Лекция 8 Снижение размерностей

Габдуллин Р.А., Макаренко В.А.

МГУ им. М.В. Ломоносова

9 марта 2021

Снижение размерности данных

Цель:

 Построить меньшее количество признаков на основе исходных, сохранив при этом максимум информации.

Для чего это нужно:

- Ускоряем процесс обучения/инференса.
- Используем меньше памяти для хранения признаков.
- Боремся с проклятием размерности.
- Боремся с мультиколлинеарностью.
- Можем визуализировать данные.

Метод главных компонент (Principal component analysis)

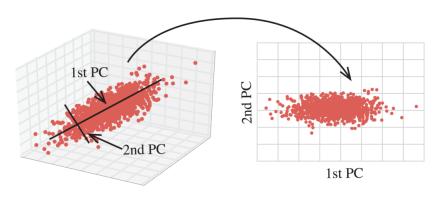


Рис.: Источник: medium.com

Метод главных компонент. Постановка задачи

Исходное признаковое описание объекта $x \in X$:

$$f_1(x), f_2(x), \ldots, f_n(x).$$

Новое признаковое описание объекта $x \in X$:

$$g_1(x), g_2(x), \ldots, g_m(x).$$

Требования:

- m ≤ n.
- $\hat{f}_j(x) = \sum_{k=1}^m g_k(x)u_{j,k}, \quad 1 \leqslant j \leqslant n, \quad x \in X.$
- $\bullet \ \sum_{i=1}^{\ell} \sum_{j=1}^{n} (f_j(x_i) \hat{f}_j(x_i))^2 \to \min_{\{g_k(x_i)\}, \{u_{j,k}\}}$



Метод главных компонент. Постановка задачи

Матрицы признаков (старая и новая):

$$F_{\ell \times n} = \begin{pmatrix} f_1(x_1) & \dots & f_n(x_1) \\ \dots & \dots & \dots \\ f_1(x_\ell) & \dots & f_n(x_\ell) \end{pmatrix}, \quad G_{\ell \times m} = \begin{pmatrix} g_1(x_1) & \dots & g_m(x_1) \\ \dots & \dots & \dots \\ g_1(x_\ell) & \dots & g_m(x_\ell) \end{pmatrix},$$

Матрица линейного преобразования:

$$U_{n\times m} = \begin{pmatrix} u_{1,1} & \dots & u_{1,m} \\ \dots & \dots & \dots \\ u_{n,1} & \dots & u_{n,m} \end{pmatrix}, \quad \hat{F} = GU^{T}.$$

Цель:

$$\sum_{i=1}^{\ell} \sum_{j=1}^{n} (f_j(x_i) - \hat{f}_j(x_i))^2 = \|F - GU^T\|^2 \to \min_{G,U}.$$

Основная теорема метода главных компонент

Теорема

Если $m \leqslant \operatorname{rank} F$, то минимум $\|F - GU^T\|^2$ достигается, когда столбцы U – это собственные векторы матрицы $F^T F$, соответствующие m максимальным собственным значениям $\lambda_1, \ldots, \lambda_m$, а матрица G = FU.

При этом:

- ullet Матрица U ортонормирована: $U^T U = I_m$.
- Матрица G ортогональна: $G^TG = \Lambda = \operatorname{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_m)$.
- $U\Lambda = F^T F U$, $G\Lambda = F F^T G$.
- $||GU^T F||^2 = ||F||^2 \operatorname{tr} \Lambda = \sum_{j=m+1}^n \lambda_j$.

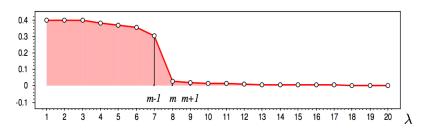


Выбор количества новых признаков

Упорядочиваем с.з. F^TF по убыванию: $\lambda_1\geqslant\lambda_2\geqslant\ldots\geqslant\lambda_n\geqslant0$.

$$E_m = \frac{\|GU^T - F\|^2}{\|F\|^2} = \frac{\lambda_{m+1} + \ldots + \lambda_n}{\lambda_1 + \lambda_2 + \ldots + \lambda_n}.$$

Критерий «крутого склона»: находим m такое, что $E_{m-1}\gg E_m$.



Сингулярное разложение (SVD)

Любая вещественная матрица $\underset{n \times d}{A}$ разложима следующим образом:

$$A = U\Sigma V^T$$
,

где U, V - ортогональные матрицы, $\sum\limits_{n\times d}$ — диагональная матрица.

Рис.: Источник: intoli.com □ > ∢ ₺ > ∢ ₺ > ↓ ₺ > ◊ ९ С

PCA u SVD

Сингулярное разложение:

$$F = VDU^T$$
.

Если взять m=n, то

- $\|GU^T F\| = 0.$
- Представление $\hat{F} = GU^T = F$ точное и совпадает с сингулярным разложением при $G = VD, \Lambda = D^2$:

$$F = GU^T = V\sqrt{\Lambda}U^T; \quad U^TU = I_m; \quad V^TV = I_m$$

ullet Линейное преобразование U работает в обе стороны:

$$F = GU^T$$
, $G = FU$.

Поскольку новые признаки некоррелированы ($G^TG = \Lambda$), преобразование U называется декоррелирующим (или преобразованием Карунена-Лоэва).

Нелинейные методы снижения размерности

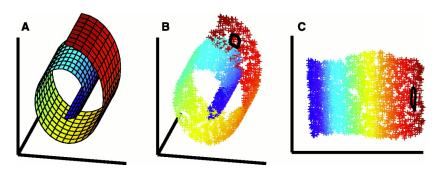


Рис.: Источник: science.sciencemag.org

Multidimensional scaling (MDS)

Цель: при снижении размерности сохранить попарные расстояния $d_{i,j}$ между объектами

Исходное признаковое описание объектов:

$$x_1, x_2, \ldots, x_\ell$$
.

Новое признаковое описание объектов:

$$\widetilde{x}_1, \widetilde{x}_2, \ldots, \widetilde{x}_\ell.$$

Задача оптимизации:

$$\sum_{i< j}^{\ell} (\|\widetilde{x}_i - x_i\| - d_{i,j})^2 \to \min.$$



t-distributed stochastic neighbor embedding (t-SNE)

Условная вероятность соседства двух точек в исходном признаковом пространстве:

$$p_{j|i} = \frac{\exp(-\|x_i - x_j\|^2 / 2\sigma_i^2)}{\sum\limits_{k \neq j} \exp(-\|x_i - x_k\|^2 / 2\sigma_i^2)}.$$

Вероятность в исходном пространстве признаков:

$$p_{i,j}=\frac{p_{i|j}+p_{j|i}}{2\ell}.$$

В новом пространстве:

$$q_{i,j} = \frac{(1 + \|y_i - y_j\|^2)^{-1}}{\sum\limits_{k \neq l} (1 + \|y_k - y_l\|^2)^{-1}}$$

Задача оптимизации:

$$\sum_{i} \mathsf{KL}(P_i||Q_i) = \sum_{i} \sum_{j \neq i} p_{i,j} \log \left(\frac{p_{i,j}}{q_{i,j}}\right) \rightarrow \min_{y_1, \dots, y_\ell}.$$