# CP63B-DPGR3A COMPUTAÇÃO 2

ADNP 03 - Matrizes

Prof. Rafael Gomes Mantovani



### Licença

Este trabalho está licenciado com uma Licença CC BY-NC-ND 4.0:



Atribuição-NãoComercial-SemDerivações 4.0 Internacional (CC BY-NC-ND 4.0)

#### maiores informações:

https://creativecommons.org/licenses/by-nc-nd/4.0/deed.pt\_BR

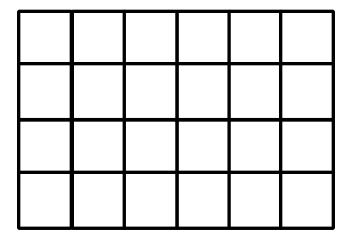
### Roteiro

- 1 Objetivo
- **2** Matrizes
- 3 Como usar
- 4 Exercícios
- 5 Referências

### Roteiro

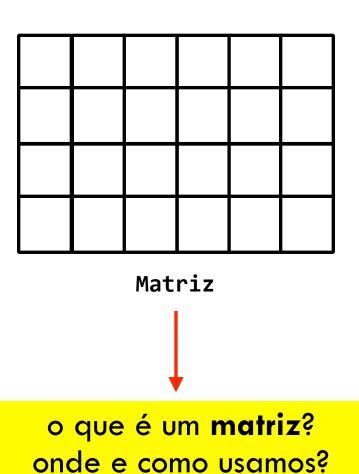
- 1 Objetivo
- 2 Matrizes
- 3 Como usar
- 4 Exercícios
- 5 Referências

# Objetivo



Matriz

# Objetivo

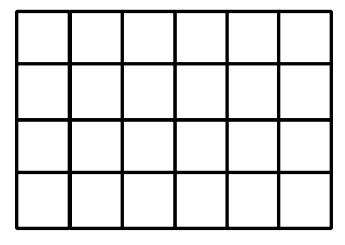


### Roteiro

- 1 Objetivo
- **2** Matrizes
- 3 Como usar
- 4 Exercícios
- 5 Referências

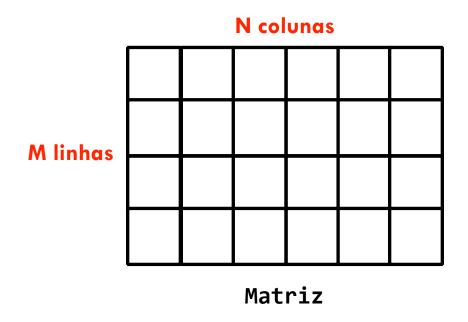
- Os vetores vistos até agora eram usados para guardar variáveis escalares;
- vamos explorar agora outra possibilidade: usar um vetor para guardar um conjunto de vetores;
- Por exemplo, se temos 3 vetores de 5 inteiros, podemos criar um vetor que contém esses 3 vetores, e podemos acessar os inteiros usando dois índices: primeiro o índice que identifica cada um dos três vetores, depois o índice que identifica cada inteiro dentro de cada vetor;
- Podemos interpretar isso como uma matriz: o primeiro índice indica a linha em que um elemento está, e o segundo indica a posição (coluna) desse elemento dentro da linha correspondente.

 Em suma, cada linha de uma matriz é um vetor de n números, e a matriz é um vetor de m vetores-linhas, formando assim uma matriz m x n (m linhas, n colunas)

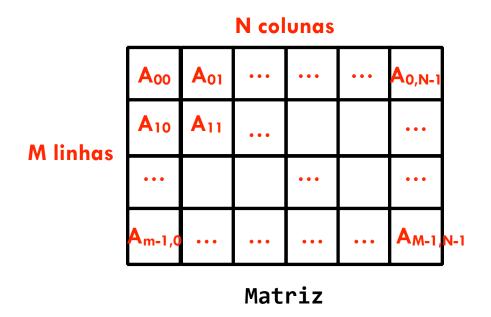


Matriz

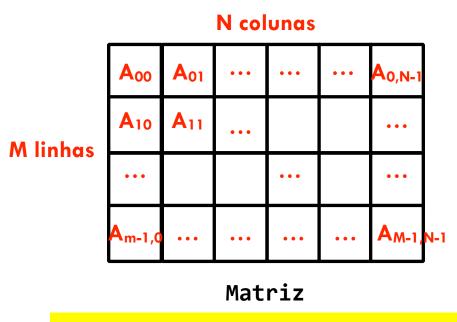
 Em suma, cada linha de uma matriz é um vetor de n números, e a matriz é um vetor de m vetores-linhas, formando assim uma matriz m x n (m linhas, n colunas)



 Em suma, cada linha de uma matriz é um vetor de n números, e a matriz é um vetor de m vetores-linhas, formando assim uma matriz m x n (m linhas, n colunas)



 Em suma, cada linha de uma matriz é um vetor de n números, e a matriz é um vetor de m vetores-linhas, formando assim uma matriz m x n (m linhas, n colunas)



matriz = vetor multidimensional

### Roteiro

- 1 Objetivo
- 2 Matrizes
- 3 Como usar
- 4 Exercícios
- 5 Referências

#### Como usar

 Para declarar uma variável do tipo matriz, usa-se uma sintaxe similar à declaração de vetores:

```
tipo nome_matriz[linhas][colunas];
```

- Não há uma obrigação computacional que indique que o índice de linha deva ser o primeiro a ser informado, seguido pelo o de coluna.
  - É só uma convenção matemática.

```
int valores[3][2] = {{2, 3}, {5, 7}, {9, 11}}; // correto
int valores[][2] = {{2, 3}, {5, 7}, {9, 11}}; // correto
Int valores[][] = {{2, 3}, {5, 7}, {9, 11}}; // inválido
```

### Declaração

- Aplicam-se as mesmas observações apontadas para os vetores
  - Os números de linhas e colunas devem ser constantes;
  - Os **índices** dos elementos são numerados **a partir do zero**;

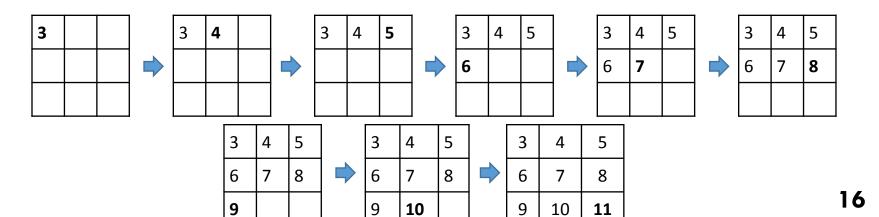
```
int matriz[3][3], i, j;
// i é o índice de linhas e j de colunas

for(i=0;i<3;i++) {
    for(j=0;j<3;j++){
        printf("Digite o valor da linha %d e coluna %d: ", i, j);
        scanf("%d", &matriz[i][j]);
    }
}</pre>
```

### Declaração

```
int matriz[3][3], i, j;
// i é o índice de linhas e j de colunas

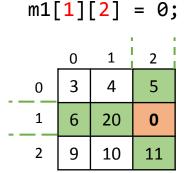
for(i=0;i<3;i++)
{
    for(j=0;j<3;j++)
    {
        printf("Digite o valor da linha %d e coluna %d: ", i, j);
        scanf("%d", &matriz[i][j]);
    }
}</pre>
```

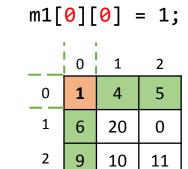


## Alteração

- Deve-se informar a posição do elemento que sofrerá a alteração na matriz
  - Informar linha e coluna;

$$m1 = \begin{bmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 6 & 7 & 8 \\ 9 & 10 & 11 \end{bmatrix}$$





### Impressão

- Um bom algoritmo para imprimir a matriz é:
  - 1. Definir uma variável para contar a quantidade de linhas impressas;
  - 2. Atribuir zero à essa variável;
  - 3. Imprimir todas colunas da linha corrente;
  - 4. Incrementar o contador de linha;
  - 5. Imprimir o comando "\n" para começar a impressão na próxima linha;
  - 6. Voltar ao passo 3.

### Impressão

- Um bom algoritmo para imprimir a matriz é:
  - 1. Definir uma variável para contar a quantidade de linhas impressas;
  - 2. Atribuir zero à essa variável;
  - 3. Imprimir todas colunas da linha corrente;
  - 4. Incrementar o contador de linha;
  - 5. Imprimir o comando "\n" para começar a impressão na próxima linha;
  - 6. Voltar ao passo 3.

```
int matriz[3][3], i, j;
// i é o índice de linhas e j de colunas

for(i=0;i<3;i++) {
   for(j=0;j<3;j++) {
      printf(" %d ", matriz[i][j]);
   }
   printf("\n");
}</pre>
```

### Roteiro

- 1 Objetivo
- **2** Matrizes
- 3 Como usar
- 4 Exercícios
- 5 Referências

- 1. Crie uma matriz identidade com dimensões 5 x 5;
- Faça um algoritmo que leia uma matriz 3 por 3 (3x3) e retorna a soma dos elementos da sua diagonal principal e da sua diagonal secundária;

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{bmatrix}$$
 Soma Principal = 15 Soma Secundária = 15

3. Leia uma matriz quadrada de inteiros com dimensão de 3x3 e verifique se ela é simétrica em relação à diagonal principal. Exemplos para teste.

$$B = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 7 & 4 \\ 0 & 4 & 5 \end{bmatrix} C = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 5 & 6 \\ 7 & 6 & 9 \end{bmatrix}$$

### Resposta: ex 1 - Solução 2

```
1.#include<stdio.h>
2. int main() {
3.
4. int matriz[5][5];
                    //declaracao matriz
int i, j;
                          //contadores
6. for(i=0; i<5; i++) {
7. for(j=0; j<5; j++) {
8. int(i == j) { //se for elemento da dig. principal
9.
     matriz[i][j] = 1;
   } else {
10.
11.
   matriz[i][j] = 0;
12.
13.
14.
15. return 0;
16.}
```

### Resposta: ex 1 - Solução 1

```
1.#include<stdio.h>
2. int main() {
3.
4.
      int matriz[5][5];
                                //declaração matriz
5.
                                //contadores
      int i, j;
4.
    for(i=0;i<5;i++) {      //inicia toda a matriz com 0s</pre>
        for(j=0;j<5;j++) {
           matriz[i][j] = 0;
6.
7.
8.
      // elementos da diagonal principal recebem 1
9.
10
      matriz[0][0] = 1;
11.
      matriz[1][1] = 1;
      matriz[4][4] = 1;
      return 0;
```

- 4. Construa um programa que leia uma matriz de tamanho 5 x 5 e escreva a localização (linha, coluna) do maior valor encontrado na matriz.
- 5. Na teoria de Sistemas define-se elemento minimax de uma matriz, o menor elemento da linha em que se encontra o maior elemento da matriz. Escrever um algoritmo que lê uma matriz 5 por 5 (5x5) e determine o elemento minimax desta matriz, escrevendo-o e a posição na matriz em que ele se encontra.
- 6. Construa um programa que leia uma matriz 2 x 7. O programa deverá fazer uma busca de um valor N na matriz e, como resultado, escrever a localização (linha, coluna) do elemento. Caso o valor de **N** não constar na matriz lida, o programa deverá mostrar uma mensagem de "elemento não encontrado".

- 7. Crie um programa que calcule o determinante de qualquer matriz 3 x 3 fornecida pelo usuário.
- 8. Construa um programa que entre com duas matrizes e com suas respectivas dimensões. Em seguida, verifique se é possível fazer a multiplicação entre as matrizes. Caso seja possível, calcule e exiba em tela o produto entre elas.
- 9. Desenvolva um programa que leia uma matriz 6 x 6 e escreva quantos valores maiores que N ela possui. Obs.: O valor de N será fornecido pelo usuário.

- 10. Escreva um algoritmo que lê uma matriz M(5, 5) e a imprima para que o usuário possa conferi-la. Calcula e mostre as seguintes somas:
  - a) da linha 4 de M
  - b) da coluna 2 de M
  - c) da diagonal principal
  - d) da diagonal secundária
  - e) de todos os elementos da matriz M.

- 11. Escrever um algoritmo que lê uma matriz M(5, 5) e a escreva. Verifique, a seguir, quais os elementos de M que estão repetidos e quantas vezes cada um está repetido. Escrever cada elemento repetido com uma mensagem dizendo que o elemento aparece X vezes em M.
- 12. Receba uma matriz M(5, 5) do usuário e então troque os elementos da primeira linha, com os elementos da terceira linha.

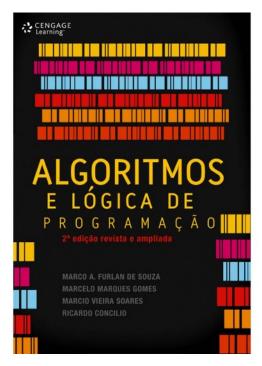
### Roteiro

- 1 Objetivo
- **2** Matrizes
- 3 Como usar
- 4 Exercícios
- 5 Referências

#### Referências



[Schildt, 1997]



[de Souza et al, 2011]

#### Referências

- [Schildt, 1997] SCHILDT, H. C Completo e Total. 3. ed. São
   Paulo: Pearson, 1997.
- [de Souza et al, 2011] DE SOUZA, M. A. F. et al. Algoritmos e lógica de programação. 2. ed. São Paulo: Cengage Learning, 2011.

# Perguntas?

Prof. Rafael G. Mantovani

rafaelmantovani@utfpr.edu.br