رضا چهرقانی

1. به وسیلهٔ تابع pd.read\_csv فایل را میخوانیم. ستون metro را در متغیر metro و ستون BRT را در متغیر brt قرار می دهیم. چونکه در این سوال در کل باید چهار شکل بکشیم؛ چهار subplot به صورت دو در دو درست می کنیم.

- 1.1. به وسیلهٔ تابع plt.hist هیستوگرام metro و BRT را یکجا رسم می کنیم. همچنین به آنها label نیز می دهیم. نام این نمودار را part 1 می گذاریم. مقدار bins را از کمترین مقدار تا بیشترین مقدار به صورت یک واحد یک واحد یک واحد قرار می دهیم. (برای زیباتر شدن هیستوگرام بازه های bin را به صورت x+0.5 و x+0.5 قرار می دهیم که x مقداری صحیح است.)
- به دلیل آنکه X و Y متغیر تصادفی گسسته میباشند و طبق شکل آنها، میتوان حدس زد که دارای توزیع پواسون هستند. پارامتر توزیع پواسون ( $\lambda$ ) برابر میانگین آن میباشد. پس به وسیلهٔ تابع np.mean میانگین و در نتیجه پارامتر X و Y را بدست می آوریم.
- 1.3. برای رسم توزیع مقادیر metro همانند بخش 1.1 عمل می کنیم با این تفاوت که density را برابر True قرار می دهیم. زیرا با این کار ارتفاع هر ستون را به تعداد کل مقادیر تقسیم می کند و در نتیجه مساحت زیر هیستوگرام برابر یک می شود.
- 1.4. برای رسم نمودار توزیع X، ابتدا بازهای را که میخواهیم نمایش دهیم مشخص می کنیم. سپس به کمک تابع درمی احتمال توزیع پواسون هست، نقاط مقادیر بازه را بدست می آوریم و نمایش می دهیم.
- میدانیم مجموع دو متغیر پواسون، متغیری پواسون است که پارامتر آن برابر مجموع پارامتر توزیع ها میباشد. پس Z نیز متغیری تصادفی با توزیع پواسون میباشد. همانند بخش ۱.4 نمودار توزیع Z را رسم می کنیم.
   ۱.3 هیستوگرام مجموع دو ستون مترو و BRT را رسم می کنیم.

(X + Y = Z): تابع جرمی احتمال متغیر تصادفی (X + Y = Z):

$$P_{X|Z}(x|n) = \frac{P_{XZ}(x,n)}{P_{Z}(n)} = \frac{P_{XY}(x,n-x)}{P_{Z}(n)} = \frac{P_{XY}(x,n-x)}{P_{Z}(n)} = \frac{P_{X}(x)P_{Y}(n-x)}{P_{Z}(n)} = \frac{\frac{\lambda_{X}^{x}}{x!}e^{-\lambda_{X}} \times \frac{\lambda_{Y}^{n-x}}{(n-x)!}e^{-\lambda_{Y}}}{\frac{(\lambda_{X}+\lambda_{Y})^{n}}{n!}e^{-(\lambda_{X}+\lambda_{Y})}} = \binom{n}{x} \left(\frac{\lambda_{X}}{\lambda_{X}+\lambda_{Y}}\right)^{x} \left(\frac{\lambda_{Y}}{\lambda_{X}+\lambda_{Y}}\right)^{n-x}$$

$$\Rightarrow W \sim Bin(n, \frac{\lambda_{X}}{\lambda_{X}+\lambda_{Y}}) \Rightarrow W \sim Bin(n, \frac{\lambda_{X}}{\lambda_{Z}})$$

- 1.7. همانند قبل اما این بار به کمک تابع scipy.stats.binom.pmf ، تابع جرمی احتمال W را رسم می کنیم.
- مقادیر ستون metro ردیفهایی که مجموع مترو و BRT آنها برابر ۸ می شود را در متغیر metro مقادیر ستون مقادیر را بدست می آوریم و هیستوگرام را رسم می کنیم. همانطور که می شود مشاهده کرد، این دو نمودار بر روی هم افتاده اند. پس محاسبات تئوری با آزمایش عمل نتیجهٔ یکسانی داشته اند.

## 2. مسئلة جمع كنندة كالابرگ

- 2.1 در ابتدا تابع coupon\_collector\_average را می نویسیم که مسئله را به کمک تابع monte\_carlo به تعداد که بار اجرا می کند و میانگین مقادیر بدست آمده را برمی گرداند. در تابع monte\_carlo یک تعریف می کنیم تا بفهمیم که آیا تمام کالابرگها را دیده ایم یا نه. سپس حلقهٔ while وقتی که همهٔ کالابرگها را ندیده ایم اجرا می کنیم. هر سری به کمک تابع pp.random.randint عدد صحیحی در بازهٔ ۱۰ تا می گیریم. (۱۰ بسته و اجرا می کنیم. هر سری به تعداد کالابرگهایمان اضافه می کنیم. در نهایت نیز تعداد کالابرگهایی را که دیده ایم باز می گردانیم.
  - 2.2. همانطور که از جوابها پیداست؛ مقادیر به عدد 29 همگرا می شوند.

شرایط تمام کالابرگها یکسان است و در هر مرحله با احتمال یکسانی ممکن است هر کدام از کالابرگهای را ببینیم. پس احتمال مشاهدهٔ کالابرگ نوع i برای اولین بار برای همهٔ iهای ۱ تا n یکسان است.

 $X_i$  مولد گشتاور  $p_{X_i}$  را تعیین می کنیم. سپس تابع مولد گشتاور  $p_{X_i}$  مقدار  $p_{X_i}$  را بدست می آوریم. در ابتدا آمدم و از روابط زیر استفاده کردم:

$$P_{X_i}(x) = p_{X_i}(1 - p_{X_i})^{x-1} \Rightarrow \emptyset(s) = E[e^{sX}] = \sum_{x=1}^{\infty} e^{sx} P_{X_i}(x)$$

اما جواب غلط در می آمد. زیرا مقدار (S) مفر محاسبه می شد. در صورتی که برابر  $e^s$  باید می شد. پس از تست کردن مقادیر مختلف فهمیدم که کتابخانهٔ sympy باگ دارد. زیرا خروجی کد زیر را صفر می دهد:

```
from sympy import *
x = symbols('x')
print(Sum(0**(x-1), (x, 1, oo)).doit())
```

در صورتی که به ازای x=1 مقدار برابر  $0^0$  می شود که برابر 1 است. پس خروجی باید یک بشود نه صفر. پس آمدم و از روش دیگری استفاده کردم. یادم آمد که استاد سر کلاس رابطهٔ تابع مولد گشتاور توزیع هندسی را بدست آورده بودند که به صورت زیر است:

$$X_i \sim Geo(p_i) \Rightarrow \emptyset_{X_i}(s) = \frac{p_i e^s}{1 - (1 - p_i)e^s}$$

پس از این رابطه برای محاسبهٔ تابع مولد گشتاور استفاده کردم.

- مستقل مستقل هستند. همچنین می دانیم که تابع مولد گشتاور مجموع متغیرهای مستقل هستند.  $\emptyset_{X}(s) = \emptyset_{X_{1}}(s) \times \emptyset_{X_{2}}(s) \times ... \times \emptyset_{X_{n}}(s)$  برابر ضرب تابع مولد گشتاور تک تک متغیرهای می باشد: 0
- $E[X] = rac{d ilde{ heta}_{\chi}(0)}{ds}$  میدانیم میانگین متغیر تصادفی از روی تابع مولد گشتاور به صورت روبهرو محاسبه می شود:  $g(x) = \frac{d ilde{ heta}_{\chi}(0)}{ds}$  مشتق  $g(x) = \frac{d ilde{ heta}_{\chi}(0)}{ds}$  را حساب می کنیم و سپس s را برابر صفر قرار می دهیم. در نهایت مقدار میانگین  $g(x) = \frac{d ilde{ heta}_{\chi}(0)}{ds}$  را پرینت می کنیم.
  - 3. ابتدا فایل csv را می خوانیم.
- 3.2. تابعی به نام set\_threshold مینویسیم تا براساس THRESHOLD = 128 مینویسیم تا براساس set\_threshold مقادیر پیکسلها را باینری کند. سپس این تابع را به کمک pandas.DataFrame.map بر روی مقادیر دیتافریم به جز ستون اabel یعنی ستونهای pixel اعمال می کنیم.
- 3.3. توسط تابع np.random.randint یک عدد رندوم از میان شماره ی ردیفهای دیتافریم بدست می آوریم و ردیف متناظر را در متغیر random\_row قرار می دهیم. باید حواسمان باشد که اولین خانه ی این ردیف مقدار numpy.ndarray بس بقیهٔ خانه ها را به numpy.ndarray تبدیل کرده و در نهایت آنها را نیز توسط تابع

numpy.reshape به آرایه دو بعدی ۲۸×۲۸ تغییر شکل می دهیم. حال با استفاده از تابع matplotlib.pyplot.imshow

3.4. طبق توضيحات صورت سوال مىتوان مقدار متغير pny را به صورت زير بدست آورد:

$$N|Y \sim Ber(Y) \Rightarrow P_{N|Y}(n|p) = p^{n}(1-p)^{1-n}$$

حال به محاسبهٔ مخرج کسر میپردازیم. براساس تخمینی که در صورت سوال گفته شده است داریم:

$$\int_{0}^{1} f(x)dx \approx \frac{1-0}{N} \sum_{i=0}^{N} f(x_{i}); \ x_{i} = 0 + i \frac{1-0}{N} = \frac{1}{N} \sum_{i=0}^{N} f(\frac{i}{N})$$

$$\int_{0}^{1} P_{N|Y}(n|p) f_{Y}(p) = \frac{1}{N} \sum_{i=0}^{N} P_{N|Y}(n|\frac{i}{N}) f_{Y}(\frac{i}{N})$$
 :پس مخرج کسر بدین صورت می شود:

- مینم و این صورت که دیتا فریم را بر اساس label گروهبندی می کنیم و P(X|label) را محاسبه می کنیم و سپس میانگین ستونهای گروهها را بدست می آوریم و چونکه در صورت پروژه گفته شده به صورت آرایه باید باشند، آن را به آرایهٔ دو بعدی تبدیل می کنیم به گونهای که بعد اول ایندکس labelها و بعد دوم احتمال روشن بودن پیکسل ام یعنی همان x باشد.
- مهابیهٔ (label) میپردازیم. تعداد کل اعداد را ذخیره می کنیم و با تابع P(label) تعداد تکرار هر label را بدست می آوریم و با تقسیم بر تعداد کل اعداد، احتمال را محاسبه می کنیم. همچنین برای راحتی کار با آرایه ها، به هر label همان ایند کسی را که در دیکشنری دارند نسبت می دهیم. برای اعمال توابع احتمالاتی بر روی اعداد P(X) و P(X) م تابع threshold را بر روی آن ها صدا می کنیم. سه تابع P(X) P(X|label) رحمال توابع رحمالاتی بر روی اعداد P(X) و P(X|label) را برای محاسبهٔ P(X|label) را برای محاسبهٔ P(X|label) در قانون بیز دقیقا به همان شکلی که در صورت پروژه گفته شده است، پیاده سازی می کنیم. حال که توابع احتمالاتی مورد نیاز را پیاده سازی کردیم، به راحتی مقادیر خواسته شده را بدست می آوریم. مقادیر خروجی به خوبی دلالت بر درستی و دقت حدس ما از label اعداد P(X) و P(X|X) م دارد.