M5Stack Chain-ToF Protocol									All packets start with 0xAA 0x55 and end with 0x55 0xAA			
		0	1	2	3	4	5	3				
指令集	Byte 指令格式	Length_low	Length_high	Index	Cmd	Data1	data2	Data3	Data4	Data5		
	指令包格式	0x06	0x00	Index_id	0x20	R	G	В	CRC			
	应答包格式	0x04	0x00	Index_id	0x20	Operation_status	CRC					
设置RGB值	指令详解	(1) 功能说明:设置RGB值。 (2) 输入参数: Index_id (设备下标ID)、RGB值 (3) 返回参数: Operation_status (4) 指令代码: 0x20 注2: Operation_status 操作状态 0: 操作失败 1: 操作成功										
	指令包格式	0x03	0x00	Index_id	0x21	CRC						
获取RGB值	应答包格式	0x06	0x00	Index_id	0x21	R	G	В	CRC			
weeks so a lie	指令详解	(1) 功能说明: 获取RGB值。 (2) 输入参数: Index id (设备下标D) (3) 返回参数: RGB值 (4) 指令代码: 0x21										
	指令包格式	0x04	0x00	Index_id	0x22	Light	CRC					
	应答包格式	0x04	0x00	Index_id	0x22	Operation_status	CRC					
设置RGB灯亮度	指令详解	(1) 功能说明: 设置RGB灯亮度。 (2) 输入参数: Index_id(设备下标D)、Light(RGB亮度) (3) 返回参数: Operation_status (4) 指令代码: 0x22 注1: Operation_status 操作状态										
	指令包格式	0x03	0x00	Index_id	0x23	CRC						
获取RGB灯亮度	应答包格式	0x04	0x00	Index_id	0x23	Light	CRC					
SAME TO SAME	指令详解	(1) 功能说明: 获取RG的万克度, (2) 输入参数: Index_id (设备下标D) (3) 返回参数: Light (RGB克度) (4) 指令代码: 0x23										
	指令包格式	0x03	0x00	Index_id	0x50	CRC						
	应答包格式	0x04	0x00	Index_id	0x50	Measure_distance_low	Measure_distance_high	CRC				
获取ToF测量距离	指令详解	(1) 功能说明: 获取ToF测量距离。 (2) 输入参数: Index_id(设备下标D) (3) 返回参数: Measure_distance (4) 指令代码: 0x50 注2: Measure_distance = (uint16_t)(Measure_distance_high <<8) Measure_distance_low 单位mm										
	指令包格式	0x04	0x00	Index_id	0x51	Mode	CRC					
设置测量模式	应答包格式	0x04	0x00	Index_id	0x51	Operation_status	CRC					
	指令详解	(1) 功能说明: 设置测量模式。 (2) 输入参数: Index_id (设备下标ID)、Mode (3) 返回参数: Operation_status (4) 指令代码: 0.x51 注1: Operation_status 操作状态										

据令包格式 0x03 0x00 Index_id 0x52 CRC 应答包格式 0x04 0x00 Index_id 0x52 Mode CRC (1) 功能说明: 获取测量模式。 (2) 输入参数: Index_id (设备下标D) (3) 返回参数: Mode (4) 指令代码: 0x52 注2: Mode 0: short 1: medium 2: long											
	(1) 功能说明: 获取测量模式。 (2) 输入参数: Index_id (设备下标D) (3) 返回参数: Mode (4) 指令代码: 0x52 注2: Mode 0: short 1: medium										
指令包格式 0x03 0x00 Index_id 0xF9 CRC											
应答包格式 0x04 0x00 Index_id 0xF9 Bootloader_version CRC 宣询升级程序版本号											
(1) 功能说明: 查询升级程序版本号。 (2) 输入参数: Index_id(设备下标D) (3) 返回参数: Bootloader_version (4) 指令代码: 0xF9	(2) 输入参数: Index_id(设备下标ID) (3) 返回参数: Bootloader_version										
指令包格式 0x03 0x00 Index_id 0xFA CRC											
查询设备软件版本号 应答包格式 0x04 0x00 Index_id 0xFA Firmware_version CRC											
(1) 功能说明: 查询设备软件版本号。 (2) 输入参数: Index_id(设备下标D) (3) 返回参数: Firmware_version (4) 指令代码: 0xFA	(2) 输入参数: Index_id (设备下标ID) (3) 返回参数: Firmware_version										
指令包格式 0x03 0x00 Index_id 0xFB CRC											
应答包格式 0x05 0x00 Index_id 0xFB Device_type_low Device_type_high CRC											
(1) 功能说明: 查询设备类型。 (2) 输入参数: Index_id(设备下标D) (3) 返回参数: Device_type (4) 指令代码: 0xFB 注1: Device_type = (uint16_t)((Device_type_high << 8) Device_type_low)	(2) 输入参数: Index id (设备下标ID) (3) 返回参数: Device_type (4) 指令代码: 0xFB										
指令包格式 None	None										
应答包格式 0x03 0x00 <mark>0xFF 0xFC</mark> CRC											
(1) 功能说明: 枚举请求,chain链路变更未端设备发送、以及设备上电发送,通知主机更新链路设备状态。 (2) 输入参数: none (3) 返回参数: none (4) 指令代码: 0xFC	(2) 输入参数: none (3) 返回参数: none										
指令包格式 0x03 0x00 0xFF 0xFD CRC											
心跳包 应答包格式 0x03 0x00 <mark>0xFF 0xFD CRC</mark>											
(1) 功能说明: 心跳包,chain设备之间定时通信,可以自发现自己是不是末端设备,主机也可以通过心跳包来判断是否有chain设备连接。 (2) 输入参数:none (3) 返回参数:none (4) 指令代码: 0xFD	(2) 输入参数: none (3) 返回参数: none										
指令包格式 0x04 0x00 <mark>0xFF 0xFE Send_num</mark> CRC											

枚◎	É	应答包格式	0x04	0x00	0xFF	0xFE	Receive_num	CRC				
		指令详解	(1) 功能说明: 枚举获取联级设备的个数。 (2) 输入参数: Send_num (默认O, 用于记录设备个数) (3) 返回参数: Receive_num (数值代表设备个数) (4) 指令代码: 0xFE									