

SUMMARY PENELITIAN OBJECT DETEKSI MENGGUNAKAN ALGORITMA YOLOv5 pada Tanaman Padi

Karena drone yang digunakan kameranya di depan, pendeteksian dilakukan 2 metode yang pertama metode langsung deteksi dan yang kedua metode menggunakan crop perspective terlebih dahulu menggunakan photoshop lalu langsung dideteksi. Data uji yang diambil dari Lokasi Sawah Dekat Rumah karena sawah sawah yang dahulu survey (daerah leuwimunding dan sindangwangi), sedang memasuki fase pertumbuhan pemaksaan atau akan panen. Untuk sawah yang rusak / bad / tidak sehat belum ditemukan.

1. Langsung Deteksi



Label = Good, Confidence = 0.29



Label = Good, Confidence = 0.59



Label = Good, Confidence = 0.43



Label = Good, Confidence = 0.55



Label = Good, Confidence = 0.65



Label = Good, Confidence = 0.28



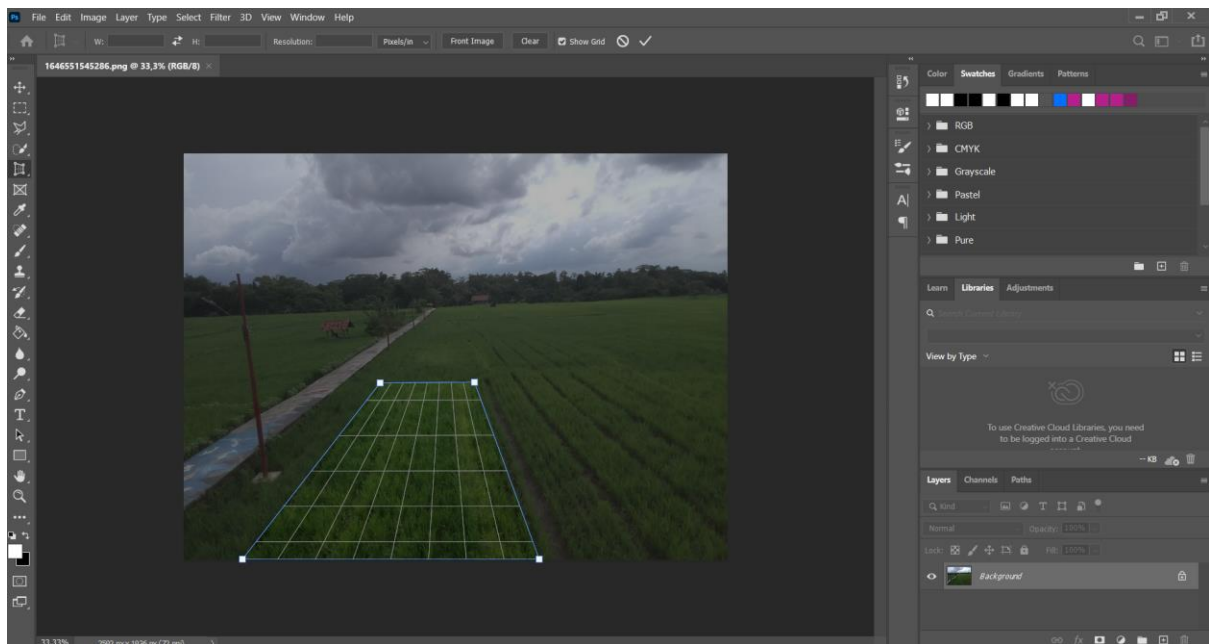
Label = Good, Confidence = 0.54



Label = Good, Confidence = 0.29

2. Crop Perspective

Crop Perspective menggunakan Photoshop, tidak semua petak sawah bisa dijadikan perspective karena akan menghasilkan foto blur.



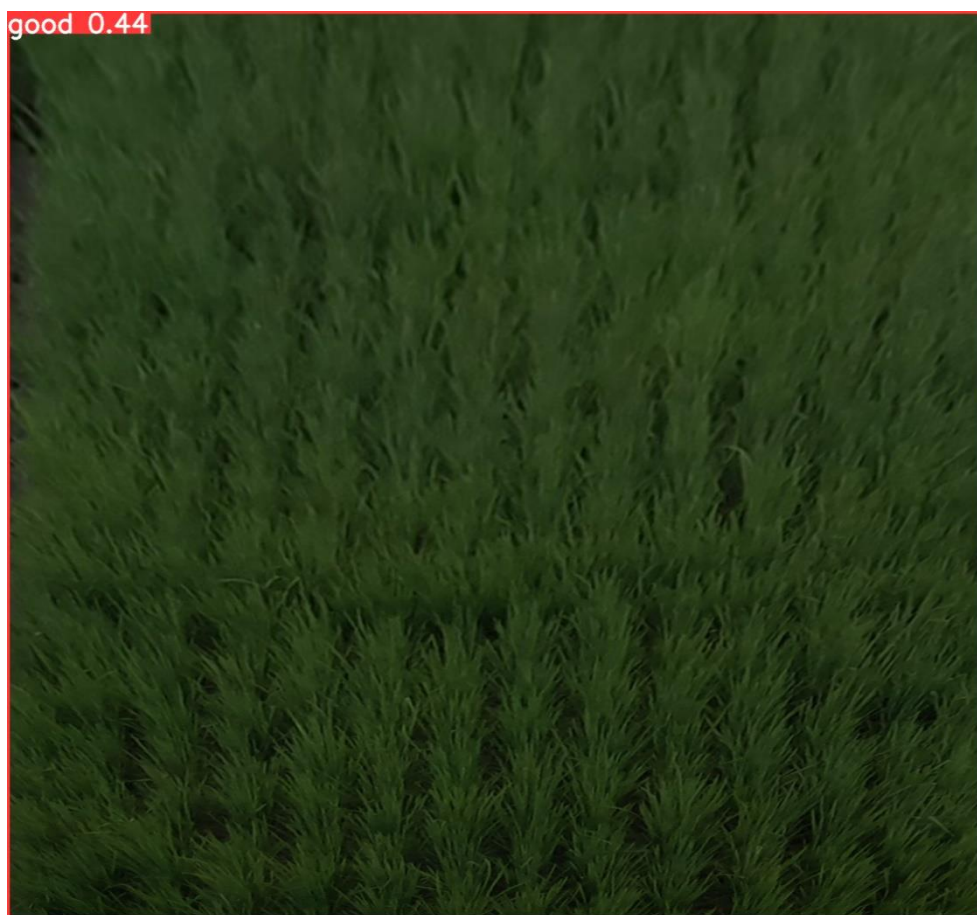
Label = Good, Confidence = 0.64



Label = Good, Confidence = 0.42



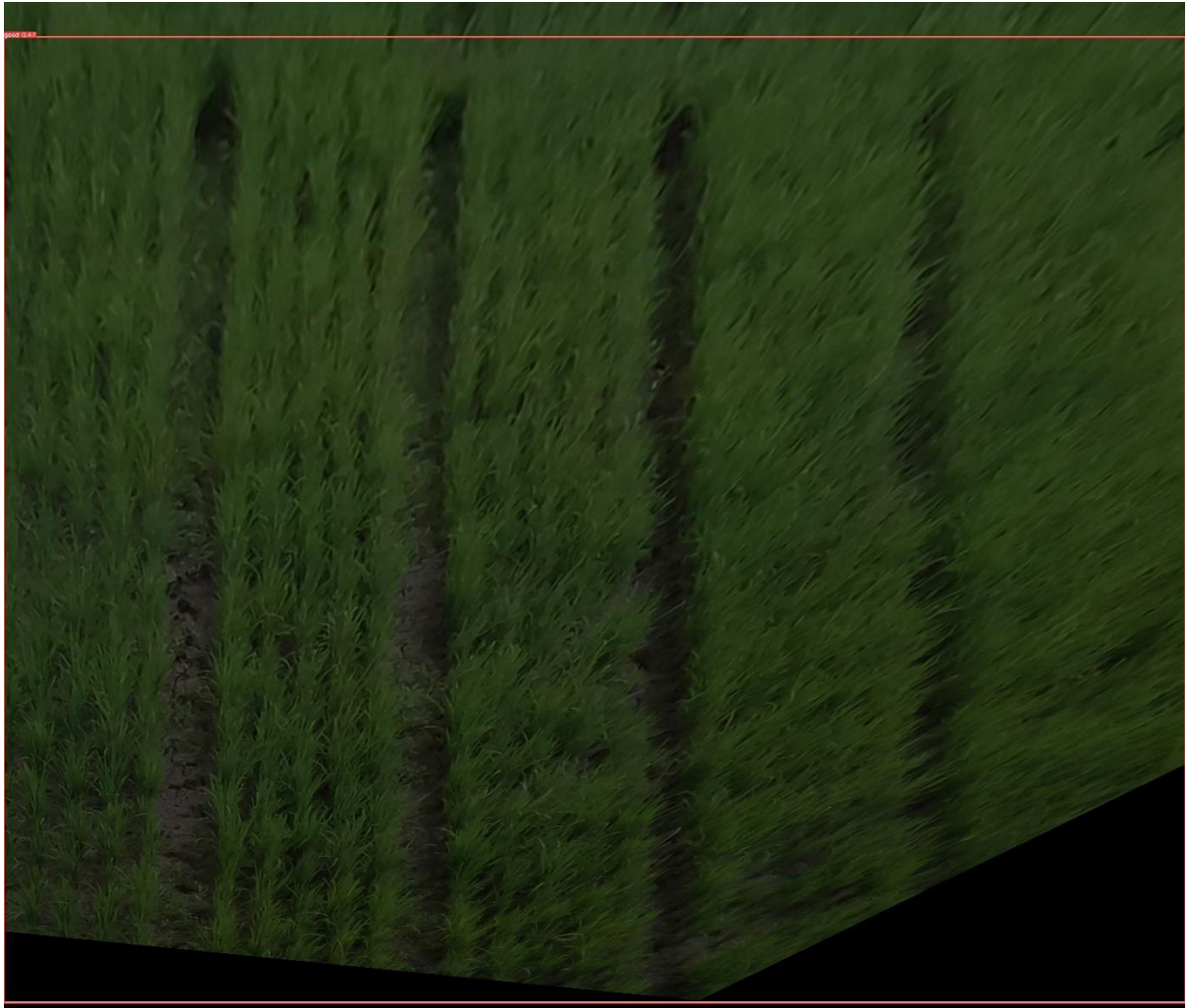
Label = Good, Confidence = 0.72



Label = Good, Confidence = 0.44



Label = Good, Confidence = 0.69



Label = Good, Confidence = 0.47