



دانشگاه صنعتی شریف

دانشکده مهندسی برق

گزارش کارآموزی گرایش سیستم های دیجیتال

عنوان:

گزارش کار آموزی

نگارش:

رضا رمضان پور

استاد کارآموزی:

دكتر نرجس الهدى محمد زاده

۱۱ شهریور ۱۳۹۸

چکیده:

استارتاپ «وینگ» زیرمجموعه ای از شرکت رایمون است و هدف آن تولید دستگاه های حمل و نقل عمومی و برقی جهت کاهش آلودگی شهر است. این مجموعه تلاش دارد با کنترل کردن دستگاه های آما ای که شرکت های خوب دنیا برای استفاده عمومی ساختند، این بستر را در ایران نیز فراهم آورد تا مردم بتوانند برای جابجایی از آن ها استفاده کنند.

اینکار یک زیر مجموعه از اینترنت اشیاست، به این دلیل که دستگاه در لحظه پیام هایی را برای سرور تحت کنترل ارسال می کند و نیز سرور هم با آن تعامل دارد. اینترنت اشیا، به طور کلی اشاره دارد به بسیاری از چیزها شامل اشیا و وسایل محیط پیرامون که به شبکه اینترنت متصل شده و توسط اپلیکیشن های موجود در تلفن های هوشمند و تبلت قابل کنترل و مدیریت هستند.

در فصل اول به اختصار به توضیح در مورد محیط شرکت خواهم پرداخت و استارتاپ هایی که در آن حضور و فعالیت دارند.

در فصل دوم به توضیح فعالیت خودم در استارتاپ «وینگ» خواهم پرداخت و به بررسی اهمیت کار خود در آن استارتاپ می پردازم و نهایتا در فصل آخر نتیجه گیری خود را از این کارآموزی بیان خواهم کرد.

فهرست

1	فصل اول: آشنایی با شرکت
1	١-١ آشنایی با شرکت
۲	۱-۲ ساختار شرکت
٣	۱ –۳ استارتاپ وینگ
۴	ٔ فصل دوم: فعالیت های انجام شده در کارآموزی
۴	۱-۲ مقدمه
۵	۲-۲ معرفی میکروکنترلر ESP32
٨	۳–۲ توضیح در مورد Platform Io IDE
1 •	ESP IOT Development Framework ۲-۴
11	Over-the-air Programming ۲–۵
١٧	Message Queuing Telemetry Transport ۲-۶
۲۵	٧-٢ پخش صدا
۲۸	MPU9250 ۲-λ
٣٢	٩-٢ كارهاى جانبى
۲	۱-۹-۱ راه اندازی GPS Neo 6m

٣٣	۲-۹-۲ تحقیق در مورد نحوه پیاده سازی webgl بر روی esp8266
۳۴	Tensorflow Lite ۲-۹-۳
,	۲-۱۰ جمع بندی
١	۲ فصل سوم: جمع بندی، نتیجه گیری و پیشنهادها۳۶
,	٣- ٣ جمع بندى
,	۲-۳ نتیجه گیری
•	٣٧هادهاالله ٣٧الله ٣٧الله ٣٢
•	چند عکس از توضیحات پروژه
	مراجع

فهرست شكل ها

1	شکل ۱-۱: تصویری از شرکت[1]
۲	شكل ١-٢: يخچال باينو[2]
٣	شكل ١-٣: اسكوتر برقى وينگ[3]
۶	شکل ۲-۱: گذرگاه های ارتباطی [5]
۶	شكل ٢-٢: ميكروكنترلر ESP32
Υ	شکل ۲–۳: برد اَموزشی
٨	شکل ۲–۴: نماد Platform lo
٩	شکل ۲-۵: سرعت build شدن کد روی IDE های مختلف[6]
١٠	شکل ۲–۶: نماد Espressif
17	شکل ۲-۷: single mode partition[8]
	3rigic mode particion[o] :1-1
١٣	شکل ۲−۱: ota mode partition[8] ا
14	شکل ۲-۸: ota mode partition[8] شکل ۲-۸:
18	شکل ۲-۸: ota mode partition[8]
14	شكل ٢-٨: [8] ota mode partition

۲۱	QoS2 :1	4-7	شكل
۲۲	Hive Broker :\	۵-۲	شكل
۲۲	Eclipse Broker :۱	۶-۲	شكل
۲۲.		٧-٢	شكل
۲٣.	۱: محيط برنامه MQTTBOX	۸-۲	شكل
۲۴.	۱: یافتن certificatecertificate	۹-۲	شكل
۲۵	۲: پارتیشن جدید حافظه فلش	•-٢	شكل
78.	٢: مراحل ويرايش فايل صوتى [12]	1-7	شكل
75	۲: تصویری از فایل صدای ذخیره شده	۲-۲	شكل
۲٧	۲: عکس ماژول امپلی فایر [13]	٣-٢	شكل
۲۸	۲: ویژگی های MPU9250	۴-۲	شكل
۲۹	٢: نشان دادن محور چرخش ها [15]٩	۵-۲	شكل
۳۰	۱MPU9250 :۲	۶-۲	شكل
٣١	۲: ماژول GPS NEO 6m۲	٧-٢	شكل
۳۱	۲: یک مثال از خروجی ماژول GPS [16]۳	۸-۲	شکل
۳۱	۲: نماد Tensorflow Lite	۹-۲	شكل
۳,	۳: استفاده از Tensorflow در گوشی۴	٠-٢	شکل

۱ فصل اول: آشنایی با شرکت رایمون (هاردتک)

۱-۱ معرفی شرکت

این شرکت واقع در ارتش غرب است و دسترسی به آن برای من که در خوابگاه طرشت ۳ سکونت داشتم یک مقدار سخت بود.

البته این شرکت محلی برای اقامت در شب دارد و همچنین تمام نیازها برای زندگی در آنجا را رفع می کند به همین دلیل بنده نیز چند شب در آنجا سکونت داشتم.

این شرکت در باغ بزرگی وابسته به بنیاد برکت واقع است.

در زیر تصویری از این شرکت را مشاهده میکنید:



۱-۱ تصویری از شرک*ت*[1]

۱-۲ ساختار شرکت

در این شرکت استارتاپ ها به دو بخش استارتاپ های نرمافزاری و سختافزاری تقسیم میشوند.

ساختار این استارتاپ ها به این صورت است که یا پروژه از خارج از هاردتک دریافت و آن را انجام میدهند و یا بر اساس نیاز جامعه پروژهای برای خود تعریف میکنند و آن را انجام میدهند.

استارتاپ ها در این مجموعه موظف به حضور ۶۰ ساعت در هفته در این مجموعه و فعالیت خالص در آن هستند. یکی از استارتاپ های موفق این شرکت، استارتاپ باینو هست که کار این مجموعه تولید یخچالهایی برای عرضه مواد غذایی تازه در ادارهها است.

نحوه کار این یخچالها بدینصورت است که با قرار دادن کارت بر روی قسمت کارتخوان قادر به باز کردن در آن خواهید بود و زمانی که در آن بسته شد، پول از حساب شما کسر خواهد شد. نحوه محاسبه مبلغ کسر شده نیز بسیار ساده است، به این صورت که این یخچال به بخشهایی تقسیم شده است که در هر بخش یک ترازو قرار دارد و وقتی یک ماده غذایی از داخل آن برداشته شود به کمک آن ترازوها مبلغ خرید محاسبه می شود.



١-٢ يخڃال باينو[2]

۱-۳ استارتاپ وینگ

بخشی که اینجانب در آن فعالیت می کردم، استارتاپ سختافزاری «وینگ» نام دارد. وظیفه این استارتاپ کنترل کردن اسکوتر برقی به منظور استفاده عمومی افراد و کمک به کاهش استفاده از وسایلی که باعث آلودگی هوا می شوند، است.

اعضای این استارتاپ، شامل آقای شایان شریفی، حسن فراهانی و امیررضا فتحی دانشجویان دانشگاه صنعتی شریف هستند. این استارتاپ در حال انجام دادن تست گیری نهایی است، سپس یک تست گیری عمومی در دانشگاه امیرکبیر خواهد داشت.

سایت این استارتاپ طراحی شده است و هم اکنون به نشانی wingco.ir قابل استفاده است.

عکسی از امیررضا فتحی و اسکوتر این استارتاپ را در زیر میبینید:



۱-۳ اسکوتر برقی وینگ[3]

۲ فصل دوم: فعالیتهای انجامشده در کار آموزی

۲-۱ مقدمه

همانطور که میدانید یکی از معروفترین framework ها درزمینه ی صنعتی، framework یکی از غنی ترین است. بی شک هر استارتاپ نوپایی باید ابتدا کدهای خود را تحت این زبان بنویسد چراکه یکی از غنی ترین community (انجمن) ها را دارد و درزمینه کار با یک میکرو کنترلر، یکی از مهم ترین عوامل داشتن انجمن قوی است که آردینو از این ویژگی برخوردار است.

استارتاپ وینگ نیز از این قاعده مستثنا نیست و امیررضا فتحی که بخش کد زنی سختافزاری این استارتاپ را دارد، کد های این قسمت را به کمک شایان شریفی تحت آردوینو نوشته است.

حال وظیفه من در این استارتاپ پیادهسازی این کاربر روی یک framework جدید است. یکی از دلایل این کار این است که میکرو کنترل مورداستفاده در این استارتاپ، میکرو کنترل ESP32 است که میتواند علاوه بر کار این است که میکرو کنترل مورداستفاده در این استارتاپ، میکرو کنترل معروف آردوینو نیز برنامهنویسی شود، framework اختصاصی خود یعنی framework اختصاصی این میکروکنترلر به دلیل ثبات بالا (stability) در هنگام اجرا است.

در انجام کار با IDE جدیدی برای کد زنی آشنا شدم که به معرفی آن نیز میپردازم.

قابلیتهای خاص این میکروکنترلر که در ادامه به توضیح آن میپردازیم باعث شده است تا بتوانیم آن را از راه دور پروگرام کنیم و این ویژگی بسیار ارزشمندی است و دلیل آن نیز این است که مثلاً اگر مشکلی در کد پیدا شود دیگر نیاز به جمعآوری همه اسکوترها نیست و میتوان از راه دور همه اسکوترها را مجدد پروگرام کرد.

Y-Y معرفي ميكروكنترلر ESP32 [4]

چیپ ESP32 شامل یک پردازنده دو هستهای ۳۲ بیتی است که میتواند با فرکانس ۱۶۰ تا ۲۴۰ مگاهرتز کار کند و البته این پردازنده بسیار کم مصرف یا به اصطلاح ultra low power) است.

این میکرو ۴۸ پایه دارد و حافظه داخلی کوچکی دارد به همین دلیل در داخل ماژول های طراحی شده به همراه این چیپ یک حافظه فلش قراردادند تا بتوان کدهای سنگین تری را نیز پشتیبانی کند. مقدار این حافظه فلش برای ماژولی که ما از آن استفاده می کنیم 4 MB است. برای مقایسه می توان میکروکنترلر ATmega128 را در نظر گرفت که صرفاً 128 KB حافظه برای کد زنی دارد.

این میکروکنترلر همچنین دارای یک ماژول وای فای و بلوتوث داخل خود است که دارای مشخصات زیر هستند:

Wi-Fi: 802.11 b/g/n

Bluetooth: v4.2 BR/EDR and BLE

قابلیتهای داشتن حافظه فلش بالا و وای فای به ما کمک میکند تا بتوانیم این میکروکنترلر را از راه دور پروگرام کنیم و همچنین راه ارتباطی خوبی برای فرستادن پیام به این میکروکنترلر است.

گذرگاههای ارتباطی را در عکس زیر میبینید:

- Peripheral interfaces:
 - + 12-bit SAR ADC up to 18 channels
 - + 2 × 8-bit DACs
 - + 10 × touch sensors
 - + Temperature sensor
 - $+4 \times SPI$
 - $+ 2 \times I^2S$
 - $+ 2 \times I^2C$
 - +3 × UART
 - + SD/SDIO/MMC host
 - + Slave (SDIO/SPI)
 - + Ethernet MAC interface with dedicated DMA and IEEE 1588 support
 - + CAN bus 2.0
 - + IR (TX/RX)
 - + Motor PWM
 - + LED PWM up to 16 channels
 - + Hall effect sensor
 - + Ultra low power analog pre-amplifier

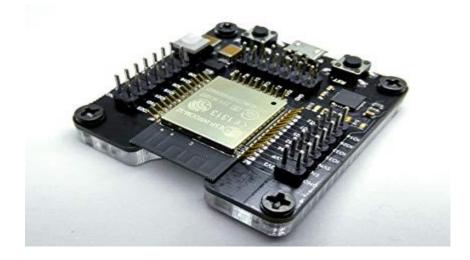
۱-۲ گذرگاههای ارتباطی [5]

عکسی از میکروکنترلر:



۲-۲ میکروکنترلر ESP32

در این کارآموزی برای استفاده از پین های این میکروکنترلر از برد آموزشی زیر استفادهشده است:



۲-۳ برد آموزشی

این میکروکنترلر را می توان با راههای زیر به صورت سریال پروگرام کرد:

۱) دستورات پایتون در محیط Command Prompt مانند زیر:

Esptool.py erase_flash

*همه راهها نیازمند نصب esptool هستند.

۲) استفاده از flash_downloader که توسط خود کمپانی سازنده میکرو ساخته شده است.

۳) استفاده از ide هایی که از این framework پشتیبانی میکنند مانند Eclipse و Platform Io.

۳-۲ توضیح در مورد Platform lo IDE

دلیل استفاده از این ide به دلیل داشتن community فوق العاده قوی و بروز است. طبق تجربه خودم از کاربر روی میکروکنترلر های stm32 و ATmega داشتن یک community قوی یکی از شروط اصلی انتخاب کردن محیطی است که قرار است در آن کد بزنیم.

این IDE به صورت یک افزونه بر روی برنامه Visual Studio Code و یا Atom اجرا می شود.

سازنده این افزونه یک گروه روسی هستند و به نظر رقیبی قدرتمند برای Arduino IDE است.

بشخصه این افزونه را جایگزین محیط Arduino ide می کنم.

نحوه نصب این افزونه نیز بسیار ساده است، ابتدا باید VsCode را نصب کرد، سپس در بخش افزونههای آن، کلمه Platform Io را باید سرچ کرد و بر روی دکمه نصب کلیک کرد.

در زیر عکسی از نماد این افزونه و مشاهده می کنید:



۴-۲ نماد Platform Io

در زیر تصویری از مقایسه سرعت build شدن پروژهها روی یک میکروکنترلر از خانواده esp آورده شده است:

Comparison of ESP8266 Project Build Times

Time to Build Project by IDE	Arduino IDE 1.6.8	PlatformIOIDE 1.1.1	Arduino Eclipse Plugin V3
Entire Project	24s	15s	28s
Single File Changed	8s	3s	3s

Tested Sketch: WiFiWebServer.ino from https://github.com/esp8266/Arduino, core 2.1.0 **Test PC**: Dell OptiPlex 780, Intel Core 2 Duo E8400 @3GHz, 12GB RAM, SSD, Windows 7 x64

۲-۵ سرعت build شدن کد بر روی ide های مختلف[6]

قابل مشاهده است که سرعت در Platform Io بسیار بالاست و این قابل تحسین است.

این افزونه اکنون تقریباً تمامی framework های مورداستفاده در میکروکنترلرها را پشتیبانی میکند و هرروزه شاهد بهروزرسانی برای این افزونه هستیم.

ESP lot Development Framework F-**T**

همانطور که در مقدمه گفته شد، از Espressif ،framework برای کد زنی روی ESP32 استفادهشده است. انتخاب کردن این framework در ابتدا صرفاً یک چالش بود و انتظار از من اینطور بود که در انتها بتوانم مزیت و یا عیب این framework را پیدا کنم و طبق مشاهدات من این framework در مقابل Arduino چیزی کم ندارد و حتی documentation غنی تر و کاربردی تری دارد.

بعید است که بخواهید یک عملی را با EPS32 انجام دهید ولی مثالی از آن را روی اینترنت پیدا نکنید و این مزیت بسیار بزرگی است.

البته همه این مثالها نیاز به تغییر دارند زیرا این framework برای Platform lo با اندکی تغییر عرضهشده است و باید کدها را اندکی تغییر داد.



8-۲ نماد Espressif

Over-the-air programming ∆-۲

OTA به این معناست که شما می توانید دستگاهتان را از راه دور پروگرام کنید و این قابلیت بزرگی است اگر تعداد دستگاهها بالا باشند و هرکدام در نقطهای از شهر باشند، این مزیت بیش از پیش به چشم می خورد.

البته این قابلیت زمانی قابلاستفاده خواهد بود که میکروکنترلر همراه با یک ماژول wifi عرضه شود که این در مورد ESP32 صدق می کند و نیز ویژگی مهمتری که داشتن حافظه فلش بالاست، زیرا زمانی که دیتای برنامه جدید برای میکروکنترلر ارسال می شود باید علاوه برداشتن حافظه برای برنامه قبلی، برنامه جدید را نیز بتواند بر روی فلش ذخیره کند و در انتهای بارگذاری، میکرو را با برنامه جدید لود کند. ما این کار را برای دو حالت انجام می دهیم، زمانی که میکروکنترلر به یک Access point متصل است و خودش دنبال دیتای جدید می گردد و زمانی که یک میکروکنترلر به یک Access point خود ESP32 متصل است و این دو حالت را باهم مقایسه می کنیم و مزیتها و معایب آنها را بیان می کنیم.

برای دسترسی تمیزتر به حافظه فلش، قابلیت partition بندی برای این میکروکنترلر ها تعریفشده است. برخلاف سایر میکروکنترلر ها که شاید این کار بسیار سخت به نظر برسد در این framework کار بسیار راحتی است.

حالا با دو مد از این میکروکنترلر آشنا میشویم:

مد اول: حالت single app

اکثر برنامههایی که بر روی این میکروکنترلر پیادهسازی میشوند و نیاز به ota ندارند، باید در این مد patition بندی شوند.

```
# Espressif ESP32 Partition Table
# Name, Type, SubType, Offset, Size, Flags
nvs, data, nvs, 0x9000, 0x6000,
phy_init, data, phy, 0xf000, 0x1000,
factory, app, factory, 0x10000, 1M,
```

single mode partition[8] Y-Y

همان طور که در بالا مشاهده می کنید MB حافظه برای بارگذاری کد در بخش factory در نظر گرفته شده است.

این partition به صورت یک فایل csv تشکیل می شود و به صورت دستی می توان آن را modify کرد.

معمولاً بر اساس برنامه و پروژه ای که قرار است بر روی آن انجام شود، این partition تغییر می کند.

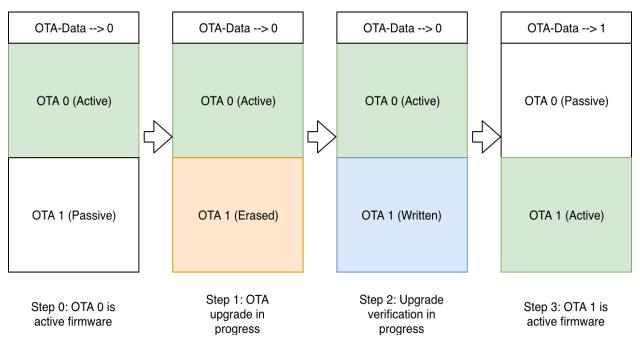
مد دوم: حالت ota یا two apps

اگر بخواهیم قابلیت ota را در این میکروکنترلر استفاده کنیم باید partition بندی بهصورت زیر باشد.

```
# Espressif ESP32 Partition Table
        Type, SubType, Offset, Size, Flags
        data, nvs,
                     0x9000, 0x4000,
otadata, data, ota,
                     0xd000, 0x2000,
phy_init, data, phy,
                     0xf000, 0x1000,
factory, 0,
                      0x10000, 1M,
              0,
        0, ota_0, 0x110000, 1M,
ota_0,
              ota 1, 0x210000, 1M,
ota 1,
        0,
```

ota mode partition[8] λ-۲

همانطور که در تصویر بالا دیده می شود مانند حالت single app یک بخش factory برای کد اولیه در نظر گرفته شده است. حال دو بخش جدید به نامهای ota_0 و ota_1 میبینیم، این دو بخش ازاین قرار هستند که زمانی که برنامه از روی factory در حال اجراشدن باشد، دیتای جدید بارگذاری شده بر روی ota_0 نوشته می شود و در انتهای دانلود شدن دیتا، برنامه از روی این بخش اجرا می شود، در ادامه با دریافت دیتای جدید، دیتای بر روی ota_1 ذخیره می شود و بعد دانلود شدن کامل، دستگاه با دیتای دانلود شده روی این بخش اجرا می شود و از این به بعد هر دیتای جدیدی که به میکروکنترلر ارسال شود، میکرو بین دو بخش ota_0 و ota_1 تغییر وضعیت می دهد.



۹-۲ نحوه انجام ota [9]

حال به بررسی دوحالتی که برای پیادهسازی ota در نظر داریم میپردازیم:

حالت اول) اتصال Esp32 به یک Access point

همراه این میکروکنترلر درون اسکوترها یک مودم LTE قرار گرفته است که به شبکه اینترنت متصل است و ما به کمک این مودم می توانیم دیتای جدید را به میکروکنترلر ارسال کنیم.

روش ما به این صورت است که از یک پروتکل انتقال پیام MQTT که در بخش بعد بیشتر به آن میپردازیم، استفاده میکنیم، بدین شکل که با ارسال پیام "CHECK FOR UPDATE"این میکروکنترلر یک فایل JSON را که حاوی دو دیتا است را بارگذاری میکند.

دیتای اول عدد نسخه firmware را نشان میدهد که آخرین باربر روی سرور بارگذاری شده است.

حال داخل کد میکرو نیز یک عدد تحت عنوان firmware ذخیره شده است، میکرو با مقایسه عدد نسخه خود با عدد موجود در فایل json تصمیم به آپدیت می گیرد و قاعدتاً زمانی این عملیات را انجام می دهد که نسخه روی سرور از نسخه خودش بروزتر باشد.

دیتای دوم فایل JSON، لینک دیتای دوم است که در صورت تشخیص آپدیت جدید، دیتا را از این لینک دانلود می کند.

این روش به این دلیل مناسب است که نیاز به چک کردن مداوم سرور توسط میکروکنترلر نیست و صرفاً با دریافت یک پیام این کار را انجام میدهد.

حالت دوم) اتصال به Access point ایجادشده توسط Esp32

در این حالت بر روی Esp32 یک وب سرور بالا میآوریم و یک صفحه html لود می کنیم.

خودم برای این کار در file ،directory یک صفحه html ایجاد کردم و در آنیک ورودی آپلود فایل قراردادم و در ادامه می توان با هر دستگاهی به میکروکنترلر وصل شد و دیتای جدید را برای آن ارسال کرد.

البته مودم تولیدشده توسط esp32 دارای پسورد است و همه نمی توانند به آن دسترسی داشته باشند.

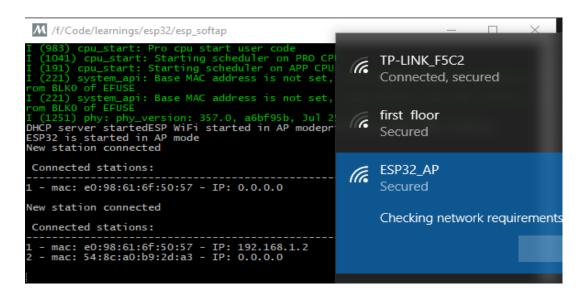
مقایسه این دو حالت:

در حالت اول سرعت دانلود دیتا به دلیل استفاده از مودم LTE بالاتر است و نیز زمانی که بخواهیم دستگاههای زیادی را بهصورت همزمان آپدیت کنیم، این روش بسیار کارآمد است.

در مقابل حالت دوم کندتر از حالت اول است، به این صورت که با انجام آزمایشی زمان بارگذاری فایل ها در دو حالت مختلف اندازه گیری شد و در حالت این زمان حدوداً ۳۰ ثانیه است و در حالت دوم حدود ۱ دقیقه است و این تفاوت بسیار چشم گیر است.

همچنین زمانی که بخواهیم همه دستگاهها را باهم آپدیت کنیم، این روش اصلاً عملی نخواهد بود.

ولی اگر بخواهیم صرفاً یک دستگاه را آپدیت کنیم از این روش میتوان استفاده کرد، من صرفاً به دلیل آموزشی هر دو روش را بر روی این میکرو پیاده کردم.



۲-۱۰ اتصال به ESP32

Message Queuing Telemetry Transport[10] 9-Y

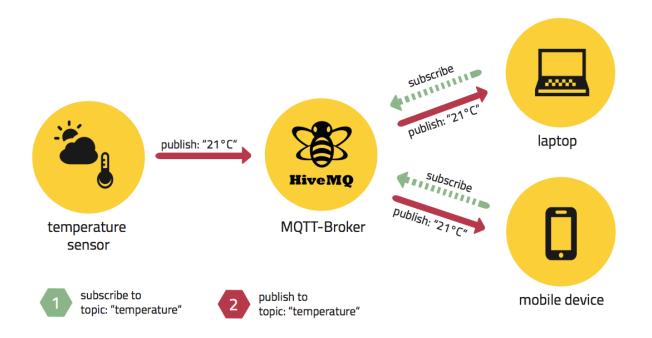
پروتکل MQTT یک پروتکل ساده است که بر روی بستر TCP/IP سوار شده است و انتقال اطلاعات را بر اساس Socket انجام میدهد، هدرهای مورداستفاده در MQTT حجم خیلی کمی دارند و این موضوع باعث کاهش حجم ترافیک در تبادلات شده و همچنین باعث سادگی پروتکل میشود،

با مثالی این پروتکل را واضحتر می کنیم، فرض کنید عضو یک کانال تلگرام هستید، در این صورت مدیر کانال صرفاً یکبار پیام را درون کانال می فرستد و تمامی اعضای آن کانال، آن پیام را دریافت می کنند.

در این پروتکل، مفهومی بنام Broker راداریم، Broker به این صورت عمل می کند که رابطی است بین فرستنده پیام و گیرنده پیام، در مثال قبل کانال تلگرام نقش یک broker را بازی می کرد.

مدیر کانال نقش یک Publisher را به عهده دارد و شمایی که عضو کانال هستید نقش یک Publisher مدیر کانال نقش یک Publisher رادارید. انتقال پیام در این پروتکل به این صورت انجام می شود که یک topic توافقی می شود بین فرستنده و گیرنده، یعنی subscribe یک topic مشخص را subscribe می کند (به حالت subscribe)، حالت اگر یک فردی پیامی را در همان topic به همان publish ،broker کننده ارسال می کند.

اگرچند دستگاه بهطور همزمان یک topic را subscribe کنند و پیامی در آن publish ،topic شود، subscribe شود، broker آن پیام را برای تمامی subscriber ها ارسال می کند.



۱۱-۲ مثالی از ارسال پیام [11]

مفهوم دیگری که در این پروتکل استفاده می شود، مفهومی بنام Quality of Service یا به اختصار Qos است، این مفهوم کمک می کند که بتوانیم نحوه ارسال پیامها را مدیریت کنیم.

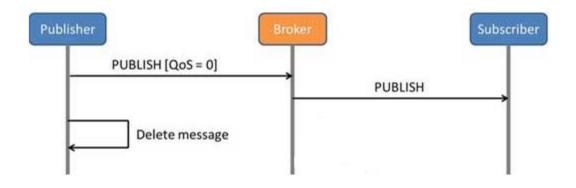
برای مثال فرض کنید بخواهید با سنسور دما، دمای یک مکانی را گزارش کنید و ممکن است دمای آن محیط زیاد مهم نباشد و به دلیل قطع شدن ارتباط از دست بروند و بتوان از آن چشم پوشی کرد.

حال فرض کنید بخواهید دمای کورهای را گزارش کنید، در این حالت تمام دادهها از اهمیت خیلی بالایی برخوردار هستند و از دست رفتن داده می تواند خطرات زیادی به همراه داشته باشد. پس از QoS دیگری در ارسال دادهها استفاده می شود که احتمال از بین رفتن و یا گمشدن اطلاعات در آنها خیلی پایین است.

در زیر سه حالت مختلف QoS را بررسی می کنیم:

QoS Level 0 (الف

Qos Level 0 که بهاختصار Qos می نوشته می شود، ساده ترین حالت برقراری ارتباط با Qos Level 0 ست که نیازی به acknowledgment ندارد، بدین معنی که به این موضوع که پیام شما توسط Broker دریافت شود یا نشود اهمیتی نمی دهد. همین که Ack شبکه TCP را دریافت کند ملاک را بر ارسال پیام می گذارد و پیام را از لیست ارسال حذف می کند. در این روش اگر فرض کنیم کانکشن قطعشده باشد و هنوز اینتراپت آن به دستگاه نرسیده باشد، ممکن است بخشی از داده های ارسالی هیچوقت به broker نرسند. در ارتباطات ساده این روش قابل قبول است چراکه حجم مصرفی داده کمی دارد. من نیز برای شروع از این حالت در پروژه خود استفاده کردم.

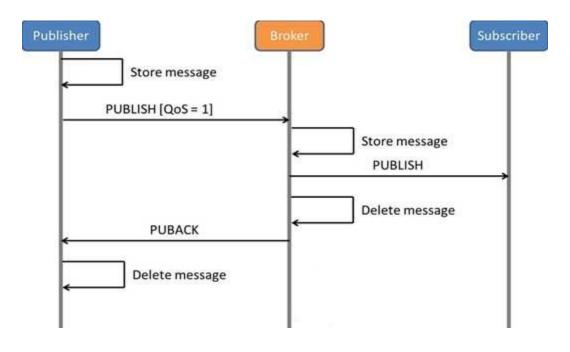


QoS0 17-7

ب) QoS Level 1

در این حالت دستگاه اطمینان حاصل می کند که حداقل یک پیام توسط Broker دریافت شده است.

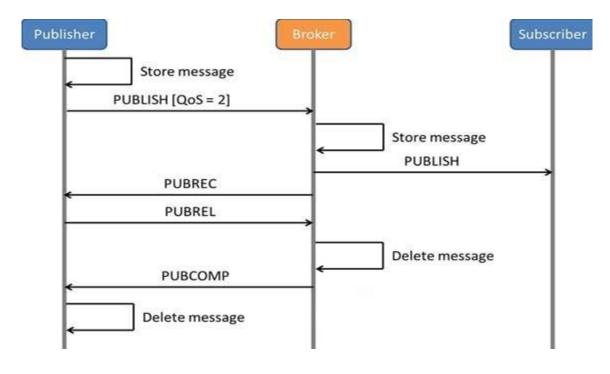
به این صورت که Broker پس از دریافت پیام، یک پیام PUBACK به دستگاه ارسال می کند و دستگاه با دریافت PUBACK می فهمد پیام به Broker رسیده است و پام را از صف ارسال حذف می کند. به هر دلیلی که پیام PUBACK دریافت نشود، برنامه مجدداً بسته را ارسال خواهد کرد و این کار تا زمانی که پیام توسط Broker دریافت شود ادامه خواهد یافت.



QoS1 17-7

پ) QoS Level 2

در این حالت دستگاه ارسال کننده اطمینان حاصل خواهد کرد که پیام تنها یکبار توسط یک subscribe کننده دریافت شده است نه بیشتر. به این طریق در محلهای حساس میشود فهمید که دستگاه پردازنده اطلاعات، دادههای ارسالی را دریافت کرده است. در این روش ترافیک زیادتری بین دستگاه و براکر ردوبدل میشود تا این اطمینان ایجاد شود که دادههای ارسالی فقط یکبار توسط عضوها دریافت میشود و نه تعداد بیشتری.



QoS2 14-7

همان طور که در بالا توضیح دادم broker ها پلهای ارتباطی بین subscriber ها و publisher ها هستند. دسترسی به این Broker ها از طریق URL + PORT) URl) آنها هستند.

Broker های آنلاین و رایگان زیادی وجود دارند که چند نمونه از آنها را نام میبرم:

HiveMQ



Hive Broker ۱۵-۲



Eclipse Broker 19-7



Mosquitto Broker ۱۷-۲

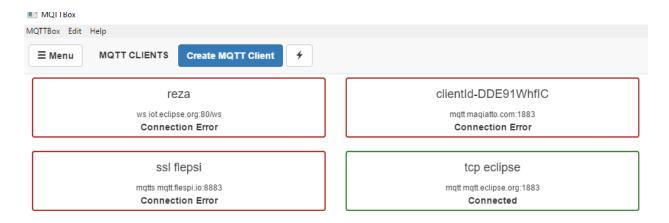
مفهوم دیگری که در MQTT مطرح است، مفهومی تحت عنوان Retain است. اگر پیامی که MQTT می شود دارای این flag باشد، broker همواره اطمینان حاصل پیدا می کند که آخرین پیامی که publish شده است توسط هر subscriber یکبار دریافت خواهد شد.

درواقع این پیام هر باریک subscriber اضافه شود به آن ارسال می شود.

در این پروژه سعی شد که MQTT تحت چهار حالت مختلف زیر پیاده شود:

- Web Socket ()
- Web Socket Secure (7
 - TCP (T
 - SSL (4

در پروژههای بالا اکثراً از Broker رایگان Eclipse استفاده شد و همچنین نرمافزار رایگان Broker



MQTTBOX محيط برنامه

همچنین بهصورت packet دیتای MQTT تحت TCP Connection با میکروکنترلر stm32 ارسال شد.

همچنین می توان با برنامه packet sender ارسال یک دیتای MQTT را مشاهده کرد.

همچنین می توان با نصب کردن نرمافزار Mosquitto بر روی LocalHost یک Broker راهاندازی کرد و پیام ارسال و دریافت کرد.

همچنین برای استفاده از پروتکلهای wss و ssl مجبور به استفاده از ceritificate اختصاصی این broker همچنین برای استفاده از پروتکلهای command Prompt و command Prompt کمک ها هستیم که به منظور دستیابی به آنها می توان از دستورات openssl در pem کمک گرفت و خروجی را تحت عنوان pem. ذخیره و از آن استفاده کرد.

```
C:\Users\Rezaneo7>openssl s_client -host iot.eclipse.org -port 443 -showcerts

CONNECTED(000001D0)

depth=1 C = US, 0 = DigiCert Inc, OU = www.digicert.com, CN = DigiCert SHA2 High Assurance Server CA

verify error:num=20:unable to get local issuer certificate
---

Certificate chain
0 s:/C=CA/ST=Ontario/L=Ottawa/O=Eclipse.org Foundation, Inc./OU=IT/CN=*.eclipse.org
i:/C=US/O=DigiCert Inc/OU=www.digicert.com/CN=DigiCert SHA2 High Assurance Server CA
----BEGIN CERTIFICATE-----

MIIHZjCCBk6gAwIBAgIQBXStleLgQwEVQJT+V/d0SzANBgkqhkiG9w0BAQsFADBw
MQswCQYDVQQGEwJVUzEVMBMGA1UEChMMRGlnaUNlcnQgSW5jMRkwFwYDVQQLExB3
d3cuZGlnaWNlcnQuY29tMS8wLQYDVQQDEyZEaWdpQ2VydCBTSEEyIEhpZ2ggQXNz
dXJhbmNlIFNlcnZlciBDQTAeFw0xNzAxMTcwMDAwMDBaFw0yMDAzMDIxMjAwMDBa
MHwxCzAJBgNvBAYTAkNBMRAwDgyDVQQIEwdPbnRhcmlvMQ8wDQYDVQQHEwZPdHRh
d2ExJTAjBgNvBAOTHEVjbGlwcZUub3JnIEZvdW5kYXRpb24sIEluYy4xCzAJBgNV
BASTAklUMRYwFAYDVQQDDA0qLmVjbGlwcZUub3JnMIIBIjANBgkqhkiG9w0BAQEF
AAOCAQ8AMIIBCgKCAQEAtiSzPmMwlHagBFfAlhE0eoeconPwKS33vmsYP1NOCvU1
Qq/Kp9I/srR/b0Ive+moxideo270VYbafsracMcCurufaganugi dayba73dduBCVCIg6b3JTOQY

ASSURACE ASSU
```

۲-۱۹ یافتن ۱۹-۲

۷-۲ یخش صدا

در این قسمت میخواهیم با ذخیره کردن فایلهای صوتی در داخل حافظه فلش، صدایی را بهعنوان اخطار پخش کنیم.

ابتدا برای این کار نیاز است partition بندی را عوض کنیم و یک حافظه برای صدا در نظر بگیریم.

	Α	В	С	D	E	F	(
1	# Name	Туре	SubType	Offset	Size	Flags	
2	# Note: if	make sur	make sure to change the offset in Kconfig.projbuild				
3	nvs	data	nvs		0x400		
4	otadata	data	ota		0x2000		
5	phy_init	data	phy		0x100	0	
6	factory	арр	factory		1M		
7	ota_0	app	ota_0		1M		
8	ota_1	app	ota_1		1M		
9	storage	data	fat		0x9000		

۲--۲ پارتیشن جدید حافظه فلش

همانطور که در بالا نیز قابلمشاهده است بعد از بخشهای ota، یک بخش 900 KB به نام storage برای ذخیره کردن صدا ایجاد کردهایم. حال صرفاً باید صدایی که در لپ تاپ ذخیره کردیم را به فرمت قابل پخش توسط ESP32 درآوریم.

از نرمافزار Audacity برای تبدیل نرخ فایل صوتی به Mono و تبدیل آن به حالت Mono از حالت Stereo از نرمافزار Stereo

سپس به کمک یک کد پایتون این صدا را به آرایه قابل ذخیره برای ESP32 تبدیل میکنیم.

کلیه مراحل بالا را در تصویر زیر (ذخیره شده در اکنت github خودم) میبینید:

build passing

- The script in tools folder provides an example of generating audio tables from .wav files. just put the .wav file in tools folder and run script
- In this example, the wav file must be in 16k/16bit mono format, you can use audacity for converting.
- . The script will bundle the wav files into a single table named audio_example_file.h. it will be created in tools folder.
- Since the ADC can only play 8-bit data, the script will scale each 16-bit value to a 8-bit value. in function "example_i2s_adc_data_scale"
- The script will covert all signed values into unsigned values because only positive values will be output by the ADC.

*we can use this code to record sound from adc of esp32 and then plat it back by dac. just set these flags "RECORD_IN_FLASH_EN" && "REPLAY_FROM_FLASH_EN"

. first we should convert it to rate 16000, then convert it from stereo to mono

```
const unsigned char audio_table[] = {

0x7e, 0x80, 0x7e, 0x80, 0x80, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x80, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x80, 0x80, 0x80, 0x80, 0x7e,

0x80, 0x80, 0x7e, 0x80, 0x80, 0x80, 0x80, 0x80, 0x80, 0x7e, 0x80, 0x80, 0x7e, 0x80, 0x80, 0x7e, 0x80,

0x80, 0x80, 0x80, 0x80, 0x80, 0x80, 0x80, 0x80, 0x80, 0x80, 0x7e, 0x80, 0x7d, 0x7d, 0x7e, 0x7e,

0x7e, 0x80, 0x7e, 0x7e, 0x80, 0x81, 0x80, 0x80, 0x7e, 0x7e, 0x80, 0x80, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e,

0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x80, 0x80, 0x80, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e,

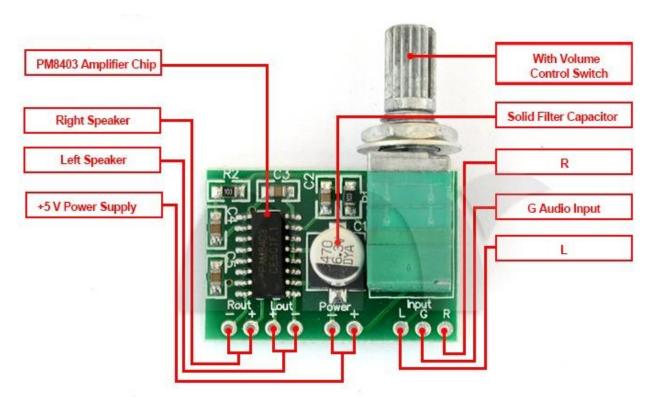
0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x80, 0x80, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e,

0x7e, 0x7d, 0x7e, 0x7d, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x80, 0x80, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e,

0x7e, 0x7d, 0x7e, 0x7d, 0x7e, 0x7d, 0x7e, 0x7e, 0x80, 0x80, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e, 0x7e,
```

۲-۲۲ تصویری از فایل صدای ذخیرهشده

حال این فایل صدا توسط پینهای digital to analog converter به امپلی فایر pam8403 ارسال می شود.



۲-۲۳ عکس ماژول امپلی فایر[13]

البته در این پروژه صرفاً یک خروجی این امپلی فایر استفادهشده است.

MPU9250 [14] λ-۲

این ماژول تقریبا تمام نیازهای شمارا برای ساخت یک سامانه اندازه گیری داخلی یا همان IMU با ۹ درجه

آزادی و ۹ محور فراهم مینماید. دقت بسیار بالا و سیستم پیشرفته پردازش حرکت دیجیتال داخلی (DMP) از

ویژگیهای منحصربهفرد این ماژول میباشد.

در این پروژه صرفاً از ۳ محور شتاب سنج خطی (Accelerator) استفادهشده است. برای راهاندازی ماژول از پروتکل i2c استفادهشده است.

ویژگیهای دیگر این ماژول را در زیر می بینید:

- سنسور جايرو داراي 3 محور با دقت تا 131 LSBs/dps و رنج كامل از ±250, ±500, ±1000 و ±2000dps
 - شتاب سنج دارای 3 محور با رنج کامل قابل برنامه ریزی ±2g, ±4g, ±8g و ±16g
 - قطب نمای 3 محوره با رنج کاملی از ±1200µT
 - بدون اختلال در عملكرد همزمان جايرو ، شتاب سنج و قطب نما
 - جریان کاری جایرو: 3.6mA
- جریان جایرو و شتاب سنج: 3.8mA (توان کامل ، جایرو در همه ی رنج ها و شتاب نج در فرکانس نمونه برداری 1KHZ خواهد بود.)
- جریان کشی استفاده همزمان از چهار سنسور جایرو ، شتاب ، قطب نما و دما : 4.25mA (توان کامل ، جایرو در همه ی رنج ها ،
 شتاب سنج در فرکانس نمونه برداری 1kHz و قطب نما در فرکانس نمونه برداری 8Hz میباشد.)
 - I2C دارای رابط 400KHZ برای مد سریع ارتباط
 - دارای تایم ژنراتور بر روی تراشه با فرکانس ±1%
 - دارای مقاومت یول آپ I2C بر روی برد
 - پین های دارای فاصله ی 0.1 اینچ
 - ابعاد: 25mm در 15mm
 - وزن: 3 گرم

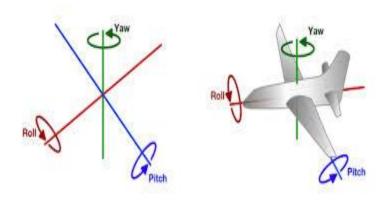
۲-۲۴ ویژگی های MPU9250

معمولاً خروجیهای این ماژول دارای خطای زیادی است، به این منظور از چند نوع فیلتر برای رفع اررور های این ماژول استفاده می کنند که در بین این فیلترها سه فیلتر زیر معروف ترینند:

- Kalman ()
- Madgwick (T
 - Mahony (*

از فیلترهای بالا برای ترکیب ۹ دیتایی که از محورهای مختلف داده می شود، استفاده کرد و به اصطلاح روی دیتاها عمل fusion را انجام داد و میزان چرخش در مقابل سه محور را به دست آورد.

(به دست آوردن pitch,yaw,roll)



۲-۲۵ نشان دادن محور چرخشها[15]

با مقایسههای انجامشده بین این سه فیلتر، Mahony از همه سریعتر است در محاسبات ولی دقت Madgwick از سایرین بالاتر است، به همین دلیل از فیلتر Madgwick استفاده می کنیم.

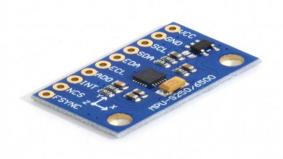
هدف استفاده از این ماژول، پی بردن به جابجاییهایی ناگهانی و جلوگیری از دزدی دستگاه است.

میخواهیم بهوسیله این ماژول میزان جابجایی دستگاه را در دو جهت به دست بیاوریم.

حال چون ما صرفاً شتاب خطی راداریم، باید دو بار از آن انتگرال بگیریم که این به معنای ایجاد خطای بسیار بالاست. پس باید تقریبهای دقیق تری بکار ببریم، از انتگرال ریمان استفاده می کنیم و طول بازه انتگرال گیری را کوچک می گیریم.

مراحل زير را انجام ميدهيم:

- ۱) ابتدا بهمنظور صفر کردن خطای حالت ایستا، از ۲۰۰ داده اول میانگین می گیریم و سپس دادههای
 بعدی را از این میانگین (خطای حالت ایستا) کم می کنیم.
- ۲) حال عملیات خطی سازی در بازههای ms را انجام می دهیم، به این منظور هر ms از این بازه یک داده از mpu می گیریم و در انتها میانگین ۱۰ داده گرفته شده را به عنوان شتاب در آن بازه لحاظ می کنیم. تعداد سمپل هایی که mpu در هر ۱ ثانیه به ما می دهد برابر ۱۰۰۰ عدد است، پس در 100 ms، ما ۱۰۰۰ دیتا خواهیم داشت که از ۹۰ تای آنها استفاده نمی کنیم.
 - ۳) سپس شتابها را از یک فیلتر دیگر می گذرانیم، به این صورت که اگر شتاب پایین تر از یک مقدار مشخص بود، آن را صفر فرض می کنیم.
 - ۴) سپس دو مرحله انتگرال ریمان را اعمال می کنیم.
 - ۵) درصورتی که مجموع جابجایی در دو جهت از ۵ متر بیشتر بود، پیام اخطاری را تحت MQTT ارسال می کنیم.



MPU9250 ۲۶-۲

از این دستگاه در خودروها می توان به منظور تحلیل رفتار رانندگان نیز استفاده کرد.

برای کار با این ماژول باید ابتدا رجیسترهایی را جهت تنظیم آن مقداردهی کرد. برای مثال برای تنظیم کردن Rate دیتا ارسالی، محدوده اندازه گیری شتاب سنج و ...

این رجیسترها در فایلی به نام register map در سایت سازنده این ماژول موجود هستند.

۲-۹ کارهای جانبی

۱) راهاندازی ماژول GPS neo 6m

از این ماژول بهعنوان موقعیتیاب یک دستگاه در خارج از محیطهای بسته استفاده می شود. خطای این ماژول در حدود ۱۰ متر است. دیتاهایی که از این ماژول خوانده می شود تحت زبان خاصی به نام ماژول در حدود ۱۰ متر است. دیتاهایی که از این ماژول خوانده می شود تحت زبان خاصی به نام NMEA هستند که از داخل می توان طول (longitude) و عرض (latitude) جغرافیایی را به دست آورد.



۲۷-۲ ماژول GPS NEO 6m

رابط کاربری این ماژول درگاه سریال (UART) است و Command های خاصی از قبیل PUBX و... میپذیرد.

مثالی از دیتای خروجی این ماژول:

```
GGA - essential fix data which provide 3D location and accuracy data.
 $GPGGA,123519,4807.038,N,01131.000,E,1,08,0.9,545.4,M,46.9,M,,*47
     GGA
                  Global Positioning System Fix Data
                  Fix taken at 12:35:19 UTC
     4807.038,N
                  Latitude 48 deg 07.038' N
     01131.000,E Longitude 11 deg 31.000' E
                  Fix quality: 0 = invalid
                               1 = GPS fix (SPS)
                               2 = DGPS fix
                               3 = PPS fix
                               4 = Real Time Kinematic
                               5 = Float RTK
                               6 = estimated (dead reckoning) (2.3 feature)
                               7 = Manual input mode
                               8 = Simulation mode
     98
                  Number of satellites being tracked
     0.9
                  Horizontal dilution of position
     545.4,M
                  Altitude, Meters, above mean sea level
                  Height of geoid (mean sea level) above WGS84
     46.9,M
                      ellipsoid
     (empty field) time in seconds since last DGPS update
     (empty field) DGPS station ID number
                  the checksum data, always begins with *
```

۲-۲ یک مثال از خروجی ماژول GPS [16]

۲) تحقیق در مورد نحوه پیادهسازی WebGl بر روی ESP8266 [17]

به کمک این راهکار می توان عملیات پیچیده و یا حتی درزمینه ٔ ماشین لرنینگ را از طریق وب بر روی کارت گرافیک اجرا کرد و خروجی را با سرعتبالا بر روی میکرو کنترلر مشاهده کرد. لینک کنفرانس مربوط به این بخش در بخش مراجع قرار داده شده است.

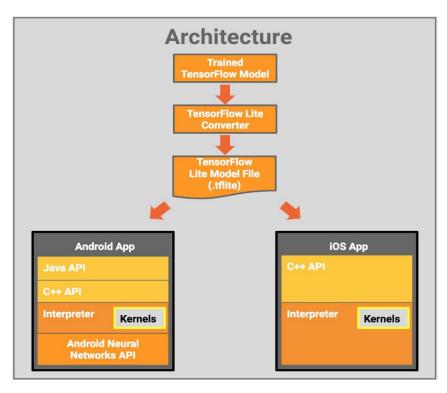
[18] Tensorflow lite (*

این پکیج برای اجرای کدهای ماشین لرنینگ بهصورت basic و کم حجمتر بر روی میکروکنترلر ها ساخته شده است که البته صرفاً دو دستگاه قابلیت پشتیبانی از این ویژگی رادارند.



۲۹-۲ نماد ۲۹-۲

با بهینهسازی این پکیج حتی قادر به استفاده از آن بر روی پردازندههای تلفن همراه نیز هستیم:



۳۰-۲ استفاده از tensorflow بر روی گوشی

۲-۱۰ جمعبندی

در این فصل کارهای انجامشده در طول مدت کارآموزی، اعم از کارهای اصلی برای پروژه کارهای جانبی که شخصاً به علت علاقه و کنجکاوی به سراغ آنها رفتم، آورده شده است.

در هر بخش از پروژه اصلی تلاش شده که تمام حالتهای موجود برای آن ویژگی تست شود و بهترین گزینه برای ادامه پروژه انتخاب شود.

فعالیتهای جانبی نیز به صورتی انتخاب شد که در پروژه بکار بیایند. هر بخش پروژه اصلی بعد از چک شدن در github اینجانب آپلود شده است و پروژه نهایی در دو فاز station و softAP بر روی Azure قرار گرفته است که لینک آن در بخش مراجع قرار خواهد گرفت.

۳ فصل سوم: جمع بندی، نتیجه گیری و پیشنهادها

۳-۱ جمعبندی

در فصل اول به معرفی کلی شرکت و استارتاپی که خودم در آن فعالیت داشتم و محصول این استارتاپ پرداختم و هدف خود را از حضور در این استارتاپ بیان نمودم. لازم است اینجا نیز ذکر کنم که کارگروهی و پایبندی به آن یکی از رازهای موفقیت این استارتاپ بوده است.

اگر تمام اعضای گروه پایبند به Integrity باشند، گروه بههیچوجه شکست نخواهد خورد.

در فصل دوم به کارهای انجامشده توسط این جانب در شرکت پرداختم، معمولاً کارها به این صورت انجام می شد که قسمتی برای هر هفته مشخص می شد و در انتهای هفته جلسهای با دیگر اعضای گروه تشکیل می شد و در آن جلسه من توضیحی در مورد فعالیتها در آن هفته و نتایج آن بیان می کردم.

کارها اکثراً در راستای پروژه خود استارتاپ بود و من نیز جدا از پروژهای که برای این استارتاپ انجام دادم، از تجربیات این گروه نیز بهره میبردم.

۳-۲ نتیجه گیری

در دوره کارآموزی متوجه این موضوع شدم که دنیای IOT، جای پیشرفت بسیار بزرگی دارد، بشخصه جدا از این پروژه یک پروژه دیگر نیز داشتم که مرا با این دنیا آشنا کرد. شاید در انتهای کار ادامه این مسیر را برای آینده خودم جالب نمیدانستم ولی تجربیاتی که در این راه به دست آوردم قطعاً در آینده به من کمک خواهد کرد.

جدا از پروژه، قرار گرفتن در یک محیط منظم کاری برای اولین بار، بسیار جالب و آموزنده بود.

محیط شرکت، محیط جدید و جذابی بود که بسیار من را به فکر ادامه فعالیت با این استارتاپ می انداخت و FPGA و بااینکه در انتها پیشنهاد برای کار در این استارتاپ به من داده شد، با توجه به علاقه به کاربر روی FPGA و دودل بودن بین این دو موضوع (یعنی iot و یا FPGA) این پیشنهاد را نپذیرفتم.

همچنین موارد آورده شده در این گزارش بسیار مهم هستند و در آینده یکی از منابع من برای دوره مطالب آموختهشده در این دوره کارآموزی خواهند بود.

۳-۳ پیشنهادها

طبق تجربه خودم، بهتر است محل کارآموزی یا به محل اقامت دانشجو نزدیک باشد و یا شرایط اسکان را داشته باشد.

بهتر است زمینه انتخاب شده برای دوره کارآموزی مرتبط با علایق دانشجو باشد تا در انتها بتواند نتیجه گیری کلیای در مورد فعالیتهای خود در آینده بکند.

چند عکس از توضیحات پروژه نهایی:

CompleteStation / README.md

ESP32 Platform Io Project

Project's features: OTA, MQTT, Audio, MPU 9250

WIFI MODE: Station

esp-idf documentation : https://github.com/espressif/esp-idf/tree/master/examples 년

/**************** OTA **************/

see this link : http://www.lucadentella.it/en/2018/10/27/esp32-37-ota-via-https/ 년

base code: https://github.com/lucadentella/esp32-tutorial/ ☐

i changed some configs so it can be used in http mode (without certificate)

/************** MQTT ***********/

see this example : https://github.com/espressif/esp-idf/tree/master/examples/protocols/mqtt/tcp 년

i just modified it for platform io.

you can set, your broker by modifying esp_mqtt_client_config_t in mqtt.c .
and you can set your functions in its event handler (mqtt_event_handler_cb)

/****** Audio *********/

The script in tools folder provides an example of generating audio tables from .wav files, just put the .wav file in tools folder and run script

In this example, the wav file must be in 16k/16bit mono format, you can use audacity for converting, audacity: https://www.fosshub.com/Audacity.html/audacity-win-2.3.1.exe

The script will bundle the way files into a single table named audio_example_file.h. it will be created in tools folder.

Since the ADC can only play 8-bit data, the script will scale each 16-bit value to a 8-bit value. in function "example_i2s_adc_data_scale"

The script will covert all signed values into unsigned values because only positive values will be output by the ADC.

we can use this code to record sound from adc of esp32 and then plat it back by dac. just set these flags "RECORD_IN_FLASH_EN" && "REPLAY_FROM_FLASH_EN"

first we should convert it to rate 16000, then convert it from stereo to mono

you should send "Play Audio" to "reza" topic, then you can hear sound.

عکس مربوط به توضیحات نوشته شده در اکنت Azure Microsoft

/************** mpu 9250 **********/

i use madgwick filter for fusion of data.

The Madgwick filter is a glorified Complementary Filter with significant improvements to accuracy without significant markup in computation time.

if you wanna change the code, you should just modify imu_task.c file.

*** important variables ***

- _imu struct holds all the data we need.it will be updated by imu_update function.
- · accelXerror and accelYerror, they hold the average of 200 first samples.
- meanX,meanY, they hold the linearized accelerometer value in 100 ms.
- displacementX, displacementY, they hold the displacement value in their own axis.
- · displacement, it holds the overall displacement.
- · lastaccelX,lastaccelY, they hold the linearized accelerometer value in last 100 ms.

you should send "Imu Task" to "reza" topic to initialize imu's task .

if the device moves more than 5 meter, the "displacement happend!!!" message will be published.

/******** extra notes ***********/

for Secure mqtt connection see this link: https://github.com/rezaneo7/WssMqtt
you should convert your certificate to pem file and save it into src folder
and you should paste line below into platformio.ini:

build_flags = -DCOMPONENT_EMBED_TXTFILES=src/ecli.pem

for erasing flash of esp32, after installing esptool, go to cmd and run command below: esptool.py erase_flash

to change id and password of ap and station mode, in wifi_functions.c change wifi_config_t struct.

you can modify your own partition or you can use built in partitions, see this link: https://docs.platformio.org/en/latest/platforms/espressif32.html 🗈

you can change the link of json file in ota.c change esp_http_client_config_t

you can change monitor_speed in platform.ini

you can change filter from madgwick to mahony by changing USE_MADGWICK in imu.h

مراجع

- [1]https://evand.com/organizations/%D8%B4%D8%AA%D8%A7%D8%A8-
- %D8%AF%D9%87%D9%86%D8%AF%D9%87-%D8%B3%D8%AE%D8%AA-
- %D8%A7%D9%81%D8%B2%D8%A7%D8%B1%DB%8C-
- %D9%87%D8%A7%D8%B1%D8%AF%D8%AA%DA%A9-53246093
- [2] https://www.linkedin.com/company/buynow/
- [3] https://icheezha.ir/%D8%A7%D8%B3%D8%AA%D8%A7%D8%B1%D8%AA%D8%A7%D9%BE-%D9%88%DB%8C%D9%86%DA%AF/
- [4] http://hiradbms.com/fa/news/20271/%D8%A2%D8%B4%D9%86%D8%A7%DB%8C%DB%8C-
- %D8%A8%D8%A7-%D9%BE%D8%A7%DB%8C%D9%87-%D9%87%D8%A7-%D9%88-
- %D8%A7%D9%85%DA%A9%D8%A7%D9%86%D8%A7%D8%AA-
- %D9%85%D8%A7%DA%98%D9%88%D9%84-ESP32
- [5] http://www.iotsharing.com/2017/05/introduction-to-esp32.html
- [6] https://twitter.com/krzychb2/status/719240133430636544/photo/1
- [8] https://docs.espressif.com/projects/esp-idf/en/latest/api-guides/partition-tables.html
- [9] https://docs.espressif.com/projects/esp-jumpstart/en/latest/firmwareupgrade.html
- [10] https://sisoog.com/2018/09/%D9%BE%D8%B1%D9%88%D8%AA%DA%A9%D9%84-mqtt-
- %DA%86%DA%AF%D9%88%D9%86%D9%87-%DA%A9%D8%A7%D8%B1-
- %D9%85%DB%8C%E2%80%8C%DA%A9%D9%86%D8%AF%D8%9F/
- [11] https://www.eclipse.org/community/eclipse_newsletter/2014/october/article2.php
- [12] https://github.com/rezaneo7/pam8403
- [13] http://electrobist.com/product/pam8403-mini-amplifier-5v-with-volume-6w/
- [14] http://thecaferobot.com/store/imu-ahrs-i2c-mpu9250
- [15] https://www.touringmachine.com/Articles/aircraft/6/
- [16] https://www.gpsinformation.org/dale/nmea.htm

- [17] https://www.youtube.com/watch?v=qkDg-Y9iHBA
- [18] https://www.youtube.com/watch?v=5J72iMSQmy8
- [19] https://dev.azure.com/ramazanpoorreza/CompleteStation
- [20] https://dev.azure.com/ramazanpoorreza/Complete(SoftAp_Station)