

# Übung 11

## **LES - Dynamische Prozedur**

### **Aufgabe 1: Bestimmung Modellkonstante Smagorinsky**

Der Wert der Modellkonstante des Smagorinsky Modells kann mit Hilfe der Theorie isotroper Turbulenz bestimmt werden.

Die mittlere Dissipation ergibt sich einerseits aus  $\langle \varepsilon \rangle_{res} = 2\nu \langle \overline{S}_{ij} \overline{S}_{ij} \rangle$ , andererseits durch Integration des isotropen dreidimensionalen Spektrums der Dissipation. Unter zusätzlicher Berücksichtigung einer Filterung ergibt sich:

$$\langle \varepsilon \rangle_{res} = 2 \int_0^\infty \nu \kappa^2 \left( \hat{G}(\kappa) \right)^2 E(\kappa) d\kappa.$$

Setzen Sie die beiden Ausdrücke gleich um einen Ausdruck für die Modellkonstante  $C_S$  des Smagorinsky-Modells zu erzeugen. Verwenden Sie als Filter einen Fourierfilter. Für das Energiespektrum können Sie das Kolmogorov Spektrum annehmen:

$$E(\kappa) = C_k \varepsilon^{\frac{2}{3}} \kappa^{-\frac{5}{3}}.$$

Die Modellkonstante  $C_k$  des Spektrums wurde aus Experimenten mit  $C_k=1,5$  bestimmt. Die Dissipation wird mit dem Smagorinsky-Modell nach  $\langle \varepsilon \rangle = -\langle \tau_{ij}^a \overline{S}_{ij} \rangle$  berechnet.

#### **Hinweis**:

Fourierfilter im Spektralraum:

$$\hat{G}_F(\kappa) = \begin{cases} 1 & \text{für } \kappa \le \frac{\pi}{\Delta} \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

## **Aufgabe 2: Dynamische Prozedur - Herleitung**

Die dynamische Prozedur nach Germano stellt eine Möglichkeit dar, Modellkonstanten mithilfe von Informationen des aufgelösten Gechwindigkeitsfeldes zu kalibrieren.

Leiten Sie durch Anwendung des sogenannten Testfilters  $G_{\widehat{\Delta}}$  (Kennzeichnung:  $\widehat{\cdot}$ ) mit der Filterweite  $\widehat{\Delta} > \overline{\Delta}$  aus den gefilterten Impulserhaltungsgleichungen

$$\frac{\partial \overline{u}_i}{\partial t} + \frac{\partial \overline{u}_i \overline{u}_j}{\partial x_j} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial \overline{p}}{\partial x_i} + \nu \frac{\partial^2 \overline{u}_i}{\partial x_j^2} - \frac{\partial \tau_{ij}^{SGS}}{\partial x_j}$$
(1)

die Germano Identität

$$T_{ij}^{SGS} = \widehat{\tau_{ij}^{SGS}} + L_{ij} \tag{2}$$

her. Der Leonard-Term  $L_{ij}$  auf Testfilterniveau ist dabei definiert als  $L_{ij} = \widehat{u_i} \overline{u}_j - \hat{u}_i \hat{u}_j$ . Leiten Sie durch Einsetzen der Definition von  $\tau_{ij}^{SGS}$  die auf dem Geschwindigkeitsfeld basierende Definition  $T_{ij}^{SGS} = \widehat{u_i} \overline{u}_j - \hat{u}_i \hat{u}_j$  her.





### Aufgabe 3: Dynamische Prozedur - Anwendung

Unter der Voraussetzung, dass ein Feinstrukturmodell für alle Filterweiten gelten soll, kann folgende Modellbildung durchgeführt werden:

$$\bar{\Delta}\text{-Niveau} : \tau_{ij}^{SGS} = \overline{u_i u_j} - \overline{u}_i \, \overline{u}_j \approx \tau_{ij}^{mod}(C_m, \bar{\Delta}, \overline{u}_i) 
\hat{\Delta}\text{-Niveau} : T_{ij}^{SGS} = \widehat{u_i u_j} - \widehat{u}_i \, \widehat{u}_j \approx \tau_{ij}^{mod}(C_m, \hat{\Delta}, \widehat{u}_i)$$
(3)

Leiten Sie mit Hilfe der Germano-Identität einen Ausdruck für den modelliertem Leonard Term (auf Testfilterniveau) her.

Im Smagorinsky Modell wird der Feinstrukturtensor modelliert durch:

$$\tau_{ij}^{a,mod} = -2(C_S\overline{\Delta})^2 |\overline{\mathbf{S}}| \overline{S}_{ij} \tag{4}$$

Bestimmen Sie einen Ausdruck für die Modellkonstante des Smagorinsky-Modells, welche die Gleichheit des modellierten und direkt bestimmten Leonard-Terms auf Testfilterniveau bestmöglich erfüllt.

