

## Lista 2 Curvas e Superfícies

Rener Oliveira  
11 de março de 2021

**Exercício 1** Desenhe em ambiente computacional, utilizando sistemas de computação simbólica, incluindo a animação do vetor tangente percorrendo as seguintes parametrizações da parábola  $\alpha(t) = (t, t^2)$  e  $\gamma(t) = (t^3, t^6)$ . Mostre que  $\alpha$  é curva regular e  $\gamma$  não é regular. Qual seria a função naturalmente candidata a ser uma reparametrização entre as duas parametrizações? Porque falha?

**Solução 1** [Arquivo ggb disponível aqui.](#)

Veja que  $\alpha'(t) = (1, 2t^2)$  e  $\gamma'(t) = (3t^2, 6t^5)$ . Por conta da coordenada constante,  $\alpha'(t) \neq 0 \ \forall t \in \mathbb{R}$ , logo é regular. Já  $\gamma'$  é anulada para  $t = 0$ , logo não é regular.

Antes de definir reparametrização vamos fixar algumas coisas. Seja  $I_1$  o domínio de  $\alpha$  e  $I_2$  o domínio de  $\gamma$ ; Vamos considerar neste caso  $I_1 = I_2 = \mathbb{R}$ .  $\gamma$  é reparametrização de  $\alpha$  se existe um **difeomorfismo**  $\phi : I_2 \rightarrow I_1$  tal que  $\gamma(t) = \alpha(\phi(t)) \ \forall t \in I_2$ .

Assim a função naturalmente candidata à reparametrização de  $\alpha$  é  $\phi(t) = t^3$ .

Porque falha? Pois  $\phi$  não é um difeomorfismo, logo não é reparametrização segundo a definição dada! Sua inversa  $\phi^{-1}(t) = t^{1/3}$  não é diferenciável em todos os pontos do domínio, pois a derivada  $\frac{1}{3}t^{-2/3}$  não está definida em  $t = 0$ .

**Exercício 2** Mostre que as curvas regulares  $\alpha(t) = (t, e^t)$ ,  $t \in \mathbb{R}$  e  $\beta(s) = (\log(s), s)$ ,  $s \in (0, \infty)$  têm o mesmo traço.

**Solução 2** Queremos provar que  $\alpha(\mathbb{R}) = \beta(\mathbb{R}_{>0})$ . Tome

$$\begin{aligned}\phi : \mathbb{R}_{>0} &\rightarrow \mathbb{R} \\ \phi(s) &= \log(s)\end{aligned}$$

Afirmo que  $\phi$  é bijetiva. A injetividade segue da monotonicidade estrita do logaritmo<sup>1</sup>. Segue um rascunho da prova da sobrejetividade:

Usando a definição  $\log x := \int_1^x \frac{1}{u} du$ , pelo Teorema Fundamental do Cálculo[1], temos que  $\log$  é diferenciável em todo seu domínio  $(\mathbb{R}_{>0})$ , disso segue a continuidade.

Para todo inteiro  $k$  no contradomínio  $\mathbb{R}$  conseguimos encontrar um elemento  $x$  no domínio tal que  $\log(x) = k$  usando que  $\log(e) = 1$  e a propriedade  $\log(ab) = \log(a) + \log(b)$ , os inteiros positivos são atingidos pelas potências positivas de  $e$  e os negativos pelas potências negativas. Pela continuidade, e pelo Teorema do Valor Intermediário[1], segue que  $\forall k \in \mathbb{Z}$ , vale que  $\forall r \in (k, k+1)$ ,  $\exists x \in \mathbb{R}_{>0}$  tal que  $\log(x) = r$ , que prova a sobrejetividade.

---

<sup>1</sup>Uma outra prova (rascunho) rápida:  $\log(x) = \log(y) = b \Rightarrow e^b = x$  e  $e^b = y \Rightarrow x = y$

## Lista 2 Curvas e Superfícies

Rener Oliveira  
11 de março de 2021

Acima já demos o motivo de  $\phi$  ser diferenciável, se verificarmos que  $\phi^{-1}$  é diferenciável, teremos que  $\phi$  é um difeomorfismo. De fato  $\phi^{-1} : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}_{>0}$  definida pelo exponencial, não só é diferenciável como pertence a  $C^\infty$ .

Sendo assim  $\phi$  é difeomorfismo. Note que  $\beta(s) = \alpha(\phi(s))$ .

O traço de  $\alpha$ ,  $\alpha(\mathbb{R})$  é o conjunto  $\{(x, y); x \in \mathbb{R}, y \in \mathbb{R}_{>0}\}$ , pois a segunda entrada exponencial é estritamente positiva.

O difeomorfismo  $\phi$  (por ser bijetivo) leva todos os pontos  $s \in \mathbb{R}_{>0}$  em  $\mathbb{R}$ . Sendo assim,

$$\beta(\mathbb{R}_{>0}) = \alpha(\phi(\mathbb{R}_{>0})) = \alpha(\mathbb{R})$$

**Como queríamos demonstrar.**

---

**Exercício 3** Calcule o comprimento de arco das seguintes curvas:

a.  $\alpha(t) = (3 \cosh 2t, 3 \sinh 2t, 6t)$ ,  $t \in [0, \pi]$

b. Catenária:  $\gamma(t) = (t, \cosh(t))$ , a partir do ponto  $(0, 1)$ .

**Solução 3** Usaremos a fórmula  $\int_{t_0}^t \|\gamma'(u)\| du$  para calcular o comprimento de arco de  $\gamma$  entre  $t_0$  e  $t$ .

a. Para  $\alpha(t) = (3 \cosh 2t, 3 \sinh 2t, 6t)$  com  $t \in [0, \pi]$ , temos

$$\begin{aligned} & \int_0^\pi \|\alpha'(u)\| du \\ &= \int_0^\pi \|(3 \cosh 2u, 3 \sinh 2u, 6u)'\| du \\ &= \int_0^\pi \|(6 \sinh 2u, 6 \cosh 2u, 6)\| du \\ &= \int_0^\pi (36(\sinh^2 2u + \cosh^2 2u + 1))^{1/2} du \\ &= \int_0^\pi 6(2 \cosh^2 2u - 1 + 1)^{1/2} du \\ &= 6\sqrt{2} \int_0^\pi \cosh 2u du \\ &= 3\sqrt{2} \sinh 2u \Big|_0^\pi \\ &= 3\sqrt{2}(\sinh(2\pi) - \sinh(0)) \\ &= \frac{3}{2}\sqrt{2}(e^{2\pi} - e^{-2\pi}) \end{aligned}$$

## Lista 2 Curvas e Superfícies

Rener Oliveira  
11 de março de 2021

- b. Para  $\gamma(t) = (t, \cosh(t))$ , a partir de  $(0, 1)$ , quer dizer a partir de  $t = 1$ , e iremos calcular a distância parametrizada por  $s$ .

$$\begin{aligned} & \int_1^s ||(t, \cosh(t))'|| dt \\ &= \int_1^s ||(1, \sinh(t))|| dt \\ &= \int_1^s (1 + \sinh^2 t)^{1/2} dt \\ &= \int_1^s (\cosh^2 t)^{1/2} dt \\ &= \int_1^s \cosh t \, dt \\ &= \sinh t \Big|_{t=1}^{t=s} \\ &= \sinh(s) - \cancel{\sinh(1)} \xrightarrow{0} \\ &= \sinh(s) \end{aligned}$$

---

### Exercício 4 *Mudanças de parâmetro:*

- Demonstrar que  $s(\theta) = \frac{\theta^2}{\theta^2 + 1}$  é uma mudança de parâmetro diferenciável que transforma o intervalo  $(0, \infty)$  no intervalo  $(0, 1)$ .
- Mostrar que a função  $\lambda : (-1, 1) \rightarrow (-\infty, +\infty)$  definida por  $\lambda(t) := \tan(\pi t/2)$  é uma mudança de parâmetro.
- Provar que qualquer curva pode ser reparametrizada de forma tal que o domínio da reparametrização seja um intervalo de extremos 0 e 1.

**Solução 4** a. Primeiramente precisamos mostrar que  $s(\mathbb{R}_{>0}) = (0, 1)$ , ou seja, que  $s(\mathbb{R}_{>0}) \subseteq (0, 1)$  e  $(0, 1) \subseteq s(\mathbb{R}_{>0})$

Tome  $x \in s(\mathbb{R}_{>0})$ , é fácil ver que  $x > 0$ , pois  $x$  é divisão de dois números estritamente positivos:  $\frac{\theta^2}{\theta^2 + 1}, \theta \in \mathbb{R}_{>0}$ , para provar a continência em  $(0, 1)$  basta provar

que  $x < 1$ . Veja que, dado  $\theta > 0$ , temos  $\frac{\theta^2}{\theta^2 + 1} = \frac{1}{1 + 1/\theta^2} < 1$ , ou seja,  $x < 1$ , o que implica finalmente, que  $x \in (0, 1)$ .

Para provar a continência inversa, tome  $x \in (0, 1)$ , vamos provar que  $x \in s(\mathbb{R}_{>0})$  exibindo um  $\theta \in \mathbb{R}_{>0}$  tal que  $s(\theta) = x$ . Com um algebrismo simples<sup>2</sup>, chega-se

---

<sup>2</sup>Não houve nenhuma divisão por zero no processo, pode confiar

## Lista 2 Curvas e Superfícies

Rener Oliveira  
11 de março de 2021

em  $\theta = \left(\frac{x}{1-x}\right)^{1/2} \in \mathbb{R}_{>0}$ , veja então, que  $s(\theta) = \frac{1}{1+1/\theta^2} = \frac{x}{1+(1-x)/x} = \frac{x^2}{x+1-x} \cdot \frac{1}{x} = x^2/x = x$

Logo  $(0, 1) \subseteq s(\mathbb{R}_{>0})$ , e portanto  $(0, 1) = s(\mathbb{R}_{>0})$ .

Agora resta provar que a aplicação é um difeomorfismo. A sobrejetividade já foi demonstrada do fato de que  $(0, 1) \subseteq s(\mathbb{R}_{>0})$  que equivale à  $\forall x \in (0, 1), \exists \theta \in \mathbb{R}_{>0}$  tal que  $s(\theta) = x$ .

Para provar a injetividade, vamos pela contrapositiva da definição.  $s(\theta_1) = s(\theta_2) \Rightarrow \theta_1 = \theta_2$ :

$$\begin{aligned} s(\theta_1) &= s(\theta_2) \\ \Rightarrow \frac{1}{1+1/\theta_1^2} &= \frac{1}{1+1/\theta_2^2} \\ \Rightarrow 1+1/\theta_1^2 &= 1+1/\theta_2^2 \\ \Rightarrow 1/\theta_1^2 &= 1/\theta_2^2 \\ \Rightarrow \theta_1^2 &= \theta_2^2 \end{aligned}$$

Como  $\theta_1, \theta_2 > 0$ , então segue que  $\theta_1 = \theta_2$

Conclui-se então que  $s$  é bijetiva, e sua inversa  $s^{-1} : (0, 1) \rightarrow \mathbb{R}_{>0}$ , é dada por  $s^{-1}(x) = \left(\frac{x}{1-x}\right)^{1/2}$ .

Vamos provar, por fim a diferenciabilidade de  $s$  e  $s^{-1}$ .

Tome as funções:

$$\begin{aligned} s_1 : \mathbb{R}_{>0} &\rightarrow \mathbb{R}_{>0} \\ x &\mapsto 1/x^2 \\ s_2 : \mathbb{R}_{>0} &\rightarrow \mathbb{R}_{>1} \\ x &\mapsto x+1 \\ s_3 : \mathbb{R}_{>1} &\rightarrow (0, 1) \\ x &\mapsto 1/x \end{aligned}$$

Veja que  $s(\theta) = (s_3 \circ s_2 \circ s_1)(\theta)$  Sob seus domínios, todas as funções acima são diferenciáveis, omitirei a prova. Pela Regra da Cadeia[1], a composição anterior é diferenciável  $\forall \theta \in \mathbb{R}_{>0}$ . Podemos calcular a derivada usando regras usuais do cálculo na fórmula principal e chegamos em  $s'(\theta) = \frac{2\theta}{(\theta^2 + 1)^2}$

## Lista 2 Curvas e Superfícies

Rener Oliveira  
11 de março de 2021

Pelo Corolário da Regra da Cadeia[1] que estabelece a derivada da função inversa, a função  $s$  satisfaz todas as condições que implicam a diferenciabilidade de  $s^{-1}$ :  $S$  é diferenciável no seu domínio,  $s^{-1}$  é contínua<sup>3</sup> em todos os pontos da imagem de  $s$ , e  $s'(\theta) > 0$ ,  $\forall \theta \in \mathbb{R}_{>0}$ . Segue que  $s^{-1}$  é diferenciável de derivada  $1/s'$ .

Provamos então que  $s$  é **bijetiva, diferenciável e sua inversa é diferenciável**, provando então que se trata de uma mudança de variáveis difeomorfa. ■

- b. Vamos usar a interpretação do termo "mudança de parâmetro" como sendo um homeomorfismo.

Temos que provar então que  $\lambda$  é bijetiva e contínua com inversa contínua.

**(Injetividade)** Tome  $t_1, t_2 \in (-1, +1)$  arbitrários. Temos então,

$$\begin{aligned}\lambda(t_1) &= \lambda(t_2) \\ \Rightarrow \tan(\pi t_1/2) &= \tan(\pi t_2/2) \\ \Rightarrow \pi t_1/2 &= \pi t_2/2 \\ \Rightarrow t_1 &= t_2,\end{aligned}\tag{1}$$

onde 1 segue da bijetividade da tangente em  $\left(-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right)$ . Segue então que  $\lambda$  é injetiva em  $(-1, 1)$ .

**(Sobrejetividade)** Segue da bijetividade da tangente no mapeamento  $\left(-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right) \rightarrow (-\infty, \infty)$ , que  $\forall x \in \mathbb{R}$  existe  $\theta \in \left(-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right)$  tal que  $\tan(\theta) = x$ , sendo assim, é direto que  $\exists t \in (-1, 1)$  tal que  $\tan(\pi t/2) = x$ .

**(Continuidade)** A continuidade de  $\lambda$  segue da continuidade da tangente. Tome  $\lambda^{-1} : \mathbb{R} \rightarrow (-1, 1)$  dada por  $\lambda^{-1}(x) = \frac{2 \arctan(x)}{\pi}$ .

Segue da continuidade da arco tangente que  $\lambda^{-1}$  é contínua em todos os reais, pois é apenas uma multiplicação por constante.

Portanto, segue que  $\lambda$  é um **homeomorfismo**, como queríamos demonstrar.

- c. Seja uma curva  $\gamma : I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$ , vamos provar que sempre existe um difeomorfismo  $h : (0, 1) \rightarrow I$ , com  $I$  aberto.

Se  $I = (a, b)$ ,  $a, b \in \mathbb{R}$ ,  $(a < b)$  a transformação linear  $h(x) = x \cdot (b - a) + a$ , é claramente diferenciável, de imagem  $(a, b)$ , e também é injetiva. A inversa  $h^{-1}(x) = \frac{x}{b - a} - a$  também é transformação linear diferenciável.

---

<sup>3</sup>O único ponto (real) de descontinuidade da expressão de  $s^{-1}(x) = \left(\frac{x}{1-x}\right)^{1/2}$  seria  $x = 1$  que não está no domínio  $(0, 1)$

## Lista 2 Curvas e Superfícies

Rener Oliveira  
11 de março de 2021

Para  $I = \mathbb{R}$ , vimos no item anterior que  $\lambda : (-1, 1) \rightarrow (-\infty, +\infty)$  definida por  $\lambda(t) := \tan(\pi t/2)$ , é um homeomorfismo, mas na verdade vale a diferenciabilidade de  $\lambda$  e  $\lambda^{-1}$  sob seus respectivos domínios, logo  $\lambda$  é um difeomorfismo.

Se tomarmos o mapa difeomorfo linear  $\lambda_2 : (0, 1) \rightarrow (-1, 1)$  definido por  $\lambda_2(x) = 2x - 1$ , a composição  $\lambda \circ \lambda_2$ , será um difeomorfismo entre  $(0, 1)$  e  $\mathbb{R}$ .

No caso  $I = (-\infty, b)$ , podemos usar  $\lambda : (0, 1) \rightarrow (-\infty, b)$  dada por  $\lambda(x) = \log(x) + b$ . A imagem do logaritmo natural na restrição  $(0, 1)$  é  $(-\infty, 0)$ , por isso a translação  $+b$  é necessária. A prova da injetividade, sobrejetividade e diferenciabilidade segue de forma análoga ao rascunho da questão 2.

Para  $I = (a, \infty)$  podemos tomar  $\lambda(x) = -\log(x) + a$ , inspirando-se no caso anterior.

### Exercício 5 Provar que a curva

$$\gamma(t) = \left( 2t, \frac{2}{1+t^2} \right)$$

com  $t > 0$  é regular e é uma reparametrização de

$$\alpha(t) = \left( \frac{2 \cos t}{1 + \sin t}, 1 + \sin t \right), \quad t \in (-\pi/2, \pi/2)$$

**Solução 5** A derivada da curva é  $\gamma'(t) = \left( 2, \frac{-4t}{(1+t^2)^2} \right)$ , que nunca será nula por conta da primeira componente constante. Logo  $\gamma$  é regular.

Para provar que  $\gamma : \mathbb{R}_{>0} \rightarrow \mathbb{R}^2$  é reparametrização de  $\alpha : (-\pi/2, \pi/2) \rightarrow \mathbb{R}^2$ , temos que provar que existe um difeomorfismo  $\phi : \mathbb{R}_{>0} \rightarrow (-\pi/2, \pi/2)$  tal que  $\gamma(t) = \alpha(\phi(t))$ .

Se tal difeomorfismo existe, teremos:

$$\begin{aligned} 1 + \sin \phi(t) &= \frac{2}{1+t^2} \\ \Rightarrow \sin \phi(t) &= \frac{1-t^2}{1+t^2} \\ \Rightarrow \phi(t) &= \arcsin \left( \frac{1-t^2}{1+t^2} \right) \end{aligned}$$

Checando se  $\phi$  funciona na primeira componente<sup>4</sup>:

---

<sup>4</sup>Usamos  $\cos(\arcsin(x)) = \sqrt{1-x^2}$  que segue de Pitágoras

## Lista 2 Curvas e Superfícies

Rener Oliveira  
11 de março de 2021

$$\begin{aligned} & \frac{2 \cos \phi(t)}{1 + \sin \phi(t)} \\ &= \frac{2 \sqrt{1 - \left( \frac{1 - t^2}{1 + t^2} \right)^2}}{1 + \frac{1 - t^2}{1 + t^2}} \\ &= \frac{2 \sqrt{\frac{(1 + t^2)^2 - (1 - t^2)^2}{(1 + t^2)^2}}}{2/(1 + t^2)} \\ &= \sqrt{(1 + t^2)^2 - (1 - t^2)^2} \\ &= \sqrt{1 + 2t^2 + t^4 - 1 + 2t^4 - t^4} \\ &= \sqrt{4t^2} \\ &= 2t \end{aligned}$$

Que corresponde a primeira componente de  $\gamma$  como esperado.

Agora precisamos provar que  $\phi$  é difeomorfismo.  $\phi$  está bem definida pois  $\frac{1 - t^2}{1 + t^2}$  para  $t > 0$  pertence ao domínio onde função arcsin é bijetiva.

Como  $1 - t^2 < 1 + t^2$  a fração é limitada por 1. E dado que  $1 - t^2 > -1 - t^2$ , tem-se  $\frac{1 - t^2}{1 + t^2} > -1$ .

Para provar a bijetividade de  $\phi$  basta provar que  $t \mapsto \frac{1 - t^2}{1 + t^2}$  é bijetiva  $\forall t \in \mathbb{R}_{>0}$ , pois a bijetividade do arcsin implicará na bijetividade de  $\phi$ .

**(Injetividade)** Tome  $t_1, t_2 \in \mathbb{R}_{>0}$ ,

$$\begin{aligned} \frac{1 - t_1^2}{1 + t_1^2} &= \frac{1 - t_2^2}{1 + t_2^2} \\ \Rightarrow (1 - t_1^2)(1 + t_2^2) &= (1 - t_2^2)(1 + t_1^2) \\ \Rightarrow (1 + t_2^2) - t_1^2 - \cancel{t_1^2 t_2^2} &= (1 + t_1^2) - t_2^2 - \cancel{t_2^2 t_1^2} \\ \Rightarrow t_2^2 - t_1^2 &= t_1^2 - t_2^2 \\ \Rightarrow 2t_1^2 &= 2t_2^2 \\ \Rightarrow t_1 &= t_2 \end{aligned}$$

**(Sobrejetividade)** Tome  $y \in (-1, 1)$ , temos que provar que  $\exists t \in \mathbb{R}_{>0}$  tal que  $\frac{1 - t^2}{1 + t^2} = y$

## Lista 2 Curvas e Superfícies

Rener Oliveira  
11 de março de 2021

Resolvendo para  $t$ , chegamos na solução (única)  $t = \left(\frac{1-y}{1+y}\right)^{1/2}$ , que está bem definida pois o radicando é sempre positivo.

Com isso estabelecemos a **bijetividade** de  $\phi$ .

Resta provar a diferenciabilidade. A função  $\arcsin(x)$ , é derivável em todos os pontos de seu domínio  $[-1, 1]$  exceto  $x = -1$  e  $x = 1$ , pois  $\arcsin'(x) = 1/\sqrt{1-x^2}$ . Mas restringimos o domínio de  $\phi$  para  $(-1, 1)$ , logo  $\phi$  é diferenciável em todo seu domínio.

A diferenciabilidade de  $\phi^{-1}(y) = \sin\left(\frac{1-y^2}{1+y^2}\right)$  segue da diferenciabilidade do seno na reta, e de  $\left(\frac{1-y^2}{1+y^2}\right)' = \frac{-4y}{(1+y^2)^2}$ , estar bem definida para todo  $y \in (-\pi/2, \pi/2)$  pois o denominador nunca zera.

Portando  $\phi$  é um **difeomorfismo**, provando que  $\gamma$  é reparametrização de  $\alpha$ . ■

---

**Exercício 6** Seja  $\alpha(t) = \left(\frac{1}{\sqrt{3}} \cos t + \frac{1}{\sqrt{2}} \sin t, \frac{1}{\sqrt{3}} \cos t, \frac{1}{\sqrt{3}} \cos t - \frac{1}{\sqrt{2}} \sin t\right)$ . Reparametrizar  $\alpha$  pelo comprimento do arco.

**Solução 6** Vamos primeiramente, encontrar a função comprimento de arco  $\mathcal{L}(t)$ .

$$\begin{aligned}\mathcal{L}(t) &= \int_{t_0}^t \|\alpha'(s)\| ds \\ &= \int_{t_0}^t \left\| \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{\sqrt{3}} \cos s + \frac{1}{\sqrt{2}} \sin s, \frac{1}{\sqrt{3}} \cos s, \frac{1}{\sqrt{3}} \cos s - \frac{1}{\sqrt{2}} \sin s \right) \right\| ds \\ &= \int_{t_0}^t \left\| \left( \frac{1}{\sqrt{2}} \cos s - \frac{1}{\sqrt{3}} \sin s, -\frac{1}{\sqrt{3}} \sin s, -\frac{1}{\sqrt{3}} \sin s - \frac{1}{\sqrt{2}} \cos s \right) \right\| ds \\ &= \int_{t_0}^t \left( \frac{\cos^2 s}{2} + \frac{\sin^2 s}{3} + \frac{\sin^2 s}{3} + \frac{\cos^2 s}{2} + \frac{\sin^2 s}{3} \right)^{1/2} ds \\ &= \int_{t_0}^t (\cos^2 s + \sin^2 s)^{1/2} ds \\ &= \int_{t_0}^t ds \\ &= t - t_0\end{aligned}$$

No meio do cálculo, podemos ver que o módulo da velocidade é 1, ou seja, a curva já é *unit-speed*, e portanto já está parametrizada pelo comprimento de arco. Fazendo  $t_0 = 0$  temos a reparametrização  $\alpha(\mathcal{L}(t)) = \alpha(t)$ .



## Lista 2 Curvas e Superfícies

Rener Oliveira  
11 de março de 2021

**Exercício 7** Mostre que, se todas as retas tangentes a uma curva regular passam por um mesmo ponto  $P \in \mathbb{R}^2$ , então seu traço está contido em uma reta.

**Solução 7** Tome  $\alpha : I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$  uma curva regular. Sendo regular, suponhamos sem perda de generalidade que  $\alpha$  esteja parametrizada por comprimento de arco, assim  $\|\alpha'(t)\| = 1 \ \forall t \in I$ .

Provamos na lista passada que sob estas condições  $\langle \alpha''(t), \alpha'(t) \rangle = 0 \ \forall t \in I$ .

Seja  $v(t) = \alpha'(t)$  o vetor tangente (velocidade) no ponto  $t$ . Uma reta tangente a curva que seja paralela a este vetor, pode ser parametrizada da forma,  $\lambda v(t) + \alpha(t)$ . Para todo ponto  $P \in \alpha(I)$ , e para todo  $t \in I$  podemos encontrar um (único) fator de escala  $\lambda^*$  tal que  $\lambda^* v(t) + \alpha(t) = P$  isso pois percorrendo todos  $\lambda \in \mathbb{R}$  em algum momento tal escala atinge o ponto  $P$ .

Fixado o ponto  $P$ , defina:

$$\begin{aligned}\beta : I &\rightarrow \mathbb{R} \\ t &\mapsto \beta(t)\end{aligned}$$

onde  $\beta(t)$  é o  $\lambda^*$  tal que  $\lambda^* v(t) + \alpha(t) = P$

para todo  $t \in I$ , temos

$$\begin{aligned}\beta(t)v(t) &= P - \alpha(t) \\ \Rightarrow \langle \beta(t)v(t), v(t) \rangle &= \langle P - \alpha(t), v(t) \rangle \\ \Rightarrow \beta(t)\|v(t)\|^2 &= \langle P - \alpha(t), v(t) \rangle \\ \Rightarrow \beta(t)v(t) &= (P - \alpha(t))\langle v(t), v(t) \rangle \\ \Rightarrow \beta(t)v(t) + \alpha(t) &= P \\ \Rightarrow \frac{d}{dt}(\beta(t)v(t) + \alpha(t)) &= 0 \\ \Rightarrow \beta'(t)v(t) + \beta(t)v'(t) + v(t) &= 0 \\ \Rightarrow \langle \beta'(t)v(t) + \beta(t)v'(t) + v(t), v(t) \rangle &= \langle \vec{0}, v(t) \rangle = 0\end{aligned}\tag{2}$$

Pela ortogonalidade da velocidade com a aceleração, temos  $\langle v(t), v'(t) \rangle = 0$ , assim:

$$\begin{aligned}\beta'(t)\|v(t)\|^2 + 1 &= 0 \\ \Rightarrow \beta'(t) &= -1 \\ \Rightarrow \beta(t) &= -t + c, \ c \in \mathbb{R}\end{aligned}$$

## Lista 2 Curvas e Superfícies

Rener Oliveira  
11 de março de 2021

Da linha 2, fazendo o produto interno com  $v'(t)$  e usando a ortogonalidade com a velocidade, tem-se que

$$\begin{aligned}\beta(t)||v'(t)||^2 &= 0 \\ \Rightarrow (-t + c)||v'(t)||^2 &= 0\end{aligned}$$

$c$  é arbitrário, então, pode ser escolhido de tal forma que  $\forall t \in I, \beta(t) \neq 0$ . Assim  $v'(t) \equiv 0 \Rightarrow v(t) = c_2$  para algum  $c_2 \in \mathbb{R}^2$  e portanto  $\alpha(t) = c_2 t + c_3$ , com  $c_3 \in \mathbb{R}^2$ , provando que  $\alpha(I)$  pertence a uma reta. ■

---

**Exercício 8** Mostre que, se todas as retas normais a uma curva regular passam por um mesmo ponto  $P \in \mathbb{R}^2$ , então seu traço está contido em um círculo.

**Solução 8** Tome  $\alpha : I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$  uma curva regular. Precisamos provar que  $\alpha(t)$  pertence a um lugar geométrico de pontos equidistantes de um centro do plano.

Seja  $v(t) = \alpha'(t)$  o vetor tangente (velocidade) no ponto  $t$ . Uma reta normal à curva é paralela ao vetor aceleração  $v'(t)$  e pode ser parametrizada da forma,  $\lambda v'(t) + \alpha(t)$ . Para todo ponto  $P \in \alpha(I)$ , e para todo  $t \in I$  podemos encontrar  $\lambda^*$  tal que  $\lambda^* v'(t) + \alpha(t) = P$ .

faz sentido conjecturar que, se todas as normais passam por  $P$  e a curva é de fato pertencente a um círculo, então  $P$  é o centro desse círculo. Neste caso precisaríamos mostrar que  $||\alpha(t) - P||$  é constante igual ao raio.

Seja  $\beta(t)$  definido de forma análoga ao exercício anterior, então temos  $\beta(t)v'(t) + \alpha(t) = P$ , que implica em  $||P - \alpha(t)|| = \beta(t)||v'(t)||$ . Precisamos então mostrar que  $||v'(t)||$  é constante.

## Referências

- [1] E.L. Lima. *Curso de Análise Vol. 1, 15<sup>a</sup> ed.*, page 185. Instituto de Matemática Pura e Aplicada, CNPq, 2019.