## Towards Nearly-Zero-Error Sketching via Compressive Sensing

**USENIX** 

**April 2021** 

**Qun Huan (Peking University)** 

8 citation

اسکچها الگوریتههایی برای مانیتور جریانهای شبکه و ذخیره اطلاعات آماری هستند که از دو مزیت استفاده که از منابع و خطای کراندار ۱ بهره میبردند. اما تمامی جریان ها خطاهایشان کراندار نمیباشد و به همین دلیل این الگوریتمها در برخی مسایل خاص مانندheavy hitter ها و یا distinct flow – traffic distribution ها تنها کاربرد دارند. لذا میخواهیم اسکچی بر مبنای تکنیک compressive sensing ارایه دهیم که برای تمامی جریانها خطایی نزدیک به صفر ۲ داشته باشد. همانطور که گفته شد ابتدا از این تکنیک به همراه اسکچ برای بالا بردن دقت استفاده می کنیم سیس از آن به عنوان یک اسلوب برای بررسی اسکچهای طرحشده دیگر استفاده می کنیم و در نهایت بر اساس نتایج آنالیزها دو الگوریتم NZE می سازیم. این دو الگوریتم را در محیط شامل OpenVSwitch و P4 پیاده سازی می کنیم. این دو الگوریتم خطای جریان کمتر از ۰.۱٪ برای ۹۹.۷۲٪ جریانها خواهند داشت.

دلایل انتخاب الگوریتم Ccompressive Sensing که برای پردازش سیگنالها میباشد: ۱) ریکاوری تقریباً بی نقض سیگنالها با استفاده محدود از منابع ۲) بر پایه خصوصیات ماتریس مثل sparsity که اسکچها هم از آن اصول ریاضی استفاده می کنند، نیز مى باشد.

دو تا کار را پیش میبریم: در ابتدا از compressive sensing با درنظر گرفتن آمارهای جریان به مثابه سیگنال به صورت مستقیم برای مانیتور استفاده میکنیم که پس از بررسیها نتیجه میشود که این استفاده مستقیم کار آسانی نخواهد بود و در محیط با منابع محدود عملی نخواهد بود. سیس از آنها در کنار اسکچها برای طراحی الگوریتمهای جدید استفاده می کنیم. به صورت جزیی تر اسکچها را به صورت ماتریسی مدل می کنیم و سپس به صورت کمی میزان مناسب بودن آنها برای compressive sensing را بررسی مي كنيم(مولفه orthonormality). و سيس از اين نتايج براي طراحي الگوريتمها استفاده مي كنيم كه NZE باشند و از آناليز ماتریسی به جای آنالیز آماری یا تصادم هش ها استفاده شود.

Flow monitoring & Sketches: مانیتورینگ در سطح جریان هر فلو را توالی از بستهها با flowID یکسان درنظر می گیرد و flow vlaue را برای هر کدام می شمار د. اسکچها اطلاعات هر بسته را در یک داده ساختار فشر ده می ریزند. هر الگوریتم اسکچ از یک تعداد شمارنده تشکیل شده است. و دو عملیات کویری و آپدیت را دارا میباشد. آپدیت در data-plane انجام میشود و برای هر بسته بر اساس مقدار هش، شمارندههای متناظر را آپدیت می کند تا تغییرات جریان را بروز دهد. کویری در control-plane انجام میشود و به صورت دورهای داده ساختارهای اسکچ را از نقاط مربوطه مختلف جمعآوری می کند و می تواند به مقادیر flow value هر flow ID دسترسی پیدا کند.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Bounded Error

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Nearly Zero Error Sketch (NZE)

در ادامه الگوریتم Count-Min را به عنوان مثال مورد بررسی قرار میدهد. سپس به صورت خلاصه بقیه الگوریتمهای شمارنده برای هر فلو<sup>۳</sup> را در دو محیط با رم ۱۰ مگابایت که متدوال سوییچهاست و ۱۰۰ مگابایت که تقریباً ایده آل و بدون محدودیت میباشد بررسی میکند و مشاهده میشود که برخی در حافظه ۱۰۰ مگابایت دقت خوبی دارند، اما همانطور که گفته شد، این مقدار حافظه در دنیای واقعی قابل دسترسی نیست.

Compressive sensing : روشی برای پردازش سیگنالهای با ابعاد بالا با میزان استفاده کم از منابع میباشد. مدلهای قدیمی این تکنیک از دورویه تشکیل شدهاند:

- Sensing procedure: ضبط سیگنال با ضرب آن در یک ماتریس ٔ
- Recovery procedure: بازسازی سیگنال<sup>۵</sup> با یک رویکرد بهینه و با خطای کم <sup>۶</sup>باید گفت که روشهای مختلفی برای بازسازی سیگنالها وجود دارد اما در این مقاله از رویکرد اصلی که بر مبنای matrix orthonormality هست استفاده می کنیم که sound و ساده می باشد.

فرضیات: ترافیک شبکه پراکندگی که دارد. با اینکه جریانات مختلف زیادی می تواند وجود داشته باشد اما جریانهای فعال تعدادشان کمتر است. همچنین فرض می کنیم هر الگوریتم اسکچ یک بخش خطی دارد که در آن هر شمارنده به صورت خطی توسط یک بسته بروز می شود.

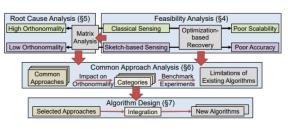


Figure 2: Workflow.

شیوه کار: در رویکرد اول دو متود داریم: ابتدا از دورویه CS استفاده می کند. ولی در روش دوم از الگوریتمهای اسکچ برای ضبط اطلاعات هر بسته استفاده می کنیم و سپس هر الگوریتم را به صورت یک ماتریکس مدل می کنیم (مشاهده می شود که این ماتریسها ویژگی متعارف بودن برخوردار نمی باشند )و علاوه بر آن از رویکرد ریکاوری (sketch based sensing)

optimization based recovery). پس از بررسیها مشخص می شود که متود اول مشکل مقیاس پذیری دارد و متود دوم هم دارای دقت پایینی می باشد. به همین دلیل به جزیات CS وارد شده و یک الگوریتم جدید ارایه می دهیم. در ادامه رویکردهای متداول برای بهبود متعارف بودن الگوریتمهای اسکچ را بررسی می کنیم (۴ دسته هستند) و نتیجه میگیریم که این رویکردها بهره برداری شان برای به کاربردن همراه Compressive sensing optimization-based recovery کافی نمی باشد. در نهایت دو الگوریتم ارایه میدهیم که اسکچ ها را با CS recovery ترکیب می کند و بر اساس نتایج آنالیز روشهای متداول مرحله قبل و التخاب روشهای موثر برای پیاده سازی آنها در data plane این دو الگوریتم استفاده می کنیم. و هر کدام نیز به راحتی با ماتریس آنالیز میشوند. در control plane این دو الگوریتم اله بهینه سازی بازگردانی می کنند.

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Per-flow counter sketch

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> Mappin Matrix

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup> Signal Recovery-reconstruction

<sup>&</sup>lt;sup>6</sup> Optimization-based recovery

<sup>&</sup>lt;sup>7</sup> sparsity

<sup>&</sup>lt;sup>8</sup> Scability