تمرین سیگنال ها و سیستم ها سری چهارم

LTI هستند. برای هر سیستم علی و پایدار بودن را بررسی کنید. LTI

a)
$$h(t) = (\frac{1}{5})^n u[n]$$

f)
$$h(t) = e^{-4t}u(t-2)$$

b)
$$h(t) = (\frac{1}{2})^n u[-n]$$

g)
$$h(t) = e^{-2t}u(t+50)$$

c)
$$h(t) = n(\frac{1}{3})^n u[n-1]$$

$$h) h(t) = te^{-t}u(t)$$

d)
$$h(t) = 5^n u[3 - n]$$

i)
$$h(t) = e^{-(1-2j)t}u(t)$$

e)
$$h(t) = 3^{t}u[3^{t}h]$$

یک سیستم LTI علی را در نظر بگیرید که ورودی x[n] و خروجی y[n] آن با معادله تفاضلی زیر به هم مربوط می شوند:

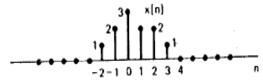
$$y[n] = \frac{1}{2}y[n-1] + x[n]$$

برای y[n] ، $x[n] = \delta[n]$ برای

ابتدائا ساکن (سکون اولیه) توصیف شده با معادله تفاضلی زیر را در نظر بگیرید: LTI ابتدائا ساکن (سکون اولیه)

$$y[n] = -2y[n-1] + x[n] + 2x[n-2]$$

پاسخ این سیستم به ورودی نشان داده شده در شکل زیر را بیان کنید.



ود. y[n]=0، x[n]=0 ، x[n]=0 ، x[n]=0 خواهد بود. • تعریف سکون اولیه: اگر در

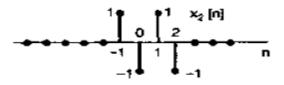
د: عریف می شود: x[n] به صورت های زیر تعریف می شود: x[n] به صورت های زیر تعریف می شود: x[n] به صورت های زیر تعریف می شود:

$$\phi_{xy}[n] = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} x[m+n]y[m]$$
 $\phi_{xx}[n] = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} x[m+n]x[m]$

الف – توابع همبستگی سیگنال های $x_1[n], x_2[n]$ را بدست آورید.چه رابطه ای بین تابع خود هم بستگی و کانولوشن وجود دارد؟

ب-تابع همبستگی متقابل دو سیگنال $x_{2}[n]$ و $x_{2}[n]$ را بدست آورید.





تمرین شماره های $m{22}$ بند "b" و "c" و "c" و "c" و "c" و "c" و "c" بخشهای جاتم ین شماره های از فصل دوم کتاب درسی حاتم بند "c" تمرین شماره های از فصل دوم کتاب درسی