بسمه تعالى



دستور کار آزمایشگاه تکنیک پالس

دانشکده برق و رباتیک

گروه الكترونيك

مولف: دکتر علیرضا احمدی فرد تهیه و تنظیم: مهندس وحید ابوالقاسمی



فهرست

صفح	، ازمایتر	عنوان
مدارهای RC پایین گذر و بالا گذر و تضعیف کننده ها	بررسى	-1
روج مثلثی به سینوسی به کمک مشخصه غیرخطی	تبديل ،	-7
انواع اشمیت تریگر	بررسى	۳-
مولتی ویپراتورها	بررسى	-٤
آی سی تایمر ۵۵۵	بررسى	-0
نوسان سازهای مربعی – مثلثی	بررسى	7-
ى موج پله اى	مولدها;	-V
الس ساعت به کمک گیت های منطقی	توليد پا	-Λ
سازی به کمک UJT	نوسان	-9
يه ن بالب	مده لار	-1.

١

آزمایش اول

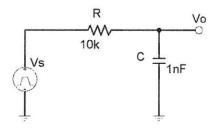
بررسی مدارهای RC پایین گذر و بالا گذر و تضعیف کننده ها

بخش اول:

مدار زیر را ببندید. به کمک سیگنال ژنراتور موجی مربعی با ۰۰ duty cycle ه ولت به آن اعمال کنید.

الف – فرکانس موج مربعی را از فرکانسهای پایین تا آنجا افزایش دهید که ولتاژ خروجی در انتهای هر پالس به مقدار نهایی خود نزدیک شود. فرکانس موج ورودی را اندازه گیری کرده و با آنچه از تئوری انتظار دارید مقایسه نمایید.

ب – فرکانس ورودی را آنقدر افزایش دهید که دامنه خروجی ۰/۰۵ دامنه ورودی گـردد. فرکـانس ورودی را در این حالت اندازه گیری کنید. شکل موج خروجی تا چه اندازه به مثلثی نزدیک است؟ نتایج تئوری و آزمایش را مقایسه کنید.



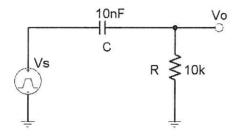
بخش دوم:

مدار زیر را ببندید موجی مربعی با ۵۰ duty cycle و بین ۰ تا ٥ ولت به آن اعمال کنید.

الف – فرکانس موج ورودی را آنقدر افزایش دهید که درصد کجی در خروجی ۱۰٪ شود. فرکانس ورودی را در این حالت اندازه گیری و با مقدار مورد انتظار از تئوری مقایسه کنید.

ب – فرکانس ورودی را آنقدر کاهش دهید که ولتاژ خروجی در انتهای هر پالس بـه سـطح ولتـاژ صفر برسد. فرکانس ورودی را در این حالت اندازه گیری کرده و با مقـدار مـورد انتظـار از تئـوری مقایسه کنید.

ج – فرکانس ورودی را آنقدر کاهش دهید تا پالسهای سوزنی در خروجی ظاهر گردد. حدود فرکانس ورودی چقدر است؟ مدار در این حالت چه رفتاری دارد؟



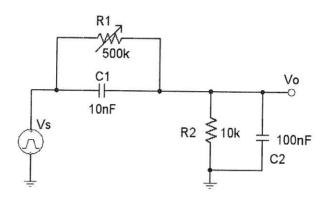
بخش سوم:

شکل زیر مدار یک تضعیف کننده می باشد که به منظور تسهیل در رسیدن به تعامل از پتانـسیومتر به جای خازن تریمر استفاده گردیده است.

الف – موجی مربعی با ولتاژ پیک تا پیک ۲۷ و فرکانس KHz ۱ به مدار اعمال کنید. پتانسیومتر را آنقدر تغییر دهید تا شکل موج خروجی مشابه ورودی بدون اعوجاج باشد. پتانسیومتر را از مدار خارج نموده و مقاومت آن را اندازه گیری نمایید.آیا با آنچه از تئوری انتظار دارید مطابقت دارد؟ در غیر این صورت علت را توضیح دهید.

ب – پتانسیومتر را مجدداً در مدار قرار داده ، مقدار مقاومت آن را کمی افزایش دهید و شکل موج خروجی را مشاهده و رسم کنید. علت تغییر شکل خروجی را توضیح دهید.

ج – پتانسیومتر را این بار در جهتی تغییر دهید که مقاومت آن کاهش یابد. شکل موج خروجی را مشاهده و رسم نمایید. علت تغییر شکل خروجی را توضیح دهید.



آزمایش دوم

تبدیل موج مثلثی به سینوسی به کمک مشخصه غیر خطی

بخش اول:

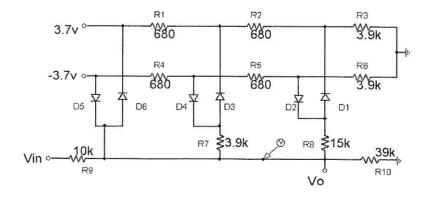
یکی از روشهای تبدیل موج مثلثی به سینوسی استفاده از مشخصه غیرخطی به کمک مدارهای شکست دیودی می باشد. مدار زیر یکی از مبدلهای مثلثی به سینوسی می باشد.

الف – مدار را تحلیل نموده و مشخصه $Vo-V_i$ آن را به دست آورید.

- مدار را ببندید . ورودی آن را موجی مثلثی با ولت اژ ۱۹ ولت پیک تا پیک اعمال نمایید. فرکانس ورودی V_0 انتخاب کنید. خروجی V_0 را مشاهده نموده رسم کنید. دامنه آن چقدر است؟ شکل آن تا چه اندازه به سینوسی شبیه است. در صورت امکان به کمک یک سیگنال ژنراتور سینوسی دیگر این شباهت را بررسی کنید.

ج – مشخصه کنید. مشخصه به دست $Vo - V_i$ را به کمک اسیلوسکوپ ملاحظه نموده و رسم کنید. مشخصه به دست آمده را با آنچه از تئوری بدست آوردید مقایسه کنید. چند نقطه شکست و جود دارد؟ ولتا vo - vo نقاط شکست چقدر است؟

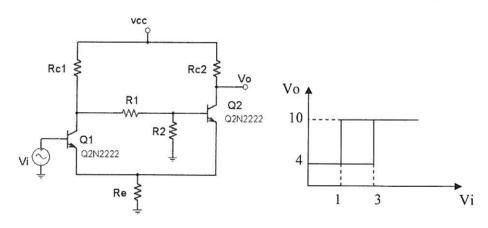
د - فرکانس ورودی را افزایش دهید چه تغییری در مشخصه ملاحظه می شود. علت را توضیح دهید. برای بهبود عملکرد در فرکانس های بالا چه پیشنهادی دارید؟



آزمایش سوم بررسی انواع اشمیت تریگر

بخش اول:

الف) طرز کار مدار زیر را توضیح داده و آنرا به نحوی طرح کنید که مشخصه ورودی خروجی آن بصورت زیر باشد. همچنین در طراحی در نظر داشته باشید که چنانچه طبقه بعدی با مقاومت ورودی حداقل ۱۵۲۵ به خروجی آن متصل گردد اثر بار گذاری قابل صرفنظر کردن باشد.



ب- مدار اشمیت تریگر طراحی شده را ببندید و یک موج سینوسی با ولتاژ پیک تا پیک ۷ ولت به ورودی آن اعمال کنید (فرکانس kHz). مشخصه انتقالی مدار را مشاهده و رسم کنید.

ج- با مشاهده شکل موجهای ورودی و خروجی در حوزه زمان مقادیر UTP و LTP را بدست آورده و با تئوری مقایسه کنید.

د- اثر تغییرات فرکانس و دامنه ورودی را بطور جداکانه برروی سیکل هیسترزیس مشاهده و علت تغییر را در هر مورد توضیح دهید.

ه- برای بهبود سرعت در زمانهای قطع و وصل ترانزیستورها چه پیشنهادی دارید؟

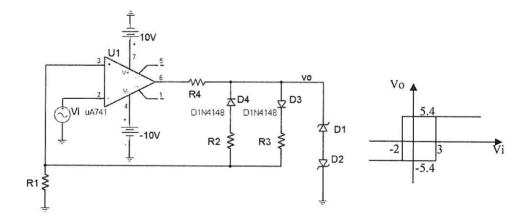
و – اگر رسیدن پالسهای خروجی به مقدار نهایی شان بعنوان ملاک کار مورد نظر باشد از این مدار تا چه فرکانسی می توان استفاده کرد.

ز- یک پتانسیومتر 1 k Ω که توسط یک خازن 1 RP بای پس شده است را بین امیتر 1 RP مقاومت 1 قرار دهید. با تغییر پتانسیومتر چه تغییری در مشخصه 1 Vo-Vi ملاحظه می کنید؟ میزان مقاومت پتانسیومتر برای حذف هیسترزیس چقدر است؟

بخش دوم:

الف - مدار زیر را به نحوی طرح کنید تا مشخصه Vo-Vi آن مطابق مشخصه داده شده باشد. چه ملاحظاتی در تعیین مقادیر المانها در نظر می گیرید؟

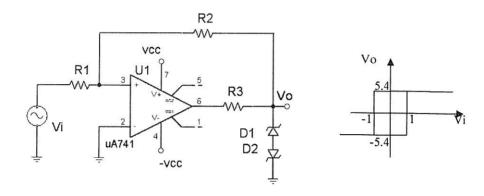
ب- مدار طرح شده را ببندید و موج سینوسی با فرکانس ۱۰۰ هرتز و دامنه پیک تا پیـک ۱۰ ولـت به ورودی آن اعمال کنید. مشخصه ورودی و خروجی مدار را مشاهده و رسم کنید.



ج- اثر افزایش فرکانس را بر روی مشخصه مشاهده کرده و شکل مشخصه را در فرکانسهای 100 Hz, 1 KHz, 10 KHz رسم کنید. تا چه فرکانسی میتوان از مدار فوق بعنوان اشمیت تریگر استفاده نمود؟ برای افزایش فرکانس کار مدار چه پیشنهادی دارید؟

بخش سوم:

الف- مدار زير را به نحوى طرح كنيد تا مشخصه Vo-Vi أن بصورت نمايش داده شده باشد.



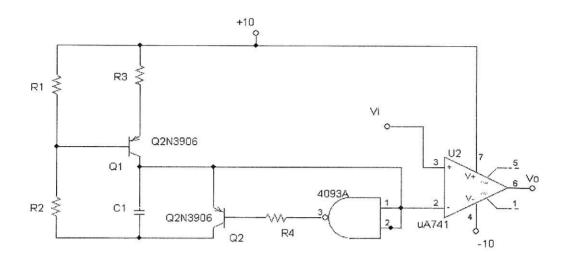
vب مدار طرح شده را در آزمایشگاه ببینید و نتایج تئوری و عملی را با مشاهده و رسم مشخصه v0 مقایسه کنید.

ج - چنانچه بخواهیم مشخصه فوق را در جهت افقی به اندازه دو ولت به سمت راست شیفت دهیم چه باید کرد؟ تغییرات لازم را انجام داده و نتیجه را به صورت عملی بررسی کنید.

بخش چهارم:

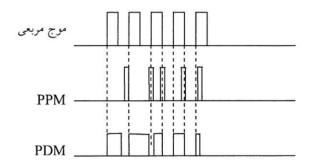
برای کاهش زمانهای صعود و نزول پالسها در مدارهای دیجیتال می توان از اشمیت تریگر استفاده نمود آی سی 7414 از سری TTL شامل شش اشمیت تریگر معکوس می باشد.

الف – برگه اطلاعات مربوط به 7414 را تهیه کنید. سپس منحنی مشخصه اشـمیت تریگـر 7414 را از طریق آزمایش به دست آورید. ورودی را موجی سینوسی با فرکانس ۱KHz و بین صفر تـا ٥ ولت انتخاب کنید. مقدار UTP و UTP را از روی مشخصه بدست آورید.



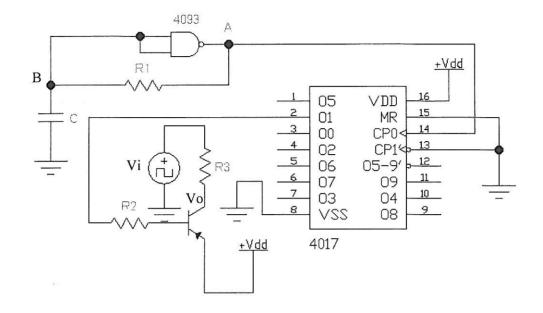
بغش سوم:

برای انجام مدولاسیون Pulse position modulation PPM می توان از خروجی مدولاسیون PDM استفاده کرد. با توجه به شکل زیر چگونگی تبدیل مدولاسیون PDM به PPM را توضیح دهید.



الف) مداری طرح کنید تا بتوان از خروجی PDM مدولاسیون PPM را بدست آورد. (پهنای پالس ها در مدولاسیون PPM را ۰/۵ میلی ثانیه در نظر بگیرید.)

ب) مدار را بسته و با اعمال ورودی مطابق بخش قبل آن را آزمایش کنید. شکل موج خروجی را به همراه شکل موج خروجی مدار قسمت ۲ مشاهده و رسم کنید.



بخش دوم:

شكل زير مدار ساده اى از مدولاسيون Pulse Duration Modulation PDM را نـشان مـى دهد.

الف) طرز كار مدار را توضيح داده و حدود مجاز تغييرات سيگنال ورودى را مشخص كنيد.

ب) مدار را طوری طرح نمائید کا فرکانس نوسان ساز برابر 200HZ باشد.

ج) مدار را ببندید و یک موج سینوسی با فرکانس حدود 20HZ و دامنه در حد مجاز(تعیین شده در قسمت الف) به ورودی آن اعمال کنید. شکل موج نقطه A، ورودی و خروجی را مشاهده و دقیقاً رسم کنید.

آزمایش دهم مدولاسیون پالس

بخش اول:

الف – شکل زیر مداری جهت انجام مدولاسیون PAM می باشد. طرز کار مدار را شـرح دهیـد و حدود مجاز تغییرات سیگنال ورودی را مشخص کنید.

ب – با فرض اینکه پهنای باند سیگنال ورودی Hz ، V_i باشد و بخواهیم اطلاعات ورودی را توسط سیگنال PAM مجدداً بازسازی کنیم. فرکانس نوسان ساز را تعیین کرده و مدار را به طور کامل طراحی نمایید.

ج- مدار خود را مورد آزمایش قرار داده وشکل موج های نقاط B, A ورودی و خروجی را مشاهده و دقیقاً رسم کنید. (ورودی سیگنالی سینوسی با فرکانس 0.1 فرکانس نقطه B و دامنه تعیین شده در قسمت الف در نظر بگیرید).

د- به کمک مدار فوق توضیح دهید که چگونه می توان چند سیگنال را مدولاسیون PAM نمود. به طوری که توسط یک خط قابل انتقال باشند.

آزمایش نهم نوسان سازی به کمک UJT

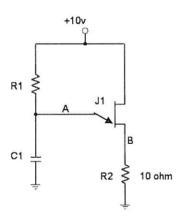
بخش اول:

مدار زیر یک نوسان کننده به کمک المان UJT می باشد. میدانیم که UJT یک المان با مقاومت منفی می باشد.

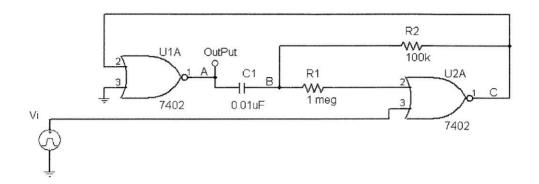
الف) طرز كار مدار را توضيح دهيد. آيا مقاومت R ميتواند هر مقدارى داشته باشد؟

ب) مدار را طوری طرح کنید که فرکانس نوسان برابر 200HZ باشد.

ج) مدار را بسته و شکل موج نقاط A، B را رسم نمایید. فرکانس نوسان را نیز اندازه گیری کنید.



ب – مدار را ببندید فرکانس نوسان و شکل موج های نقاط A و B و C را رسم کنیـد. آیـا مـی توانید رابطه ای بین فرکانس نوسان و مقادیر المانهای مدار را پیدا کنید؟



آزمایش هشتم

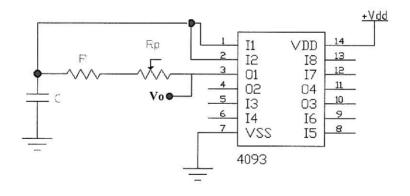
تولید یالس ساعت به کمک گیت های منطقی

بخش اول:

آی سی 4093 دارای چهار عدد اشمیت تریگر NAND است. مشخصات و مدار داخلی ایـن آی سی را از datasheet آن استخراج کنید.

الف - منحنی هیسترزیس اشمیت تریگرهای این آی سی را برای تغذیه های ۵ و ۱۰ ولت از طریق آزمایش بدست آورید.

ب – به کمک نتایج قسمت قبل مقادیر خازن و مقاومت مدار زیر چنان محاسبه کنیـد کـه در هـر حالت فرکانس نوسان در محدوده زیر تغییر کند. $1KHz \le f \le 10KHz$



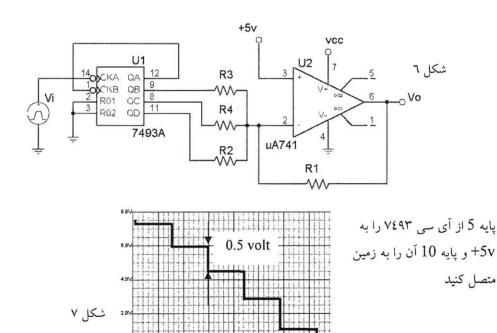
بخش دوم:

الف – شکل زیر مدار مولد پالس ساعت کنترل شونده را نشان می دهد. طرز کار مدار را توضیح دهید(نیاز به datasheet آی سی ۷٤۰۲ دارید). علت وجود مقاومت $M\Omega$ ۱ چیست؟ چگونه می توان نوسان مدار را کنترل کرد؟

ج – مدار شکل بالا را ببندید. قطار پالس مربعی با دامنه ۱۰ ولت و فرکانس C_2 به ورودی آن اعمال کنید. نتایج به دست آمده را با تئوری مقایسه و در صورت عدم تطابق خازن C_2 را چنان تغییر دهید که نتیجه مطلوب بدست آید. علت اختلاف را شرح داده و شکل موج خروجی را رسم نمایید. (Vdd = 10v)

بخش سوم:

الف – شکل زیر یک مدار مولد موج پله ای می باشد. طرز کار مدار را تـشریح کنیـد و مقـادیر مقاومت ها را چنان بیابید که شکل ۷ در خروجی ظاهر گردد.



ب – مدار را با اعمال ورودی با فرکانس KHz ۱ و دامنه ۵ ولت مورد آزمایش قرار دهیـد. شـکل موج خروجی را رسم کنید و نتایج را با تئوری مقایسه نمایید.

ج – افزایش فرکانس چه تغییری در خروجی باعث می شود و تا چه فرکانسی مدار به صورت مطلوب کار می کند؟ ب – مدار بالا را ببندید و با اعمال پالس ورودی با فرکانس تکرار 500 و دامنه ۱۰-۱ ولت مدار را مورد آزمایش قرار داده شکل موج های نقاط A و B را رسم کنید. نتایج آزمایش را با آنچه از تئوری انتظار دارید مقایسه کنید.

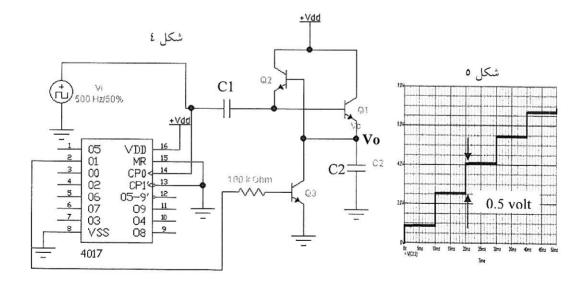
ج — چه تغییراتی در مدار بالا داده شود تا شکل π در نقطه A ظاهر گردد. تغییرات پیشنهادی را اعمال کرده و نتیجه آزمایش را گزارش نمایید.

بخش دوم:

همان طوری که ملاحظه نمودید نقص مدار گذشته در عدم تساوی پرش پله ها می باشد. که در دو مدار بعدی تصحیح می گردد.

الف - نحوه کار مدار موج پله ای زیر را به طور کامل توضیح دهید نقش هریک از ترانزیستورها را توضیح دهید.

ب – مقادیر خازن ها را به نحوی تعیین کنید تا شکل ۵ در خروجی ${
m V}_{
m o}$ ظاهر گردد.

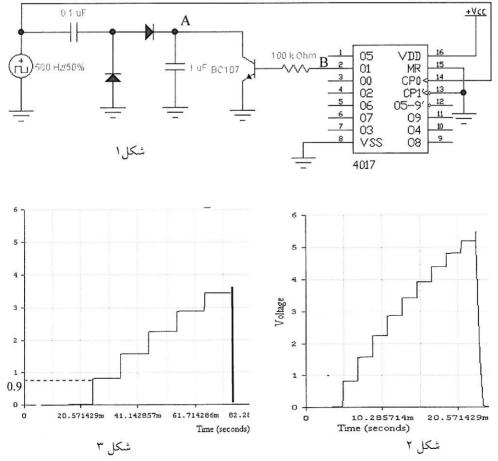


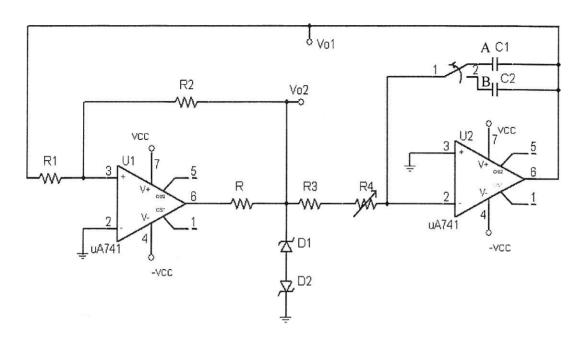
آزمایش هفتم مولد های موج پله ای

بخش اول:

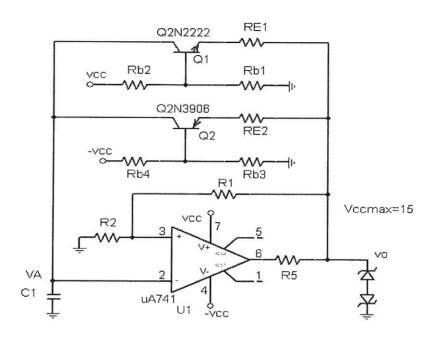
الف - مدار شکل زیر یک مولد موج پله ای به کمک آی سی شمارنده 4017 را نـشان مـی دهـد. ترانزیستور Q به منظور تخلیه خازن C_2 در انتهای پله به کار رفته است. طرز کار مدار را مختصراً توضیح دهید (datasheet این آی سی را مطالعه و در گزارش لحاظ کنید)..

رابطه میزان پرش خازن C_2 با سایر پارامترهای مدار به دست آورده و خازن C_2 را چنان حساب کنید که در نقطه A موج پله ای شکل ۲ حاصل گردد. (VCC=10v)





P ببرید و با تغییرات P ببرید یکبار سوئیچ را در وضعیت P و بار دیگر در وضعیت P ببرید و با تغییرات پتانسیومتر حداقل و حداکثر فرکانس نوسان را در هر حالت به دست آورده و با مقادیر مورد انتظار مقایسه کنید. شکل موج های P و P را مشاهده کنید. طرز کار مدار را توضیح دهید.



ب – مدار فوق را ببندید. شکل موج های V_{α} و V_{α} را مشاهده و رسم کنید. نتایج آزمایش و تئوری را مقایسه کنید.

بخش سوم:

الف – مدار زیر را چنان طرح کنید تا بتوان با گذاشتن سوئیچ در حالت A و بـا تغییـر پتانـسیومتر فرکانس نوسان را بین ۱۰ Hz تا ۱۰۰ تغییر داد. همچنین بـا گذاشـتن سـوئیچ در وضـعیت B پتانسیومتر فرکانس خروجی را بین ۲۰۰ Hz تا KHz ا تغییر داد.

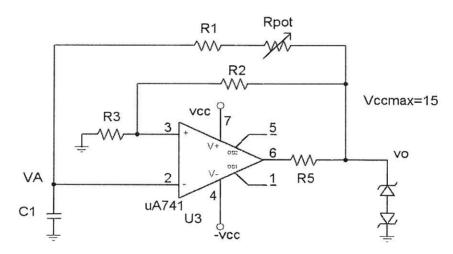
دامنه نوسان مثلثی $V_{o_{\mathrm{l}}}$ را یک ولت درنظر بگیرید.

آزمایش ششم بررسی نوسان سازهای مربعی - مثلثی

بخش اول:

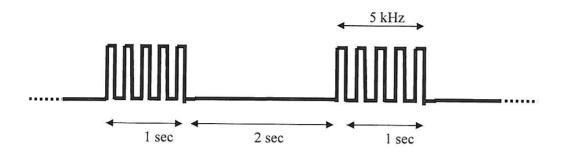
الف - مدار زیر را چنان طرح کنید که خروجی آن بین \pm 0/٤ ولت نوسان نموده و فرکانس نوســـان +1 با تغییر پتانسیومتر در محدوده +2 کا +3 فابل تنظیم باشد.

 V_A و V_A و مدار را ببندید شکل موج خروجی V_a و V_A و مشاهده و رسم کنید. آیا با تغییر پتانسیومتر فرکانس نوسان در محدوده موردنظر تغییر می کند؟ طرز کار مدار را توضیح دهید.



بخش دوم:

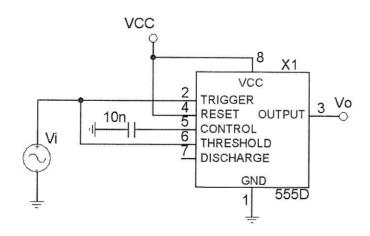
الف - مدار زیر را چنان طرح کنید تا خروجی V_{o_1} دامنه ای بین \pm 0/2 ولت داشته باشد و فرکانس نوسان آن \pm 1 و دامنه نوسان مثلثی \pm 2 ولت باشد.



ب - مدار طراحی شده را در آزمایشگاه ببندید. آیا نتیجه مورد نظر حاصل گردیده است؟ درباره طرز کار مدار توضیح دهید.

بخش چهارم:

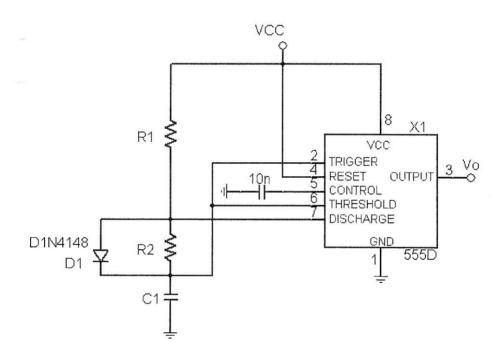
الف) مدار زیر بعنوان یک اشمیت تریگر مورد استفاده قرار می گیرد. با بستن مدار و اعمال یک سینوسی با فرکانس KHz و با تغیراتی بین صفر تا VCC، مشخصه Vo-Vi مدار رارسم کنید. ب) چگونه می توان UTP و UTP اشمیت تریگر فوق راتغییر داد؟ توضیح دهید.



ج - فرکانس پالسهای تریگر ورودی را به kHz ه افزایش داده و بند ب را تکرار کنید. علت مشاهدات خود را توضیح دهید.

بخش دوم:

الف – مدار زیر را به نحوی طرح نمایید تا فرکانس مربعی خروجی ۱۰ KHz و duty cycle آن ۲۵٪ باشد.



ب – مدار را ببندید و با مشاهده و رسم خروجی به همراه ولتاژ پایه های ۲ و ۷ نحوه کار مـدار را توضیح دهید. مقایسه ای بین نتایج آزمایش و آنچه از تئوری انتظار دارید انجام دهید.

بخش سوم:

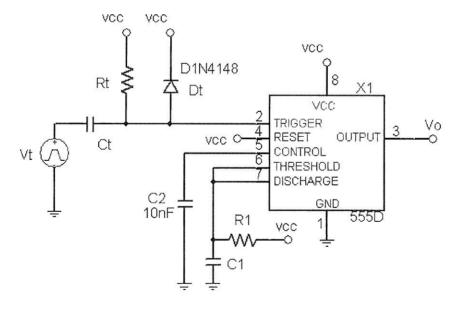
الف – به کمک دو عدد آی سی 555 مداری طرح نمایید تا شکل موج زیر را حاصل نمایید.

آزمایش پنجم بررسی آی سی تایمر 555

بخش اول:

الف – مقادیر المانهای مدار زیر را چنان انتخاب کنید تـا زمـان تـأخیر منواسـتابل msec ا باشـد. مقادیر مقاومت و خازن مشتق گیر بر اساس ماکزیمم فرکانس تریگر که KHz ه درنظر می گیرید، طرح نمایید. حداقل دامنه پالسهای تریگر چقدر باید باشد؟

نقش دیود در مدار مشتق گیر چیست؟



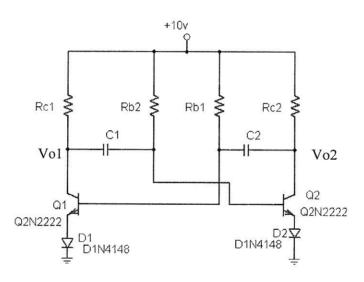
ب – مدار طرح شده را ببندید و با اعمال پالسهای تریگری که از یک منبع مربعی با فرکانس ۲۰۰ می آید شکل موج خروجی و پایه های ٦ و ٢ را در کنار پالسهای تریگر ورودی مشاهده و رسم کنید. طرز کار مدار را توضیح دهید. زمان تأخیر به دست آورده را با مقدار مورد انتظار مقایسه نمایید.

ج – فرکانس منبع تریگر را افزایش دهید از چه فرکانسی به بعد به ازای تمام پالسهای تریگر ورودی خروجی تغییر حالت پیدا نمی کند؟ چرا؟

فرکانس تریگر را به KHz افزایش داده و شکل موج خروجی را در مقایسه بـا ورودی تریگـر رسم کنید و در رابطه با مشاهدات خود توضیح دهید.

بخش دوم:

الف – مدار زیر را چنان طرح کنید تـا مـوجی مربعـی بـا فرکـانس KHz ٥ و duty cycle ٢٥. الف – مدار زیر د. حاصل گردد.



 V_{o_1} ب V_{o_2} بر مدار را ببندید و با مشاهده و رسم شکل موج های V_{o_1} و V_{o_2} تحقیق کنید آنچه انتظار داشته اید حاصل گردیده است. با مشاهده و رسم ولتاژ بیس ترانزیستورها نحوه کار مدار را مختصراً توضیح دهید.

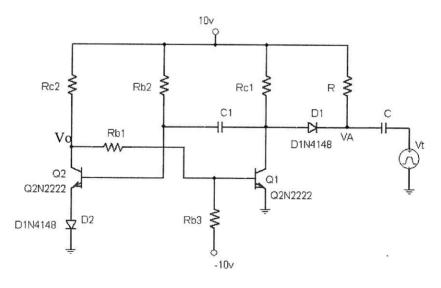
ج – به منظور بهبود rise time در شکل موجهای خروجی چه پیشنهادی داریـد؟ مـدار فـوق را تغییر داده و نتیجه را بررسی کنید و شکل موج های V_{o_1} و V_{o_2} را مجدداً رسم کنید.

آزمایش چِهارم بررسی مولتی ویبراتورها

بخش اول:

الف - مدار منواستابل زیر را چنان طرح کنید که اولاً زمان تأخیر 1 m Sec را ایجاد نمایید. ثانیاً ولتاژ بیس ترانزیستور Q_1 در حالت قطعی 0/0 ولت باشد. ثالثاً اثـر بارگـذاری طبقـه بعـدی بـا امپدانس ورودی کمتر از 0 بر روی مدار اخیر ناچیز باشد.

چه ملاحظاتی در رابطه با انتخاب مقاومت و خازن مشتق گیر باید انجام داد. چنانکه بدانیم حداکثر فرکانس های پالسهای تریگر KHz ۱ می باشد.



vب – مدار را ببینید و با اعمال تریگـر v۲۰۰ لو دامنـه v۷۰ خروجـی را مـشاهده نمـوده و در مقایسه با پالسهای سوزنی v۸ رسم کنید.

ديود D_2 چه نقشي دارد و با برداشتن آن چه اتفاقي مي افتد؟ چرا؟ توضيح دهيد.

