

Apostila de Instalação do CUTer

Abel Soares Siqueira* Douglas Gonçalves† Leandro F. Prudente‡

Raniere Gaia Costa da Silva§

14 de novembro de 2012

Sumário

1	Instalação	1
2	Interface	4
2.1	Instalação da interface	5
3	Exemplos	5
3.1	Exemplos em Fortran	5
3.2	Exemplos em C	7
3.3	Exemplos em MATLAB	12

A biblioteca CUTer ([1, 2]) é de extrema importância para a realização de testes computacionais na área de otimização computacional. Tendo em vista que é necessário fazer comparações entre os algoritmos, Muitos deles atualmente têm uma interface que permite a execução dos testes do CUTer. Vamos mostrar nesse tutorial como instalar o CUTer e criar uma interface em Fortran, C e C++ para o mesmo. Algumas partes deste tutorial supõem que o leitor saiba o suficiente de linux.

1 Instalação

O CUTer é um ambiente de testes para métodos de otimização. Ele foi feito em Fortran, porém tem suporte a C/C++. Para instalar o CUTer você irá precisar dos programas:

- gawk,
- gcc,

*abel@ime.unicamp.br

†douglas@ime.unicamp.br

‡lfprudente@ime.unicamp.br

§ra092767@ime.unicamp.br

- gfortran (ou outro compilador de fortran),
- svn (subversion).

Com os pacotes instalados, iremos criar uma pasta para o CUTer. Você pode criar uma pasta separada no sistema ou instalar tudo no seu diretório principal. No meu caso, irei criar uma pasta chamada **libraries** na minha pasta pessoal, e criar uma pasta para o CUTer dentro dessa pasta. Ajuste os comandos de acordo com sua escolha.

```
$ mkdir -p $HOME/libraries/CUTer
$ cd $HOME/libraries/CUTer
```

Agora faça o download do SifDec2 pelo comando a seguir

```
$ svn co http://tracsvn.mathappl.polymtl.ca/SVN/cuter/sifdec/branches/SifDec2 ./sifdec2
```

E você precisa baixar o CUTer2 agora. Se quiser a versão 32 bits:

```
$ svn co http://tracsvn.mathappl.polymtl.ca/SVN/cuter/cuter/branches/CUTer2 ./cuter2
```

E a versão 64 bits:

```
$ svn co http://tracsvn.mathappl.polymtl.ca/SVN/cuter/cuter/branches/CUTer64 ./cuter2
```

Faça o download da coleção de problemas SIF na página <http://cuter.rl.ac.uk/cuter-www/Problems/mastsif.shtml> ou use os comandos

```
$ wget ftp://ftp.numerical.rl.ac.uk/pub/cuter/mastsif_small.tar.gz
$ wget ftp://ftp.numerical.rl.ac.uk/pub/cuter/mastsif_large.tar.gz
```

Descompacte os problemas pequenos com o comando

```
$ tar -zxvf mastsif_small.tar.gz
```

Se quiser, descompacte os problemas grandes também. Note que estes problemas são muito mais pesados que os pequenos, então aconselho baixá-los apenas se for necessário.

```
$ tar -zxvf mastsif_large.tar.gz
```

Iremos começar a instalar o CUTer. Para isso, vamos instalar o decodificador dos problemas SIF (que faz parte da biblioteca CUTer). Entre na pasta **sifdec2** criada em **\$HOME/libraries/CUTer**.

```
$ cd $HOME/libraries/CUTer/sifdec2
```

Agora digite o comando

```
$ ./install_sifdec
```

A instalação do sifdec irá pedir que você escolha

- Plataforma (no nosso caso será 5 - PC)
- Sistema Operacional (no nosso caso será 2 - linux)
- Compilador Fortran (no nosso caso será 7 - GNU gfortran)

- Precisão (no nosso caso será D - double)
- Tamanho (no nosso caso será L - large, porém pode ser necessário mudar para C - custom, dependendo do software e dos testes que você utilizará. Nesse caso edite o arquivo na pasta `build/arch/size.custom` antes de continuar.)

O instalador vai lançar a mensagem

```
By default, SifDec with your selections will be installed in
/home/abel/libraries/CUTer/sifdec2/SifDec.large.pc.lnx.gfo
Is this OK (Y/n)?
```

Anote o nome do diretório que será criado e aperte enter. No nosso caso, será `SifDec.large.pc.lnx.gfo`. Para a próxima mensagem, escreva 'n' e aperte enter.

Agora vamos acrescentar as variáveis de sistema para que o instalador e os softwares que formos utilizar saibam onde está o CUTer. Edite o arquivo `$HOME/.bashrc` e adicione as seguintes linhas

```
ROOTCUTER="$HOME/libraries/CUTer"
export CUTER="$ROOTCUTER/cuter2"
export MYCUTER="$CUTER/CUTer.large.pc.lnx.gfo"
export SIFDEC="$ROOTCUTER/sifdec2"
export MYSIFDEC="$SIFDEC/SifDec.large.pc.lnx.gfo"
export MASTSIF="$ROOTCUTER/mastsif"
export MANPATH="$CUTER/common/man:$SIFDEC/common/man:$MANPATH"
export PATH="$MYCUTER/bin:$MYSIFDEC/bin:$PATH"
```

Se for necessário, mude a variável `ROOTCUTER`, e o diretório que eu mandei anotar. Note que já criamos um diretório para o CUTer, supondo que ele siga as mesmas opções que o SifDec. Para que essas mudanças façam efeito é necessário usar o comando

```
$ source $HOME/.bashrc
```

ou reiniciar o terminal. Agora entre na pasta que criamos anteriormente. Para isso basta fazer

```
$ cd $MYSIFDEC
```

Se deu algum erro, você pode ter errado o nome na definição da variável. Verifique que a pasta realmente existe e refaça os passos se necessário.

Agora rode o comando

```
$ ./install_mysifdec
```

Ao final desse comando, a frase

```
install_mysifdec : Do you want to 'make all' in
/home/abel/libraries/CUTer/sifdec2/SifDec.large.pc.lnx.gfo now (Y/n)?
```

aparecerá. Aperte enter. Agora vamos instalar o CUTer. Para isso, faça

```
$ cd $CUTER
$ ./install_cuter
```

A instalação do CUTer irá pedir que você escolha

- Plataforma (no nosso caso será 5 - PC)

- Sistema Operacional (no nosso caso será 2 - linux)
- Compilador Fortran (no nosso caso será 7 - GNU gfortran)
- Compilador C (no nosso caso será 4 - g++)
- Precisão (no nosso caso será D - double)
- Tamanho (no nosso caso será L - large, com a mesma observação sobre o tamanho.)

Quando necessário, aperte enter para confirmar a continuação do programa. Se tudo deu certo, o CUTer deve estar instalado. Caso tenha acontecido algum erro, reveja as variáveis e volte os passos. Pode ser necessário apagar tudo que você baixou e baixar novamente (em último caso). Para verificar que realmente está tudo funcionando, faça

```
$ mkdir -p $HOME/libraries/CUTer/Testing
$ cd $HOME/libraries/CUTer/Testing
$ runcuter -p gen -D ROSENBR
```

Se nenhum erro aparecer, e aparecer várias informações do problema, então o CUTer foi instalado corretamente.

2 Interface

A biblioteca CUTer dá ao usuário um conjunto de funções para receber informações do problema. As funções são separadas para o caso irrestrito (precedidas pela letra *U*) ou restrito, (precedidas pela letra *C*). Se o usuário necessitar do valor da função objetivo num ponto dado, ele pode chamar UFN se o problema for irrestrito, ou CFN caso contrário. Note que a sintaxe das funções não é a mesma, pois o CUTer tenta ser o mais prático possível. A sintaxe dessas funções é

- UFN (*N*, *X*, *F*), onde *N* é um inteiro indicando o número de variáveis do problema, *X* é um vetor de reais, e *F* é real que sai com o valor da função objetivo.
- CFN (*N*, *M*, *X*, *F*, *LC*, *C*), onde *N*, *X* e *F* indicam as mesmas coisas, *M* é um inteiro indicando o número de restrições, *C* é um vetor de reais, com os valores das restrições e *LC* é a dimensão real de *C*, que deve ser maior ou igual a *M*.

Existem muitas outras funções para interação com o problema. Elas podem ser vistas na documentação do CUTer no arquivo **general.pdf** dentro da pasta **\$CUTer/common/doc** nas páginas 31 e 32.

Para rodar nossa biblioteca com o CUTer, é necessário criar alguns arquivos extras. Um deles é o código que relaciona o nosso programa com essas funções do CUTer. Além disso, também é necessário criar um arquivo que indica ao CUTer quais as bibliotecas que nossa biblioteca precisa. A maneira tradicional de se trabalhar com o CUTer (o novo CUTer, pelo menos) é compilar nossa biblioteca inteira para um arquivo .a, compilar esse arquivo de ligação do CUTer com nossa biblioteca, e passar tudo isso pro CUTer. Quando necessário, rodamos o nosso pacote pelo comando do CUTer **runcuter**. Por exemplo, para rodar o pacote **pack_exemplo**, usamos o comandos

```
$ runcuter -p pack_exemplo -D problema
```

onde `problema` é um dos problemas do CUTer sem a extensão `.SIF`.

2.1 Instalação da interface

3 Exemplos

Como exemplos do CUTer, vamos criar bibliotecas em diversas linguagens para resolver o problema de minimização irrestrita. Vamos implementar o método de máxima descida com busca linear utilizando o critério de Armijo.

Considere o problema

$$\min f(x), \quad x \in \mathbb{R}^n,$$

onde $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ é contínua e derivável. Vamos procurar um ponto estacionário para esse problema, isto é, um ponto $x^* \in \mathbb{R}^n$ tal que

$$\nabla f(x^*) = 0.$$

Obviamente, como vamos implementar este método, vamos parar quando encontrarmos um iterando x^k tal que $\|\nabla f(x^k)\| \leq \varepsilon$, onde $\varepsilon > 0$ é dado. O método está descrito a seguir.

Algorithm 1 Método de Máxima Descida

```
1: Dados  $x^0 \in \mathbb{R}^n$ ,  $\varepsilon > 0$ ,  $\alpha \in (0, 1)$ ,  $k = 0$ .  
2: while  $\|\nabla f(x^k)\| > \varepsilon$  do  
3:    $d^k = -\nabla f(x^k)$   
4:    $\lambda_k = 1$   
5:   while  $f(x^k + \lambda_k d^k) > f(x^k) + \alpha \lambda_k \nabla f(x^k)^T d^k$  do  
6:      $\lambda_k = \lambda_k / 2$   
7:   end while  
8:    $x^{k+1} = x^k + \lambda_k d^k$   
9:    $k = k + 1$   
10: end while  
11:  $x^* = x^k$ .
```

Vamos implementar este método em algumas linguagens, e às vezes, mais de uma vez, para exemplificar a interface CUTer.

3.1 Exemplos em Fortran

Fizemos uma implementação do método de máxima descida. Temos dois arquivos na implementação:

- `gradient.f`: Este arquivo contém a definição do método.
- `gradientmain.f`: Este arquivo contém a rotina principal do fortran.

Além desses arquivos também é necessário um arquivo com as definições das subrotinas

- `inip(n,x)`: Retorna `n`, a dimensão do problema, e `x`, o ponto inicial.
- `evalf(n,x,f)`: Recebe a dimensão do problema `n`, e o ponto `x`, e retorna o valor da função objetivo em `f`.
- `evalg(n,x,g)`: Recebe a dimensão do problema `n`, e o ponto `x`, e retorna o valor do gradiente da função objetivo em `g`.
- `endp(n,x)`: Imprime informações sobre a solução.

Para criar a interface em fortran, é necessário apenas criar um arquivo com as subrotinas acima. O arquivo com a interface (sem os comentários está abaixo:)

```
subroutine inip(n,x)

implicit none

integer n

double precision x(*)

integer i

integer err, ifile, nt, m, nmax
PARAMETER (nmax=10000)
double precision bl(nmax), bu(nmax)

ifile = 30
OPEN(ifile, FILE='OUTSDIF.d', FORM='FORMATTED',
$ STATUS='OLD', IOSTAT=err)
REWIND ifile
IF (err.NE.0) THEN
  WRITE(*,*) 'Could not open the OUTSDIF.d file'
  STOP
ENDIF

CALL cdimen(ifile, nt, m)

if (nt.GT.nmax) THEN
  WRITE(*,*) 'Increase nmax'
  STOP
ENDIF
if (m.GT.0) THEN
  WRITE(*,*) 'Cannot handle constraints'
  STOP
ENDIF

CALL usetup(ifile, 7, n, x, bl, bu, nmax)

DO i = 1,n
  IF ((bl(i).GT.-1.0D20).OR.(bu(i).LT.1.0D20)) THEN
    WRITE(*,*) 'Cannot handle boxes'
    STOP
  ENDIF
ENDDO

end
```

```

C *****
C *****

subroutine evalf(n,x,f)

implicit none

integer n
double precision f

double precision x(n)

CALL ufn(n, x, f)

end

C *****
C *****

subroutine evalg(n,x,g)

implicit none

integer n

double precision g(n),x(n)

CALL UGR(n, x, g)

end

C *****
C *****

subroutine endp(n,x)

implicit none

integer n
double precision x(n)
integer i

write(*,*)'Solution:'
do i = 1,n
    write(*,*)x(i)
end do

end

```

3.2 Exemplos em C

Fizemos três implementações do método de máxima descida. A primeira é uma implementação que não leva em conta o CUTer, e depois adapta o CUTer para o problema. A segunda já leva em conta o formato das funções do CUTer e faz pouca adaptação posteriormente. A terceira usa exatamente as funções do CUTer, não necessitando de adaptação.

Cada implementação do método de máxima descida consiste de dois arquivos: `steepest_descent.h` e `steepest_descent.c`. No `.h`, definimos que funções iremos chamar, e uma estrutura com as informações da execução. As funções para a primeira implementação são

- `double Norm (double * x, unsigned int n);`
Esta função calcula a norma 2 de um vetor `x` com tamanho `n`.
- `double NormSqr (double * x, unsigned int n);`
Esta função calcula o quadrado da norma 2 de um vetor `x` com tamanho `n`. É mais rápido que a função `Norm` pois não envolve raiz quadrada.
- `SteepestDescent (double * x, unsigned int n, Status * status);`
Esta é a função que encontra o ponto estacionário. `x` entra como ponto inicial e sai como a solução. `n` é a dimensão do problema e `status` é um ponteiro para a estrutura de informações.
- `SD_Print (double * x, unsigned int n, Status * status);`
Esta função imprime o vetor `x` e as informações da execução do problema.

A estrutura do problema

```
typedef struct _Status {
    unsigned int iter;
    double f, ng;
    unsigned int n_objfun, n_gradfun;
} Status;
```

`iter` é o número de iterações que o algoritmo executou, `f` é o valor da função objetivo na solução, `ng` é a norma do gradiente da função objetivo, `n_objfun` é o número de cálculos da função objetivo e `n_gradfun` é o número de cálculos do gradiente. Mostraremos as diferenças das outras implementações posteriormente.

Nosso arquivo `.c` contém as definições das funções acima, e contém uma declaração de função usada para acessar a função objetivo e o gradiente. Na primeira implementação, essa declaração é

```
double objfun (double * x, unsigned int n);
void gradfun (double * x, unsigned int n, double * g);
```

As funções `Norm`, `NormSqr` e `SD_print` são idênticas para todas as implementações e serão deixadas de fora. A implementação do método em si encontra-se abaixo.

```
void SteepestDescent (double * x, uint n, Status *status) {
    double * g, f, fp;
    double * xp, lambda, ng_sqr;
    uint i;

    if ( (x == 0) || (status == 0) )
        return;

    g = (double *) malloc(n * sizeof(double) );
    xp = (double *) malloc(n * sizeof(double) );
    status->iter = 0;
    status->n_objfun = 0;
    status->n_gradfun = 0;

    f = objfun(x, n);
    status->n_objfun++;
    gradfun(x, n, g);
    status->n_gradfun++;
```



```

status->ng = Norm(g, n);

while (status->ng > EPSILON) {
    lambda = 1;

    for (i = 0; i < n; i++) {
        xp[i] = x[i] - g[i];
    }

    fp = objfun(xp, n);
    status->n_objfun++;
    ng_sqr = status->ng*status->ng;

    while (fp > f - 0.5 * lambda * ng_sqr) {
        for (i = 0; i < n; i++) {
            xp[i] = x[i] - lambda*g[i];
        }
        lambda = lambda/2;
        fp = objfun(xp, n);
        status->n_objfun++;
    }

    for (i = 0; i < n; i++)
        x[i] = xp[i];

    f = objfun(x, n);
    status->n_objfun++;
    gradfun(x, n, g);
    status->n_gradfun++;
    status->ng = Norm(g, n);
    status->iter++;
}

status->f = f;

free(xp);
free(g);
}

```

Um código de exemplo para esse teste é

```

#include <stdio.h>
#include "steepest_descent.h"

/*
 * Each file testx.c is a different problem. The user will have to
 * implement his own file, defining objfun and gradfun.
 */

/*
 * This problem is
 *
 *  $\min f(x) = 0.5*(x_1^2 + x_2^2)$ 
 *
 * starting from point  $x_0 = (1,2)$ ;
 */

double objfun (double * x, unsigned int n) {
    (void)n;
    return 0.5 * (x[0]*x[0] + x[1]*x[1]);
}

```

```

void gradfun (double * x, unsigned int n, double * g) {
    unsigned int i;

    for (i = 0; i < n; i++)
        g[i] = x[i];
}

int main () {
    double x[2];
    Status status;

    x[0] = 1;
    x[1] = 2;

    SteepestDescent(x, 2, &status);

    SD_Print(x, 2, &status);

    return 0;
}

```

Este código implementa o problema de minimizar $f(x) = \frac{1}{2}\|x\|^2$ em duas dimensões. Note como temos que declarar as funções `objfun` e `gradfun`. Sem elas teríamos erros na compilação. Veja os arquivos `test2.c` e `test3.c` para outros exemplos.

A interface para o CUTer é o arquivo `c_example1main.c`:

```

#include "cuter.h"
#include "CExample1/steepest_descent.h"

double objfun (double * x, unsigned int n) {
    double F = 0;
    int N = n;
    UFN(&N, x, &F);
    return F;
}

void gradfun (double * x, unsigned int n, double * g) {
    int N = n;
    UGR(&N, x, g);
}

int MAINENTRY () {
    double *x, *bl, *bu;
    char fname[10] = "OUTSDIF.d";
    int nvar = 0, ncon = 0, nmax;
    int funit = 42, ierr = 0, fout = 6;
    int i;
    Status status;

    FORTRAN_OPEN(&funit, fname, &ierr);
    CDIMEN(&funit, &nvar, &ncon);

    if (ncon > 0) {
        printf("ERROR: Problem is not unconstrained\n");
        return 1;
    }

    x = (double *) malloc (sizeof(double) * nvar);
    bl = (double *) malloc (sizeof(double) * nvar);
    bu = (double *) malloc (sizeof(double) * nvar);
}

```

```

    USETUP(&funit, &fout, &nvar, x, bl, bu, &nmax);

    for (i = 0; i < nvar; i++) {
        if ( (bl[i] > -CUTE_INF) || (bu[i] < CUTE_INF) ) {
            printf("ERROR: Problem has bounds\n");
            return 1;
        }
    }

    SteepestDescent(x, nvar, &status);

    SD_Print(x, nvar, &status);

    free(x);
    free(bl);
    free(bu);

    return 0;
}

```

Note que também é necessário definir as funções `objfun` e `gradfun`. Essas funções, por sua vez, chamam as funções correspondentes em CUTER para esse serviço. A função `UFN` calcula o valor da função objetivo e a função `UGR` calcula o valor do gradiente. Note que quando compilamos uma função em Fortran, ele recebe um nome em letras minúsculas e com um `_` (underline) na frente (no caso do `gfortran`. Outros compiladores podem divergir). O arquivo `cuter.h` define macros para todas as funções do CUTER serem chamados com letras maiúsculas. Note ainda que a função `UFN` recebe um ponteiro para `int` e dois ponteiros para `double`, sendo o primeiro para o vetor x e o segundo para o valor da função objetivo. As funções do CUTER para C recebem ponteiros em todos os valores. Os valores que são vetores não precisam de um ponteiro adicional. Note também que como utilizamos `unsigned int` para os tamanhos, tivemos que converter os valores para `int`.

Veja agora o Exemplo 2. Nesse exemplo consideramos que as funções devem estar no mesmo formato que a função do CUTER.

```

void ufn (int * n, double * x, double * f);
void uofg (int * n, double * x, double * f, double * g, long int * grad);

```

O nome das funções foram escolhidas para seguir exatamente o formato do CUTER, mas aqui elas poderiam ser qualquer coisa. Note que a função `uofg` foi utilizada no lugar da função `ugr`. Essa função já calcula a função objetivo e o gradiente, sendo mais rápida que chamadas individuais. Com essa mudança, esse programa é levemente mais rápido que o outro. O resto do arquivo foi mudado de acordo a seguir essas mudanças.

A interface também teve uma mudança na definição das funções:

```

void ufn (int * n, double * x, double * f) {
    UFN(n, x, f);
}

void uofg (int * n, double * x, double * f, double * g, long int * grad) {
    UOFG(n, x, f, g, grad);
}

```

Essa interface fica muito mais natural de ser utilizada num problema com CUTER. Não precisamos converter nenhuma variável, simplesmente fazer a chamada da função com os parâmetros já

dados. Note, no entanto, que estamos utilizando `long int` para as variáveis lógicas do CUTer. Essa é uma definição do arquivo `cuter.h`. Se mudarmos essa definição, então devemos criar uma variável `logical GRAD = *grad` e chamar a função com `UOFG(n, x, f, g, &GRAD)`.

A última interface já declara as funções que o CUTer irá definir. Então no arquivo `.c` temos

```
void ufn_ (int * n, double * x, double * f);  
void uofg_ (int * n, double * x, double * f, double * g, long int * grad);
```

e no arquivo da interface não temos nenhuma definição de função. Lembre-se que o Fortran compilado com `gfortran` cria as funções com minúsculas e `_` na frente. Se mudarmos o compilador pode não funcionar. Além disso, a definição dessas funções é, na verdade

```
void UFN( integer *n, doublereal *x, doublereal *f );  
void UOFG( integer *n, doublereal *x, doublereal *f, doublereal *g,  
          logical *grad);
```

e esses tipos são definidos no arquivo `cuter.h`, podendo ser alterados pelo usuário. Se isso acontecer, é necessário mudar todo o programa.

Uma alternativa é utilizar `typedefs` para definir os tipos próprios, e deixar o acesso desses tipos para o usuário (assim como o arquivo `cuter.h`). Dessa maneira, se o usuário tiver necessidade de mudar o arquivo `cuter.h`, ele também pode (deve) mudar o arquivo com esses `typedefs`.

Para compilar a interface CUTer dos testes utilize

```
$ make cuter
```

Para rodar os testes utilize o comando

```
$ runcuter -p c_example# -D BARD
```

onde `#` é o número do exemplo e `BARD` é um dos problemas em que esse exemplo converge. Note que é preferível criar uma pasta separada para rodar os testes, já que eles geram lixo na pasta.

3.3 Exemplos em MATLAB

Com o CUTer devidamente instalado, vejamos como ocorre a interface com o MATLAB.

Primeiro, crie uma pasta `Test`, onde serão gerados os arquivos decodificados do problema e o arquivo `.mex` da interface para MATLAB.

No terminal, dentro da pasta `Test`, execute o comando:

```
$ runcuter -p mx -D ROSENBR
```

Além dos arquivos padrão, gerados pelo decoder para o problema `ROSENBR`, haverá também o arquivo: `mcuter.mex`. A extensão `.mex` poderá variar conforme a instalação do CUTer e o sistema operacional.

Em seguida, vá para o MATLAB. Adicione as pastas `$CUTER/common/src/matlab` e `$MYCUTER/bin` ao path do MATLAB. Isso pode ser feito através do menu `File > Set Path...` ou pelo prompt do MATLAB usando o comando `addpath`.

Dentro do MATLAB, vá para a pasta `Test`. Para verificar se está tudo certo, execute o comando:

```
>> prob = cuter_setup()

prob =

      n: 2
      m: 0
    nnzh: 3
    nnzj: 0
       x: [2x1 double]
      b1: [2x1 double]
      bu: [2x1 double]
       v: [0x1 double]
      c1: [0x1 double]
      cu: [0x1 double]
    equatn: [0x1 logical]
    linear: [0x1 logical]
     name: 'ROSENBR '
```

Se estiver tudo correto, a saída deverá ser como acima.

O comando `cuter_setup`, que inicializa o problema e fornece suas características, se encontra na pasta `$CUTER/src/common/matlab`, dentro da qual estão as demais rotinas (arquivos `.m`) para acessar função objetivo, gradiente, restrições, etc.

Por exemplo, para saber o valor da função objetivo em um determinado ponto, usamos:

```
>> f = cuter_obj([-1 2]')

f =

    104
```

Abaixo temos um código em **MATLAB** que implementa o método do gradiente. Para acessar a função objetivo e o gradiente, fizemos uso da função `cuter_obj`.

```
function [x,f,gradnorm,iter,flag] = cute_gradient()
%
% [x,f,gradnorm,iter,flag] = cute_gradient()
%
% flags:
% -2    maximum number of iterations reached
% -1    too short step size
% 1     gradient norm less than eps0
%
% inicializando o problema
prob = cuter_setup();

% dimensao do problema
n = prob.n;

% ponto inicial
x0 = prob.x;

%=====
% Gradient method with linesearch
%=====
maxit=n*10000;
gamma=1e-4;
eps0=1e-5;
tmin=1e-8;
```

```

done=0;
flag=0;
k=0;
x=x0;

while ~done
    k=k+1;

    % maximum number of iterations test
    if k>maxit
        done=1;
        flag=-2;
        continue
    end

    x0=x;

    [f,g] = cuter_obj(x);
    f0=f;

    gradnorm=norm(g,2);

    % gradient norm test
    if gradnorm<eps0
        done=1;
        flag=1;
        continue
    end

    % search direction
    d = -g;
    gtd = g'*d;
    t = 1;

    x = x0 + t*d;
    f = cuter_obj(x);

    % Armijo linesearch
    while f > f0 + t*gamma*gtd
        t = 0.5*t;
        if t<tmin
            done=1;
            flag=-1;
        end

        x = x0 + t*d;
        f = cuter_obj(x);
    end

end

iter=k;

end

```

E executando o código acima, obtemos

```

>> [x,f,gradnorm,iter,flag] = cute_gradient()

x =

    1.0000
    1.0000

```

```

f =

    6.1319e-11

gradnorm =

    9.9971e-06

iter =

    10917

flag =

    1

```

É possível também utilizar as rotinas de otimização do próprio MATLAB. Por exemplo, para utilizar o `fminunc`, usamos:

```

>> prob = cuter_setup();
>> [x,f,flag] = fminunc(@(x) cuter_obj(x),prob.x)
Warning: Gradient must be provided for trust-region method;
    using line-search method instead.
> In fminunc at 356

Local minimum found.

Optimization completed because the size of the gradient is less than
the default value of the function tolerance.

<stopping criteria details>

x =

    1.0000
    1.0000

f =

    2.8336e-11

flag =

    1

```

Lembrando que as opções do solver são ajustadas pelo comando `optimset`.

```

>> prob = cuter_setup();
>> opts = optimset('GradObj','on');
>> [x,f,flag] = fminunc(@(x) cuter_obj(x),prob.x,opts)

Local minimum possible.

fminunc stopped because the final change in function value relative to

```

```
its initial value is less than the default value of the function tolerance.  
  
<stopping criteria details>  
  
x =  
    1.0000  
    1.0000  
  
f =  
    4.0035e-13  
  
flag =  
    3
```

Referências

- [1] <http://cutter.rl.ac.uk/cuter-www>
- [2] <https://magi-trac-svn.mathappl.polymtl.ca/Trac/cuter>