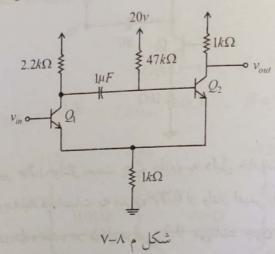
مولتی ویبراتورهای مونواستابل (تک پایا) و آستابل (ناپایا) ■ ۲۴۵

شکل م $V-\Lambda$ یک مدار تک پایا را نشان می دهد. می خواهیم در مد پایدار Q_1 خاموش و Q_2 اشباع Q_2 مدود و ناپایدار Q_1 فعال و Q_2 قطع باشد. حدود و لتاژ ورودی را تعیین کنید.



الحل:

 Q_2 مالت پایدار خازن مدار باز آست و ترانزیستور Q_2 توسط مقاومت Q_1 از منبع Q_2 تغذیه می شود اگر Q_2 اشباع و Q_1 خاموش باشد داریم:

$$\begin{split} v_{CC} &= R_{C_2} I_{C_2} + v_{CE(sat)} + R_E I_E \\ v_{CC} &= R_B I_{B_2} + v_{BE(on)} + R_E I_E \\ I_{C_2} + I_{B_2} &= I_E \end{split}$$

با جاگذاری مقادیر معلوم داریم:

$$20v = I_{C_2} + 0.2v + I_E$$
$$20v = 47I_{B_2} + 0.7v + I_E$$
$$I_{C_2} + I_{B_2} = I_E$$

باحل سه معادله سه مجهولي فوق داريم:

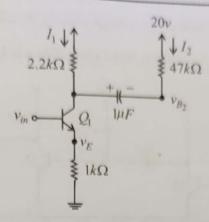
$$I_E = 10mA$$
 , $I_C = 9.8mA$, $I_B = 0.2mA$

ولتاژ امیتر از فرض قطع بودن $Q_{\rm I}$ و جریان امیتر بدست آمده برابر است با: $v_E=R_EI_E=1k\Omega\times 10$

برای اینکه ترانزیستور $Q_{
m l}$ خاموش باشد باید داشته باشیم:

 $v_i < v_E + v_{BE(on)} = 10.7v$

اگر در مد ناپایدار باشیم و فرض Q_1 فعال و Q_2 قطع را داشته باشیم مدار زیر را داریم:



 $v_{cc} = 20v$ برابر $Q_{\rm I}$ برابر خاموش بودن یا توجه به اینکه قبل از تغییر حالت ولتاژ سمت چپ خازن به دلیل خاموش بودن بود و سمت راست آن با توجه به محاسبات به اندازه 0.7v از ولتاژ امیتر بالاتر بود یعنی 10.7v ولتاژ دو سر خازن با پلاریته نشان داده شده در شکل برابر 9.3۷ میباشد چون ولتاژ دو سر خازن تغییرات لحظهای ندارد بلافاصله پس از تغییر حالت در مد ناپایداری نیز ولتاژ دو سر خازن 9.3v میباشد. حال $I_B = \frac{I_C}{R}$ اگر ترانزیستور Q_1 باشد و ضمناً در نظر بگیریم باید $v_{CE(sat)} = 0.2v$ باشد و ضمناً باشد که شرط دوم باید در خصوصیات منبع ورودی رعایت شود. معادلات زیر از روی شکل فوق بدست می آید در حالی که $I_Epprox I_C$ و از جریان بیس در ناحیه فعال صرفنظر شده است.

$$20v = 2.2I_1 + 0.2v + I_E$$
$$20v = 47I_2 - 9.3v + 0.2v + I_E$$

$$I_E \approx I_C = I_1 + I_2$$

با حل سه معادله سه مجهولی فوق داریم:

$$I_1 = 6.06mA$$
 , $I_2 = 0.48mA$, $I_E = 6.54mA$

ولتاژ امیتر از رابطه زیر حاصل می شود:

 $v_E = R_E I_E = 1k\Omega \times 6.54mA = 6.54v$

برای هدایت ترانزیستور Q_1 باید ورودی بزرگتر یا مساوی v_{BE} نسبت به امیتر بالا باشد یعنی:

$$v_i > v_{BE(on)} + v_E = 0.7v + 6.54v = 7.24v$$

بنابراین محدوده تغییرات ولتاژ ورودی عبارتست از:

$$7.24v < v_i < 10.7v$$

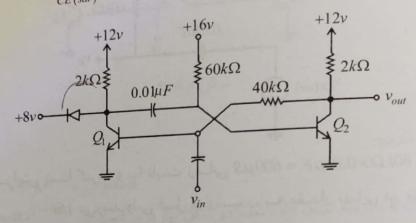
برای اطمینان از خاموش بودن ترانزیستور Q_2 داریم:

$$v_{B_2} = 20v - 47k\Omega \times I_2 = 20v - 47k\Omega \times 0.48mA = -2.56v$$
 $v_E = 6.54v$

 $v_{BE_2} = v_{B_2} - v_E = -2.56v - 6.54v = -9.1v$ چنانچه دیده میشود مقدار ولتار منفی روی پیوند بیس امیتر میافتد که نشان دهنده خاموشی رانزیستور Q_2 میباشد.

۸-۸ در مدار شکل م ۸-۸ برای ترانزیستور داریم:

$$v_{CE(sat)} = 0.2v$$
 , $v_{BE(on)} = 0.7v$, $\beta = 100$



شکل م ۸-۸

(الف) ولتاژ بیس Q_2 را درست پس از روشن شدن Q_1 و خاموش شدن Q_2 پیدا کنید. (ب) شکل موج ولتاژ بیس Q_2 را رسم کرده و مقادیر آنرا مشخص کنید.

(ج) عرض پالس خروجي را بيابيد.

∑حل:

 Q_2 بالس و در حالت پایداری، خازن به صورت مدار باز عمل کرده و ترانزیستور Q_2 نوسط منبع $v_{B_2}=0.7$ و مقاومت $v_{B_2}=0.7$ تغذیه میشود و Q_2 اشباع میشود و مقاومت $v_{B_2}=0.7$ جاموشی $Q_{\rm l}$ و مثبت بودن سر کاتد نسبت به آند دیود، دیود مزبور هدایت کـرده و کلکتـور $Q_{\rm l}$ برابـر است با:

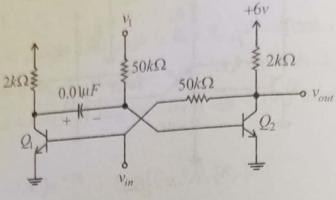
$$v_{C_1} = 8v - v_D = 8v - 0.7v = 7.3v$$

 Q_1 اگر به طریقی Q_1 را روشن و Q_2 را خاموش کنیم با فرض اشباع Q_1 مقدار ولتاژ کلکتـور آن برابـر است با: $v_{C_1} = v_{CE(sat)} = 0.2v$

یعنی سمت چپ خازن از مقدار 7.3v به مقدار 0.2v میرسد یعنی تغییر ولتاژ 7.1v کاهش میباشد که 0.2v به مقدار 0.2v به مقدا در این حالت دیود نیز خاموش است از آنجا که ولتاژ خازن تغییرات لحظهای ندارد سمت راست آن Q_2 میباشد برابر است از آنجا که وسار حرک مین Q_2 میباشد برابر است باد Q_2 میباشد برابر است باد کاهش یابد یعنی ولتاژ سمت راست خازن که همان بیس Q_2

مولتی ویبراتورهای مونواستابل (تک پایا) و آستابل (ناپایا) ■ ۲۴۹ در مدار شکل م -4 مقدار ولتار v_1 را طوری تعیین کنید که پالسهایی با عرض 30 ایجاد -0.7 ایجاد

رای ترانزیستورها مقادیر $v_{BE}=0.7$ و $v_{BE}=0.2$ در نظر بگیرید. برای ترانزیستورها مقادیر $v_{CE(sal)}=0.2$



شکل م ۸-۹

در حالت پایدار داریم:

$$v_{C_1} = 6v$$
 , $v_{B_2} = 0.7v$, $v_{out} = 0.2v$

ولتار دو سر خازن با پلاریته نشان داده شده در شکل نیز برابر است با:

 $v_{con} = 6v - 0.7v = 5.3v$

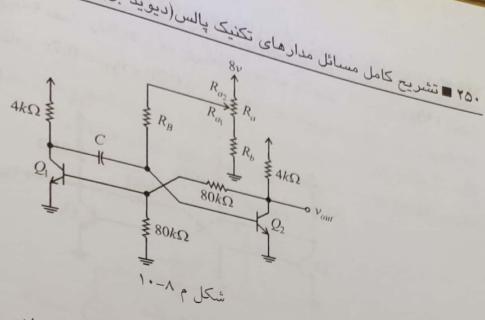
در حالت ناپایداری سمت چپ خازن از مقدار 6۷ به مقدار 0.2۷ تنزل پیدا می کند یعنی تغییر ولتاژ سمت چپ خازن با 5.8۷ کاهش همراه است و چون خود خازن تغییرات لحظهای ندارد سمت راست نيز بايد به همان مقدار كاهش مي يابد يعني از مقدار 0.7۷ به مقدار 5.1۷- كاهش مي يابد و خازن توسط مقاومت $50k\Omega$ با ثابت زمانی $\Omega=500$ به $\Omega=500$ پر می شود تا ولتاژ نهایی بیس و به مقدار Q_1 برسد ولی زمانی که به مقدار 0.7v ترانزیستور Q_2 روشن و Q_1 خاموش می شود. مدت زمانی که طول می کشد ولتاژ بیس Q_2 از مقدار 5.1۰- به 0.7۷ برسـد بـه انـدازه عـرض پـالس يعنى 150μs مىباشد بنابراين:

$$v_{B_2} = (v_1 - 0.2v) + \left[-5.1v - (v_1 - 0.2v) \right] e^{-\frac{t}{500\mu}}$$

$$0.7v = (v_1 - 0.2v) - (v_1 + 4.9v) e^{-\frac{t}{500\mu}}$$

با جاگذاری $v_1 = 17.5$ و حل معادله مقدار $v_1 = 17.5$ بدست می آید. مدار شکل م ۸-۱۰ را طوری طراحی کنید که با یک پتانسیومتر بتوان پهنای پـالس خروجی

مدار تک پایا را بین عرب علی تا 40 تنظیم کرد.



در حالت پایدار، خازن مدار باز است و Q_2 روشن و در حالت اشباع میباشد جریان کلکتور از رابطه ی در حالت پایدار، خازن مدار باز است و Q_2

$$I_{C(sat)} = \frac{v_{CC} - v_{CE(sat)}}{R_C} = \frac{8v - 0.2v}{4k\Omega} = 1.95$$
مر خارن مدار باز است و Q_2 و مستود: $\beta = 100$ منسود: $\beta = 100$ منسود:

مقدار جریان بیس جهت ایجاد شرایط اشباع در ترانزیستور Q_2 برابر است با: (اگر B=100 فرض

$$I_{B} > \frac{I_{C(sat)}}{\beta} = \frac{1.95mA}{100} = 19.5\mu A$$
 کنیم)

در حالت پایدار ولتاژ سمت چپ خازن 8v و سمت راست آن 0.7v میباشد پس از رفتن مـدار بـه حالت ناپایدار و اشباع Q_1 و قطع Q_2 سمت چپ خازن به Q_2 میرسد یعنی Q_1 افت دارد سمت حالت ناپایدار و اشباع Q_2 و قطع و Q_2 سمت جپ خازن به Q_2 میرسد یعنی راست خازن نیز باید به اندازه 7.8۷ افت کند یعنی به 7.1۷- میرسد.

برای تنظیم مدار در مقدار پهنای پالس 20µs سر پتانسیومتر در بالاترین نقطه قرار میدهیم طوری که مقدار ولتاژ 8v در سر آن بیفتد سپس با تغییر سر پتانسیومتر برای 40µs تنظیم می کنیم. چون با وارد شدن مقامتهای دیگر ثابت زمانی مدار و نتیجتاً پهنای پالس می تواند افزایش پیدا کند. خازن توسط R_B پر شده و V_{B_2} مقدار نهایی آن به R_B باید برسد ولی زمانی که این ولتاژ به Q_2 رسید Q_2 وصل و Q_1 قطع می شود و پهنای پالس کامل می شود. معادله ی ولتــاژ بــیس Q_2 در حالتی که پهنای پالس برای 20 تنظیم شده است برابر است با:

 $v_{B_2} = 7.8v + (-7.1v - 7.8v)e^{-t/\tau_1}, \tau_1 = R_BC$ با برابر قرار دادن ولتاژ بیس Q_2 با 0.7ν داریم:

 $0.7v = 7.8v - 14.9ve^{-t/\tau_1}$ برای آنکه مقادیر استاندارد زمان $20 \mu s$ را شامل شود باید معادله $t \leq 20 \mu s$ ارضا شود: $t = 0.7413 R_B C \le 20 \mu s$

 $R_BC \leq 27 \mu s$ (I) R_b و R_a را طوری تنظیم می گنیم که زمانیکه سر پتانسیومتر در بینشان قرار گرفت رابطه $t \geq 40 \mu s$ ارضا شود تا تمامی پهنای پالسها در نظر گرفته شود در ایس حالت نیز ولتاژ بیس Q_2 از مقدار Q_2 باید به مقدار Q_3 برسد ولی زمانیک و به Q_3 رسید پهنای پالس کامل می شود.

$$v_{B_2} = 7.8v + (-7.1v - 7.8v)e^{-t/\tau_2}$$
, $\tau_2 = (R_B + R_a || R_b)C$
 $0.7v = 7.8 - 17.9e^{-t/\tau_2}v$

ما سادهتر کردن رابطهی فوق داریم:

$$t = 0.7413 (R_B + R_a || R_b) C \ge 40 \mu s$$
$$(R_B + R_a || R_b) C \ge 54 \mu s \qquad (II)$$

از طرفی جریان بیس باید در حالت پایدار مدار به اندازهای باشد که Q_2 را به اشباع ببرد اگر در حالت عبرود با علامی باشد و $t=40 \mu s$ عالت $t=40 \mu s$ ترانزیستور به اشباع برود با $t=40 \mu s$ هم میرود (مقاومت کاهش پیدا می کند و جریان افزایش می یابد که به اشباع کمک می کند.)

$$I_B = \frac{v_{th} - v_{BE(on)}}{R_B + (R_a || R_b)} \ge 19.5 \mu s$$

که v_{th} ولتاژ معادل دیده شده از سر R_B در مدار شامل R_a و R_b و R_b و میباشد که برابر است با: $v_{th} = \frac{8R_b}{R_a + R_b}$

 $I_{B(\min)} = 20 \mu A$ مرفنظر شده و $V_{BE(on)} = I_{B(\min)} = 20 \mu$ در نظر گرفته شود به حالت اشباع ترانزیستور اشکالی $V_{BE(on)} = V_{BE(on)}$ در نظر گرفته شود به حالت اشباع ترانزیستور اشکالی $V_{BE(on)} = V_{BE(on)}$ در نظر گرفته شود به حالت اشباع ترانزیستور اشکالی $V_{BE(on)} = V_{BE(on)}$ در نظر گرفته شود به حالت اشباع ترانزیستور اشکالی $V_{BE(on)} = V_{BE(on)}$ در نظر گرفته شود به حالت اشباع ترانزیستور اشکالی $V_{BE(on)} = V_{BE(on)}$ در نظر گرفته شود به حالت اشباع ترانزیستور اشکالی $V_{BE(on)} = V_{BE(on)}$ در نظر گرفته شود به حالت اشباع ترانزیستور اشکالی و ترانزیستور اسکالی و ترانزیستور اشکالی و

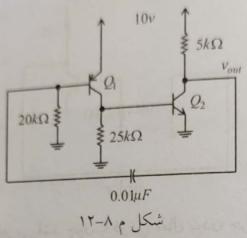
 $R_B=10k\,\Omega$, $R_a=R_b=30k\,\Omega$, $R_a=R_b=30k\,\Omega$

 R_B کنترل عرض بالس مدار می توان پتانسیومتری را سری با R_B در نظر گرفت و با طراحی مناسب R_B در نظر گرفت و با طراحی مناسب

 R_B و R_B و تنظیم پتانسیومترها می توان عرض پالس خروجی این مدار را کنترل کرد. مدار شکل م ۱-۱۲ را در نظر بگیرید که یک مدار تک پایا می باشد.

(الف) ولتارُّ نقاط مختلف مدار را در حالت پایدار پیدا کنید.

(اله) و را باید نامدار از حالت پایدار به حالت ناپایدار ترانزیستور Q را باید نطع کنیم. مدار معادل را در را باید نامد می در را باید نامد معادل را در را باید نامد می در را باید در را باید نامد می در را باید را باید در رب حالت ناپایدار رسم کرده و تغییرات ولتاژ گرههای ولتاژ متغیر را رسم نمانید. (ج) عرض پالس خروجی را پیدا کنید.



آول:

(الف) در حالت پایدار، خازن مدار باز میباشد در اینصورت Q_1 فعال است و جریان کلکتور آن Q_2 را تغذیه می کند و فعال نگه می دارد پس در حالت پایدار هر دو ترانزیستور روشن می باشد.

$$v_{B_1} = 10v - 0.7v = 9.3v$$
 , $v_{E_1} = 10v$, $v_{C_1} = 0.7v$
 $v_{B_2} = 0.7v$, $v_{E_2} = 0$, $v_{C_2} = 0.2v$

در محاسبات بالا Q_1 را فعال و Q_2 را اشباع فرض کردیم فعال بودن Q_1 محرز است چون ولتاز کلکتور آن که همان بیس Q_2 میباشد برابر 0.7v و ولتاژ امیتر آن برابر منبع تغذیه 0.7v میباشد Q_2 بس بوده و نشان می دهد که Q_1 اشباع نیست و فعال می باشد. حال شرایط اشباع را در Q_2 $(\beta = 100)$ بررسی می کنیم. (با فرض اینکه برای هر دو ترانزیستور

 $I_{B_1} = \frac{9.3v}{20k\Omega} = 465\mu A$, $I_{C_1} \approx I_{E_1} = \beta I_{B_1} = 46.5mA$

$$I_{25k\Omega} = \frac{0.7\nu}{25k\Omega} = 28\mu A$$

جریانی که از مقاومت 25kΩ می گذرد برابر است با:

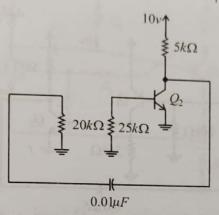
$$I_{B_2} = I_{C_1} - I_{25k\Omega} = 46.5mA - 28\mu A = 46.47mA$$
 : نسن Q_2 میرود پس: Q_1 میرود پس

$$\frac{1_{C_2} = \frac{10\nu - 0.2\nu}{5k\Omega} = 1.96mA}{1_{B_2} \ge \beta I_{C_2}}$$

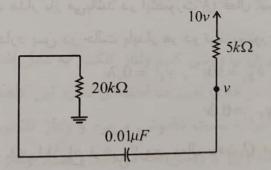
پس Q_2 به شدت در ناحیه اشباع میباشد، ولتاژ نقاط مختلف عبارتست از:

$$v_{B_1} = 9.3v$$
 , $v_{C_1} = 0.7v$, $v_{E_1} = 10v$
 $v_{B_2} = 0.7v$, $v_{C_2} = 0.2v$, $v_{E_1} = 0$

(ب) اگر Q را به ناحیه قطع ببریم مدار زیر حاصل می شود:

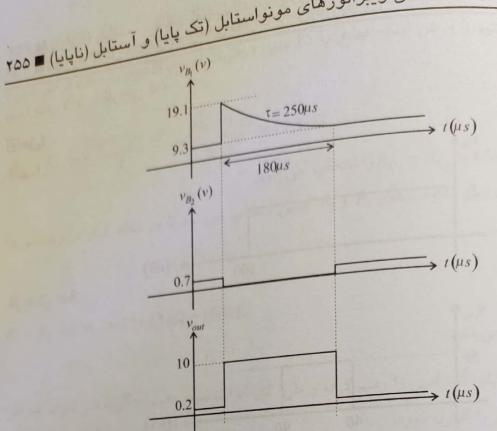


چنانچه دیده می شود Q_2 نیز قطع می باشد چون با فرض فعال بودن جریان بیس برای تغذیه آن منفی بدست می آید پس در حالت ناپایدار Q_2 نیز قطع می باشد و مدار معادل زیر را داریم:



با خاموش شدن Q_2 جریان امیتر آن صفر شده و و ولتاژ کلکتور آن به 10v می رسد بنابراین ولتاژ سمت راست خازن از مقدار 0.2v به مقدار 10v می رسد یعنی 9.8v افزایش می یابد چون ولتاژ خازن تغییرات لحظهای ندارد سمت چپ آن نیز باید 9.8v افزایش ولتاژ داشته باشد یعنی از مقدار 9.8v مقدار 19.1v می رسد سپس ولتاژ سمت چپ خازن شروع به کاهش می کند تا در نهایت به مقدار صفر برسد ولی زمانی که به مقدار 9.3v رسید خازن 0.3v روشن شده و به تبع آن 0.3v روشن می شود بنابراین معادله ولتاژ این نقطه از رابطه زیر حاصل می شود:

$$v_{B_2} = 19.1e^{-t/\tau}v$$
, $\tau = (20k\Omega + 5k\Omega) \times 0.01\mu F = 250\mu s$



ج) با برابر قرار دادن مقدار $v_{B_2} = 9.3v$ مقدار پهنای پالس حاصل می شود:

 $9.3v = 19.1e^{-\frac{t}{250\mu}}v$ $t = -250\mu \ln\left(\frac{9.3v}{19.1v}\right) = 180\mu s$

المال مدار تک پایای مسئله م ۱۲-۸ مدار تریگر طراحی کنید. پالس ورودی باید مثبت باشد یا

سفی؟ آ**حل:**

اعمال کرد تا جریان گذرنده از کلکتور آن منفی شده Q_1 اعمال کرد تا جریان گذرنده از کلکتور آن منفی شده و نرانزیستور را خاموش کند زمان این پالس نیز باید کمی بیشتر از زمان لازم برای خاموشی نرانزیستور Q_1 باشد.

ورودی یک مدار پالسهایی دارای دامنه 50 و پهنای پالس 100 می باشد. خروجی باید پالسهایی دارای دامنه 50 و پهنای پالس 50 باشد که لبه بالارونده آن 40 بعد از لبه بالارونده بالارونده بالارونده 50 بالسه ورودی شروع می شود. (الف) شکل موجهای ورودی و خروجی را رسم کنید طوریکه رابطه زمانی بین آنها مشخص باشد.

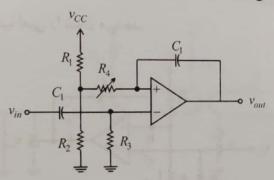
بیشتر می کنیم در اینصورت خروجی به اشباع منفی می رود یعنی:

$$v_{out} = -(v_{EE} - 1)$$

پیدا کرد و این کاهش ولتاژ به سمت پیدا کرد و این کاهش ولتاژ به سمت پی چون سمت راست خازن C_1 تغییر به اندازه ی $v_{out}^- - v_{out}^+$ خازن منتقل میشود ولتاژ پایانه ناوارونساز به مقدار زیر کاهش مییابد:

$$v_i^+ = \frac{R_2}{R_1 + R_2} v_{CC} + \left(v_{out}^- - v_{out}^+\right) \tag{II}$$

از این به بعد صفر شدن پالس ورودی تأثیری در عملکرد مدار ندارد و خروجی همچنان در اشباع منفی میباشد. با گذشت زمان خازن مدار باز شده و ولتاژ پایانه ناوارونساز از مقدار (II) به مقدار نهایی میرود (با ثابت زمانی $T = (R_1 \| R_2) C$) ولی زمانی که به مقدار صفر رسید خروجی به اشباع مثبت (T) می رود و ولتاژ سمت راست خازن تغییری به اندازه $v_{out}^+ - v_{out}^-$ پیدا می کند که این تغییر به سمت چب آن نیز منتقل میشود حال خروجی در اشباع مثبت مانده و ولتاژ پایانه ناوارونساز از مقدار اولیه $v_{out}^+ - v_{out}^-$ با ثابت زمانی $T = \left(R_1 \| R_2\right) C$ به مقدار نهایی صفر می رود. با گذاشتن یک مقاوم ت متغیر R_4 عرض پالس خروجی را کنترل نمود (شکل زیر)



با استفاده از آپ امپ 741 و منابع تغذیه $v_{CC}=\pm 9$ یک تک پایا بسازید. مدار بایـد توسـط پالسهای سوزنی با دامنه 0.5 v تریگر شده و عرض پالس خروجی $300 \mu S$ باشد.

آحل:

چون دامنه ی پالسها 0.5 v میباشد R_1 و R_2 را باید طوری انتخاب کنیم که ولتاژ پایانه ناوارونساز در حالت پایدار ولتاژی برابر $v_i^+ = 0.4$ داشته باشد. ضمناً برای اینکه جریان بایاس پایانهها تأثیری در عملکرد تقسیم ولتاژ نداشته باشد باید جریان گذرنده از مقاومتها بسیار بزرگتر از جریان ورودی پایه-ها باشد.

$$I_{B(\text{max})} = 500nA$$

 $I_{R_2} = 100I_{B(\text{max})} = 100 \times 500nA = 50\mu A$

بنابراین مقاومت R_2 از رابطه زیر حاصل می شود:

 $R_2 = \frac{v_{R_2}}{I_{R_2}} = \frac{0.4v}{50\mu A} = 8k\Omega$ را برمی گزینیم. با این انتخاب مقاومت R_1 نیز حاصل می شود:

 $v_i^+ = \frac{R_2}{R_1 + R_2} v_{CC}$

 $0.4v = \frac{8.2k \Omega}{R_1 + 8.2k \Omega} (9v) \to R_1 = 176.3k \Omega$

 $R_{\rm I}=180k\Omega$ را بر می گزینیم. که با این مقاومتهای استاندارد ولتاژ پایدار پایانه $R_{\rm I}=180k\Omega$ را بر این مقاومتهای است با: $R_{\rm I}=180k\Omega$ را بر این مقاومتهای است با:

 $v_i^+ = \frac{R_2}{R_1 + R_2} v_{CC} = \frac{8.2k\Omega}{180k\Omega + 8.2k\Omega} (9v) = 0.39$

 R_3 را طوری تعیین می کنیم که جریان بایاس ورودی کمترین تعیین می کنیم که جریان بایاس ورودی کمترین تأثیر را روی عملکرد مدار داشته باشد. پس:

 $R_3 = R_1 || R_2 = 180k\Omega || 8.2k\Omega = 7.84k\Omega$

که مقدار استاندارد $R_3 = 7.5k$ را انتخاب می کنیم.

 v_{in} ولتاژ پایانه ناوارونساز از مقدار اولیه زیر به مقدار نهایی v_{in} و v_{in} بس از اعمال پالس مثبت به v_{in} و ولتاژ پایانه ناوارونساز از مقدار اولیه زیر به مقدار نهایی v_{in} همرود:

 $v_i^+ = 0.39 + (v_{out}^- - v_{out}^+) = 0.39v + (-8v - 8v) = -15.61v$

که ولتاژ اشباع مثبت و منفی تقریباً 1v با منابع تغذیه فاصله دارد. معادله ی ولتاژ پایانه ناوارونساز $v_i^+ = 0.39 + (-15.61 - 0.39)e^{-t/\tau}v$

 $\tau = (R_1 || R_2) C = (180k\Omega || 8.2k\Omega) C = 7800C$

که ۲ ثابت زمانی برابر مقدار زیر میباشد:

رمانی که ولتاژ این پایانه به صفر رسید عرض پالس بدست میآید و خروجی اشباع میشود: $T = -7800C_1 \ln \left(\frac{0.39}{16} \right) = 300 \mu s$

 $C_1 = 10.4nF$

اب برابر است با: C_1 برابر

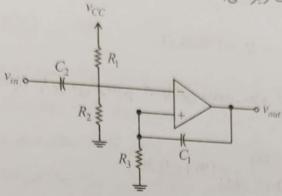
 $T=-7800 imes 10 nF \ln \left(rac{0.39}{16}
ight) = 290 \mu_S$ را انتخاب می کنیم که پهنای پالس واقعی عبارتست از: $C_1=10nF$

۲۶۰ ■ تشریح کامل مسائل مدارهای تکنیک پالس(دیوید بل)

۱۷-۸ یک مدار تک پایای آپ امپی طراحی کنید که با پالس منفی تریگر شده و عرض پالس خروجي برابر 0.2ms باشد.

ا حل:

شکل مدار طرح شده بصورت زیر میباشد:



در حالت پایدار خازنها مدار باز بوده ولتار پایانه وارونساز صفر و ولتار پایانه ناوارونساز برابر مقدار زیر مى باشد:

$$v_i^- = \frac{R_2}{R_1 + R_2} v_{CC}$$

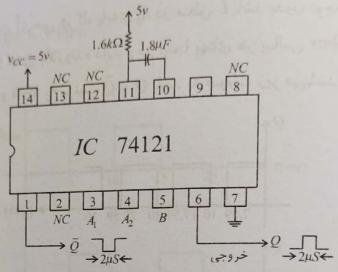
 v_{in} و خروجی در اشباع منفی و تقریباً برابر $v_{in} = -(v_{EE} - 1)$ میباشد حال اگر یک پالس منفی به سر اعمال شود بدلیل اینکه خازن تغییرات لحظهای ندارد این تغییرات به سمت راست منتقل شده و پایانه وارونساز نسبت به ناوارونساز منفی شده و خروجی به اشباع مثبت یعنی $v_{out}^+ = v_{CC} - 1$ می رسد حال اگر پالس حذف شود خروجی در مقدار اشباع مثبت میماند و سمت چپ خازن C_1 از مقدار صفر به مقدار مقدار اولیـه v_{out}^+ بـه سـمت صفر R_3C_1 از مقـدار اولیـه v_{out}^+ بـه سـمت صفر میرود ولی زمانی که به مقدار $\frac{R_2}{R_1+R_2}$ رسید خروجی به اشباع منفی میپرد و این تغییر ولتاژ $\frac{R_2}{R_1 + R_2} v_{CC} + \left(v_{out}^+ - v_{out}^-\right)$ میباشد به سمت چپ خازن C_1 منتقل شده و به مقدار $\left(v_{out}^+ - v_{out}^-\right)$ که رسیده و از این مقدار اولیه شروع کرده (با ثابت زمانی R_3C_1) به صفر می رسد. معادله ولتاژ سر ناوارونساز عبارتست از:

$$v_i^- = (v_{CC} - 1)e^{-\frac{t}{R_3C_1}}$$
حال با قرار دادن $v_i^- = \frac{R_2}{R_1 + R_2} v_{CC}$ مقادیر مجهول بدست می آید.

میخواهیم با آی سی 74121 تک پایایی با عرض پالس خروجی $2\mu s$ بسازیم. عناصر لازم را $1\Lambda-\Lambda$ محاسبه کرده و مدار را رسم نمائید.

۲۶۱ ■ (ناپایا) و آستابل (ناپایا) ■ ۲۶۱ الله رول المحمد الم مىشود:

 $0.69R_{ext}C_{ext} = 2\mu s \rightarrow R_{ext}C_{ext} = 2.9\mu s$ را بدست $R_{\rm ext}=1.6k\Omega$ مقدار مقاومت استاندارد $R_{\rm ext}=1.8\mu F$ مقدار مقاومت استاندارد $R_{\rm ext}=1.6k\Omega$ را بدست می دهد. مدار زیر چنین پالسی را تولید می کند:



مى خواهيم قطار پالسى با فركانس 100Hz با پايدارى بسيار بالا بسازيم. به دليل پايدارى بسيار زیاد فرکانس 50Hz برق شهری میخواهیم از این ولتاژ متناوب استفاده نمائیم. روشهای مختلف برای ساخت چنین سیستمی را پیشنهاد کنید. توجه نمائید که استفاده از مدار تک پایا می تواند یکی از این روشها باشد.

∑حل:

یک تکپایا که به لبههای مثبت و منفی حساس بوده و دارای پهنای پالس 10ms میباشد میتواند به عنوان دو برابر کننده فرکانس با پایداری بسیار بالا مورد استفاده قرار گیرد.

در نظر بگیرید. پایـه 4 بـه زمـین وصـل $R_{ext}=22k\Omega$ و $C_{ext}=0.5\mu F$ را با 74121 را با 74121می شود و یک موج مربعی با فرکانس 100Hz به پایه 5 اعمال می شود. شکل موجها را در پایههای 1 و 6 رسم نمائيد.

الحل:

 A_2 همان پایه A_2 میباشد که در اینجا منطق A_3 میباشد و پایه A_2 میباشد و پایه A_2 میباشد که در اینجا منطق A_3 $PW \approx 0.69 R_{ext} C_{ext} = 0.69 \times 22 k \Omega \times 0.5 \mu F = 7.59 ms$ بهنای بالس خروجی از رابطه زیر بدست می آید:

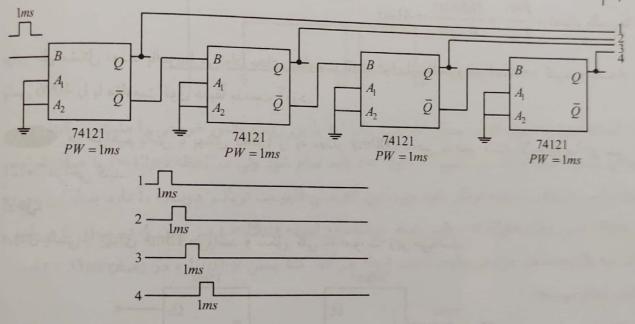
که مقادیر استاندارد زیر در روابط فوق صدق می کند:

$$R_{ext_1} = 160k\Omega$$
 , $C_{ext_1} = 1.8 \mu F$

$$R_{ext_2} = 22k\Omega$$
 , $C_{ext_2} = 1\mu F$

۸-۸۷ می خواهیم برای سیستمی دیجیتال پالسهای زمانبندی ایجاد کنیم. روی چهار خط پالسهای با پهنای 1ms باید ایجاد شود طوری که در هر لحظه ولتاژ روی یکی از خطوط بالا باشد. مدار لازم را با استفاده از آیسی 74121 طراحی کنید.

با استفاده از چهار آیسی 74121 که دارای پهنای پالس1mS هستند به صورت زیر میتوان این کار را انجام داد:



پهنای پالس همه آیسی ها برابر 1ms میباشد که با جاگذاری در رابطه پهنای پالس مقدار مقاومت و خازن حاصل می شود:

$$PW = 0.69C_{ext}R_{exT} = 1ms$$

$$C_{ext}R_{exT} = 1.45ms$$

که با انتخاب $R_{ext}=1$ مقدار $R_{ext}=1$ بدست می دهد که زمانهای پهنای پالس واقعی عبارتند از:

 $PW = 0.69 \times 1.5 \mu f \times 1k\Omega = 1.035 ms$

روی خطی قطار پالس با فرکانس 8000PPS و جود دارد. مداری طراحی کنید که در صورت از دست رفتن یکی از پالسها گذری از بالا به پایین ایجاد شود.