

Lösung 10

LES - Einführung Filterung

Aufgabe 1: Eigenschaften Filterkerne

Definition Filterkern:

$$G(r) = \begin{cases} 1/\Delta & \text{für } |r| \le \Delta/2 \\ 0 & \text{andernfalls} \end{cases}$$

- Lokalisierung im Bereich $|r| = \mathcal{O}(\Delta) o$ Skizze siehe Vorlesung
- $\int_{\mathbb{R}^3} G(\mathbf{x}, \mathbf{r}, \Delta(\mathbf{x})) d\mathbf{r} = 1$

Weisen Sie diese Eigenschaften für den Box-Filter mit dem oben gegeben Filterkern nach.

$$\int_{-\infty}^{\infty} G(r) dr = \underbrace{\int_{-\infty}^{-\frac{\Delta}{2}} G(r) dr}_{=0} + \int_{-\frac{\Delta}{2}}^{\frac{\Delta}{2}} G(r) dr + \underbrace{\int_{\frac{\Delta}{2}}^{\infty} G(r) dr}_{=0}$$

$$= \frac{r}{\Delta} \Big|_{\frac{-\Delta}{2}}^{\frac{\Delta}{2}} = \frac{\Delta}{2\Delta} + \frac{\Delta}{2\Delta}$$

$$= 1$$
(1)

Aufgabe 2: Eigenschaften homogener Filterung

Defintion des Box-Filterkerns:

$$G(r) = \begin{cases} 1/\Delta & \text{für } |r| \le \Delta/2 \\ 0 & \text{andernfalls} \end{cases}$$

1) Führen Sie mit der Definition des Box-Filterkerns die Filterung der Funktion

$$u(x) = \sin(x) \tag{2}$$

durch. Beachten Sie dabei, dass u(x,r) = u(x+r) gilt. Wie verhält sich das Resultat in Abhängigkeit der Filterweite?



Lösung:

$$\overline{u}(x) = \int_{-\infty}^{\infty} G(r)u(x,r)dr$$

$$= \int_{-\frac{\Delta}{2}}^{\frac{\Delta}{2}} \frac{1}{\Delta}u(x+r)dr$$

$$= \int_{-\frac{\Delta}{2}}^{\frac{\Delta}{2}} \frac{1}{\Delta}sin(x+r)dr$$

$$= -\frac{1}{\Delta}cos(x+r)\Big|_{-\frac{\Delta}{2}}^{\frac{\Delta}{2}}$$

$$= -\frac{1}{\Delta}\left[cos(x+\frac{\Delta}{2}) - cos(x-\frac{\Delta}{2})\right]$$
(3)

- \rightarrow Grenzwert: Für $\Delta \rightarrow 0$ gilt $\overline{u}(x) = u(x)$
- \rightarrow Glattheit: Für steigende Δ wird $\overline{u}(x)$ glatter
- 2) Führen Sie die Filterung erneut aus, um $\overline{\overline{u}}(x)$ zu erhalten. Vergleichen Sie $\overline{u}(x)$ und $\overline{\overline{u}}(x)$

$$\overline{\overline{u}}(x) = \int_{-\infty}^{\infty} G(r)\overline{u}(x,r)dr$$

$$= \int_{\frac{-\Delta}{2}}^{\frac{\Delta}{2}} \frac{1}{\Delta} \left(-\frac{1}{\Delta}\right) \left[\cos(x + \frac{\Delta}{2} + r) - \cos(x - \frac{\Delta}{2} + r)\right] dr$$

$$= -\frac{1}{\Delta^{2}} \left[\sin(x + \frac{\Delta}{2} + r) - \sin(x - \frac{\Delta}{2} + r)\right]_{\frac{-\Delta}{2}}^{\frac{\Delta}{2}}$$

$$= -\frac{1}{\Delta^{2}} \left[\sin(x + \frac{\Delta}{2} + \frac{\Delta}{2}) - \sin(x - \frac{\Delta}{2} + \frac{\Delta}{2}) - \sin(x + \frac{\Delta}{2} - \frac{\Delta}{2}) + \sin(x - \frac{\Delta}{2} - \frac{\Delta}{2})\right]$$

$$= -\frac{1}{\Delta^{2}} \left[\sin(x + \Delta) - \sin(x) - \sin(x) + \sin(x - \Delta)\right]$$

$$= -\frac{1}{\Delta^{2}} \left[\sin(x + \Delta) - 2\sin(x) + \sin(x - \Delta)\right]$$

$$(4)$$

3) Es ist weiterhin die Funktion

$$v(x) = \cos(x) \tag{5}$$

und die Konstante c gegeben.

Weisen Sie damit weiterhin folgende Eigenschaften der homogenen Filterung nach:



3.1) $\overline{u+cv} = \overline{u} + c\overline{v}$

$$\overline{u+cv} = \int_{-\infty}^{\infty} G(r) \left[u(x,r) + c v(x,r) \right] dr$$

$$= \int_{-\frac{\Delta}{2}}^{\frac{\Delta}{2}} \frac{1}{\Delta} \left[sin(x+r) + c cos(x+r) \right] dr$$

$$= \int_{-\frac{\Delta}{2}}^{\frac{\Delta}{2}} \frac{1}{\Delta} sin(x+r) dr + \int_{-\frac{\Delta}{2}}^{\frac{\Delta}{2}} \frac{1}{\Delta} c cos(x+r) dr$$

$$= \int_{-\frac{\Delta}{2}}^{\frac{\Delta}{2}} \frac{1}{\Delta} sin(x+r) dr + c \int_{-\frac{\Delta}{2}}^{\frac{\Delta}{2}} \frac{1}{\Delta} cos(x+r) dr$$

$$= \overline{u} + c\overline{v}$$
(6)

3.2) $\overline{\frac{\partial u}{\partial x}} = \frac{\partial \overline{u}}{\partial x}$

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \cos(x) = v$$

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \overline{v}$$
(7)

$$\overline{v} = \int_{-\infty}^{\infty} G(r)v(x,r)dr$$

$$= \int_{\frac{-\Delta}{2}}^{\frac{\Delta}{2}} \frac{1}{\Delta} cos(x+r)dr$$

$$= \frac{1}{\Delta} sin(x+r) \Big|_{\frac{-\Delta}{2}}^{\frac{\Delta}{2}}$$

$$= \frac{1}{\Delta} \left[sin(x+\frac{\Delta}{2}) - sin(x-\frac{\Delta}{2}) \right]$$
(8)

$$\frac{\partial \overline{u}}{\partial x} = \frac{1}{\Delta} \left[\sin(x + \frac{\Delta}{2}) - \sin(x - \frac{\Delta}{2}) \right]
= \overline{v} = \frac{\overline{\partial u}}{\overline{\partial x}}$$
(9)

Hintergrund: Integrationsgrenzen hängen nicht von x ab (Annahme homogener Filterung)





Aufgabe 3: Herleitung LES-Gleichungen

Lösung:

Massenerhaltung (inkompressibel):

$$0 = \frac{\partial u_i}{\partial x_j} \tag{10}$$

Anwendung homogene Filterung:

$$0 = \frac{\overline{\partial u_i}}{\partial x_j} = \frac{\partial \overline{u}_i}{\partial x_j} \tag{11}$$

Impulserhaltung (inkompressibel, keine Volumenkräfte):

$$\frac{\partial u_i}{\partial t} + \frac{\partial (u_i u_j)}{\partial x_j} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x_i} + \nu \frac{\partial^2 u_i}{\partial x_j^2}$$
(12)

Anwendung homogene Filterung:

$$\frac{\partial u_i}{\partial t} + \frac{\partial (u_i u_j)}{\partial x_j} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x_i} + \nu \frac{\partial^2 u_i}{\partial x_j^2}$$
(13)

Anwendung der Filterung auf die einzelnen Summanden und Extraktion der (konstanten) Stoffwerte (Ausnutzung der Linearität):

$$\frac{\overline{\partial u_i}}{\partial t} + \frac{\overline{\partial (u_i u_j)}}{\partial x_j} = -\frac{1}{\rho} \frac{\overline{\partial p}}{\partial x_i} + \nu \frac{\overline{\partial^2 u_i}}{\partial x_i^2}$$
(14)

Vertauschen von Filterung und Ableitung:

$$\frac{\partial \overline{u}_i}{\partial t} + \frac{\partial \overline{u}_i \overline{u}_j}{\partial x_j} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial \overline{p}}{\partial x_i} + \nu \frac{\partial^2 \overline{u}_i}{\partial x_j^2}$$
(15)

Erweiterung des Konvektionsterms:

$$\frac{\partial \overline{u_i u_j}}{\partial x_j} = \frac{\partial \left(\overline{u_i u_j} - \overline{u}_i \overline{u}_j + \overline{u}_i \overline{u}_j \right)}{\partial x_j} \tag{16}$$

Subtraktion der ersten beiden Terme in der Ableitung:

$$\frac{\partial \overline{u}_i}{\partial t} + \frac{\partial \overline{u}_i \overline{u}_j}{\partial x_j} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial \overline{p}}{\partial x_i} + \nu \frac{\partial^2 \overline{u}_i}{\partial x_j^2} - \frac{\partial \tau_{ij}^{FS}}{\partial x_i}
\tau_{ij}^{FS} = \overline{u}_i \overline{u}_j - \overline{u}_i \overline{u}_j$$
(17)