

### **David Duarte**

Escuela de Ingeniería Electrónica Tecnológico de Costa Rica

29 de agosto, 2024



### Anteproyecto

D. Duarte

Entorno del proyecto

Objetivo general

Objetivos específicos

Solución

ntoque de la solución

ernativa seleccionada

rocedimiento para la ejecu

proyecto

proyecto

### Contenido

Entorno del proyecto

Objetivos específicos

Enfoque de la solución Alternativas de solución

Alternativa seleccionada

Procedimiento para la ejecución del proyecto Diagrama para el desarrollo del proyecto

Objetivo general

Solución



Anteproyecto

D. Duarte

Entorno del proyecto

Objetivo general

Objetivos específicos

Solución

Uso de recursos

Uso de recursos

#### 4□ > 4□ > 4□ > 4□ > 4□ > □ 9/4

## Entorno del proyecto



### Anteproyecto

D. Duarte

Entorno del proyecto

### Objetivo general

Objetivos específicos

#### Solución

- ► Tecnológico de Costa Rica
- Escuela de Ingeniería Electrónica
- Laboratorio de Sistemas Espaciales

## Síntesis del problema



### Anteproyecto

D. Duarte

Entorno del proyecto

### Objetivo general

Objetivos específicos

### Solución

Uso de recursos

► El SETEC-Lab no cuenta con un marco de trabajo que permita la implementación de algoritmos de navegación y control en plataformas de hardware embebido que sea configurable y que cuente con mecanismos de medición de desempeño.

# Objetivo general



### Anteproyecto

D. Duarte

Entorno del proyecto

Objetivo general

### Objetivos específicos

#### Solución

Uso de recursos

**◆□▶◆□▶◆□▶◆□▶ □ ♡९○** 5/14

Desarrollar un conjunto de flujos de trabajo para la implementación de software

a bordo de computadoras de guía, navegación y control espacial

# Obietivos específicos



### Anteprovecto

D. Duarte

Entorno del proyecto

Objetivo general

Objetivos específicos

#### Solución

- 1. Identificar una plataforma de hardware para el desarrollo de un modelo de ingeniería de una computadora de navegación espacial.
- 2. Establecer flujos de trabajo para el prototipado de algoritmos de control de orientación y navegación para aplicaciones espaciales con hardware en el Loop.
- 3. Evaluar los casos de unos de una computadora de navegación y control espacial mediante la implementación de una aplicación de referencia demostrativa

# Enfoque de la solución

 Desarrollo de un conjunto de flujos de trabajo para la implementación de software a bordo de computadores de guía y navegación espacial.



### Anteproyecto

D. Duarte

Entorno del proyecto

Objetivo general

Objetivos específicos

Solución

Enfoque de la solución

### Alternativas de solución



### Anteprovecto

D. Duarte

Entorno del proyecto

Objetivo general Objetivos específicos

Solución

Alternativas de solución

- 1. Flujo de trabajo realizado sobre una plataforma de software propietario.
- 2. Flujo de trabajo basado en el uso de herramientas de código abierto.
- 3. Flujo de trabajo desarrollado en una infraestructura en la nube con capacidad de inteligencia artificial para el desarrollo y prueba.

## Alternativa seleccionada

Suma general

Posición



### Anteproyecto

D. Duarte

Entorno del proyecto

Objetivo general

Objetivos específicos

Solución

ternativas de solución

Alternativa seleccionada

Procedimiento para la ejecución de provecto

Diagrama para el desarrollo del

Uso de recursos

Criterios	Peso	Alt 1	Alt 2	Alt 3
Flexibilidad de la plataforma	2	1	1	-1
Costo de implementación	3	-1	1	-1
Rendimiento	5	1	-1	1
Mantenibilidad	2	1	-1	1
Innovación	3	1	1	1
Portabilidad de la solución	5	1	-1	-1
Ajuste de parámetros	5	1	1	1

19

3

3

2

## Alternativa seleccionada





D. Duarte

Entorno del proyecto

Objetivo general

Objetivos específicos

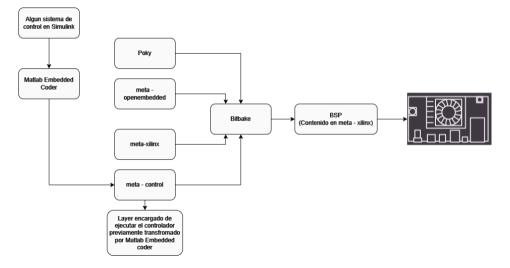
Solución

foque de la solución

Alternativa seleccionada

Procedimiento para la ejecución de

Diagrama para el desarrollo del



# Procedimiento para la ejecución del proyecto



#### Anteproyecto

D. Duarte

Entorno del proyecto

Objetivo general

Objetivos específicos

Solución

nfoque de la solución

Alternativa seleccionada

Procedimiento para la ejecución del

proyecto

royecto

#	Actividad	Objetivo	Tiempo en días	Dependencias
Α	Investigar sobre las plataformas de hardware disponibles en el mercado	1.1	4	N.A.
В	Definir las características deseadas por la plataforma de hardware	1.2	4	Α
С	Investigar sobre el desarrollo de modelos de ingeniería para computadoras de navegación espacial	1.3	4	N.A.
D	Elección de la plataforma de hardware según cumplimiento de las características	1.4	4	С
Е	Documentación de los datos	1.5	8	A,B,C,D
F	Investigar sobre los flujos de trabajo actuales para el prototipado de sistemas de control	2.1	4	E
G	Investigación sobre la implementación de hardware en el loop	2.2	4	F
Н	Implementación	2.3	8	G
Ι	Pruebas	2.4	8	Н
J	Documentación de los datos	2.5	8	F,G,H,I

# Procedimiento para la ejecución del proyecto



#### Anteproyecto

D. Duarte

Entorno del proyecto

Objetivo general

Objetivos específicos

Solución

foque de la solución

ernativa seleccionada

Procedimiento para la ejecución del proyecto

Diagrama para el desarrollo del

Han de veeturee

#	Actividad	Objetivo	Tiempo en días	Dependencias
К	Investigar los casos sde uso de una computadora de navegación y control espacial	3.1	4	J
L	Investigación de aplicaciones de referencia	3.2	4	K
М	Implementación	3.3	5	L
N	Pruebas	3.4	5	М
0	Documentación de los datos	3.5	8	J,K,L,M,N

# Diagrama para el desarrollo del proyecto





D. Duarte

Entorno del proyecto

Objetivo general

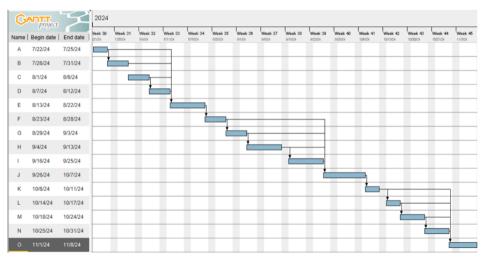
Objetivos específicos

### Solución

ntoque de la solución Iternativas de solución Iternativa seleccionada

cedimiento para la ejecución yecto

Diagrama para el desarrollo del proyecto



# Recursos a utilizar en el desarrollo del proyecto

► Tarjeta de desarrollo Zeadboard.

Matlab / Simulink / Embedded Coder.

Computadora donde desarrollar y probar los diferentes flujos de trabajo.



### Anteproyecto

D. Duarte

Entorno del proyecto

Objetivo general

Objetivos específicos

#### Solución