

دانشگاه صنعتی امیرکبیر (پلی تکنیک تهران) دانشکده مدیریت علم و فناوری

گزارش کار پروژه پایانی

خوشه بندی فازی تصویر: یک روش جدید هوش محاسباتی

نگارش رضا اکبری مقدم

استاد دکتر مهدی قطعی

بهمن ماه ۹۹

فهرست

۴	چکیده
۴	مقدمه
٧	الگوريتم FC-PFS
۸	پیاده سازی الگوریتم بر روی مجموعه داده
١٢	نتىجە گىرى

۵.		شكل
۵.		شكل
۵.		شكل
۶.		شكل
۶.		شكل
۶.	۶	شكل
٧.	γ	شكل
۸.		شكل
۸.	٩	شكل
۸.		شكل
۹.,		شكل
۹.		شكل
۹.		شكل
١٠.		شكل
١٠.		شكل
١٠.		شكل
۱٠.		شكل
۱۱.		شكل
۱١.	٢٢	شکل

چکیده

خوشه بندی فازی مخصوصا خوشه بندی فازی C-means یک ابزار مفید برای پردازش الگوهای پیشنهادی از پایگاه داده میباشد. با این وجود کیفیت خوشه بندی این الگوریتم بالا نمیباشد تا زمانی که براساس مجموعه های فازی سنتی، که برای مقابله با محدودیت ها پیشنهاد شده است. این مقاله بهبود دیگری از مجموعه های فازی تصویری در نظر میگیرد که یک تعمیمی از مجموعه فازی سنتی و مجموعه فازی شهودی و ارائه یک الگوریتم جدید به نام FCPFS میباشد.

مقدمه

خوشه بندی فازی به عنوان ابزاری مفید در فرآیندهای شناسایی الگو و کشف دانش در نظر گرفته میشود. FCM یک روش شناخته شده در خوشه بندی فازی است که به عنوان یک ابزار قوی در استخراج قوانین و داده کاوی در نظر گرفته میشود. خواسته های رو به رشد برای بهره برداری از سیستمهای هوشمند و کاملاً خودمختار ، FCM را با چالش بزرگی روبرو کرده است که برای انواع مختلف برنامه هایی مانند تجزیه و تحلیل داده ها ، تشخیص الگو ، تصویر تقسیم بندی ، آنالیز موقعیت یابی گروهی ، تصاویر ماهواره ای و تجزیه و تحلیل مالی مانند آنچه که امروزه دیده می شود استفاده شود. با این وجود ، کیفیت خوشه بندی FCM از آن زمان پیشرفتی نکرده است. انگیزه این مقاله این است که یک روش خوشه بندی فازی جدید طراحی کند که بتواند کیفیت خوشه بندی بهتری نسبت به FCM بدست آورد. تا کنون روش های مختلفی برای بهبود این الگوریتم ارائه شده است. این روشها بر عدم اطمینان مرتبط با دستگاه fuzzifier متمرکز بودند که میزان ابهام FCM را کنترل می کند. حتی اگر کیفیت خوشه بندی آنها از کیفیت بهتری برخوردار باشد ، زمان محاسبات FCM بسیار زیاد است به طوری که محققان ترجیح می دهند FCM را روی مجموعه های فازی شهودی(IFS) گسترش دهند. اخیراً ، (Cuong) مجموعه های فازی تصویری را ارائه داده است (PFS) ، که تعمیم مجموعه های فازی سنتی است و مجموعه های فازی شهودی. مدل های مبتنی بر PFS می توانند در موقعیت هایی که نیاز به نظرات انسان است اعمال شوند و شامل پاسخ های بیشتر از انواع: بله ، ممتنع ، نه است. به طوری که آنها مي توانند نتايج دقيق تري را براي الگوريتم هاي خوشه بندي مستقر در PFS ارائه دهند. در اين بخش به قوانین اساسی FC-PFS را میپردازد:

• طبقه بندی الگوریتمهای خوشه بندی فازی موجود در ادبیات که به ما کمک می کند جریان در حال رشد را درک کنیم و دلایلی که باید از PFS برای خوشه بندی استفاده شود در قسمت ۲٫۱معرفی شده

است. برخی از عملیات اساسی فازی تصویر ، معیارهای فاصله تصویر و روابط فازی تصویر در این بخش نیز ذکر شده است.

- مدل فازی تصویری پیشنهادی برای خوشه بندی و آن راه حل ها در بخش ۲٫۲ ارائه شده است.
 - در بخش ۲٫۳ الگوریتم پیشنهادی FC-PFS شرح داده شده است.

در ادامه مقاله ما به بررسی سایر الگوریتم ها و ادبیات این موضوع نمیپردازیم و مستقیم به سراغ نحوه عملکرد و نتایج این الگوریتم را بررسی میکنیم. بزداک مسئله خوشه بندی فازی را که درجه عضویت یک نقطه داده X_k به خوشه i ام را به وسیله i بررسی میکند. تفاوت های این روش با خوشه بندی سخت در اینجا واضح است که یک نقطه داده ممکن است به خوشه های دیگر بر اساس درجه عضویتش تعلق داشته باشد. اصلاح FCM با معیارهای اندازه گیری جدید کافی نیست و استفاده از برخی پسوندهای FS مانند T2FS و T2FS انتخاب خوبی میباشد. هوانگ و ری پیشنهاد استقرار FCM در T2FS را ارائه میدهد تا محدودیت های عدم اطمینان و تمرکز بر طرف کند.

$$\tilde{A} = \left\{ (x, u, \mu_{\tilde{A}}(x, u)) | \, \forall x \in A, \forall u \subseteq J_X \in [0, 1] \right\}.$$

شكل ا

در شکل ۱ رابطه T2FS را مشاهده میکنید که i یک زیرمجموعه از x ، u در شکل ۱ رابطه u برابر با یک باشد u فاصله u نامیده میشود. همچنین زمانیکه u برابر با یک باشد u فاصله u نامیده میشود. همچنین زمانیکه u برابر با یک باشد u

IFS ، که عناصری را تشکیل می دهد که با ارزش عضویت و عدم عضویت مشخص می شود ، معنی مفیدی برای توصیف آن است زمانی که با داده های مبهم و نامشخص سر و کار داشته باشید.

$$\hat{A} = \left\{ \left\langle x, \mu_{\tilde{A}}(x), \gamma_{\tilde{A}}(x) \right\rangle | x \in X \right\},\,$$

ئىكل ٢

در معادله شکل u r درجه عضویت هر عضو x g v درجه عدم عضویت را نشان میدهد. شاخص فازی شهودی یک عنصر (همچنین شناخته شده است به عنوان درجه تردید) عدم تعین را نشان می دهد که نشان داده شده به عنوان :

$$\pi_{\hat{A}}(x) = 1 - \mu_{\hat{A}}(x) - \gamma_{\hat{A}}(x), \quad \forall x \in X.$$

زمانی که برابر صفر است FS ،IFS را برمیگرداند. درجه تردید را می توان از طریق تابع عضویت توسط اپراتور تولید ارزیابی کرد ،

$$\pi_{\hat{A}}(x) = 1 - \mu_{\hat{A}}(x) - (1 - \mu_{\hat{A}}(x)^{\alpha})^{1/\alpha},$$

شکل کے

که در آن α • ضریب نمایش است.

اخیرا PFS ،cuong را ارائه داده است که یک تعمیم از FS و IFS است. تعریف PFS بیان شده است در زیر:

$$\dot{A} = \left\{ \left\langle x, \mu_{\dot{A}}(x), \eta_{\dot{A}}(x), \gamma_{\dot{A}}(x) \right\rangle | x \in X \right\},\,$$

0 (50

که v درجه مثبت هر عضو v و v درجه خنثی و v درجه منفی را نشان میدهد.

 $\xi A^{\cdot}(x) = 1 - (\mu A^{\cdot}(x) + \eta A^{\cdot}(x) + \gamma A^{\cdot}(x)), \forall x \in X$ درجه ممتنع هر عنصر محاسبه میشود به وسیله IFS سنتی را برمیگرداند.

 μ A $\hat{}$ (x) های شبیه به عملکرد تولید یاگر و با استفاده از معادله شکل $\hat{}$ که به جای ($\hat{}$ $\hat{}$ $\hat{}$ (ukj + $\hat{}$ $\hat{}$ $\hat{}$). $\hat{}$ (ukj + $\hat{}$ $\hat{}$) قرار دادیم تا مقدار درجه امتناع یک عنصر را بیابیم:

$$\xi_{kj} = 1 - (u_{kj} + \eta_{kj}) - (1 - (u_{kj} + \eta_{kj})^{\alpha})^{\frac{1}{\alpha}},$$

الگوريتم FC-PFS

Fuzzy Clustering Method on Picture Fuzzy Sets

- I: Data X whose number of elements (N) in d dimensions; Number of clusters (C); threshold ε ; fuzzifier m; exponent α and the maximal number of iteration $\max Steps > 0$
- O: Matrices u, η , ξ and centers V;

FC-PFS Algorithm:

- 1: t = 0
- 2: $u_{kj}^{(t)} \leftarrow random; \ \eta_{kj}^{(t)} \leftarrow random; \ \xi_{kj}^{(t)} \leftarrow random(k = \overline{1, N}, j = \overline{1, C})$ satisfying constraint (36)
- 3: Repeat
- 4: t = t + 1
- 5: Calculate $V_j^{(t)}$ $(j = \overline{1,C})$ by equation (42)
- 6: Calculate $u_{kj}^{(t)}$ $(k = \overline{1, N}; j = \overline{1, C})$ by equation (40)
- 7: Calculate $\eta_{kj}^{(i)}$ $(k = \overline{1, N}; j = \overline{1, C})$ by equation (41)
- 8: Calculate $\xi_{kj}^{(t)}$ $(k = \overline{1, N}; j = \overline{1, C})$ by equation (39)
- 9: Until $\left\|u^{(t)}-u^{(t-1)}\right\|+\left\|\eta^{(t)}-\eta^{(t-1)}\right\|+\left\|\xi^{(t)}-\xi^{(t-1)}\right\|\leq \varepsilon$ or $t>\max Steps$

شكل ٧

مجموعه داده های سایت UCI مانند iris,wine,wdbc,glass,heart,cmc در این گزارش استفاده شده است. که شکل ۸ گزارشی از این مجموعه داده ها میباشد.

Dataset	No. of elements	No. of attributes	No. of classes	Elements in each classes
IRIS	150	4	3	(50, 50, 50)
WINE	178	13	3	(59, 71, 48)
WDBC	569	30	2	(212, 357)
GLASS	214	9	6	(70, 76, 17, 13, 9, 29)
IONOSPHERE	351	34	2	(126, 225)
HABERMAN	306	3	2	(225, 81)
HEART	270	13	2	(150, 120)
CMC	1473	9	3	(415, 227, 831)

شكل ٨

همچنین در این گزارش از معیارهای (mean accuracy(MA)، معیارهای Rand Index، Davies-Bouldin(DB)، mean accuracy

پیاده سازی الگوریتم بر روی مجموعه داده

در این قسمت به بررسی الگوریتم بر روی مجموعه داده Haberman میپردازیم که دارای $^{\circ}$ ویژگی سن، سال عمل بیمار، تعداد گره های مثبت شناسایی شده، وضعیت بقا. در این قسمت N=306 و $^{\circ}$ و $^{\circ}$ میباشد. مقادیر اولیه مثبت حالت های خنثی و امتناع ماتریس های $^{\circ}$ میباشد به صورت زیر تنظیم شده است:

```
([0.32342 , 0.14869 , 0.368887]

,[0.332441 , 0.133411 , 0.32217]

...

,[0.3470441 , 0.16581 , 0.34774];

u(0) شكل 1-مقدار ([0.45558 , 0.39744 , 0.559987]

,[0.44841 , 0.366411 , 0.501217]

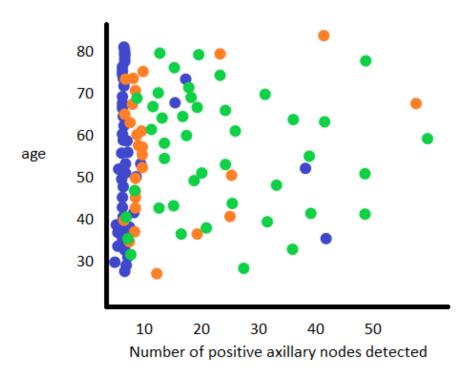
...

,[0.412441 , 0.301181 , 0.514001];
```

```
([0.223558 , 0.10224 , 0.411987]
,[0.21841 , 0.12001 , 0.416901]
...
,[0.215541 , 0.11451 , 0.47811])
```

پراکندگی این نقاط براساس این تنظیمات براساس شکل ۱۳ میباشد. که براساس مرحله پنجم الگوریتم -FC مراکز خوشه به صورت شکل زیر میباشد:

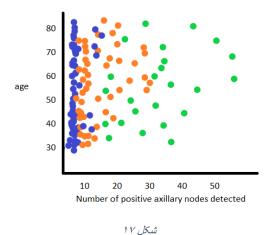
```
([5.4095 , 3.1004 , 2.30487 , 1.658412]
,[5.9149 , 3.4102 , 2.4901 , 1.7861]
,[5.47201 , 3.45714 , 2.3474 , 1.58744])
```



شکل ۱۳ مثبت خنثی و امتناع جدید میپردازیم: حال به بررسی مقادیر مثبت خنثی و

```
([0.37899 , 0.14588 , 0.34110]
,[0.33949 , 0.112202 , 0.312001]
...
,[0.39881 , 0.11104 , 0.34558])
u(1)^{-1}: U^{(1)}
([0.4995 , 0.3204 , 0.58887]
,[0.42149 , 0.34402 , 0.5001]
...
,[0.40101 , 0.31414 , 0.57414])
η(1)^{-1}: U^{(1)}
([0.2015 , 0.11104 , 0.42001]
,[0.2799 , 0.11002 , 0.419929]
...
,[0.25552 , 0.1005031 , 0.497474])
```

پراکندگی اولین مرحله تکرار در شکل ۱۷ نمایش داده شده است.



شکل 17 - (1)

به همین ترتیب محاسبات ادامه پیدا میکنند تا زمانی که شرط توقف اعمال شود.

```
([0.3095 , 0.1004 , 0.30487]
 ,[0.37949 , 0.10102 , 0.39901]
 ,[0.31201 , 0.18714 , 0.314414])
                   سکل ۱۸ - u*
  ([0.46015 , 0.39104 , 0.5901]
   ,[0.49949 , 0.36002 , 0.501929]
   ,[0.40121 , 0.3155031 , 0.51474])
                   شکل ۱۹-*۳
   ([0.20101 , 0.19804 , 0.42702]
    ,[0.27821 , 0.11092 , 0.410529]
   ,[0.2182 , 0.181031 , 0.47974])
                  شکل ۲۰۔ *غ
          همچنین مراکز نهایی خوشه بندی در ماتریس زیر نمایش داده شده است:
([5.88875 , 3.7804 , 2.95117 , 1.65612]
,[5.3349 , 3.6252 , 2.669901 , 1.7661]
,[5.33251 , 3.425614 , 2.3664 , 1.58844])
                    شکل ۲۱
                   20
                       30
                          40
                              50
               Number of positive axillary nodes detected
```

شکل ۲۲

در جدول زیر نیز به بررسی و ارزیابی خوشه بندی بر روی این مجموعه داده پرداخته ایم.

DB	Rand Index	MA	معيار
			الگوريتم
۲.٧	49.5	٨٠	FC-PFS
٣.۴	۴۸.۹	۶۰	FCM
۲.۶	49.1	۵۵	IFCM
۵.۱	۵٠.١	٧۵	KFCM
4.7	49.70	٨٠	KIFCM

از اطلاعات این جدول میتوان دریافت که FC-PFS کیفیت خوشه بندی بهتری نسبت به دیگر الگوریتم ها دارد.

نتيجه گيري

در این مقاله با هدف ارتقا کیفیت خوشه بندی FCM مراحل و تنظیماتی اعمال شد که با ترکیب تعمیم های خوشه بندی فازی کیفیت بهتری نسبت به الگوریتم های مرتبط دیگر ارائه شد. نتایج تجربی انجام شده در مجموعه داده های معیار مخزن یادگیری ماشین UCl این مورد را دوباره تأیید کرده اند واقعیت حتی در مورد مقادیر نمایشگر تغییر کرده و اثربخشی الگوریتم پیشنهادی را نشان داد. به علاوه آثار این مضمون با هدف اصلاح این الگوریتم در محیط های توزیع شده و اعمال آن در برخی از برنامه های پیش بینی شده است مانند پیش بینی سهام و پیش بینی وضع هوا.

منابع

\- https://link.springer.com/article/10.1007/s00500-015-1712-7