```
1 /*
   * linux/fs/inode.c
3
4
5
   * (C) 1991 Linus Torvalds
6
7 #include <string.h>
                      // 字符串头文件。主要定义了一些有关字符串操作的嵌入函数。
8 #include <sys/stat.h>
                      // 文件状态头文件。含有文件或文件系统状态结构 stat {} 和常量。
10 #include ux/sched.h> // 调度程序头文件,定义了任务结构 task struct、任务 0 的数据,
                       // 还有一些有关描述符参数设置和获取的嵌入式汇编函数宏语句。
11 #include linux/kernel.h> // 内核头文件。含有一些内核常用函数的原形定义。
12 #include linux/mm. h> // 内存管理头文件。含有页面大小定义和一些页面释放函数原型。
13 #include <asm/system.h> // 系统头文件。定义了设置或修改描述符/中断门等的嵌入式汇编宏。
14
  // 设备数据块总数指针数组。每个指针项指向指定主设备号的总块数数组 hd sizes []。该总
  // 块数数组每一项对应子设备号确定的一个子设备上所拥有的数据块总数(1块大小 = 1KB)。
15 extern int *blk_size[];
17 struct m inode inode table [NR INODE]={{0,},}; // 内存中i节点表 (NR INODE=32 项)。
19 static void read inode(struct m inode * inode); // 读指定 i 节点号的 i 节点信息, 297 行。
20 static void write inode(struct m inode * inode); // 写i 节点信息到高速缓冲中, 324 行。
21
  /// 等待指定的 i 节点可用。
  // 如果 i 节点已被锁定,则将当前任务置为不可中断的等待状态,并添加到该 i 节点的等待队
  // 列 i wait 中。直到该 i 节点解锁并明确地唤醒本任务。
22 static inline void wait_on_inode(struct m_inode * inode)
<u>23</u> {
24
        cli();
<u>25</u>
        while (inode->i lock)
               sleep on(&inode->i wait);
                                     // kernel/sched.c,第199行。
27
        sti();
<u>28</u> }
29
  /// 对 i 节点上锁(锁定指定的 i 节点)。
  // 如果 i 节点已被锁定,则将当前任务置为不可中断的等待状态,并添加到该 i 节点的等待队
  // 列 i wait 中。直到该 i 节点解锁并明确地唤醒本任务。然后对其上锁。
30 static inline void lock inode (struct m inode * inode)
<u>31</u> {
32
        cli();
33
        while (inode->i lock)
34
               sleep on(&inode->i wait);
                                         // 置锁定标志。
<u>35</u>
        inode->i lock=1;
36
        sti();
37 }
38
  /// 对指定的 i 节点解锁。
  // 复位 i 节点的锁定标志,并明确地唤醒等待在此 i 节点等待队列 i wait 上的所有进程。
39 static inline void <u>unlock inode</u> (struct <u>m inode</u> * inode)
41
        inode->i lock=0;
```

```
42
        wake up(&inode->i wait);
                                     // kernel/sched.c,第 204 行。
43 }
44
  /// 释放设备 dev 在内存 i 节点表中的所有 i 节点。
  // 扫描内存中的 i 节点表数组,如果是指定设备使用的 i 节点就释放之。
45 void invalidate inodes (int dev)
46 {
47
        int i;
48
        struct m inode * inode:
49
  // 首先让指针指向内存 i 节点表数组首项。然后扫描 i 节点表指针数组中的所有 i 节点。针对
  // 其中每个i节点,先等待该i节点解锁可用(若目前正被上锁的话),再判断是否属于指定
  // 设备的 i 节点。如果是指定设备的 i 节点,则看看它是否还被使用着,即其引用计数是否不
  // 为 0。若是则显示警告信息。然后释放之,即把 i 节点的设备号字段 i dev 置 0。第 50 行上
  // 的指针赋值 "0+inode table " 等同于 "inode table"、"&inode table[0] "。不过这样写
  // 可能更明了一些。
                                      // 指向 i 节点表指针数组首项。
        inode = 0+inode table;
51
        for (i=0; i< NR INODE; i++, inode++) {
52
              wait on inode(inode);
                                      // 等待该 i 节点可用(解锁)。
53
              if (inode->i dev == dev) {
54
                    if (inode->i count)
                                      // 若其引用数不为 0,则显示出错警告。
<u>55</u>
                          printk("inode in use on removed disk|n|r");
                    inode->i_dev = inode->i_dirt = 0; // 释放 i 节点(置设备号为 0)。
56
57
58
        }
59 }
60
  //// 同步所有 i 节点。
  // 把内存 i 节点表中所有 i 节点与设备上 i 节点作同步操作。
61 void sync inodes (void)
62 {
63
        int i;
64
        struct m inode * inode;
65
  // 首先让内存 i 节点类型的指针指向 i 节点表首项, 然后扫描整个 i 节点表中的节点。针对
  // 其中每个i节点,先等待该i节点解锁可用(若目前正被上锁的话),然后判断该i节点
  // 是否已被修改并且不是管道节点。若是这种情况则将该 i 节点写入高速缓冲区中。缓冲区
  // 管理程序 buffer. c 会在适当时机将它们写入盘中。
        inode = 0+inode table;
                                      // 让指针首先指向 i 节点表指针数组首项。
                                     // 扫描 i 节点表指针数组。
67
        for(i=0; i<NR_INODE; i++, inode++) {</pre>
68
              wait on inode(inode);
                                      // 等待该 i 节点可用(解锁)。
69
              if (inode->i_dirt && !inode->i_pipe) // 若i节点已修改且不是管道节点,
70
                                           // 则写盘(实际是写入缓冲区中)。
                    write inode(inode);
71
        }
<u>72</u> }
73
  //// 文件数据块映射到盘块的处理操作。(block 位图处理函数, bmap - block map)
  // 参数: inode - 文件的 i 节点指针; block - 文件中的数据块号; create - 创建块标志。
  // 该函数把指定的文件数据块 block 对应到设备上逻辑块上,并返回逻辑块号。如果创建标志
  // 置位,则在设备上对应逻辑块不存在时就申请新磁盘块,返回文件数据块 block 对应在设备
  // 上的逻辑块号(盘块号)。
74 static int bmap(struct m inode * inode, int block, int create)
75 {
```

```
<u>76</u>
         struct buffer head * bh;
77
         int i;
78
   // 首先判断参数文件数据块号 block 的有效性。如果块号小于 0,则停机。如果块号大于直接
   // 块数 + 间接块数 + 二次间接块数,超出文件系统表示范围,则停机。
         if (block<0)
               panic("_bmap: block<0");</pre>
80
81
         if (block >= 7+512+512*512)
               panic ("bmap: block>big"):
   // 然后根据文件块号的大小值和是否设置了创建标志分别进行处理。如果该块号小于7,则使
   // 用直接块表示。如果创建标志置位,并且 i 节点中对应该块的逻辑块(区段)字段为 0,则
   // 向相应设备申请一磁盘块(逻辑块),并且将盘上逻辑块号(盘块号)填入逻辑块字段中。
   // 然后设置 i 节点改变时间,置 i 节点已修改标志。 最后返回逻辑块号。 函数 new_block()
   // 定义在 bitmap. c 程序中第 76 行开始处。
         if (block<7) {
84
               if (create && !inode->i_zone[block])
<u>85</u>
                      if (inode->i zone[block]=new block(inode->i dev)) {
86
                            inode->i_ctime=<u>CURRENT_TIME</u>; // ctime - Change time.
87
                            inode->i dirt=1;
                                                  // 设置已修改标志。
88
89
               return inode->i zone[block];
90
   // 如果该块号>=7,且小于7+512,则说明使用的是一次间接块。下面对一次间接块进行处理。
   // 如果是创建,并且该 i 节点中对应间接块字段 i zone[7]是 0,表明文件是首次使用间接块,
   // 则需申请一磁盘块用于存放间接块信息,并将此实际磁盘块号填入间接块字段中。 然后设
   // 置i节点已修改标志和修改时间。 如果创建时申请磁盘块失败,则此时 i 节点间接块字段
   // i zone[7]为 0,则返回 0。或者不是创建,但 i zone[7]原来就为 0,表明 i 节点中没有间
   // 接块,于是映射磁盘块失败,返回0退出。
91
         block -= 7;
92
         if (block<512) {
93
               if (create && !inode->i_zone[7])
94
                      if (inode->i zone[7]=new block(inode->i dev)) {
95
                            inode->i dirt=1;
96
                            inode->i ctime=CURRENT TIME;
97
98
               if (!inode->i zone[7])
99
                     return 0;
   // 现在读取设备上该 i 节点的一次间接块。并取该间接块上第 block 项中的逻辑块号(盘块
   // 号) i。每一项占2个字节。如果是创建并且间接块的第 block 项中的逻辑块号为 0 的话,
   // 则申请一磁盘块,并让间接块中的第 block 项等于该新逻辑块块号。然后置位间接块的已
   // 修改标志。如果不是创建,则 i 就是需要映射(寻找)的逻辑块号。
               if (!(bh = bread(inode->i dev, inode->i zone[7])))
100
101
                     return 0:
102
               i = ((unsigned short *) (bh->b data))[block];
103
               if (create && !i)
104
                      if (i=new block(inode->i dev)) {
105
                            ((unsigned short *) (bh->b data))[block]=i;
106
                            bh->b dirt=1;
107
   // 最后释放该间接块占用的缓冲块,并返回磁盘上新申请或原有的对应 block 的逻辑块块号。
108
               brelse(bh);
109
               return i;
110
```

```
// 若程序运行到此,则表明数据块属于二次间接块。其处理过程与一次间接块类似。下面是对
   // 二次间接块的处理。首先将 block 再减去间接块所容纳的块数(512)。然后根据是否设置
  // 了创建标志进行创建或寻找处理。如果是新创建并且i节点的二次间接块字段为0,则需申
   // 请一磁盘块用于存放二次间接块的一级块信息,并将此实际磁盘块号填入二次间接块字段
   // 中。之后,置i节点已修改编制和修改时间。同样地,如果创建时申请磁盘块失败,则此
   // 时i节点二次间接块字段 i zone[8]为 0,则返回 0。或者不是创建,但 i zone[8]原来就
   // 为 0,表明 i 节点中没有间接块,于是映射磁盘块失败,返回 0 退出。
        block -= 512;
111
112
        if (create && !inode->i zone[8])
113
               if (inode->i zone[8]=new block(inode->i dev)) {
114
                    inode->i dirt=1;
115
                    inode->i ctime=CURRENT TIME;
116
117
        if (!inode->i zone[8])
118
              return 0;
  // 现在读取设备上该 i 节点的二次间接块。并取该二次间接块的一级块上第 (block/512)
   // 项中的逻辑块号 i。如果是创建并且二次间接块的一级块上第(block/512) 项中的逻辑
   // 块号为0的话,则需申请一磁盘块(逻辑块)作为二次间接块的二级块i,并让二次间接
   // 块的一级块中第 (block/512)项等于该二级块的块号 i。然后置位二次间接块的一级块已
   // 修改标志。并释放二次间接块的一级块。如果不是创建,则 i 就是需要映射(寻找)的逻
   // 辑块号。
        if (!(bh=bread(inode->i dev, inode->i zone[8])))
119
120
              return 0;
121
        i = ((unsigned short *)bh->b data)[block>>9];
122
         if (create && !i)
123
               if (i=new block(inode->i dev)) {
124
                     ((unsigned short *) (bh->b data))[block>>9]=i;
125
                    bh->b dirt=1;
126
        brelse(bh);
127
  // 如果二次间接块的二级块块号为 0,表示申请磁盘块失败或者原来对应块号就为 0,则返
  // 回 0 退出。否则就从设备上读取二次间接块的二级块,并取该二级块上第 block 项中的逻
   // 辑块号(与上 511 是为了限定 block 值不超过 511)。
128
        if (!i)
129
              return 0;
130
        if (!(bh=bread(inode->i dev,i)))
131
              return 0;
132
        i = ((unsigned short *)bh->b data)[block&511];
  // 如果是创建并且二级块的第 block 项中逻辑块号为 0 的话,则申请一磁盘块(逻辑块),
   // 作为最终存放数据信息的块。并让二级块中的第 block 项等于该新逻辑块块号(i)。然后
   // 置位二级块的已修改标志。
        if (create && !i)
133
134
               if (i=new block(inode->i dev)) {
135
                    ((unsigned short *) (bh->b data))[block&511]=i;
136
                    bh->b_dirt=1;
137
  // 最后释放该二次间接块的二级块,返回磁盘上新申请的或原有的对应 block 的逻辑块块号。
138
        brelse(bh);
139
        return i;
140 }
141
   /// 取文件数据块 block 在设备上对应的逻辑块号。
   // 参数: inode - 文件的内存 i 节点指针; block - 文件中的数据块号。
```

```
// 若操作成功则返回对应的逻辑块号, 否则返回 0。
142 int bmap (struct m inode * inode, int block)
143 {
144
         return bmap(inode, block, 0);
145 }
146
   //// 取文件数据块 block 在设备上对应的逻辑块号。如果对应的逻辑块不存在就创建一块。
   // 并返回设备上对应的逻辑块号。
   // 参数: inode - 文件的内存i节点指针: block - 文件中的数据块号。
   // 若操作成功则返回对应的逻辑块号, 否则返回 0。
147 int create block(struct m inode * inode, int block)
148 {
149
         return _bmap(inode, block, 1);
150 }
151
   /// 放回(放置)一个 i 节点(回写入设备)。
   // 该函数主要用于把i节点引用计数值递减1,并且若是管道i节点,则唤醒等待的进程。
   // 若是块设备文件 i 节点则刷新设备。并且若 i 节点的链接计数为 0,则释放该 i 节点占用
   // 的所有磁盘逻辑块, 并释放该 i 节点。
152 void iput(struct m inode * inode)
153 {
   // 首先判断参数给出的i节点的有效性,并等待 inode 节点解锁(如果已上锁的话)。如果i
   // 节点的引用计数为 0,表示该 i 节点已经是空闲的。内核再要求对其进行放回操作,说明内
   // 核中其他代码有问题。于是显示错误信息并停机。
154
         if (!inode)
155
               return:
156
         wait on inode(inode);
157
         if (!inode->i count)
158
               panic("iput: trying to free free inode");
   // 如果是管道 i 节点,则唤醒等待该管道的进程,引用次数减 1,如果还有引用则返回。否则
   // 释放管道占用的内存页面,并复位该节点的引用计数值、已修改标志和管道标志,并返回。
   // 对于管道节点, inode->i size 存放着内存页地址。参见 get pipe inode(), 231, 237 行。
         if (inode->i pipe) {
159
160
               wake up(&inode->i wait);
161
               wake_up (&inode->i_wait2);
                                           //
162
               if (--inode->i count)
163
                     return;
164
               free page(inode->i size);
165
               inode->i count=0;
166
               inode->i_dirt=0;
167
               inode->i pipe=0;
168
               return;
169
   // 如果i节点对应的设备号 = 0,则将此节点的引用计数递减1,返回。例如用于管道操作的
   // i 节点, 其 i 节点的设备号为 0。
<u>1</u>70
         if (!inode->i dev) {
171
               inode->i_count--;
172
               return;
173
   // 如果是块设备文件的 i 节点, 此时逻辑块字段 0 (i zone[0]) 中是设备号, 则刷新该设备。
   // 并等待 i 节点解锁。
         if (S ISBLK(inode->i mode)) {
174
175
               sync dev(inode->i zone[0]);
```

```
176
               wait on inode(inode);
177
   // 如果i节点的引用计数大于1,则计数递减1后就直接返回(因为该i节点还有人在用,不能
   // 释放), 否则就说明i节点的引用计数值为1(因为第157行已经判断过引用计数是否为零)。
   // 如果 i 节点的链接数为 0,则说明 i 节点对应文件被删除。于是释放该 i 节点的所有逻辑块,
   // 并释放该 i 节点。函数 free inode()用于实际释放 i 节点操作,即复位 i 节点对应的 i 节点位
   // 图比特位,清空 i 节点结构内容。
178 repeat:
179
         if (inode->i count>1) {
180
               inode->i count--;
181
               return;
182
         }
183
         if (!inode->i_nlinks) {
184
               truncate(inode);
               free inode(inode);
185
                                  // bitmap.c 第 108 行开始处。
186
               return;
187
  // 如果该i节点已作过修改,则回写更新该i节点,并等待该i节点解锁。由于这里在写i节
   // 点时需要等待睡眠,此时其他进程有可能修改该 i 节点,因此在进程被唤醒后需要再次重复
   // 进行上述判断过程(repeat)。
188
         if (inode->i dirt) {
189
               write inode(inode);
                                   /* we can sleep - so do again */
190
               wait_on_inode(inode);
                                   /* 因为我们睡眠了,所以需要重复判断 */
191
               goto repeat;
192
   // 程序若能执行到此,则说明该i节点的引用计数值i count 是1、链接数不为零,并且内容
   // 没有被修改过。因此此时只要把i节点引用计数递减1,返回。此时该i节点的i count=0,
   // 表示已释放。
193
         inode->i_count--;
194
         return;
195 }
196
   //// 从i节点表(inode table)中获取一个空闲i节点项。
   // 寻找引用计数 count 为 0 的 i 节点,并将其写盘后清零,返回其指针。引用计数被置 1。
197 struct m inode * get empty inode (void)
198 {
199
         struct m inode * inode;
200
         static struct m inode * last inode = inode table; // 指向i节点表第1项。
201
         int i;
202
  // 在初始化 last inode 指针指向 i 节点表头一项后循环扫描整个 i 节点表。如果 last inode
   // 已经指向i节点表的最后1项之后,则让其重新指向i节点表开始处,以继续循环寻找空闲
   // i 节点项。如果 last inode 所指向的 i 节点的计数值为 0,则说明可能找到空闲 i 节点项。
   // 让 inode 指向该 i 节点。如果该 i 节点的已修改标志和锁定标志均为 0,则我们可以使用该
   // i 节点,于是退出 for 循环。
         do {
203
204
               inode = NULL;
               for (i = NR_INODE; i ; i--) {
205
                                                  // NR INODE = 32.
                     if (++last_inode >= inode_table + NR_INODE)
206
207
                           last inode = inode table;
208
                     if (!last inode->i count) {
209
                           inode = last inode:
210
                           if (!inode->i_dirt && !inode->i_lock)
```

```
211
                                   break;
                      }
212
                }
213
   // 如果没有找到空闲 i 节点 (inode = NULL),则将 i 节点表打印出来供调试使用,并停机。
                if (!inode) {
214
215
                      for (i=0; i< NR INODE; i++)
216
                             printk("%04x: %6d|t", inode_table[i].i_dev,
217
                                   inode_table[i].i_num);
                      panic("No free inodes in mem"):
218
219
   // 等待该 i 节点解锁(如果又被上锁的话)。如果该 i 节点已修改标志被置位的话,则将该
   // i 节点刷新(同步)。因为刷新时可能会睡眠,因此需要再次循环等待该 i 节点解锁。
220
                wait_on_inode(inode);
221
                while (inode->i dirt) {
222
                      write inode(inode);
223
                      wait on inode(inode);
224
         } while (inode->i count);
   // 如果i节点又被其他占用的话(i节点的计数值不为0了),则重新寻找空闲i节点。否则
   // 说明已找到符合要求的空闲 i 节点项。则将该 i 节点项内容清零,并置引用计数为 1,返回
   // 该 i 节点指针。
226
         memset (inode, 0, sizeof (*inode));
227
         inode->i count = 1;
228
         return inode;
229 }
230
   //// 获取管道节点。
   // 首先扫描 i 节点表,寻找一个空闲 i 节点项,然后取得一页空闲内存供管道使用。然后将得
   // 到的 i 节点的引用计数置为 2(读者和写者), 初始化管道头和尾, 置 i 节点的管道类型表示。
   // 返回为 i 节点指针,如果失败则返回 NULL。
231 struct m inode * get pipe inode(void)
232 {
233
         struct m inode * inode;
234
   // 首先从内存 i 节点表中取得一个空闲 i 节点。如果找不到空闲 i 节点则返回 NULL。然后为该
   // i 节点申请一页内存, 并让节点的 i size 字段指向该页面。如果已没有空闲内存, 则释放该
   // i 节点,并返回 NULL。
235
         if (!(inode = get empty inode()))
236
                return NULL;
237
         if (!(inode->i_size=get_free_page())) { // 节点的 i_size 字段指向缓冲区。
238
                inode \rightarrow i count = 0;
239
                return NULL;
240
   // 然后设置该 i 节点的引用计数为 2, 并复位复位管道头尾指针。i 节点逻辑块号数组 i zone[]
   // 的 i zone[0]和 i zone[1]中分别用来存放管道头和管道尾指针。最后设置 i 节点是管道 i 节
   // 点标志并返回该 i 节点号。
         inode->i count = 2;
                            /* sum of readers/writers */ /* 读/写两者总计 */
241
242
         PIPE HEAD(*inode) = PIPE TAIL(*inode) = 0; // 复位管道头尾指针。
243
         inode \rightarrow i pipe = 1;
                                             // 置节点为管道使用的标志。
244
         return inode;
245 }
246
   /// 取得一个 i 节点。
```

```
// 参数: dev - 设备号; nr - i 节点号。
   // 从设备上读取指定节点号的 i 节点结构内容到内存 i 节点表中, 并且返回该 i 节点指针。
   // 首先在位于高速缓冲区中的 i 节点表中搜寻, 若找到指定节点号的 i 节点则在经过一些判断
   // 处理后返回该 i 节点指针。否则从设备 dev 上读取指定 i 节点号的 i 节点信息放入 i 节点表
   // 中,并返回该 i 节点指针。
247 struct <u>m inode</u> * <u>iget</u>(int dev, int nr)
248 {
249
         struct m_inode * inode, * empty;
250
   // 首先判断参数有效性。若设备号是 0,则表明内核代码问题,显示出错信息并停机。然后预
   // 先从 i 节点表中取一个空闲 i 节点备用。
         if (!dev)
<u>251</u>
252
               panic("iget with dev==0");
253
         empty = get empty inode();
  // 接着扫描i节点表。寻找参数指定节点号 nr 的i节点。并递增该节点的引用次数。如果当
   // 前扫描 i 节点的设备号不等于指定的设备号或者节点号不等于指定的节点号,则继续扫描。
254
         inode = inode table;
255
         while (inode < NR INODE+inode table) {</pre>
256
               if (inode->i dev != dev || inode->i num != nr) {
257
                     inode++:
258
                     continue;
259
   // 如果找到指定设备号 dev 和节点号 nr 的 i 节点,则等待该节点解锁(如果已上锁的话)。
   // 在等待该节点解锁过程中, i 节点表可能会发生变化。所以再次进行上述相同判断。如果发
   // 生了变化,则再次重新扫描整个 i 节点表。
260
               wait on inode(inode);
261
               if (inode->i dev != dev || inode->i num != nr) {
262
                     inode = inode table;
263
                     continue;
264
  // 到这里表示找到相应的 i 节点。于是将该 i 节点引用计数增 1。然后再作进一步检查,看它
   // 是否是另一个文件系统的安装点。若是则寻找被安装文件系统根节点并返回。如果该 i 节点
   // 的确是其他文件系统的安装点,则在超级块表中搜寻安装在此 i 节点的超级块。如果没有找
   // 到,则显示出错信息,并放回本函数开始时获取的空闲节点 empty, 返回该 i 节点指针。
265
               inode->i count++;
266
               if (inode->i mount) {
267
                     int i;
268
269
                     for (i = 0 ; i < NR SUPER ; i++)
270
                           if (super_block[i].s_imount==inode)
                                  break;
272
                     if (i \ge NR SUPER) {
273
                           printk("Mounted inode hasn't got sb\n");
274
                           if (empty)
275
                                  iput (empty);
276
                           return inode;
277
   // 执行到这里表示已经找到安装到 inode 节点的文件系统超级块。于是将该 i 节点写盘放回,
   // 并从安装在此i节点上的文件系统超级块中取设备号,并令i节点号为 ROOT INO,即为1。
   // 然后重新扫描整个 i 节点表,以获取该被安装文件系统的根 i 节点信息。
<u>2</u>78
                     iput (inode);
279
                     dev = super block[i].s dev;
                     nr = ROOT INO;
280
```

```
281
                      inode = inode table;
282
                      continue;
283
   // 最终我们找到了相应的 i 节点。因此可以放弃本函数开始处临时申请的空闲 i 节点, 返回
   // 找到的 i 节点指针。
284
                if (empty)
285
                      iput (empty);
286
                return inode;
287
   // 如果我们在i节点表中没有找到指定的i节点,则利用前面申请的空闲i节点 empty 在i
   // 节点表中建立该 i 节点。并从相应设备上读取该 i 节点信息,返回该 i 节点指针。
288
         if (!empty)
289
               return (NULL);
290
         inode=empty;
         inode \rightarrow i_dev = dev;
291
                                      // 设置 i 节点的设备。
                                      // 设置 i 节点号。
292
         inode \rightarrow i_num = nr;
293
         read inode(inode);
294
         return inode;
295 }
296
   //// 读取指定 i 节点信息。
  // 从设备上读取含有指定 i 节点信息的 i 节点盘块, 然后复制到指定的 i 节点结构中。 为了
   // 确定 i 节点所在的设备逻辑块号(或缓冲块),必须首先读取相应设备上的超级块,以获取
   // 用于计算逻辑块号的每块 i 节点数信息 INODES PER BLOCK。 在计算出 i 节点所在的逻辑块
   // 号后,就把该逻辑块读入一缓冲块中。然后把缓冲块中相应位置处的;节点内容复制到参数
   // 指定的位置处。
297 static void read inode(struct m inode * inode)
298 {
299
         struct super block * sb;
         struct buffer head * bh;
300
301
         int block;
302
   // 首先锁定该 i 节点, 并取该节点所在设备的超级块。
         lock inode(inode);
303
304
         if (!(sb=get super(inode->i dev)))
305
                panic("trying to read inode without dev");
   // 该 i 节点所在的设备逻辑块号 = (启动块 + 超级块) + i 节点位图占用的块数 + 逻辑块位
   // 图占用的块数 + (i 节点号-1)/每块含有的 i 节点数。虽然 i 节点号从 0 开始编号,但第 1
   // 个 0 号 i 节点不用, 并且磁盘上也不保存对应的 0 号 i 节点结构。因此存放 i 节点的盘块的
   // 第1块上保存的是i 节点号是是1--16的i 节点结构而不是0--15的。因此在上面计算i 节
   // 点号对应的i节点结构所在盘块时需要减 1, 即: B = (i 节点号-1)/每块含有 i 节点结构数。
   // 例如, 节点号 16 的 i 节点结构应该在 B=(16-1)/16 = 0 的块上。 这里我们从设备上读取该
   // i 节点所在的逻辑块,并复制指定 i 节点内容到 inode 指针所指位置处。
         block = 2 + sb->s imap blocks + sb->s zmap blocks +
306
                (inode->i_num-1)/<u>INODES_PER_BLOCK;</u>
307
308
         if (!(bh=bread(inode->i dev, block)))
309
               panic("unable to read i-node block");
310
         *(struct d inode *)inode =
311
                ((struct d inode *)bh->b data)
                      [(inode->i num-1)%INODES PER BLOCK];
312
   // 最后释放读入的缓冲块,并解锁该 i 节点。对于块设备文件,还需要设置 i 节点的文件最大
   // 长度值。
313
         brelse(bh);
```

```
314
         if (S ISBLK(inode->i mode)) {
                                      // 对于块设备文件, i_zone[0]中是设备号。
315
                int i = inode \rightarrow i zone[0];
316
                if (blk size[MAJOR(i)])
317
                       inode->i size = 1024*blk size[MAJOR(i)][MINOR(i)];
318
                else
319
                       inode\rightarrowi size = 0x7ffffffff;
320
321
         unlock_inode(inode);
322 }
323
   /// 将 i 节点信息写入缓冲区中。
   // 该函数把参数指定的 i 节点写入缓冲区相应的缓冲块中,待缓冲区刷新时会写入盘中。为了
   // 确定 i 节点所在的设备逻辑块号(或缓冲块),必须首先读取相应设备上的超级块,以获取
   // 用于计算逻辑块号的每块i节点数信息 INODES PER BLOCK。 在计算出i节点所在的逻辑块
   // 号后,就把该逻辑块读入一缓冲块中。然后把 i 节点内容复制到缓冲块的相应位置处。
324 static void write inode (struct m inode * inode)
325 {
326
         struct super block * sb;
327
         struct buffer head * bh;
328
         int block:
329
   // 首先锁定该 i 节点,如果该 i 节点没有被修改过或者该 i 节点的设备号等于零,则解锁该
   // i 节点,并退出。对于没有被修改过的 i 节点,其内容与缓冲区中或设备中的相同。 然后
   // 获取该 i 节点的超级块。
330
         lock inode (inode):
331
         if (!inode->i dirt | !inode->i dev) {
332
                unlock inode(inode);
333
                return;
334
335
         if (!(sb=get_super(inode->i dev)))
336
                panic("trying to write inode without device");
   // 该 i 节点所在的设备逻辑块号 = (启动块 + 超级块) + i 节点位图占用的块数 + 逻辑块位
   // 图占用的块数 + (i 节点号-1)/每块含有的 i 节点数。
                                              我们从设备上读取该 i 节点所在的
   // 逻辑块,并将该 i 节点信息复制到逻辑块对应该 i 节点的项位置处。
337
         block = 2 + sb->s imap blocks + sb->s zmap blocks +
                (inode->i_num-1)/INODES PER BLOCK;
338
339
         if (!(bh=bread(inode->i dev, block)))
340
                panic ("unable to read i-node block");
341
          ((struct d inode *)bh->b data)
342
                [(inode->i_num-1)%INODES_PER_BLOCK] =
                       *(struct d inode *)inode;
343
   // 然后置缓冲区已修改标志,而i节点内容已经与缓冲区中的一致,因此修改标志置零。然后
   // 释放该含有 i 节点的缓冲区, 并解锁该 i 节点。
344
         bh->b dirt=1;
345
         inode->i dirt=0;
346
         brelse(bh);
347
         unlock inode(inode);
348 }
349
```