

Algebraic NN Representation

TCTI-VKAAI-17: Applied Artificial Intelligence

Huib Aldewereld

Leerdoelen



- Na deze les kan de student:
 - Weloverwogen keuzes maken met betrekking tot netwerktopologie, initialisatie, gewichten en leeralgoritme in het bouwen van een neuraal netwerk voor een specifiek doel.
 - Een neuraal netwerk implementeren door middel van parallel computing op GPU-cores (bijv. d.m.v. OpenCL).

Inhoudsopgave



- Motivatie
- Lineaire algebra
 - Vectoren
 - Vector operaties
 - Matrices
- Algebraic representation
 - Meer lagen
 - Cost
- Parallellisatie

3

Motivatie



- Neural network representatie
 - Object-oriented (vorige week)
 - Elk neuron is een object
 - Netwerk is een object gebouwd uit neuronen
 - Etc...
- Qua idee handig, maar heeft zijn nadelen
 - Veel overhead
 - Moeilijk te parallelliseren

Motivatie, vervolg



- Alternatief in wiskundige benadering
- Voordelen
 - Compact
 - Makkelijk(er) te parallelliseren, dmv gebruik GPU

	# Cores	Clock speed	Memory	Price
CPU (Intel Core i7-7700k)	4 (8 with hyperthreading)	4.4 GHz	Shared with system	~€ 340
CPU (Intel Core i7-6950k)	10 (20 with hyperthreading)	3.5 GHz	Shared with system	~€ 1723
GPU (NVIDIA Titan Xp)	3840	1.6 GHz	12 GB GDDR5X	~€ 1200
GPU (NVIDIA GTX 1070)	1920	1.68 GHz	8 GB GDDR5	~€ 399

CPU vs GPU in practice Pascal Titan X (no cuDNN) 24000 N=16 Forward + Backward time (ms) 18000 66x 67x 71x 64x 76x 12000 6000 ResNet-200 VGG-16 VGG-19 Res-Net-50 Data from https://github.com/jcjohnson/cnn-benchmarks 6

Algebraic representatie



- Idee:
 - Invoer, hidden layers en output zijn (n-dimensionale) vectoren
 - Gewichten geven verband tussen waardes in vorige laag en de volgende: lineaire maps (matrices)
 - Matrix-vermenigvuldiging om deze maps toe te passen
 - Gradient descent om matrices te updaten

Maar eerst.... Opfrisser lineaire algebra!

Inhoudsopgave



- Motivatie
- Lineaire algebra
 - Vectoren
 - Vector operaties
 - Matrices
- Algebraic representation
 - Meer lagen
 - Cost
- Parallellisatie

Lineaire algebra: vectoren



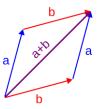
Wat waren dat ook al weer

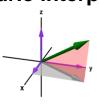


9

Vectoren – drie interpretaties







$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix}$$

Lijsten van getallen (informatica)

Pijlen in een ruimte

 $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \in \mathbb{R}^3, c \in \mathbb{R}$

$$ec{u}, ec{v}, ec{w} \in \mathbb{R}^3, c \in \mathbb{R}^3$$

 $ec{u} + ec{v} = ec{v} + ec{u}$

$$\vec{u} + (\vec{v} + \vec{w}) = (\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w}$$

$$c\vec{v} \in \mathbb{R}^3$$

$$c(\vec{u} + \vec{v}) = c\vec{u} + c\vec{v}$$

Objecten in een vectorruimte

(wiskunde)

Vectoren – drie interpretaties



- Elke interpretatie heeft een toepassing
 - Natuurkundige interpretatie is geschikt voor visualisatie (maar enkel in 2D en 3D)
 - Informatica interpretatie voor uitvoeren van operaties
 - Wiskundige interpretatie vertelt wat wel en niet mag
- Wat kunnen we met vectoren?
 - Optellen / aftrekken
 - Scalair vermenigvuldigen
 - Inwendig / dot product
 - ... rest (bijvoorbeeld kruisproduct), buiten scope cursus

11

Vectoren optellen en aftrekken



$$\vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \in \mathbb{R}^3$$

$$\vec{u} = \begin{bmatrix} 1\\2\\3 \end{bmatrix} \vec{v} = \begin{bmatrix} 4\\5\\6 \end{bmatrix} \vec{w} = \begin{bmatrix} 7\\8\\9 \end{bmatrix}$$

$$\vec{u} + \vec{v} = \begin{bmatrix} 1\\2\\3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 4\\5\\6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5\\7\\9 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4\\5\\6 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1\\2\\3 \end{bmatrix} = \vec{v} + \vec{u}$$

$$\vec{u} + (\vec{v} + \vec{w}) = (\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w}$$

(Reken zelf na op papier)

Vector scalair vermenigvuldigen



$$\vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^3; c, d \in \mathbb{R}$$

$$\vec{u} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}, \vec{v} = \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \\ 6 \end{bmatrix}, c = 2, d = 3$$

$$c\vec{u} = \vec{u} + \vec{u} = \begin{bmatrix} 1\\2\\3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1\\2\\3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \times 1\\2 \times 2\\2 \times 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2\\4\\6 \end{bmatrix}$$

$$c(\vec{u} + \vec{v}) = 2\left(\begin{bmatrix}1\\2\\3\end{bmatrix} + \begin{bmatrix}4\\5\\6\end{bmatrix}\right) = 2\begin{bmatrix}1\\2\\3\end{bmatrix} + 2\begin{bmatrix}4\\5\\6\end{bmatrix} = c\vec{u} + c\vec{v}$$
$$c(d\vec{u}) = (cd)\vec{u}$$

(Reken zelf na op papier)

13

Dot product



$$\vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^3$$

$$\vec{u} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}, \vec{v} = \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \\ 6 \end{bmatrix}$$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{u}_0 \vec{v}_0 + \vec{u}_1 \vec{v}_1 + \vec{u}_2 \vec{v}_2$$

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \\ 6 \end{bmatrix} = 1 \times 4 + 2 \times 5 + 3 \times 6$$

Inwendig product



- Generalisatie dot-product
- Notatie
 - Dot-product (alleen vectoren) $\vec{u} \cdot \vec{v}$
 - Algemeen inwendig product $\langle ec{u}, ec{v}
 angle$
 - Bra-Ket notatie (Dirac) $\langle \vec{u} | \vec{v} \rangle$
- Inwendig product werkt ook voor matrices

Wat was een matrix ook al weer?

15

Matrices



- Net als vectoren: collecties van getallen
- Maar: met zowel rijen als kollomen
 - es.

$$M = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix}, \vec{v} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}, \vec{v}^T = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}$$

- Rij en kolom-vectoren zijn matrices
 - Een rijvector is een matrix met één rij
- $M \in \mathbb{R}^{2 \times 3}, \vec{v} \in \mathbb{R}^3, \vec{v}^T \in \mathbb{R}^3$
- Een kolomvector is een matrix met één kolom
- Vectoren: pijlen, matrices: transformaties
- \blacksquare $\mathbb{R}^{m \times n}$ is zelf ook een vectorruimte
 - Optellen als vectoren: puntsgewijs
 - Scalair product als vectoren: puntsgewijs

Matrix-producten



- We kunnen twee matrices vermenigvuldigen, notatie voor matrices M en N is MN
- Matrixproduct is niet symmetrisch: $MN \neq NM$
- Matrixproduct MN is alleen mogelijk als $M \in \mathbb{R}^{a \times b}$ en $N \in \mathbb{R}^{b \times c}$, het product behoort dan tot $\mathbb{R}^{a \times c}$

$$\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e & f \\ g & h \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} ae + bg & af + bh \\ ce + dg & cf + dh \end{bmatrix}$$

- AB = C \Rightarrow $C_{x,y} = \langle A_{x,*} | B_{*,y} \rangle$
- Inwendig product bij vectoren komt overeen met matrixvermenigvuldiging van één rij en één kolom
- Uitwendig product precies andersom: vermenigvuldiging één kolom met één rij

17

Samenvatting notatie



- y is een getal (scalar)
- \vec{b} of b is een vector
- \vec{b}_1 is een getal in \vec{b} (een scalar)
- $\vec{b}^{(2)}$ is vector (niet te verwarren met $\vec{b}^{(1)}$ of $\vec{b}^{(3)}$)
- A is een matrix
- $A_{x,y}$ of A_{xy} is een getal in A (rij x, kolom y)
- $A_{x,*}$ is een vector opgebouwd uit de rij x van A
- θ en Θ worden gebruikt voor de gewichten ("theta")
- $\langle \vec{a} | \vec{b} \rangle$ is het inwendig product van a en b
- $c\vec{v}$ en cA zijn scalaire producten
- $\vec{v}A$, $A\vec{v}$ en AB zijn matrixvermenigvuldigingen

Inhoudsopgave



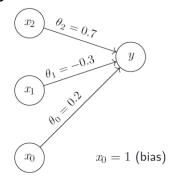
- Motivatie
- Lineaire algebra
 - Vectoren
 - Vector operaties
 - Matrices
- Algebraic representation
 - Meer lagen
 - Cost
- Parallellisatie

19

Neurale netwerken als matrixproducten



Voldoende achtergrond om een neuraal netwerk te vertalen:



Waar doet dit aan denken?

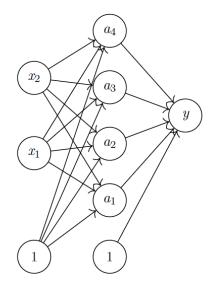
$$y = \sigma(\theta_0 x_0 + \theta_1 x_1 + \theta_2 x_2)$$

Inwendig product!

$$y = \sigma \langle \theta | \vec{x} \rangle$$

Meer lagen

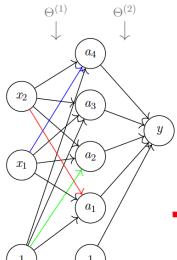




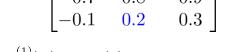
$$a_1 = \langle \vec{x} | \theta^{(1)} \rangle, a_2 = \langle \vec{x} | \theta^{(2)} \rangle, \dots$$

$$\vec{a} = \sigma(\Theta^{(1)}\vec{x}), \quad \Theta^{(1)} = \begin{bmatrix} - & \vec{\theta^{1}} & - \\ - & \vec{\theta^{2}} & - \\ - & \vec{\theta^{3}} & - \\ - & \vec{\theta^{4}} & - \end{bmatrix}$$

Meer lagen



$$\Theta^{(1)} = \begin{bmatrix} 0.1 & -0.2 & -0.3 \\ 0.4 & -0.5 & 0.6 \\ -0.7 & 0.8 & 0.9 \\ -0.1 & 0.2 & 0.3 \end{bmatrix}$$



 $\Theta_{ij}^{(1)}$ is het gewicht van x_j naar a_i

Rijen tellen vanaf 1, kolommen van 0;

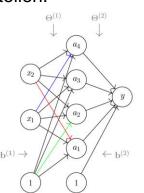
$$\Theta^{(2)} = \begin{bmatrix} 0.1 & 0.1 & 0.2 & 0.3 & 0.5 \end{bmatrix}$$

$$\vec{a} = \sigma(\Theta^{(1)}\vec{x}), \quad \vec{a'} = \begin{bmatrix} 1 & \vec{a} \end{bmatrix}, \quad y = \sigma(\Theta^{(2)}\vec{a'})$$

• Om verwarring met rijen van $\Theta^{(1)}$ te voorkomen is de laatste laag de 1×4 -matrix $\Theta^{(2)}$ en duiden we deze niet aan als de vector $\theta^{(2)}$

Bias





$$\Theta^{(1)} = \begin{bmatrix} -0.2 & -0.3 \\ -0.5 & 0.6 \\ 0.8 & 0.9 \\ 0.2 & 0.3 \end{bmatrix}, \ \vec{b}^{(1)} = \begin{bmatrix} 0.1 \\ 0.4 \\ -0.7 \\ -0.1 \end{bmatrix}$$

 $\Theta_{ij}^{(1)}$ is het gewicht van x_j naar a_i Rijen en kolommen tellen vanaf 1

$$\Theta^{(2)} = \begin{bmatrix} 0.1 & 0.2 & 0.3 & 0.5 \end{bmatrix}, \ \vec{b}^{(2)} = \begin{bmatrix} 0.1 \end{bmatrix}$$

$$\vec{a} = \sigma(\Theta^{(1)}\vec{x} + \vec{b^{(1)}}), \quad y = \sigma(\Theta^{(2)}\vec{a} + \vec{b}^{(2)})$$
 ₂₃

Need to go deeper!



- 2 Hidden Layers
- 1024 Input Neurons
- 42 in Hidden Layer 1
- 28 in Hidden Layer 2
- 12 Output Neurons
- Inputvector
- Activatievector HL1
- Activatievector HL2
- Outputvector

$$\vec{x} \in \mathbb{R}^{1024}$$

$$\vec{a}^{(\mathbf{1})} \in \mathbb{R}^{42}$$

$$\vec{a}^{(\mathbf{2})} \in \mathbb{R}^{28}$$

$$\vec{y} \in \mathbb{R}^{12}$$

Need to go deeper!



$$\vec{x} \in \mathbb{R}^{1024}, \vec{a}^{(1)} \in \mathbb{R}^{42}, \vec{a}^{(2)} \in \mathbb{R}^{28}, \vec{y} \in \mathbb{R}^{12}$$

Hieruit kunnen we de dimensies van de weights en biasses opmaken:

$$\Theta^{(1)} \in \mathbb{R}^{42 \times 1024}, \Theta^{(2)} \in \mathbb{R}^{28 \times 42}, \Theta^{(3)} \in \mathbb{R}^{12 \times 28}$$
$$\vec{b}^{(1)} \in \mathbb{R}^{42}, \vec{b}^{(2)} \in \mathbb{R}^{28}, \vec{b}^{(3)} \in \mathbb{R}^{12}$$

■ En komen we tot de volgende formules voor de verschillende lagen:

$$\vec{a}^{(1)} = \sigma(\Theta^{(1)}\vec{x} + \vec{b}^{(1)})$$
$$\vec{a}^{(2)} = \sigma(\Theta^{(2)}\vec{a}^{(1)} + \vec{b}^{(2)})$$
$$\vec{y} = \sigma(\Theta^{(3)}\vec{a}^{(2)} + \vec{b}^{(3)})$$

■ Totaal: $\vec{y} = \sigma(\Theta^{(3)}\sigma(\Theta^{(2)}\sigma(\Theta^{(1)}\vec{x} + \vec{b}^{(1)}) + \vec{b}^{(2)}) + \vec{b}^{(3)})$

2

Cost



De kostenfunctie is gebaseerd op het verschil tussen de voorspelde output y en de correcte output y'. Meestal kiezen we de sum of squared errors:

$$J = (\vec{y}_1 - \vec{y}_1')^2 + (\vec{y}_2 - \vec{y}_2')^2 + \dots + (\vec{y}_{12} - \vec{y}_{12}')^2$$

Dit doet erg aan het inproduct van twee vectoren denken. Kunnen we dit vectoriseren?

$$J = \langle \vec{y} - \vec{y}' | \vec{y} - \vec{y}' \rangle$$
 of $J = (\vec{y} - \vec{y}')^2$

 De kostenfunctie is het inwendig product van de verschilvector met zichzelf

Inhoudsopgave



- Motivatie
- Lineaire algebra
 - Vectoren
 - Vector operaties
 - Matrices
- Algebraic representation
 - Meer lagen
 - Cost
- Parallellisme

27

Parallel I



Maar voor het trainen willen we niet de kostenfunctie voor ieder voorbeeld apart uitrekenen; kunnen we vectoriseren? Met ons diepe voorbeeld van zojuist:

$$\vec{x} \in \mathbb{R}^{1024}, \vec{a^{(1)}} \in \mathbb{R}^{42}, \vec{a^{(2)}} \in \mathbb{R}^{28}, \vec{y} \in \mathbb{R}^{12}$$

$$\Theta^{(1)} \in \mathbb{R}^{42 \times 1024}, \Theta^{(2)} \in \mathbb{R}^{28 \times 42}, \Theta^{(3)} \in \mathbb{R}^{12 \times 28}$$

$$\vec{b^{(1)}} \in \mathbb{R}^{42}, \vec{b^{(2)}} \in \mathbb{R}^{28}, \vec{b^{(3)}} \in \mathbb{R}^{12}$$

$$\vec{a^{(1)}} = \sigma(\Theta^{(1)}\vec{x} + \vec{b^{(1)}})$$

$$\vec{a^{(2)}} = \sigma(\Theta^{(2)}\vec{a^{(1)}} + \vec{b^{(2)}})$$

$$\vec{y} = \sigma(\Theta^{(3)}\vec{a^{(2)}} + \vec{b^{(3)}})$$

Parallel II



Maar voor het trainen willen we niet de kostenfunctie voor ieder voorbeeld apart uitrekenen; kunnen we vectoriseren? Met ons diepe voorbeeld van zojuist:

$$\begin{split} X \in \mathbb{R}^{1024 \times 1}, A^{(1)} \in \mathbb{R}^{42 \times 1}, A^{(2)} \in \mathbb{R}^{28 \times 1}, Y \in \mathbb{R}^{12 \times 1} \\ \Theta^{(1)} \in \mathbb{R}^{42 \times 1024}, \Theta^{(2)} \in \mathbb{R}^{28 \times 42}, \Theta^{(3)} \in \mathbb{R}^{12 \times 28} \\ B^{(1)} \in \mathbb{R}^{42 \times 1}, B^{(2)} \in \mathbb{R}^{28 \times 1}, B^{(3)} \in \mathbb{R}^{12 \times 1} \\ & \text{Kunnen we vectoren als matrices interpreteren} \dots \\ A^{(1)} = \sigma(\Theta^{(1)}X + B^{(1)}) \\ & A^{(2)} = \sigma(\Theta^{(2)}A^{(1)} + B^{(2)}) \\ & Y = \sigma(\Theta^{(3)}A^{(2)} + B^{(3)}) \end{split}$$

29

Parallel III



Maar voor het trainen willen we niet de kostenfunctie voor ieder voorbeeld apart uitrekenen; kunnen we vectoriseren? Met ons diepe voorbeeld van zojuist:

$$X \in \mathbb{R}^{1024 \times n}, A^{(1)} \in \mathbb{R}^{42 \times n}, A^{(2)} \in \mathbb{R}^{28 \times n}, Y \in \mathbb{R}^{12 \times n}$$

$$\Theta^{(1)} \in \mathbb{R}^{42 \times 1024}, \Theta^{(2)} \in \mathbb{R}^{28 \times 42}, \Theta^{(3)} \in \mathbb{R}^{12 \times 28}$$

$$B^{(1)} \in \mathbb{R}^{42 \times n}, B^{(2)} \in \mathbb{R}^{28 \times n}, B^{(3)} \in \mathbb{R}^{12 \times n}$$
 Kunnen we vectoren als matrices interpreteren ...
$$A^{(1)} = \sigma(\Theta^{(1)}X + B^{(1)})$$
 ... en net zo makkelijk n voorbeelden tegelijk uitrekenen!
$$Y = \sigma(\Theta^{(3)}A^{(2)} + B^{(3)})$$

Huiswerk



- Bekijk filmpjes van 3Blue1Brown:
 - 1: "But what *is* a Neural Network"
 - (2: "Gradient descent, how neural networks learn" [optioneel])
 - 3: "What is backpropagation really doing"
 - (3a: "Backpropagation calculus" [optioneel])