上海大学本科毕业论文(设计)格式规范要求

目录

一杉	校名&校标	1
二片	内容要求	1
	(一)论文题目和封面	1
	格式要求	1
	(二)摘要和关键词	2
	1.中文摘要和中文关键词	2
	格式要求	2
	2.英文摘要和英文关键词	2
	格式要求	2
	(三) 目录	2
	格式要求	2
	(四) 正文	3
	1.引言或背景	3
	2.主体	3
	3.结论	3
	(五)具体格式要求	4
	1 小标题	4
	2 正文	4
	3 段前、段后及行间距:	4
	4 引文标示	4
	5 名词术语	
	6 物理量名称、符号与计量单位	5
	7 数字	5
	8 公式	5
	9 表格	6
	10 图	6
	11 注释	6
	12 参考文献	7
	13 附录	12
	14 致谢	12

一 校名&校标

上海大学



二 内容要求

(一) 论文题目和封面

毕业设计(论文)选题应结合本专业的(工程)实际问题,论文题目应以最恰当、简明的词语准确概括整个论文的核心内容,避免使用不常见的缩略词、缩写字。中文题目一般不宜超过24个字,必要时可增加副标题。外文题目一般不宜超过12个实词。

格式要求

"上海大学本科毕业论文"(1号宋体加粗居中)

"论文标题"(2号黑体居中,标题行间距为32磅)

学院名称: (宋体, Times New Roman, 小 3 号)

专业名称: (宋体, Times New Roman, 小 3 号)

学生学号: (宋体, Times New Roman, 小 3 号)

学生姓名: (宋体, Times New Roman, 小 3 号)

指导教师: (宋体,Times New Roman,小 3 号)

起讫时间: (宋体, Times New Roman, 小 3 号)

年 月: (宋体, Times New Roman, 小 3 号)

(二) 摘要和关键词

1.中文摘要和中文关键词

摘要内容应概括地反映出论文的主要内容,主要说明论文的研究目的、内容、方法、成果和结论。要突出论文的创新性成果,不要与引言相混淆。语言力求精练、准确。在摘要的下方另起一行,注明论文的关键词(3—5个)。

格式要求

(标题黑体小二,正文宋体小四,1.5 倍行距,"关键词"黑体小四,具体词宋体小4)

2.英文摘要和英文关键词

英文摘要内容与中文摘要相同。摘要后面注明英文关键词(Keywords 3—5 个)。

格式要求

(标题加粗 Times New Roman 小二,正文 Times New Roman 小四, 1.5 倍行距,"Keyword" Times New Roman 加粗小四,具体词 Times New Roman 小四)

(三)目录

论文目录是论文的提纲,也是论文各章节组成部分的小标题。目录应按照章、节、 条三级标题编写,采用阿拉伯数字分级编号,要求标题层次清晰。目录中的标题要与 正文中的标题一致。

格式要求

(各章的名称黑体 4 号, 其余宋体小 4, 行间距为 1.5 倍)

(结论、参考文献、致谢及附录黑体 4 号,页脚居中,用阿拉伯数字(Times New Roman 5 号))

(四) 正文

正文是毕业论文的主体和核心部分,不同学科专业和不同的选题可以有不同的写作方式。正文一般包括以下几个方面:

1.引言或背景

引言是论文正文的开端,引言应包括毕业论文选题的背景、目的和意义;对国内外研究现状和相关领域中已有的研究成果的简要评述;介绍本项研究工作研究设想、研究方法或实验设计、理论依据或实验基础;涉及范围和预期结果等。要求言简意赅,注意不要与摘要雷同或成为摘要的注解。

2.主体

论文主体是毕业论文的主要部分,必须言之成理,论据可靠,严格遵循本学科国际通行的学术规范。在写作上要注意结构合理、层次分明、重点突出,章节标题、公式图表符号必须规范统一。论文主体的内容根据不同学科有不同的特点,一般应包括以下几个方面:

- (1) 毕业设计(论文)总体方案或选题的论证;
- (2) 毕业设计(论文)各部分的设计实现,包括实验数据的获取、数据可行性及有效性的处理与分析、各部分的设计计算等;
- (3)对研究内容及成果的客观阐述,包括理论依据、创新见解、创造性成果及 其改进与实际应用价值等;
- (4)论文主体的所有数据必须真实可靠,自然科学论文应推理正确、结论清晰; 人文和社会学科的论文应把握论点正确、论证充分、论据可靠,恰当运用系统分析和 比较研究的方法进行模型或方案设计,注重实证研究和案例分析,根据分析结果提出 建议和改进措施等。

3.结论

结论是毕业论文的总结,是整篇论文的归宿。应精炼、准确、完整。着重阐述自

己的创造性成果及其在本研究领域中的意义、作用,还可进一步提出需要讨论的问题和建议。

(五) 具体格式要求

1 小标题

各章标题 黑体小 2 号

各节的一级标题 黑体 4 号

各节的二级标题 黑体小 4 号

各节的三级标题 黑体小 4 号

2 正文

宋体, Times New Roman, 小 4 号

正文各章节应拟标题,每章结束后应另起一页。标题要简明扼要,不应使用标点符号。各章、节、条的层次按照"1.....、1.1.....、1.1.1....."标识,条以下具体款项的层次依次按照"1.1.1.1"、"(1)"、"①"标识。

3 段前、段后及行间距:

章标题的段前为 0.8 行, 段后为 0.5 行;

节标题段前为 0.5 行, 段后 0.5 行;

标题以外的文字行距为"固定值"23磅,字符间距为"标准"。

4 引文标示

引文标示应全文统一,采用方括号上标的形式置于所引内容最末句的右上角,引文编号用阿拉伯数字置于半角方括号中,用小 4 号字体,如:"……模式^[3]"。各级标题不得使用引文标示。正文中如需对引文进行阐述时,引文序号应以逗号分隔并列排列于方括号中,如"文献[1, 2, 6-9]从不同角度阐述了……"

5 名词术语

全文应统一科技名词术语、行业通用术语以及设备、元器件的名称。有国家标准的应采用标准中规定的术语,没有国家标准的应使用行业通用术语或名称。特定 含义的名词术语或新名词应加以说明或注释。

6 物理量名称、符号与计量单位

论文中某一物理量的名称和符号应统一,一律采用国务院发布的《中华人民共和国法定计量单位》,单位名称和符号的书写方式,应采用国际通用符号。在不涉及具体数据表达时允许使用中文计量单位如"千克"。表达时刻应采用中文计量单位,如"下午3点10分",不能写成"3h10min"。在表格中可以用"3:10PM"表示。

物理量变量符号用斜体,物理量常量符号用正体、计量单位符号均用正体。数值和单位之间要空一格,如质量 m 为三千克,表示为 "m=3 kg"

7 数字

无特别约定情况下,一般均采用阿拉伯数字表示。年份一概用 4 位数字表示。 小数的表示方法,一般情形下,小于 1 的数,需在小数点之前加 0。

统计符号的字形格式,一般变量用斜体,常量用正体。

8 公式

公式应另起一行居中,统一用公式编辑器编辑。公式与编号之间不加虚线。公式较长时应在"="前转行或在"+、一、×、÷"运算符号处转行,若在"="前转行,等号应在转行后的行首,若在"+、一、×、÷"运算符号处转行,运算符号转行后采用等号对齐的方式进行,公式的编号用圆括号括起来放在公式右边行末。

公式序号按章编排,如第3章第2个公式序号为"(3.2)",附录中的第n个公式用序号"(An)"表示。文中引用公式时,采用"见公式(3.2)"表述。具体见公式图表示例。

9 表格

每一个表格都应有表标题和表序号。表序号一般按章编排,如第 2 章第 4 个表的序号为"表 2.4"。表标题和表序之间应空一格,表标题中不能使用标点符号,表标题和表序号居中置于表上方(黑体小 4 号,数字和字母为 Times New Roman 粗体小 4 号)。引用表格应在表标题的右上角加引文序号。

无特殊情况下,表与表标题、表序号为一个整体,不得拆开排版为两页。若一页无法显示,可采用在第二页添加"续表 X.xx"方式进行。当前页的空白不够排版该表整体时,可将其后文字部分提前,将表移至下一页最前面。

统计表一律采用三线表的标准格式,具体见公式图表示例。

10 图

插图应与文字内容相符,技术内容正确。所有制图应符合国家标准和专业标准。对无规定符号的图形应采用该行业的常用画法。

每幅插图应有图标题和图序号。图序号按章编排,如第1章第4幅插图序号为"图 1.4"。图序号之后空一格写图标题,图序号和图标题居中置于图下方,用小4号宋 体。引用图应在图标题右上角标注引文序号。图中若有分图,分图号用(a)、(b) 等置于分图下、图标题之上。

图中的各部分中文或数字标示应置于图标题之上(有分图者置于分图序号之上)。

图与图标题、图序号为一个整体,不得拆开排版为两页。当页空白不够排版该图整体时,可将其后文字部分提前,将图移至次页最前面。

对坐标轴必须进行文字标示,有数字标注的坐标图必须注明坐标单位。

具体见公式图表示例。

11 注释

注释是对论文中特定名词或新名词的注解。注释可用页末注或篇末注的一种。 选择页末注的应在注释与正文之间加细线分隔,线宽度为1磅,线的长度不应超过 纸张的三分之一宽度。同一页类列出多个注释的,应根据注释的先后顺序编排序号。 字体为宋体 5 号,注释序号以"①、②"等数字形式标示在被注释词条的右上角。页 末或篇末注释条目的序号应按照"①、②"等数字形式与被注释词条保持一致。

12 参考文献

(**国标 GB / T7714-2015**)(<u>GB/T 7714-2015 信息与文献 参考文献著录规则</u>(usst.edu.cn))

(标题黑体小 2 号, 内容 Times New Roman/宋体, 小 4 号, 1.5 倍行距)

参考文献的著录应符合国家标准 GB / T7714-2015,参考文献的序号左顶格,并用数字加方括号表示,与正文中的引文标示一致,如[1],[2].....。"."、","、":"等英文的标点符号后面都加空格,除了最后的"."页码的两个数字之间的"-"为不间断连字符,例如: 1416-1420。每一条参考文献著录均以"."结束。具体各类参考文献的编排格式如下:

一、专著

著录格式:

[序号] 主要责任者. 题名: 其他题名信息[文献类型标志/文献载体标识]. 其他责任者. 版本项. 出版地: 出版者, 出版年: 引文页码[引用日期]. 获取和访问路径. 数字对象唯一标识符.

(一) 普通图书

著录格式:

[序号] 主要责任者. 普通图书名: 其他书名信息[普通图书标志/文献载体标识]. 其他责任者. 版本项. 出版地: 出版者, 出版年: 引文页码. 获取和访问路径.

简化写法: 作者. 书名[M]. 出版地: 出版者, 出版年.

例子:

- [1] 郑浩峻, 张秀丽. 足式机器人生物控制方法与应用[M]. 北京: 清华大学出版社, 2011.
- [2] 周美立. 相似性科学[M]. 北京: 科学出版社, 2004.
- [3] 汪应洛. 系统工程[M]. 第 3 版. 北京: 机械工业出版社, 2003: 471-472.
- [4] Yu H B, Liu J G, Liu L Q, et al. Intelligent robotics and applications[M]. Berlin, Germany: Springer, 2019.
- [5] Hu S S. The principle of automatic control[M]. 5th ed. Beijing: Science Press, 2007: 471-472.

(二) 学位论文

著录格式:

[序号] 主要责任者. 学位论文名[D]. 保存地点: 保存单位, 年份. 获取和访问路径. **例子**•

- [1] 马欢. 人类活动影响下海河流域典型区水循环变化分析[D]. 北京: 北京大学, 2011.
- [2] 周坤玲. 四足仿生机器人高速步态规划方法研究[D]. 北京: 北京交通大学, 2013.
- [3] Smallwood D A. Advances in dynamical modeling and control of underwater robotic vehicles[D]. Baltimore, USA: Johns Hopkins University, 2003.

(三)会议文集

著录格式:

[序号] 主要责任者. 会议文集名: 会议文集其他信息[C]. 出版地: 出版者, 出版年. 获取和访问路径.

例子:

- [1] 辛希孟. 信息技术与信息服务国际研讨会会议文集: A 集[C]. 北京: 中国社会科学出版社, 1994.
- [2] 中国力学学会. 第3届全国实验流体力学学术会议文集[C]. 天津:[出版者不详], 1990.

(四)技术报告

著录格式:

[序号] 主要责任者. 报告名[R]. 报告地: 报告单位,报告年. 获取和访问路径. **例子:**

- [1] 宋健. 制造业与现代化[R]. 北京: 人民大会堂, 2002.
- [2] Wenzhofer F, Knust R. Expedition programme PS108[R]. Bre-merhaven, Germany: Alfred Wegener Institute, 2017.

(五) 标准

著录格式:

[序号] 主要责任者. 标准编号 标准名[S]. 出版地: 出版者,出版年. 获取和访问路径.

例子:

- [1] 国家技术监督局. GB 3100~3120—1993 量和单位[S]. 北京: 中国标准出版社, 1994.
- [2] 中华人民共和国国家质量监督检验检疫总局,中国国家标准化管理委员会. GB/T 7714—2005 文后参考文献著录规则[S]. 北京:中国标准出版社,2005.

(六)汇编

著录格式:

[序号] 主要责任者. 汇编名[G]. 出版地: 出版者, 出版年. 获取和访问路径.

例子:

- [1] 机械工业信息研究院. 国外机械工业要览[G]. 北京: 机械工业出版社, 2001.
- [2] 新闻出版总署科技发展司,新闻出版总署图书出版管理司,中国标准出版社.作者编辑常用标准及规范[G].第二版.北京:中国标准出版社,2005.

二、连续出版物

著录格式:

[序号] 主要责任者. 题名: 其他题名信息[文献类型标志/文献载体标识]. 年,卷(期)-年,卷(期). 出版地: 出版者,出版年[引用日期]. 获取和访问路径. 数字对象唯一标识符.

(一)期刊

不常用,略。常用类型为:期刊中析出的文献,看下文连续出版物中析出的文献。 (二)报纸

不常用,略。常用类型为:报纸中析出的文献,看下文连续出版物中析出的文献。 三、析出文献

(一) 专著中析出的文献(会议论文等)

著录格式:

[序号] 析出文献主要责任者. 析出文献题名[文献类型标志/文献载体标识]. 析出文献其他责任者//专著主要责任者. 专著题名: 其他题名信息. 版本项. 出版地: 出版者,出版年: 析出文献的页码[引用日期]. 获取和访问路径. 数字对象唯一标识符.

若无析出文献其他责任者,则省略". 析出文献其他责任者",直接写"//专著主要责任者."

(1) 会议文集中析出的文献

简化的著录格式:

[序号] 析出文献主要责任者. 题名[C]. 出版地: 出版者, 出版年: 起止页码.

[序号] 析出文献主要责任者. 题名[C]]//会议论文集名. 出版地: 出版者, 出版年: 起止页码.

例子:

- [1] 钟文发. 非线性规划在可燃毒物配置的应用[C]. 西安: 西安电子科技大学出版社, 1996: 468-471.
- [2] 马克思. 政经济批判[M]//马克思, 恩格斯. 马克思恩格斯全集: 第 35 卷. 北京人民版社, 2013: 302.
- [3] 贾东琴, 柯平. 面向数字素养的高校图书馆数字服务体系研究[C]//中国图书馆学会. 中国图书馆学会年会论文集: 2011 年卷. 北京: 国家图书馆出版社, 2011: 45-52.
- [4] Noot N V D, Ijspeert A J, Ronsse R. Biped Gait Controller for Large Speed Variations, Combining Reflexes and a Central Pattern Generator in a Neuromuscular Model[C]//IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA). Seattle, WA, USA: IEEE, 2015: 6267–6274.
- [5] Matos V, Santos C P. Omnidirectional Locomotion in a Quadruped Robot: a CPG-based Approach[C]//2010 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS). Taipei, Taiwan: IEEE, 2010: 3392–3397.
- [6]Gong Z Y, Cheng J H, Hu K N, et al. An inverse kinematics method of a soft robotic arm with three-dimensional locomotion for underwater manipulation[C]//IEEE International Conference on Soft Robotics. Piscataway, USA: IEEE, 2018: 516-521.
- [7] Zhang J B, Wen K, Yue Y, et al. Research on key technologies for high-precision whole flexible machining of large-scale multi-supports cabin[C]//IEEE 10th International Conference on Mechanical and Aerospace Engineering. Piscataway, USA: IEEE. DOI: 10.1109/ICMAE.2019.8880959.

(二)连续出版物中析出的文献(期刊论文等)

著录格式:

[序号] 析出文献主要责任者. 析出文献题名[文献类型标志]. 连续出版物题名: 其他题名信息, 年, 卷(期): 页码[引用日期]. 获取和访问路径.

(1) 期刊中析出的文献

著录格式:

[序号] 析出文献主要责任者. 题名[J]. 期刊名, 年, 卷(期): 起止页码.

例子:

- [1] 何龄修. 读南明史[J]. 中国史研究, 1998, 6(3): 167-173.
- [2] 余联庆, 枚元元, 李琳, 等. 闭链弓形五连杆越障能力分析与运动规划[J]. 机械工程学报, 2017, 53(7): 69-75.
- [3] KANAMORI H. Shaking without quaking[J]. Science, 1998, 279(5359): 2063.
- [4] Ijspeert A J, Crespi A, Ryczko D, et al. From Swimming to Walking with Asalamander

Robot Driven by a Spinal Cord Model[J]. Science, 2007, 315(5817): 1416-1420.

(2) 报纸中析出的文献

著录格式:

[序号]

例子:

- [1] 常志鹏. 清洁高效燃煤技术离我们还有多远[N]. 科技日报, 2005-7-18(3).
- [2] 傅刚, 赵成, 李佳路. 大风沙过后的思考[N/OL]. 北京青年报, 2000-04-12(14)[2005-07-12]. http://www.bjyouth.htm.

四、专利文献

著录格式:

[序号] 专利申请者或所有者. 专利题名: 专利国别, 专利号[文献类型标志/文献载体标识]. 公告日期或公开日期[引用日期]. 获取和访问路径. 数字对象唯一标识符.

简化著录格式:

[序号] 专利申请者或所有者. 专利题名: 专利号[P]. 公告日期或公开日期.

例子:

- [1] 姜锡洲. 一种温热外敷药制备方案: 88105607.3[P]. 1989-07-26.
- [2] MILLOR A L, KOTHLUSG J N. 机械密封装置的自适应控制系统:中国, 1007835B[P]. 1990-05-02.

五、电子文献(不包括电子专著、电子连续出版物、电子学位论文、电子专利)

参考文献是网页/从网页上摘抄的内容/网络参考文献格式

著录格式:

[序号] 主要责任者. 题名: 其他题名信息[文献类型标识/文献载体标识]. 出版地: 出版者, 出版年: 引文页码(更新或修改日期) [引用日期]. 获取或访问路径. 获取和访问路径. 数字对象唯一标识符.

简化著录格式:

[序号] 主要责任者. 题名: 其他题目信息[文献类型标识/文献载体标识]. 出版地: 出版者, 出版年(更新或修改日期) [引用日期]. 获取或访问路径.

电子文献类型标识/载体标识:

[DB/OL] —— 联机网络数据库(database online)

[DB/MT] ——磁带数据库(database on magnetic tape)

[DB/CD] ——光盘数据库(database on CD-ROM)

[M/CD] ——光盘普通图书(monograph on CD-ROM)

[CP/DK] ——磁盘计算机程序(computer program on disk)

[J/OL] ——联机网络期刊(journal online)

[EB/OL] ——联机网络电子公告(electronic bulletin board online)

脚工

- [1] INNFOS. Robots[DB/OL]. (2020-01-01)[2020-04-30]. https://innfos.com/.
- [2] WEILAN. 阿尔法机器狗 [DB/OL]. (2019-08-20) [2020-04-30]. http://www.weilan.com/.
- [3] PACS-L: the public-access computer systems forum[EB/OL]. Houston, Tex: University of Houston Libraries, 1989[1995-05-17]. http://info.lib.uh.edu/pacsl.html.
- [4] 萧钰. 出版业信息化迈入快车道[EB/OL]. (2001-12-19)[2002-04-15]. http://www.reader.com/news/20011219/200112190019.html.
- [5] 李强. 化解医患矛盾需釜底抽薪[EB/OL]. (2012-05-03)[2013-03-25].

http://wenku.baiducom/view/47e4f206b52acfc789ebc92f.html.

- [6] Commonwealth Libraries Bureau of Library Development. Pennsylvania Department of Education Office. Pennsylvania library Laws[EB/OL]. [2013-03-24]. http://www.racc.edu/yo-cum/pdf/Palibrary Laws.pdf.
- [7] Dublin core metadata element set: version1.1[EB/OL]. (2012-06-14)[2014-06-11]. http://dublincore. org/documents/dces/.
- [8] Olfati-Saber R, Murray R M. Distributed cooperative control of multiple vehicle formations using structural potential functions[C/OL]//Proceeding of the 15th IFAC World Congress.(2008-09-05)[2012-12-02]. http://www.ifacpapersonline.net/Detailed/25875.htm 1.
- [9] Nebot E. Victoria park data set[DB/OL]. (2001-04-29) [2017-03-10]. http://www-personal.acfr.usyd.edu.au/nebot/dataset.htm.
- [10] NASA. National robotics initiative(NRI) [EB/OL]. (2011-07-25) [2016-11-21]. https://www.nasa.gov/robotics/index.html.

参考文献的相关知识扩展:

1、文献类型标识

- ①[M]: 普通图书 (monograph)
- ②[C]: 会议文集 (conference works)
- ③[J]: 期刊 (journal)
- ④[D]: 学位论文 (dissertation)
- ⑤[P]: 专利 (patent)
- ⑥[S]: 标准 (standard)
- ⑦[N]: 报纸 (newspaper)
- ⑧[R]: 报告 (report)
- ⑨[DB]: 数据库 (database)
- ⑩[EB]: 电子公告(electronic bulletin board online)

2、文献载体标识

- ①[MT]: 磁带 (magnetic tape)
- ②[DK]: 磁盘 (disk)
- ③[CD]: 光盘(CD-ROM)
- ④[OL]: 联机网络(online)

3、名字的书写格式(2005版标准)

外文名: 姓在前,名在后。名用缩写字母,且字母后省略点.,姓氏首字母大写,或全部大写。

例如: J. C. Smith--->Smith J C 或 SMITH J C; Albert Einstein --->Einstein A 或 EINSTEIN A

注: 2015 版对英文名的格式没有给出说明,不过给出的例子都是姓氏全部大写的, 建议按照这个写。

中文名:用汉语拼音书写的中国著者姓名不得缩写

例如: 梁福军--->Liang Fujun 或 LIANG Fujun, 不得写成 Liang F J 或 LIANG F J

4、特殊符号

"//" 用于专著中的析出文献的出处项前

13 附录

论文附录依次用大写字母"附录 A、附录 B、附录 C……"表示,附录内的分级序号可采用"附 A1、附 A1.1、附 A1.1.1"等表示,图、表、公式均依此类推为"图 A1、表 A1、式(A1)"等。

包含以下内容:

- (1) 代码、图表、标准、手册等数据:
- (2) 未发表过的一手文献;
- (3) 公式推导与证明、调查表等:
- (4) 辅助性教学工具或表格:
- (5) 其他需要展示或说明的内容

.

(标题黑体小 2 号,内容 Times New Roman/宋体,小 4 号,1.5 倍行距) 注意:附录有单独上传的地方,与正文一同上传有被查重的风险,建议贴图。

14 致谢

内容要求

研究成果

学术论文研究成果按发表的时间顺序列出(已发表的列在前面,已接收待发表的放在 后面);研究成果可以是在学期间参加的研究项目、申请的专利或获奖等。 致谢

致谢对象限于对课题工作、毕业论文(设计)完成等方面有较重要帮助的人员,表达 作者对完成论文和学业提供帮助的老师、同学、领导、同事及亲属的感激之情。 **致谢内容会与近六个月论文比较查重。**