local robot = require("robot")

function jack()

robot.select(2)

while robot.compare()==true do

if not robot.up() then

robot.swingUp()

robot.up()

end

end

while not robot.detectDown() do

robot.down()

robot.swing()

end

robot.select(1)

robot.place()

end

function unload()

for c = 3, 16 do

robot.select(c)

if robot.count() > 0 then

robot.drop()

end

end

robot.select(1)

end

function sr()

robot.select(1)

if robot.compare() == false then

jack()

end

end

function tik()

robot.forward()

robot.turnLeft()

sr()

robot.turnAround()

sr()

robot.turnLeft()

end

function tak()

robot.forward()

robot.turnLeft()

for i=1, 3 do

robot.forward()

end

robot.turnLeft()

end

ф. лесоруб

слот 2

когда слот да то

если не вверх то

робот едет вверх

когда нет внизу то

вниз

слот 1

поставить

ф. разгрузка

с 3 по 16 слот

выбор слота

если больше 0 то

выбросить

слот 1

ф. сравнение

слот 1

если не совпадает то

ф. лесоруб

ф. тик (взаимодействие)

вперёд

поворот влево

ф. сравнение

разворот

ф. сравнение

поворот влево

ф. так (движение)

вперёд

поворот влево

на 3 блока

вперёд

поворот влево

function tuk()

robot.forward()

robot.turnRight()

for i=1, 3 do

robot.forward()

end

robot.turnRight()

end

function rer()

for i=1, 9 do

robot.back()

end

robot.turnRight()

for i=1, 6 do

robot.forward()

end

robot.turnLeft()

end

os.sleep(5)

while true do

for i=1, 9 do

tik()

end

tak()

for i=1, 9 do

tik()

end

tuk()

for i=1, 9 do

tik()

end

rer()

unload()

os.sleep(60)

end

ф. тук (движение)

вперёд

поворот вправо

на 3 блока

вперёд

поворот вправо

ф. рер (движение)

на 9 блоков

движение спиной

поворот вправо

на 6 блоков

вперёд

поворот влево

сон 5 секунд

когда да то

на 9 блоков

ф. тик

ф. так

на 9 блоков

ф. тик

ф. тук

на 9 блоков

ф. тик

ф. рер

ф. разгрузка

сон 60 секунд