløsjenverdien uten å få noen svinger. Dvs. dempingen er valgt perfekt ift. fjæra og massen.  
 $b = 2\sqrt{km}$

c)  $x(t) = Ae^{-\gamma t} \cos(\omega_d t + \varphi)$

$$\dot{x}(t) = -\gamma A e^{-\gamma t} \cos(\omega_d t + \varphi) - \omega_d A e^{-\gamma t} \sin(\omega_d t + \varphi)$$

$$\ddot{x}(t) = \gamma^2 A e^{-\gamma t} \cos(\omega_d t + \varphi) + \gamma \omega_d A e^{-\gamma t} \sin(\omega_d t + \varphi) + \gamma \omega_d A e^{-\gamma t} \sin(\omega_d t + \varphi) - \omega_d^2 A e^{-\gamma t} \cos(\omega_d t + \varphi)$$

Innsatt i  $\ddot{x} + 2\gamma\dot{x} + \omega_0^2 x = 0$  får vi

$$\begin{aligned} & \gamma^2 A e^{-\gamma t} \cos(\omega_d t + \varphi) + 2\gamma\omega_d A \sin(\omega_d t + \varphi) - \omega_d^2 A e^{-\gamma t} \cos(\omega_d t + \varphi) \\ & - 2\gamma^2 A e^{-\gamma t} \cos(\omega_d t + \varphi) - 2\gamma\omega_d A e^{-\gamma t} \sin(\omega_d t + \varphi) \\ & + \omega_0^2 A e^{-\gamma t} \cos(\omega_d t + \varphi) = 0 \end{aligned}$$

$$\Leftrightarrow \gamma^2 - \omega_d^2 - 2\gamma^2 + \omega_0^2 = 0 \quad (\text{antar } A \neq 0, \cos(\omega_d t + \varphi) \neq 0)$$

$$\Leftrightarrow \omega_0^2 - \gamma^2 = \omega_d^2$$

positivt kun for  $\omega_0 > \gamma$

Uttrykket gir kun mening for  $\omega_0^2 - \gamma^2 \geq 0 \Rightarrow \omega_0 \geq \gamma$ ,  
altså et underdempet system. Da vil vi ha

$$\omega_d = \sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2}$$

d) 2. ordens diff likning så vi bringer 2 initial-betingelser

Nøyaktigheten er ekstremt høy.

For høye verdier av  $dt$ ,  $dt \geq 1$ , blir også den generelle formen riktig (sammenlignet med analytisk løsning med samme  $dt$ ).

e) Perlelen har dampet svingninge så  $\theta(t)$  er gitt ved

$$\theta(t) = A e^{-\gamma t} \cos(\omega_d t + \varphi)$$

i) Start-amplituden er  $A = 6,00^\circ$

Ved  $t = 2,0 \text{ min} = 120 \text{ sek}$  vil

$$\theta(t) = 5,10^\circ \quad (\cos(\omega_d t + \varphi) = 1)$$

Det betyr at

$$\bar{A}(t) = A e^{-\gamma t}$$

$$\gamma = \frac{1}{t} \ln\left(\frac{A}{\bar{A}}\right)$$

$$\frac{\theta(2)}{\theta(0)} = \frac{5,1}{6,0}$$

$$t = 120 \text{ s}$$

$$\Leftrightarrow e^{-120\gamma} = 0,85$$

$$\gamma = \frac{1}{120 \text{ s}} \ln\left(\frac{6,00}{5,10}\right)$$

$$\Leftrightarrow -120\gamma = \ln(0,85)$$

$$= 1,35 \cdot 10^{-3} \text{ s}^{-1}$$

$$\Leftrightarrow \gamma = 0,0014 \text{ s}^{-1} \quad G$$

ii) Ved uddempet svingning kan det vises at

$$\omega_0^2 = \frac{g}{L} = 9,81 \text{ s}^{-2}$$

Forstøtt ok.

Siden  $\omega_d^2 = \omega_0^2 - \gamma^2$ , men siden  $\gamma^2 \ll \omega_0^2$

sier vi  $\omega_d \approx \omega_0$

$$\Rightarrow \omega_d = 3,13 \text{ rad/s}$$

$$\Leftrightarrow f_d = \frac{3,13}{2\pi} \text{ Hz} = 0,50 \text{ Hz}$$

$$\Leftrightarrow T_d = f_d^{-1} = 2,00 \cdot s \quad R$$

## Oppgave 2

a)  $\Sigma F = -k_1 x - k_2 x = -(k_1 + k_2)x \stackrel{(N2)}{=} m \ddot{x}$

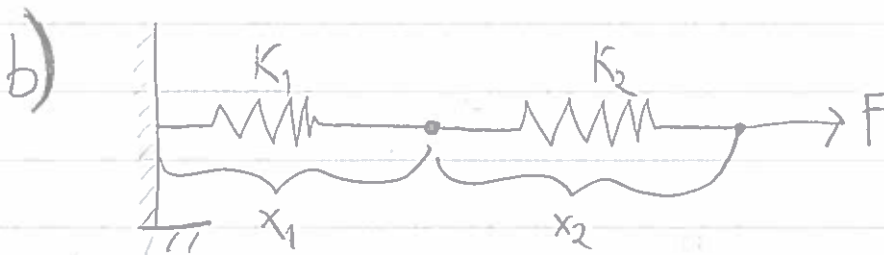
Da dette vil gi  $\omega^2 = \frac{k_1 + k_2}{m}$

$$= \frac{k_1}{m} + \frac{k_2}{m}$$

$\Leftrightarrow \underline{\omega^2 = \omega_1^2 + \omega_2^2}$  R

c) Vi vil få noe tilsvarende her men kreftene fra  $k_2$  vil ha negativt fortegn. Nei,  $-k x_i$  fra vegge Samme regel gir  
$$\omega^2 = \frac{k_1 + k_2}{m}$$

$\Leftrightarrow \omega^2 = \omega_1^2 + \omega_2^2$



$$x_{\text{tot}} = x_1 + x_2$$

Hvis vi bytter ut  $k_1$  og  $k_2$  med én  $k_{\text{eff}}$ , hvilken verdi må den ha?

Hookes lov sier  $F = kx$ . Strekket vil fordele seg likt over  $k_1$  og  $k_2$

$$F = F_{1+2}$$

$$\Leftrightarrow \frac{F}{k_{\text{eff}}} = \frac{F}{k_1} + \frac{F}{k_2}$$

$$\Leftrightarrow k_{\text{eff}} = \frac{k_1 k_2}{k_1 + k_2}$$

Dette gir  $\omega^2 = \frac{k_1 k_2}{k_1 + k_2} \cdot \frac{1}{m}$

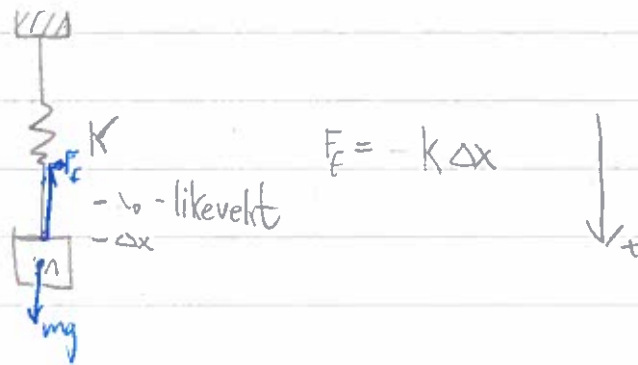
$$= \frac{\frac{k_1}{m} \cdot \frac{k_2}{m}}{\frac{k_1}{m} + \frac{k_2}{m}}$$

$$= \frac{\omega_1^2 \omega_2^2}{\omega_1^2 + \omega_2^2}$$

$$\Leftrightarrow \omega = \frac{\omega_1 \omega_2}{\sqrt{\omega_1^2 + \omega_2^2}} \quad \text{P}$$

### Oppgave 3

a)



$$\Sigma F = mg - K\Delta x$$

I likevekt vil (N1) gjelde så

$$mg - K\Delta x = 0$$

$$\Leftrightarrow \underline{\underline{\Delta x = \frac{mg}{K}}} \quad R$$

b) Systemet svinger y vekk fra likevektspunktet. Setter dette inn i  $\Sigma F$  og bruker (N2).

$$mg - Ky = m\ddot{y}$$

$$y = x - \Delta x \quad \ddot{y} = \ddot{x}$$
$$-k(\Delta x + y) + mg = m\ddot{x}$$

$$\Leftrightarrow \ddot{y} + \frac{k}{m}y = g$$

$$\ddot{y} + \frac{k}{m}y = 0$$

$$\Leftrightarrow \ddot{y} + \omega_0^2 y = g, \quad \omega_0^2 = \frac{k}{m} \quad G$$



lineær  
Gjør et like variabel bytte  $y = u + \frac{g}{\omega_0^2} = u + \Delta x$   
som gir

$$\ddot{y} + \omega_0^2 y = g \Leftrightarrow \ddot{u} + \omega_0^2 u = 0$$

Hm, ok men ligningen skal være med  $y$  (se forrige side).

Vi kan da tydelig se at frekvensen er like.

c) Vil finne energien ved  $t=0$ ,  $E_0$ .

Siden systemet konserverer energi vil  $E = E_0$ .

$$E_0 = E_{K,0} + E_{p,0} \quad (*)$$

$$E_{K,0} = \frac{1}{2} m v_0^2 \quad (1)$$

$$E_{p,0} = E_{p,fjær} + E_{p,grav}$$

Fjæra er strøkt ut en avstand  $y_0$  fra likevekts punktet, så

$$E_{p,fjær} = \frac{1}{2} k y_0^2$$

Vi har også

$$E_{p,grav} = m g y_0$$

$$\text{Så } E_0 = E_0 = \frac{1}{2} m v_0^2 + \frac{1}{2} k y_0^2 + m g y_0 \quad G$$

Generelt:

$$E = -m g y + \frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} k x^2 = -m g y + \frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} k y^2 + k y \Delta x + \frac{1}{2} k (\Delta x)^2$$

$= m g y$

$$= \frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} k y^2 + \frac{1}{2} k (\Delta x)^2$$

Bemerkning om E

$$= \frac{1}{2} m v_0^2 + \frac{1}{2} k y_0^2 + \frac{1}{2} k \left( \frac{m g}{k} \right)^2$$

#### Oppgave 4

a) Svar: B <sup>R</sup>  $1,00 \text{ kg m}^2$

$$\begin{aligned}\sum \tau &= (0,25 \text{ m} \cdot 20 \text{ N} \cdot \sin(90^\circ)) \\ &= 5,0 \text{ Nm}\end{aligned}$$

$$V_0 = \omega_0 r = 0$$

$$V = \omega \cdot r = 60 \cdot 0,25 = 15 \text{ m/s}$$

$$S = \frac{V - V_0}{2} \cdot t = 7,5 \cdot 12 = 90 \text{ m}$$

$$V^2 = V_0^2 + 2as$$

$$\Leftrightarrow a = \frac{V^2 - V_0^2}{2s} = 1,25 \text{ m/s}^2$$

$$\Leftrightarrow \alpha = \frac{a}{r} = 5,0 \text{ rad/s}^2$$

$$I = \frac{\sum \tau}{\alpha} = 1,0 \text{ kg m}^2$$

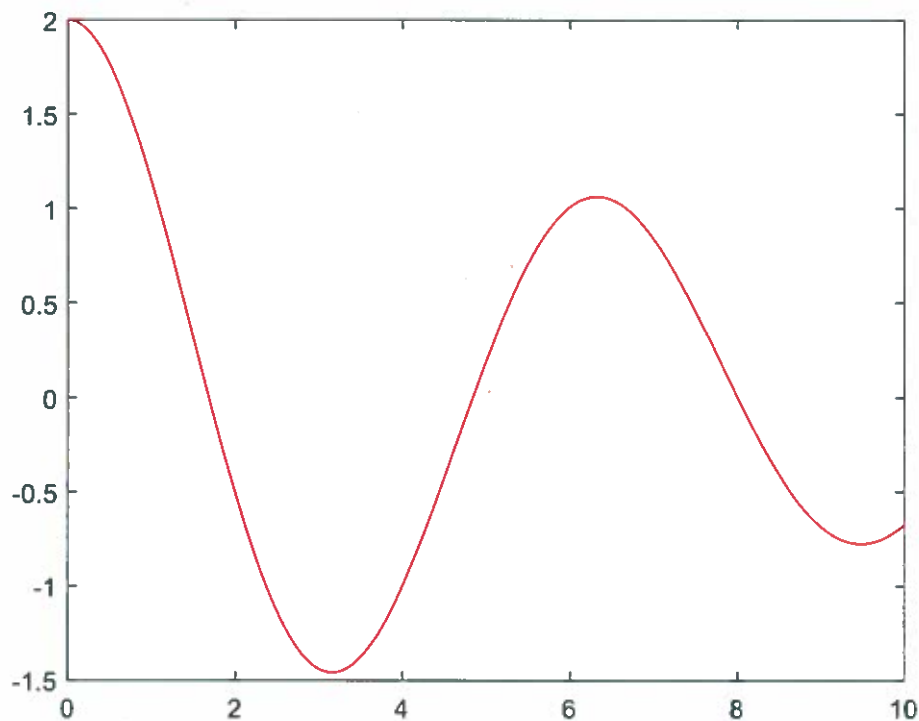
b) E <sup>R</sup>  $a_1 = a_2 = a_3 = a_4$

c) B <sup>R</sup> samtidig + spålen roterer

d) A <sup>R</sup>  $f_1 = f_2 > f_3$

$$dt = 0.001 \quad (1 \text{ ms})$$

$$x_1 = x_2 = 2$$



R

Er det to kurver her? (analytisk og  
numerisk)  
Hva er resten av input?

