

# Informe

## Proyecto de Programación Dinámica

Árbol Binario de Búsqueda Optimal  
Algoritmos y Complejidad - 2016

Ricardo Ferro Moreno (85611)

# Ejercicio 1

Se posee un conjunto ordenado de  $n$  claves  $c_1 < c_2 < \dots < c_n$  donde cada clave  $c_i$  está asociada a una cantidad de accesos  $k_i$  de veces. Se desea encontrar un árbol binario de búsqueda optimal, tal que su costo definido como  $\sum_{i=1}^n k_i * (d_i + 1)$  donde  $d_i$  es la profundidad del nodo  $c_i$ , siendo 0 la profundidad para el nodo raíz y 1 más la profundidad de padre para el resto.

Para este problema el enunciado sugiere que para cada subárbol que contiene las claves  $c_i$  a  $c_j$  calcular  $C(i,j)$  el número mínimo de comparaciones para acceder a estos nodos. Podemos pensar en el caso más simple:  $C(i,i)$  (ó  $C(i,j)$  cuando  $i=j$ ), lo que significa que nuestro subconjunto tiene un único nodo, y el costo para acceder al árbol entonces es  $k_i$  (su peso). Luego nos queda ver qué pasa cuando  $i \neq j$ . Si  $j < i$  podríamos suponer que el subárbol no existe (es nulo), y luego su peso es 0. Si  $i < j$  entonces significa que tenemos un árbol de al menos dos nodos, y luego el peso optimal será el menor de los pesos de los posibles árboles que se pueden formar. Para generalizar, supongamos que para cada posible nodo raíz  $r$  que está entre  $i$  y  $j$ , el costo de  $C(i,j)$  es el menor de los pesos. Esto es, el costo optimal del subárbol izquierdo de  $r$  (lo que sería su hijo izquierdo, o los nodos que van desde  $i$  hasta  $r-1$ ), más el costo optimal del subárbol derecho de  $r$  (análogo al hijo izquierdo), más el peso que se obtendría si se usara  $r$  como el nodo raíz del árbol optimal.

La recurrencia quedaría de la siguiente forma:

$$C(i, j) = \begin{cases} 0 & j < i \\ k_i & i = j \\ \min_{i \leq r \leq j} (\text{peso}(i, r, j) + C(i, r-1) + C(r+1, j)) & i < j \end{cases}$$

Donde  $\text{peso}(i, r, j)$  sería el peso mencionado recién, si se usara  $r$  como nodo raíz. Notar que para cualquier nodo  $r$  entre el rango de  $i$  a  $j$ , este peso será siempre el mismo, ya que consistiría en sumarle 1 de profundidad a cada elemento de los

subárboles izquierdo y derecho  $(\sum_{i=1}^{r-1} k_i) + (\sum_{h=r+1}^j k_h) + k_r$ .

Es decir, que peso  $\text{peso}(i, r, j)$  está definido en realidad como la sumatoria

$$\sum_{i=1}^j k_i$$

Notar que  $\text{peso}(i,r,j)$  no depende de quién sea la raíz, sino del peso de los elementos que forman parte de la posible solución optimal, esto es los nodos entre  $i$  y  $j$ .

Un posible algoritmo en pseudocódigo para este problema sería:

Sea  $\text{costo}$  una matriz donde se guardarán los costos optimales de cada subconjunto de árboles, por ejemplo para  $\text{costo}[a][b]$  tendrá el valor optimal para un árbol que contenga los nodos  $c_a < \dots < c_b$ . La solución parte de los subárboles más pequeños (de un único nodo) y luego se van obteniendo los costos optimales para conjuntos de claves de tamaño 2 hasta  $N$ .

Inicio

Inicializar la diagonal de la matriz  $\text{costo}$  con los valores de  $k_i$  para cada  $c_i$   
(Eso abarca los casos bases donde los subárboles tienen un único nodo)

Desde  $\text{cantidad} = 2$  hasta  $N$  (voy agarrando conjuntos de “cantidad” nodos)

Para cada uno de los subconjuntos  $(i,j)$  que tienen  $\text{cantidad}$  de nodos

$\text{Costo}[i,j] = \text{Infinito}$

Obtener  $\text{peso}(i,j)$  (i.e, la sumatoria de los  $k$  desde  $i$  hasta  $j$ )

Para cada posible raíz  $r$  (que está entre  $i$  y  $j$ )

Obtener el costo del árbol si la raíz fuera  $r$

Si el costo es el mínimo, actualizar  $\text{Costo}[i,j]$

$\text{Resultado} = \text{Costo}[1][N]$

Fin

## Ejercicio 2

**Principio de optimalidad:**

Sea  $C_T(i,j) = \sum_{i=1}^n k_i * (d_i + 1)$  el costo de un árbol binario de búsqueda  $T$  para las claves

desde  $i$  hasta  $j$ . Supongamos que tenemos un árbol optimal  $T_{\text{OPT}}$  para las claves de  $i$  hasta  $j$ , con una raíz  $k$ , un subárbol hijo izquierdo  $T_L$  formado por las claves desde  $i$  hasta  $k-1$ , y un subárbol hijo derecho  $T_R$  formado por las claves desde  $k+1$  hasta  $j$ .

Por la definición de la solución, podemos expresar  $C(i,j)$  de  $T_{\text{OPT}}$  como:

$$C_{\text{TOPT}}(i,j) = \text{peso}(i,j) + C_{\text{TL}}(i, k-1) + C_{\text{TR}}(k+1, j)$$

Para demostrar la optimalidad, necesitamos demostrar que los subárboles  $T_L$  y  $T_R$  también son optimales (con mostrar uno de los dos es suficiente, el otro es análogo).

Supongamos que existe un  $T_p$  que tenga menor costo que  $T_L$ , esto es:

$$C_{\text{TP}}(i, k-1) < C_{\text{TL}}(i, k-1)$$

Luego, podemos armar un nuevo árbol  $F$  reemplazando a  $T_L$  por  $T_p$  en  $T_{\text{OPT}}$ .

El costo de  $P$  sería similar al de  $C_{\text{TOPT}}$  reemplazando  $C_{\text{TL}}(i, k-1)$  por  $C_{\text{TP}}(i, k-1)$ .

Como  $C_{TP}(i, k-1) < C_{TL}(i, k-1)$ , entonces  $C_F(i,j) < C_{TOPT}(i,j)$ . Sin embargo esto contradice la suposición inicial, de que  $T_{OPT}$  es un árbol optimal. Por lo tanto, los subárboles contenidos también son optimales. Por lo tanto el problema presenta el principio de optimalidad.

## Ejercicio 3

### Ejemplo de solapamiento de subinstancias:

Supongamos que se desea calcular el costo optimal de un árbol de 4 nodos, esto es  $C(1,4)$ . Luego de las posibles soluciones que existirán, podrían ser:

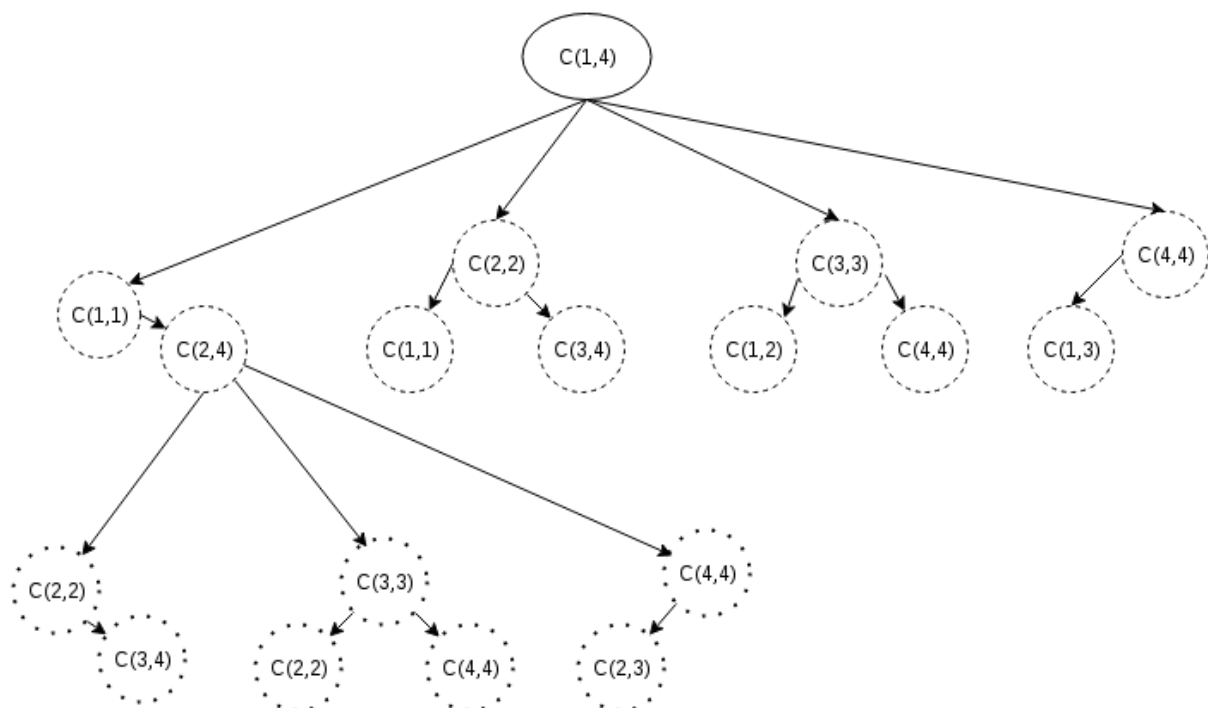
- $C(1,1)$  con hijo derecho  $C(2,4)$ .
- $C(2,2)$  con hijo izquierdo  $C(1,1)$  y derecho  $C(3,4)$ .
- $C(3,3)$  con hijo izquierdo  $C(1,2)$  y derecho  $C(4,4)$ .
- $C(4,4)$  con hijo izquierdo  $C(1,3)$ .

Si la opción fuera la primera, por ejemplo, implicaría calcular  $C(2,4)$ , lo que traería otro conjunto de posibles opciones. Para el subárbol  $C(2,4)$ , podría ser:

- $C(2,2)$  con hijo derecho  $C(3,4)$ .
- $C(3,3)$  con hijo izquierdo  $C(2,2)$  y derecho  $C(4,4)$
- $C(4,4)$  con hijo izquierdo  $C(2,3)$ .

Notar que se repite por ejemplo el cálculo de  $C(2,2)$ ,  $C(3,4)$  y  $C(4,4)$  del paso anterior a éste.

### Visto gráficamente:



Notar cómo las sub instancias  $C(2,2)$ ,  $C(2,3)$ ,  $C(3,3)$  y  $C(4,4)$  se repiten. El árbol lógicamente no se muestra completamente en la imagen por cuestiones de espacio.

## Ejercicio 4

Para la implementación se realizó una pequeña modificación agregando una matriz de raíces para la reconstrucción de la solución. Se puede ver más detalles sobre esta decisión en el Ejercicio 5 donde se muestra la implementación en Java. Como se usaron dos matrices de tamaño  $N \times N$ , el espacio utilizado es de  $O(2n^2)$ , esto equivale a que en espacio es de  $O(n^2)$ . En cuanto al tiempo de ejecución, en el peor de los casos cada uno de los *for* anidados son de  $O(n)$ , por lo tanto el algoritmo para obtener el costo optimal del conjunto de  $n$  claves es de  $O(n^3)$ . La inicialización de la diagonal de la matriz es de  $O(n)$  por lo que asintóticamente no cambia el orden.

A continuación se muestra un análisis del código:

```

public int costoOptimal() {
    for(int i=0; i<n; i++){
        costo[i][i] = k[i];
        raiz[i][i] = i;
    }

    for(int cant=2; cant<=n; cant++){
        for(int i=0; i<=n-cant; i++){
            int j = i+cant-1;
            costo[i][j] = MAXINT;
            int p = peso(i,j);
            for(int r=i; r<=j; r++){
                int costoizq,costoder,cos;
                if (r-1<i)
                    costoizq = 0;
                else
                    costoizq = costo[i][r-1];
                if (r+1>j)
                    costoder = 0;
                else
                    costoder = costo[r+1][j];

                cos = p + costoizq + costoder;

                if(cos < costo[i][j]){
                    costo[i][j] = cos;
                    raiz[i][j] = r;
                }
            }
        }
    }
    return costo[0][n-1];
}

```

Complexity Analysis:

- Initialization loop:  $O(n)$
- Innermost loop:  $O(n)$
- Middle loop:  $O(n)$
- Two nested loops:  $O(n^2)$
- Entire nested structure:  $O(n^3)$

## Ejercicio 5

Para la implementación en Java, además de la matriz de *costo* (de tamaño  $N \times N$ ), se hizo uso de una matriz auxiliar *raiz* (también de tamaño  $N \times N$ ) donde se guardan las raíces de los subárboles optimales. La misma es útil por simplicidad a la hora de reconstruir la solución.

Una aclaración importante es el tema de los índices: En el enunciado habla de claves con índices desde 1 hasta  $N$ , pero por simplicidad, internamente el manejo de matrices es desde 0 hasta  $N-1$ . Lo mismo sucede con la matriz que guarda las raíces de los subárboles optimales, donde las raíces son de la forma índice - 1.

Al momento de reconstruir el árbol binario de búsqueda, notar que el elemento que se guarda es  $r + 1$  para restablecer la notación desde 1 hasta  $N$ .

A continuación se muestra el código fuente de la clase Implementación:

```
public class Implementacion {

    private int n;
    private int[] k;

    // Matriz para ir guardando el costo optimal de cada subarbol
    private int[][] costo;
    // Matriz para ir guardando las raices de cada subarbol optimal
    private int[][] raiz;

    private static final int MAXINT = Integer.MAX_VALUE;

    public Implementacion(int[] k) {
        this.n = k.length;
        this.k = k;
        costo = new int[n][n];
        raiz = new int[n][n];
    }

    // Debe devolver un int con el costo para un árbol binario de búsqueda optimal
    public int costoOptimal() {

        // Completo la matriz diagonal (casos bases).
        // Cuando el arbol tiene un solo nodo C(i,j) cuando i=j
        // entonces el costo es  $K_i * 1$ , es decir el  $K_i$  del nodo.  $C(i,j) = K_i$ 
        // Además la raiz es el nodo mismo.
        for(int i=0; i<n; i++){
            costo[i][i] = k[i];
            raiz[i][i] = i;
        }

        for(int cant=2; cant<=n; cant++){
            for(int i=0; i<=n-cant; i++){
                int j = i+cant-1;
```

```

        costo[i][j] = MAXINT;
        int p = peso(i,j);

        for(int r=i; r<=j; r++){
            // Calculo, cual seria el costo para cada raiz r posible
            // Para ello obtengo el costo de los dos subarboles hijos
            int costoizq,costoder,cos;
            if (r-1<i)
                costoizq = 0;
            else
                costoizq = costo[i][r-1];
            if (r+1>j)
                costoder = 0;
            else
                costoder = costo[r+1][j];
            // peso(i,j) + C[i,r-1] + C[r+1][j]
            cos = p + costoizq + costoder;

            // Si el costo es el minimo, lo guardo (y su raiz)
            if(cos < costo[i][j]){
                costo[i][j] = cos;
                raiz[i][j] = r;
            }
        }
    }
}

return costo[0][n-1];
}

/*
 * Metodo para obtener la sumatoria de los accesos para
 * un subconjunto de nodos C(i,j)
 */
private int peso(int i, int j){
    int suma = 0;
    for(int ind=i; ind<=j; ind++){
        suma += k[ind];
    }
    return suma;
}

/*
 * Metodo para reconstruir el Arbol Optimal.
 * Utiliza la matriz de raices (raiz)
 */
private ArbolBinario reconstruir(int i, int j){
    if (j<i || j>n || i<0 || i>=n){
        return null;
    } else{
        int r = raiz[i][j];
        // Si estoy en raiz[i][i], devuelvo un nodo hoja (con hijos null)
        // Sino, significa que estoy en un nodo interno y necesito seguir
        // reconstruyendo el subarbol izquierdo y derecho
        if (i==j)
            return new ArbolBinario(r+1,null,null);
        else
            return new ArbolBinario(r+1,reconstruir(i,r-1),reconstruir(r+1,j));
    }
}
}

```

```
// Se llama luego de haber invocado a costoOptimal
// Debe devolver un árbol binario optimal representado con la clase ArbolBinario
public ArbolBinario reconstruirSolucion() {
    return reconstruir(0,n-1);
}
}
```