

UNIVERSIDADE ESTADUAL PAULISTA "JÚLIO DE MESQUITA FILHO"

Câmpus de Ilha Solteira - SP

FULANO DE TAL

INTERFACE GRÁFICA PARA ADMINISTRAÇÃO DE REDE LOCAL COM SOFTWARE LIVRE

FULANO DE TAL

INTERFACE GRÁFICA PARA ADMINISTRAÇÃO DE REDE LOCAL COM SOFTWARE LIVRE

Tese apresentada à Faculdade de Engenharia do Câmpus de Ilha Solteira - UNESP como parte dos requisitos para obtenção do título de Doutor em Engenharia Elétrica.

Especialidade: Automação.

Prof. Dr. Ciclano Orientador Prof. Dr. Beltrano Co-orientador

FICHA CATALOGRÁFICA

Elaborada pela Seção Técnica de Aquisição e Tratamento da Informação Serviço Técnico de Biblioteca e Documentação da UNESP - Ilha Solteira.

Santim, Máira Peres Alves.

S235p

Projeto e implementação com chaveamento de reguladores fuzzy takagisugeno para um conjunto de pontos de operação / Máira Peres Alves Santim. - Ilha Solteira : [s.n.], 2012

84 f.:il.

Dissertação (mestrado) - Universidade Estadual Paulista. Faculdade de Engenharia de Ilha Solteira. Área de Conhecimento: Automação, 2012

Orientador: Marcelo Carvalho Minhoto Teixeira

Co-orientador: Rodrigo Cardim

Inclui bibliografia

1. Modelos fuzzy Takagi-Sugeno. 2. Desigualdades matriciais lineares (LMIs).

3. Sistemas chaveados. 4. Controlador chaveado. 5. Rastreamento.



CERTIFICADO DE APROVAÇÃO

TÍTULO: Valoração de Serviços Ancilares de Geradores Distribuídos

AUTOR: AUGUSTO CÉSAR RUEDA MEDINA

ORIENTADOR: Prof. Dr. ANTONIO PADILHA FELTRIN

Aprovado como parte das exigências para obtenção do Título de DOUTOR EM ENGENHARIA ELÉTRICA , Área: AUTOMAÇÃO, pela Comissão Examinadora:

Prof. Dr. ANTONIO PADILHA FELTRIN

Departamento de Engenharia Elétrica / Faculdade de Engenharia de Ilha Solteira

Prof. Dr. ANTONIO MARCOS COSSI

Departamento de Matemática / Faculdade de Engenharia de Ilha Solteira

Prof. Dr. CARLOS ROBERTO MINUSSI

Departamento de Engenharia Elétrica / Faculdade de Engenharia de Ilha Solteira

Prof. Dr. WALMIR DE FREITAS FILHO

Departamento de Sistemas de Energia Elétrica / Universidade Estadual de Campinas

Prof. Dr. JOSÉ ANTONIO DOMÍNGUEZ NAVARRO

Departamento de Engenharia Elétrica / Universidad de Zaragoza

Data da realização: 24 de fevereiro de 2012.



AGRADECIMENTOS

Meus agradecimentos a todos os familiares, amigos, professores e funcionários da FEIS-UNESP, que direta ou indiretamente contribuíram para a realização deste trabalho. Em especial, dedico meus agradecimentos:

- A Deus, por ter me dado força e saúde para chegar até aqui;
- Aos meus pais Maria e João e aos meus irmãos Pedro e Paulo pelo carinho, apoio e incentivo;
- Ao meu marido Ricardo pelo amor, apoio, confiança e incentivo em todos os momentos;
- Ao Prof. Dr. Fulano de Tal, por todo ensinamento, incentivo, confiança e orientação;
- Ao Prof. Dr. Ciclano de Tal, pelo acompanhamento nas bancas examinadoras, sugestões e incentivo;
- Ao Dr. Beltrano pela co-orientação e todo o ensinamento.
- Aos meus amigos e colegas do laboratório que de forma direta ou indiretamente me ajudaram, em especial ao Chico, pela ajuda e o trabalho feito em conjunto;
- Ao Conselho Nacional de Desenvolvimento Científico e Tecnológico (CNPq) pela oportunidade e apoio financeiro.

"O sol é para todos,"

mas a sombra é para quem.

chega primeiro.

Geremias Ludu

RESUMO

Neste trabalho foi desenvolvido uma interface gráfica para uso via web, utilizando-se as lingua-

gens shell-script e PHP, com o objetivo de facilitar a configuração e monitoração de diferentes

serviços necessários em um servidor de rede, tais como: firewall, DHCP, squid/proxy, DNS,

e-mail, dentre outros. Para isso, utilizou-se uma estratégia de desenvolvimento modular, para

facilidade de uso e que permite a inclusão de novos módulos posteriormente. A ferramenta

foi totalmente desenvolvida com software livre e o acesso ao seu código permite alterações de

acordo com as necessidades do usuário.

Palavras-chave: Servidores. Redes. Firewall. Segurança.

ABSTRACT

In this work, was developed a graphical user interface for use by the web, using PHP and shell-

script languages, in order to facilitate the configuration and monitoring of different services

required on a network server, such as firewall, DHCP, squid/proxy, DNS, e-mail, among others,

was developed in this paper. For this, was used a strategy for developing modular for easy of

use and allows the addition of new modules later. The tool was developed entirely with free

software and allows access to your code changes according to user needs.

Keywords: Servers. Networks. Firewall. Security.

LISTA DE FIGURAS

Figura 1	Esquema do grande colisor de Hádrons (LHC)	17
Figura 2	Esquerda - Máquina do LHC. Direita - Sub-detectores do CMS	18
Figura 3	Descrição do sistema, fluxo de dados e especificação de latência por meio dos dispositivos eletrônicos fora do detector que formam a decisão do L1TT	19
Figura 4	Arquitetura do Sistema de comunicação Serial LpGBT	20
Figura 5	Ilustração do sistema operacional como interface entre o usuário e os recursos do sistema.	22
Figura 6	Ilustração é um exemplo de figura	32
Figura 7	Novo sistema operacional	33

LISTA DE TABELAS

Tabela 1	Resultado para o sistema	21
Tabela 2	Resultado para o sistema IEEE de 24 barras considerando alocações de elementos sugeridos pelo operador do sistema	25
Tabela 3	Espaço de busca combinatório reduzido (<i>EBCR</i>) de 10, 5, 3 e 2 soluções com <i>gap</i> de 5% Para IEEE	33

LISTA DE ABREVIAÇÕES E SIGLAS

ALICE A Large Ion Collider Experiment

ATLAS A Toroidal LHC ApparatuS
CMS Solenóide de Muon Compacto

DAQ Data Acquisition

DTC Data, Trigger and Control ECAL Eletromagnetic Calorimeter

FPGA Field Programmable Gate Array

HCAL Muon Chamber, Hadronic CalorimeterHL-LHC High Luminosity - Large Hadron Collider

L1TT Level 1 Track and Trigger LHC Large Hadron Collider

LHCb Large Hadron Collider beauty

pT Momento Transversal

PU Pileup

SPRACE São Paulo Research and Analysis Center

SC Slow Control

TTC Timing and Trigger Control

VHDL Very High Speed Integrated Circuit Hardware Description Language

LISTA DE SÍMBOLOS

T	Tesla
GeV	Giga Eletrovolt
?s	Micro Segundo
$oldsymbol{ heta}_i$	Ângulo de fase na barra i
g_{ij}	Condutância da linha no ramo ij
Y	Conjunto das linhas que podem ou não serem adicionadas no ramo ij
Ω_b	Conjunto de barras
Ω^1_l	Conjunto de caminhos nos quais existem Linhas na configuração base
Ω_l^2	Conjunto de caminhos novos (onde serão adicionadas novos Linhas)
Ω_l^0	Conjunto de linhas existentes na configuração base
Ω_l	Conjunto de ramos
c_{ij}^n	Custo de construção das linhas no ramo ij
d_i	Demanda na barra i
$oldsymbol{arepsilon}_f$	Error da condição de factibilidade
\mathcal{E}_{o}	Error da condição de otimalidade
$arepsilon_{\mu}$	Error do parâmetro de barreira
γ	Fator de segurança
\overline{f}_{ij}^0	Fluxo de potência ativa máximo nos ramos para o conjunto de linhas já existentes
$rac{\gamma}{f_{ij}^0} \ rac{\overline{f}_{ij}^0}{f_{ij}^1}$	Fluxo de potência ativa máximo nos ramos para o conjunto de linhas já existentes
	ou linhas adicionadas em paralelo
\overline{f}_{ij}^2	Fluxo de potência ativa máximo nos ramos para o conjunto de linhas correspon-
	dentes aos novos caminhos
\overline{f}_{ij} f_{ij}^0	Fluxo de potência ativa máximo permitida no ramo ij para linhas novas
f_{ij}^0	Fluxo de potência ativa nos ramos para o conjunto de linhas já existentes
f_{ij}^1	Fluxo de potência ativa nos ramos para o conjunto de linhas já existentes ou linhas adicionadas em paralelo
f_{ij}^2	Fluxo de potência ativa nos ramos do conjunto de linhas correspondentes aos
o ij	novos caminhos
f_{ij}	Fluxo de potência ativa no ramo ij para linhas novas
$f_{ij,y}$	Fluxo na linha y do ramo ij
p_i	Geração na barra i
\overline{p}_i	Geração máxima na barra i
v	Investimento devido às adições de Linhas no sistema - Função Objetivo
ij	Linha entre as barras i e j
n_{ij}	Número de linhas adicionadas no ramo ij
ū	

\overline{n}_{ij}^2	Número máximo de linhas em caminhos novos
\overline{n}_{ij}^1	Número máximo de linhas que podem ser adicionadas em paralelo às linhas dos
J	caminhos já existentes
\overline{n}_{ij}	Número máximo de Linhas que podem ser adicionados no ramo ij
n_{ij}^1	Número de linhas adicionadas em paralelo às linhas já existentes
n_{ij}^{0}	Número de linhas existentes na configuração base no ramo ij
$n^1_{ij} \ n^0_{ij} \ n^2_{ij}$	Número de linhas novas adicionadas no ramo ij
γ_{ij}	Susceptância nas linhas do ramo ij
γ_{ij}^0	Susceptância nas linhas existente do ramo ij
$w_{ij,y}$	Variável binária correspondente à linha y candidata a ser adicionada ou não no
	ramo ij
x_{ij}	reatância do circuíto ij
q_i	vetor de geração de potência reativa na barra i
$\overline{q_i}$	limite máximo de geração de potência reativa na barra i
$\underline{q_i}$	limite mínimo de geração de potência reativa na barra i
e_i	vetor de demanda de potência reativa na barra i
V_{i}	magnitude de tensão na barra i
$\overline{V_i}$	limite máximo da magnitude de tensão na barra i
$\underline{V_i}$	limite mínimo da magnitude de tensão na barra i
e_i	vetor de demanda de potência reativa na barra i
$S_{ij}^{de} \ S_{ij}^{para}$	fluxo de potência aparente (MVA) no ramo ij saindo do terminal
s_{ij}^{para}	fluxo de potência aparente (MVA) no ramo ij chegando no terminal
$\overline{s_{ij}}$	limite de fluxo de potência aparente (MVA) no ramo ij
θij	diferença angular entre as barra i e j
Ω_{bi}	conjunto das barras vizinhas da barra I
g_{ij}	condutância da linha no ramo ij
g^0_{ij}	condutância existente da linha no ramo ij
$b_{ij} \ b_{ij}^{sh}$	susceptância da linha no ramo ij
b_{ij}^{sh}	susceptância shunt da linha no ramo ij
b_i^{sh}	susceptância shunt na barra i
G_{ij}	matriz de condutância
B_{ij}	matriz de susceptância

SUMÁRIO

1	INTRODUÇÃO	16
1.1	Motivação	16
1.2	Descrição do Sistema LpGBT ASIC	21
1.3	TRABALHO DESENVOLVIDO	21
2	SURGIMENTO E EVOLUÇÃO DO LINUX É UMA REVOLUÇÃO TEC- NOLÓGICA CAPAZ DE CONDUZIR MILHARES DE SERES NA TERRA COM CONSIÇÕES DE VIVER MELHOR.	22
2.1	HISTÓRICO DO LINUX	22
2.1.1	Ações	22
2.1.1.1	No Atual Momento	22
3	SERVIDORES LINUX	25
3.0.1	Anexando Documentos	25
3.0.1.1	Documento Formulário	25
4	NOVO CAPÍTULO	27
5	RESULTADOS E DISCUSSÕES	28
6	CONCLUSÕES	29
	REFERÊNCIAS	30
	APÊNDICE A - LINUX	32
	APÊNDICE A.1 - HISTÓRICO DO LINUX	32
	APÊNDICE B - AINDA FALANDO DO LINUX	33
	APÊNDICE B.1 - MELHORIAS PARA O LINUX EM UM AMBIENTE CO- ORPORATIVOS DE DUAS GRNDES FRNTES INTERPRETATIVAS	33

1 INTRODUÇÃO

Em qualquer sistema de comunicação deve-se garantir uma alta confiabilidade dos dados transmitidos, de forma que no lado do receptor sejam recebidos os mesmos dados enviado pelo transmissor. A forma de onda do sinal transmitido é afetado por dois mecanismos básicos: todas as linhas de transmissão e circuitos possuem função de transferência não lineares no domínio da frequência e ruídos elétricos não desejáveis ou algum tipo de interferência que distorce o sinal enviado (SKLAR, 1988, p. 3). Em comunicações digitais e seriais de alta velocidade presentes em um ambiente com alto nível de radiação eletromagnética, o uso de transmissões por fibra óptica são mais adequadas para atingir o nível de performance exigido. Entretanto, transmissões em fibras ópticas estão sujeitas a perdas devido aos efeitos ópticos lineares e não-lineares. Os tipos de perda são: atenuação, dispersão, auto-modulação de fase, mistura de quatro ondas, espalhamento Brillouin Estimulado e espalhamento Raman estimulado (GHATAK; THYAGARAJAN, 1998).

Desta forma, em transmissões seriais de alta velocidade é empregado protocolos de comunicação para garantir a maior eficiência e o menor número de erros possível. Este tipo de implementação é extremamente útil em sistemas para física de altas energias. Nestes sistemas, há a presença de uma alta taxa de transmissão combinado com uma alta radiação eletromagnética e um interesse de uma alta confiabilidade no canal, implicando na necessidade de implementação de protocolos de comunicação. Estes protocolos possibilitam a introdução de sistemas para identificar e corrigir possíveis erros, além de possibilitar que circuitos externos sincronizem os dispositivos comunicantes.

1.1 Motivação

Este trabalho é parte de uma colaboração com o laboratório *São Paulo Research and Analysis Center* (SPRACE) (SPRACE, 2019). O laboratório SPRACE possui vários ramos de pesquisa, sendo uma delas a instrumentação eletrônica para os sistemas do LHC. Este possui uma extensão de 27 km de circunferência, localizado na fronteira Franco-Suiça, tendo por objetivo descobrir a origem da massa das partículas elementares e outras dimensões do espaço (WIKI-PÉDIA, 2019). O colisor é o maior equipamento já construído para pesquisa em física de altas energias do mundo, obtendo resultados expressivos como a descoberta do Bóson de Higgs. Este Bóson é uma partícula elementar prevista pelo modelo padrão de partículas, que ajuda a explicar a massa de outras partículas elementares (RANDALL, 2013).

No percurso do colisor há 4 detectores : *A Toroidal LHC ApparatuS* (ATLAS), *Compact Muon Solenoid* (CMS), *A Large Ion Collider* (Alice) e o *LHC beauty* LHCb. O acelerador de partículas fornece velocidade e os detectores captam os produtos do impacto das partículas. Dessa forma, pode-se observar a existência de traços de partículas elementares que explicam teorias importantes sobre a física de altas energias (FERREIRA, 2009). Na Figura 1 é ilustrado um esquema do grande colisor de Hádrons que está localizado a 175 metros abaixo do solo.

CMS North Area **LHC** GIF++ 2008 (27 km) 2015 **CENF** ALICE **LHCb** TT41 **SPS** TI2 TT10 **ATLAS HiRadMat** 2011 **ELENA AD ISOLDE** TT2 2016 (31 m) **BOOSTER REX/HIE** East Area 2001/2015 IRRAD/CHARM n-ToF PS CTF3 2008 **LEIR**

Figura 1 - Esquema do grande colisor de Hádrons (LHC).

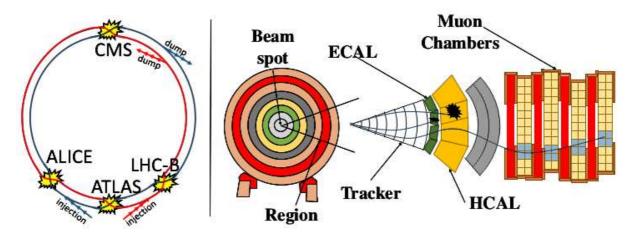
Fonte: Adaptado de Mobs (2016)

O grande colisor está em um processo de pesquisa para realizar uma grande atualização, a chamada Grande Luminosidade ou da sigla em inglês *High Luminosity - Large Hadron Collider* (HL-LHC). Com isto é esperado um aumento no número médio de colisões próton-próton de 100 para em torno de 140 a 200, denominadas *pileup* (PU). Estas colisões médias são obtidas pelo cruzamento de um grupo de prótons em uma frequência de 40MHz. Consequentemente, um grupo de prótons se cruza no ponto de colisão dentro do detector, para a cada 25ns (AG-GLETON et al., 2017, p. 2).

Em cada um dos 4 detectores há um ponto de colisão sendo possível por monitorar os eventos decorrentes do choque d. Especificamente, o projeto descrito é idealizado para atuar no detector de propósito geral CMS. Este é um grande detector com o objetivo de investigar uma vasta variedade de fenômenos físicos. O detector possui uma solenóide supercondutora central de 6 metros de diâmetro, provendo um campo magnético de 3,8T. Na figura 2 é ilustrado um

esquemático do detector CMS (AGGLETON et al., 2017, p. 2).

Figura 2 - Esquerda - Máquina do LHC. Direita - Sub-detectores do CMS



Fonte: Adaptado de TOMEI (2012, p. 19)

Pela figura 2, há vários componentes no colisor para a medição dos fenômenos ou elementos gerados pela colisão das partículas. Para o aumento na taxa de colisão, a instrumentação eletrônica presente no detector deverá ser atualizada para suportar o novo volume de dados gerados. Os sistemas desenvolvidos devem serem capazes de transmitir e processar um grande volume de dados em uma faixa muito curta de tempo (BRÜNING, 2019).

O trabalho desenvolvido pelo laboratório SPRACE está diretamente ligado ao detector Solenóide de Muon Compacto (CMS) do LHC. Os detectores do LHC tem estruturas diferentes e cada um obtém dados de partículas específicas. A junção de todos os dados de todos os detectores forma uma imagem completa do experimento, ajudando a realizar novas descobertas.

O detector CMS foi designado para registrar, direta ou indiretamente, o caminho e a energia de todos os modelos padrões de partículas resultantes da colisão (TOMEI, 2012). O detector é composto de várias camadas de sub-detectores especializados para medir as diferentes características das partículas produzidas, como ilustrado no lado direito da Figura 2. A instrumentação do CMS inclui diferentes componentes, dentre eles: *Muon Chamber, Hadronic Calorimeter* (HCAL), *Eletromagnetic Calorimeter* (ECAL) e o *Silicon Tracker*. Dentro do detector há um solenóide supercondutor aplicando um alto campo magnético que é capaz de curvar a trajetória da partícula após a colisão. Portanto, quanto maior a energia da partícula menor a curvatura na sua trajetória (AGGLETON et al., 2017, p. 3).

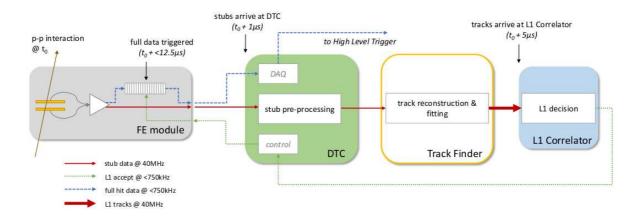
Pela análise do caminho e da energia da partícula, medida pelo *Tracker*, *muon chamber* e os calorímetros é possível reconstruir os eventos resultantes da colisão. Nos dispositivos de medição há uma pré-seleção para partículas com um limiar de momento transversal (pT) das partículas carregadas tipicamente mair do que 2 ou 3 Giga Eletrovolt (GeV). Entretanto, devido

ao grande número de colisões os dados devem serem filtrados por questões de armazenamento e capacidade de transmissão. Assim, os dados passam por um filtro denominado *Level 1 Track* and *Trigger* (L1TT). Este sistema faz e a reconstrução dos caminhos das partículas e seleciona os eventos que são interessantes para estudo.(AGGLETON et al., 2017).

A colaboração entre o laboratório SPRACE com o CMS objetiva-se colaborar no desenvolvimento de sistemas na área da instrumentação eletrônica, o qual serão implementados dentro de um sistema completo de detecção. O novo sistema que está em desenvolvimento, principalmente objetiva-se eliminar as restrições de latência que o atual possui (COLLABORATION, 2019).

Para este propósito, foi desenvolvido um sistema chamado *Low Power GigaBit Transceiver* (LpGBT) para transmitir dados coletados nos dispositivos eletrônicos do colisor pelos *Front End module* (FE module), para um sistema responsável pela análise e seleção das amostras coletadas localizado fora do detector denominado *Data, Trigger and Control* (DTC). Na Figura 3 é descrito um esquema do sistema presente no colisor para a decisão dos eventos a serem armazenados, chamado L1TT.

Figura 3 - Descrição do sistema, fluxo de dados e especificação de latência por meio dos dispositivos eletrônicos fora do detector que formam a decisão do L1TT.



Fonte: Adaptado de Aggleton et al. (2017)

No *FE module* captura-se os dados da colisão das partículas. Esses dados são transmitidos para um sistema, fora do colisor, o *Data, Trigger and Control* (DTC). Este sistema, acompanhado do *Track Finder* e o *L1 Correlator* gera a decisão de armazenar o dado coletado no colisor. O tempo total para a decisão de quais eventos medidos nos sensores do detector é de 12.5?s (AGGLETON et al., 2017, p. 4).

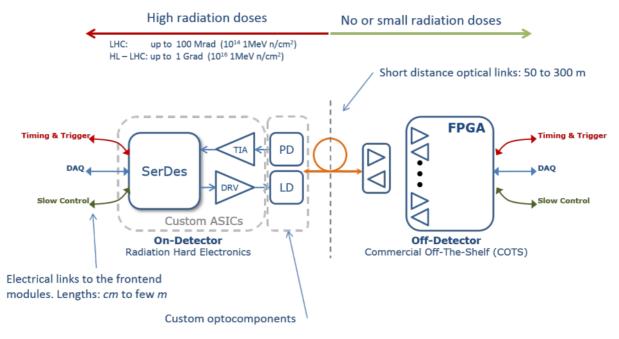
O *L1 correlator* necessita de 3.5?s para correlacionar os caminhos com dados primitivos do calorímetro e o sistema Muon e tomar a decisão se o evento é de interesse do estudo. A

propagação da decisão do *L1 correlator* para os buffers do *FE module* leva mais 1?s, enquanto outros 3?s são necessários como margem de segurança. Isso significa que para as caminhos sejam utilizadas pelo *L1 correlator* para tomar a decisão, os eventos devem ser extraídos dos componentes eletrônicos do rastreador, organizados e feito a reconstrução das trilhas no *Track Finder* em aproximadamente 5 ?s após a colisão. Em torno de 1 ţs é necessário para geração, empacotamento e transmissão dos eventos do *FE module* para o DTC. Portanto, a latência de processamento para reconstruir os rastros a partir dos dados chegando ao DTC é fixado em 4?s (AGGLETON et al., 2017, p. 5).

Portanto, com o L1TT é possível selecionar os eventos físicos de interesse e reduzir a taxa de dados do detector. A redução é de 40MHz para um número menor do que 750kHz, sendo esta a máxima taxa que o sistema suporta. O transporte dos dados entre *FE module* e o DTC, feito pelo *LpGBT ASIC* e um FGPA com o protocolo LpGBT implementado, com uma latência tolerada de 1?s (AGGLETON et al., 2017, p. 4).

No sistema L1TT há 3 sinais lógicos: *Timing and Trigger Control* (TTC), *Data Acquisition* (DAQ) e *Slow Control* (SC). Estes sinais não necessitam possuir caminhos físicos diferentes, sendo possível transmiti-los em canal óptico através do LpGBT. Na figura 4 é ilustrado sistema usando o protocolo LpGBT em que pode-se observar a transmissão dos sinais lógicos. As cores dos sinais lógicos da Figura 4 representam as mesmas cores dos sinais lógicos da Figura 3.

Figura 4 - Arquitetura do Sistema de comunicação Serial LpGBT.



Fonte: Adaptado de Team (2019, p. 3)

O sistema FPGA com a implementação do LpGBT, o qual está fora do detector, já está

descrito e implementado. Entretanto, o sistema LpGBT ASIC que fica alocado dentro do Detector, em uma região de alta radiação eletromagnética, ainda está em fase de desenvolvimento. Todavia, o sistema LpGBT dentro do detector está descrito em códigos de descrição de hardware, porém não são sintetizáveis em um FPGA. A grande motivação do trabalho é descrever o sistema LpGBT ASIC de uma forma que seja sintetizável em um FPGA.

1.2 Descrição do Sistema LpGBT ASIC

1.3 TRABALHO DESENVOLVIDO

No ambiente do detector há uma alta taxa de radiação eletromagnética, por conta da alta velocidade dos átomos presentes no tubo. Dessa forma, em transmissões de alta velocidade de uma placa para outra podem acarretar a presença de ruídos no canal de transmissão. Os ruídos presentes no canal de transmissão danificam os dados originais, acarretando no armazenamento de dados incoerentes para um posterior estudo. Portanto, a implementação de um protocolo de comunicação possibilita a detecção e correção de erros e a solução de problemas envolvidos na transmissão em altas velocidades.

Este trabalho desenvolve o estudo do protocolo de comunicação LpGBT e suas características por meio de uma descrição em VHDL e FPGA. Dessa forma, o sistema desenvolvido pode ser usado como codificação do canal de transmissão entre duas placas FPGA garantindo uma maior confiabilidade dos dados transmitidos.

O trabalho confeccionado foi dividido em

A tabela abaixo é uma tabela de exemplo de ...

Tabela 1 - Resultado para o sistema

	Estágio 1	Estágio 2	Estágio 3				
	$n_{6-10} = 1$	$n_{20-23}=1$	$n_{1-5} = 1$				
Número de linhas	$n_{7-8}=2$		$n_{3-24} = 1$				
n_{ij}	$n_{6-10} = 1$ $n_{7-8} = 2$ $n_{10-12} = 1$ $n_{11-13} = 1$						
	$n_{11-13}=1$						
Função Objetivo $v = 220.2860$							

Fonte: Dados da pesquisa do autor.

2 SURGIMENTO E EVOLUÇÃO DO LINUX É UMA REVOLUÇÃO TECNOLÓGICA CAPAZ DE CONDUZIR MILHARES DE SERES NA TERRA COM CONSIÇÕES DE VIVER MELHOR.

Neste capítulo será abordado o surgimento e a evolução do sistema operacional Linux.

2.1 HISTÓRICO DO LINUX

Atualmente, ...

Segundo Machado e Maia (2007), o sistema operacional (SO), possui inúmeras funções, as quais podem ser resumidas em duas.

2.1.1 Ações

Facilidade de acesso aos recursos: consiste em ser totalmente transparente ao usuário a
maneira como funciona um computador, ou seja, para um usuário não importa como um
arquivo que está em um disquete será lido, mas sim que o mesmo será lido, resumindo,
um usuário não precisa saber como será realizado essa ação e suas inúmeras etapas;

2.1.1.1 No Atual Momento

A Figura 5, aparece na pagina 22, enquanto que a Figura 6 aparece na pagina 32

Figura 5 - Ilustração do sistema operacional como interface entre o usuário e os recursos do sistema.



Fonte: Adaptado de Garver (1970b)

Um exemplo prático – extraído do texto original da norma NBR 10520 exatamente como estão lá – como é digitado e seu respectivo resultado:

A teleconferência permite ao indivíduo participar de um encontro nacional ou regional sem a necessidade de deixar seu local de origem. Tipos comuns de teleconferênia incluem o uso da televisão, telefone e computador. Através de áudio conferência, utilizando a companhia local de telefone, um sinal de áudio pode ser emitido em um salão de qualquer dimensão (ANTONELLO; MACIEL, 2004, p. 23).

Um exemplo prático – extraído do texto original da norma NBR 10520 exatamente como estão lá – como é digitado e seu respectivo resultado:

Segundo Droms (1997, p. 23), a teleconferência permite ao indivíduo participar de um encontro nacional ou regional sem a necessidade de deixar seu local de origem. Tipos comuns de teleconferênia incluem o uso da televisão, telefone e computador. Através de áudio conferência, utilizando a companhia local de telefone, um sinal de áudio pode ser emitido em um salão de qualquer dimensão.

Observe como fica o cabeçalho de um trabalho preparado para ser impresso frente e verso. (BOKHARI, 1995)

3 SERVIDORES LINUX

Neste capítulo serão tratados alguns tipos de servidores que poe ser configurado no linux através de módulos pré-instalados e configurados.

Como foi dito ...

3.0.1 Anexando Documentos

Foram anexados os seguintes documentos.

3.0.1.1 Documento Formulário

Atualmente com a evolução da tecnologia, ...

A tabela abaixo é uma tabela de exemplo de ...

Tabela 2 - Resultado para o sistema IEEE de 24 barras considerando alocações de elementos sugeridos pelo operador do sistema

	Estágio 1	Estágio 2	Estágio 3				
	$n_{6-10} = 1$ $n_{7-8} = 2$ $n_{10-12} = 1$ $n_{11-13} = 1$	$n_{20-23}=1$	$n_{1-5} = 1$				
Número de linhas	$n_{7-8}=2$		$n_{3-24} = 1$				
n_{ij}	$n_{10-12} = 1$						
	$n_{11-13} = 1$						
Função Objetivo $v = 220.2860$							

Fonte: Dados da pesquisa do autor.

O documento formulário...(SONG et al., 2006).

Agora segundo Carlinhos Song et al. (2006) estamos todos no mesmo barco.

Se você tiver comentários, sugestões ou críticas referentes à classe ou aos estilos bibTeX, por favor entre em contato com o grupo abnTeX no Código Livre, através da nossa página

Dentre o que foi implementado por esta classe, destacamos

Folha de rosto e capa Um mecanismo semelhante ao \maketitle para sua folha de rosto e capa.

Resumo e abstract Use os ambientes resumo e abstract para a correta formatação destas partes do texto.

- Anexos e apêndices Use os comandos \anexo ou \apendice, e depois comandos \chapter para gerar os títulos de anexos e apêndices. Veja seção 6 para como personalizar títulos destas partes.
- **Espaçamento entrelinhas** Este item é automaticamente tratado pela classe, descrito em cosmopolita.
- **Numeração das páginas** Como descrito em mandrack, a partir da folha de rosto, todas as páginas são contadas mas não numeradas, e a numeração aparece somente na parte textual. Isso é feito pela classe. Outros estilos de numeração serão discutidos na seção 5.
- **Cabeçalhos de página** De acordo com a norma, a numeração da página aparece no canto superior direito de todas as páginas a partir da parte textual armagedon. Veja seção 45 para detalhes.

4 NOVO CAPÍTULO...

Neste capítulo será abordado ...

5 RESULTADOS E DISCUSSÕES

Neste capítulo será apresentado os resultados...

6 CONCLUSÕES

Conclui-se que...

REFERÊNCIAS

AGGLETON, R.; ARDILA-PEREZ, L.; BALL, F.; BALZER, M.; BOUDOUL, G.; BROOKE, J.; CASELLE, M.; CALLIGARIS, L.; CIERI, D.; CLEMENT, E.; DUTTA, S.; HALL, G.; HARDER, K.; HOBSON, P.; ILES, G.; JAMES, T.; MANOLOPOULOS, K.; MATSUSHITA, T.; MORTON, A.; NEWBOLD, D.; PARAMESVARAN, S.; PESARESI, M.; POZZOBON, N.; REID, I.; ROSE, A.; SANDER, O.; SHEPHERD-THEMISTOCLEOUS, C.; SHTIPLIYSKI, A.; SCHUH, T.; SKINNARI, L.; SUMMERS, S.; TAPPER, A.; THEA, A.; TOMALIN, I.; UCHIDA, K.; VICHOUDIS, P.; VIRET, S.; WEBER, M. An FPGA based track finder for the 11 trigger of the CMS experiment at the high luminosity LHC. *Journal of Instrumentation*, IOP Publishing, v. 12, n. 12, p. P12019–P12019, dec 2017. Disponível em: https://doi.org/10.1088

ANTONELLO, F.; MACIEL, M. *Bandlimit*. [S.l.], 2004. Disponível em: http://underlinux.com.br. Acesso em: 10 Mar. 2012.

BOKHARI, S. H. The linux operation system. *IEEE Computer Society*, New York, v. 28, n. 8, p. 74 – 79, Ago. 1995.

BRÜNING, L. R. *HIGH LUMINOSITY LARGE HADRON COLLIDER A DESCRIPTION FOR THE EUROPEAN STRATEGY PREPARATORY GROUP*. 2019. Disponível em: https://cds.cern.ch/record/1471000/files/CERN-ATS-2012-236.pdf>. Acesso em: 17 set. 2019.

COLLABORATION, C. *Techninal Proposal for the Phase-II Up-grade of the Compact Muon Solenoid.* 2019. Disponível em: http://www.desy.de/garutti/LECTURES/ParticleDetectorSS12/JournalClub/lhc-CMS.pdf. Acesso em: 20 set. 2019.

DROMS, R. *Dynamic Host Configuration Protocol*. [S.l.], 1997. Disponível em: http://ds.internice.net/ds/dspglintdoc.html. Acesso em: 10 Mar. 2012.

FERREIRA, B. C. *DETECÇÃO DE RAIOS CÓSMICOS COM CALORIMETRIA DE ALTAS ENERGIAS*. 118 p. Disserta??o (Mestrado em Engenharia Elétrica) — UNIVERSIDADE FEDERAL do Rio de Janeiro, Rio de Janeiro, 2009.

GARVER, L. L. Transmission linear programming. *IEEE Transactions on Power Apparatus and Systems*, Rio de Janeiro, PAS-29, n. 9, p. 168–197, Dec. 1970.

GARVER, L. L. Transmission network estimation using linear programming. *IEEE Transactions on Power Apparatus and Systems*, São Paulo, PAS-89, n. 7, p. 1688–1697, Sep. 1970.

GHATAK, A.; THYAGARAJAN, K. An Introduction to Fiber Optics. [S.l.]: Cambridge University Press, 1998.

REFERÊNCIAS 31

MACHADO, F. B.; MAIA, L. P. *Arquitetura de Sistemas Operacionais*. 4. ed. Rio de Janeiro: LTC, 2007. 105 p. p.

MOBS, E. The cern accelerator complex. complexe des accélérateurs du cern. Jul 2016. General Photo. Disponível em: https://cds.cern.ch/record/2197559.

RANDALL, L. *BATENDO À PORTA DO CÉU: O BÓSON DE HIGGS E COMO A FÍSICA MODERNA ILUMINA O UNIVERSO*. São Paulo: Companhia das Letras, 2013. 576 p.

SKLAR, B. *Digital Communications: Fundamentals and Applications*. Upper Saddle River, NJ, USA: Prentice-Hall, Inc., 1988. ISBN 0-13-211939-0.

SONG, X.; STINSON, M.; LEE, R.; ALBEE, P. An approach to analyzing the windows and linux security models. In: *COMPUTER AND INFORMATION SCIENCE*, 2006 AND 2006 1st IEEE/ACIS INTERNATIONAL WORKSHOP ON COMPONENT-BASED SOFTWARE ENGINEERING, SOFTWARE ARCHITECTURE AND REUSE. ICIS-COMSAR 2006. 5th IEEE/ACIS INTERNATIONAL CONFERENCE. [S.l.: s.n.], 2006. p. 56 –62.

SPRACE. *Sprace research group*. São Paulo: [s.n.], 2019. Disponível em: http://sprace.org.br. Acesso em: 15 set. 2018.

TEAM, L. D. *lpGBT Documentation*. [S.l.], 2019. Disponível em: http://padley.rice.edu/cms/OH_GE21_LpGBT/lpGBT_20190215.pdf>. Acesso em: 20 Set. 2019.

TOMEI, T. F. P. *Busca por dimensões extras no detector CMS do Large Hadron Collider*. Tese (Tese(doutorado)) — Universidade Estadual Paulista, Instituto de Física Teórica, São Paulo, 2012. Disponível em: http://hdl.handle.net/11449/102537>.

WIKIPÉDIA. *GRANDE COLISOR DE HÁDRONS*. 2019. Disponível em: https://pt.wikipedia.org/wiki/Grande_Colisor_de_Hádrons. Acesso em: 15 set. 2019.

APÊNDICE A - LINUX

Neste capítulo será abordado o surgimento e a evolução do sistema operacional Linux. (GARVER, 1970a).

APÊNDICE A.1 - HISTÓRICO DO LINUX

Atualmente, ...

Segundo Machado e Maia (2007), o sistema operacional (SO), possui inúmeras funções, as quais podem ser resumidas em duas:

• Facilidade de acesso aos recursos: consiste em ser totalmente transparente ao usuário a maneira como funciona um computador paralelo, ou seja, para um usuário não importa como um arquivo que está em um disquete será lido, mas sim que o mesmo será lido, resumindo, um usuário não precisa saber como será realizado essa ação e suas inúmeras etapas;

Figura 6 - Ilustração.



Fonte: Adaptado de Machado e Maia (2007)

APÊNDICE B - AINDA FALANDO DO LINUX

Neste capítulo será abordado o surgimento e a evolução do sistema operacional Linux.

APÊNDICE B.1 - MELHORIAS PARA O LINUX EM UM AMBIENTE COORPORATIVOS DE DUAS GRNDES FRNTES INTERPRETATIVAS

Atualmente, ...

•Facilidade de acesso aos recursos: consiste em ser totalmente transparente ao usuário a maneira como funciona um computador, ou seja, para um usuário comum não importa como um arquivo que está em um disquete será lido, mas sim que o mesmo será lido, resumindo, um usuário não precisa saber como será realizado essa ação e suas inúmeras etapas. (MACHADO; MAIA, 2007);

Figura 7 - Novo sistema operacional.



Fonte: Machado e Maia (2007)

Para facilitar a vida dos usuários, um exemplo de tabela longa.

Tabela 3 - Espaço de busca combinatório reduzido (*EBCR*) de 10, 5, 3 e 2 soluções com *gap* de 5% Para IEEE

	Número Máximo de linhas										
Ramos	poolrep	olace=0	poolreplace=1				poolreplace=2				
	5 sol.	2 sol.	10 sol.	5 sol.	3 sol.	2 sol.	10 sol.	5 sol.	3 sol.	2 sol.	
n_{1-2}	3	1	3	4	2	1	4	3	2	0	
n_{1-3}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	

continua.

Tabela 3 - (Continuação da tabela da página anterior)

				Núm	nero Máxii	mo de linh	nas			
Ramos	poolre	olace=0		poolrep	olace=1			poolrepl	ace=2	
	5 sol.	2 sol.	10 sol.	5 sol.	3 sol.	2 sol.	10 sol.	5 sol.	3 sol.	2 sol.
n_{1-5}	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
n_{2-4}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{2-6}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{3-9}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{3-24}	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
<i>n</i> ₄₋₉	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{5-10}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{6-10}	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
n_{7-8}	3	2	3	2	3	3	2	3	2	3
n_{8-9}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{8-10}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{9-11}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{9-12}	0	0	0	0	0	2	0	0	0	0
n_{10-11}	1	0	1	0	1	1	0	1	0	1
n_{10-12}	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
n_{11-13}	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
n_{11-14}	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0
n_{12-13}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{12-23}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{13-23}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{14-16}	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
n_{15-16}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{15-21}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{15-24}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{16-17}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{16-19}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{17-18}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{17-22}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{18-21}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{19-20}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{20-23}	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
n_{21-22}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{1-8}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{2-8}	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0
n_{6-7}	0	0	0	0	0	2	0	0	0	0
n_{13-14}	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0
n_{14-23}	1	0	1	0	1	1	0	1	0	1
n_{16-23}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
n_{19-23}	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

continua.

Tabela 3 - (Continuação da tabela da página anterior)

	Número Máximo de linhas										
Ramos	poolrep	olace=0	poolreplace=1			poolreplace=2					
	5 sol.	2 sol.	10 sol.	5 sol.	3 sol.	2 sol.	10 sol.	5 sol.	3 sol.	2 sol.	
F.O	220.28	220.28	220.28	220.28	220.28	220.28	220.28	220.28	220.2	220.2	

Fonte: Dados da pesquisa do autor.

Fim.

ÍNDICE REMISSIVO

computador, 17, 26 paralelo, 26

usuário, 26, 27 comum, 27