



PROJETO DE LINGUAGEM DE PROGRAMAÇÃO II

Professor: Dr. Fernando Ferreira de Carvalho.

Projeto: Bebedouro Inteligente.

Alunos:

- Filipe Tabosa da Silva;
- Gleyson Rhuan Nascimento Campos.

Introdução

Em nosso campus temos um grande problema com relação ao controle de acesso de pessoas ao interior da universidade, onde qualquer pessoa pode ingressar no ambiente acadêmico já que não há maneiras de controlar o acesso. Desta forma é comum ver pessoas que não pertencem ao contexto da universidade utilizando seus recursos que são escassos, um dos inconvenientes causados por isso é a constante falta de água nos bebedouros que ficam nos corredores do campus, muitas vezes deixando os discentes, docentes e funcionários da faculdade em geral com sede. Abaixo será descrito a solução encontrada para sanar este contratempo.

Objetivos

O projeto tem como base, adaptar o(s) bebedouro(s) do campus de maneira que para ter acesso a água, o usuário aproxime um cartão RFID para liberar o sistema e a água seja dispensada. Onde não só haverá o controle da saída de água, mas também será possível através de sensores posicionados no bebedouro ter informações úteis para aperfeiçoar o uso do dispositivo, como por exemplo: emitir um alerta se a água estiver perto de acabar, alertando o funcionário responsável pela troca do garrafão antes que o dispositivo fique sem água...

Abaixo podemos ver uma imagem que ilustra o projeto:

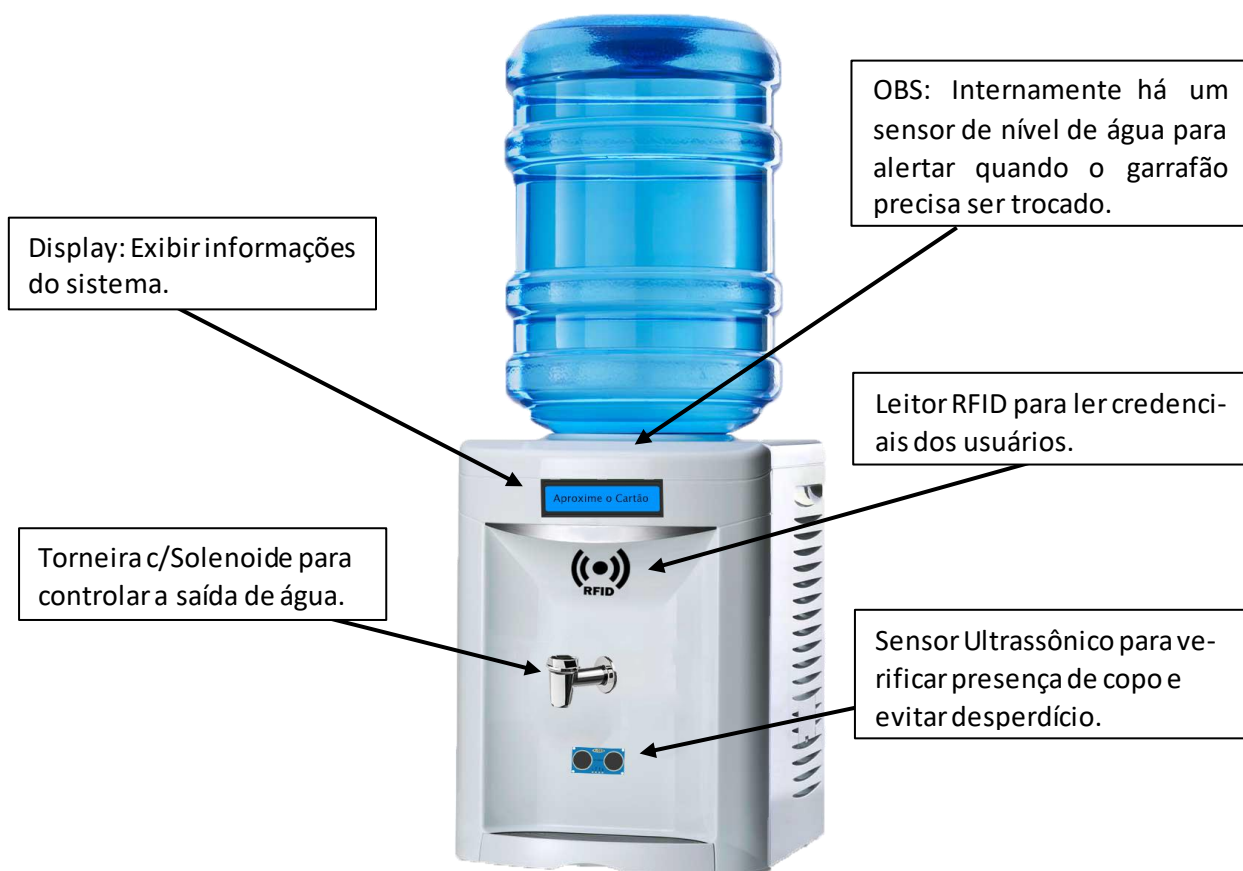


Figura 1 - Esquema do Bebedouro Inteligente

O Sistema

O funcionamento do bebedouro é descrito resumidamente a seguir:

Ao aproximar um cartão do leitor, é feita a validação para saber se o usuário possui permissão para utilizar o equipamento, caso o usuário não possua autorização será exibida uma mensagem no display informando “Acesso negado”. Por outro lado, caso o usuário possua direito de utilização, é verificado o sensor ultrassônico para saber se o copo está próximo. O copo estando em uma distância aceitável, o sistema então ativa a saída da água enquanto o cartão estiver próximo e encerra a dispersão da água quando o cartão for afastado.

Ao fim da operação o sistema verifica o nível da água através do sensor de nível e caso o bebedouro esteja com água somente da sua reserva interna é acionada uma mensagem de atenção no display para que seja efetuada a troca do garrafão.

O cadastro dos usuários é feito através do cartão “mestre”, que possibilita a adição e exclusão de credenciais que ficam salvas na memória EEPROM do Arduino, evitando a perda de informações caso o equipamento seja desligado.

É interessante ressaltar que dependendo do leitor RFID utilizado é possível a utilização do cartão LEVA de transporte público da cidade de Caruaru, que opera em frequência aceitável para o leitor (Utilizado por grande parte dos estudantes) como credencial única para acesso ao sistema, já que cada cartão possui numeração única.

Pontos Positivos

- Controle no acesso;
- Monitoramento para evitar que fique sem água;
- Fácil implementação;
- Custo baixo;

Pontos Negativos

- Quantidade limitada de armazenamento de credenciais na EEPROM;
- Quantidade limitada de escrita na EEPROM;

Situação da Versão Atual do Sistema

O sistema foi implantado em versão de teste em um protótipo de bebedouro a fim de mostrar na prática o funcionamento idealizado no projeto. Sendo assim ainda não é uma versão final tendo em vista que podem ocorrer variações que

podem influenciar nas funções a depender de eventuais necessidades de adaptação no seu funcionamento.

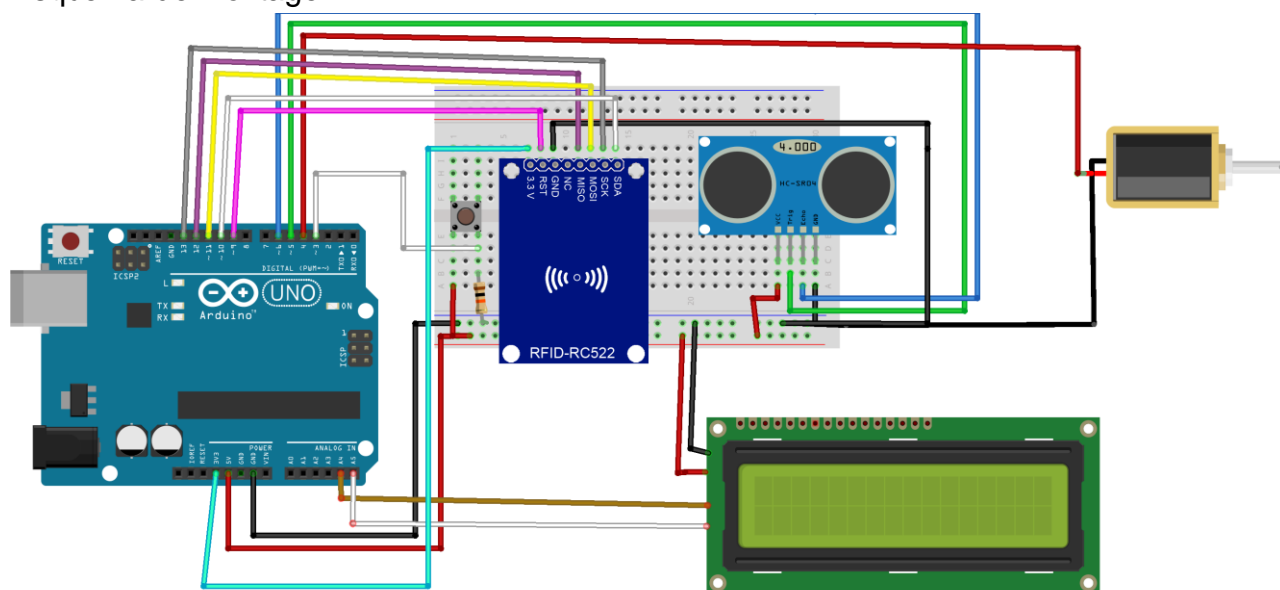
Avaliação dos Custos do Projeto

Quase todos os componentes utilizados foram emprestados pelo professor Fernando Carvalho e são listados a seguir:

COMPONENTE
ARDUÍNO UNO R3
PROTOBOARD
DISPLAY 16X2
SENSOR DE NÍVEL DE ÁGUA
SENSOR ULTRASSÔNICO
SENSOR RFID
RELÉ
SOLENÓIDE
JUMPERS

Infraestrutura

Esquema de montagem:



fritzing

Código:

```
1  #include <EEPROM.h>    // Biblioteca para facilita o uso da EEPROM
2  #include <SPI.h>
3  #include <MFRC522.h>
4  #include <Ultrasonic.h>
5
6  boolean match = false;    // Inicia cartão como falso
7  boolean programMode = false; // Inicia o modo programador como falso
8  boolean replaceMaster = false;
9  boolean trocarGarrafao = false; // Variável para uso do sensor de nível de água
10 boolean condicaoPRI = false;
11
12 int successRead;
13 int ultra;
14
15 byte storedCard[4]; // Armazena uma ID lida da EEPROM
16 byte readCard[4]; // Armazena a identificação lida a partir do módulo RFID
17 byte masterCard[4]; // Armazena ID do cartão master lido da EEPROM
18
19 #define SS_PIN 10 //Pino do RFID
20 #define RST_PIN 9 //Pino do RFID
21 #define TRIG_PIN 6 //Pino do Sensor Ultrassônico
22 #define ECHO_PIN 7 //Pino do Sensor Ultrassônico
23
24 #define MNA_PIN 2 //Medidor de nível de água
25 #define AR_PIN 4 //Relé
26 #define wipeB 3 //Apagando memória de credenciais
27
28 MFRC522 mfrc522(SS_PIN, RST_PIN);
29 Ultrasonic ultrasonic(TRIG_PIN,ECHO_PIN);
30
31 void setup() {
32     Serial.begin(9600);
33     SPI.begin();
34     mfrc522.PCD_Init(); // Inicializar MFRC522 Hardware
```

```

35
36 ShowReaderDetails(); // Mostrar detalhes de PCD - MFRC522 leitor de cartão
37
38 //Apagar Código se Botão Pressionado enquanto a configuração é executada (ligado) limpa EEPROM
39 if (digitalRead(wipeB) == LOW) { // Quando botão pressionado pino deve ficar baixo, botão conec-
40 tado à terra
41
42     Serial.println(F("Botão de limpeza pressionado"));
43     Serial.println(F("Você tem 15 segundos para cancelar"));
44     Serial.println(F("Será removido todos os registros, e não será possível ser desfeito"));
45
46     delay(15000); // Tempo suficiente para cancelar a operação
47     if (digitalRead(wipeB) == LOW) { // Se o botão estiver pressionado limpa a EEPROM
48         Serial.println(F("Iniciando limpeza da EEPROM"));
49         for (int x = 0; x < EEPROM.length(); x = x + 1) { //Loop pelos endereços da EEPROM
50             if (EEPROM.read(x) == 0) {
51                 //Se endereço tiver 0 pula para o próximo
52             }
53             else {
54                 EEPROM.write(x, 0); // Senão escreve 0 no endereço para "limpar"
55             }
56         }
57         Serial.println(F("EEPROM limpa com sucesso"));
58     }
59     else {
60         Serial.println(F("Reset Cancelado"));
61     }
62 }
63 if (EEPROM.read(1) != 143) {
64     Serial.println(F("Cartão Master Não Definido"));
65     Serial.println(F("Digitalizar um PICC para definir como Master Card"));
66     do {
67         successRead = getID(); // Define successRead para 1 quando obtemos leitura do leitor caso
68 contrário 0
69
70     }
71     while (!successRead); // O programa fica aguardando uma leitura de cartão para prosse-
72 guir
73     for (int j = 0; j < 4; j++) {
74         EEPROM.write(2 + j, readCard[j]); // Escreve o ID do cartão na EEPROM
75     }
76     EEPROM.write(1, 143);
77     Serial.println(F("Definido Master Card"));
78 }
79 Serial.println(F("-----"));
80 Serial.println(F("ID do Master Card"));
81 Serial.println(F("-----"));
82 for (int i = 0; i < 4; i++) { // Ler cartão master da EEPROM
83     masterCard[i] = EEPROM.read(2 + i); // Salva na variável mastercard
84     Serial.print(masterCard[i], HEX);
85 }
86 Serial.println("");
87 Serial.println(F("-----"));
88 Serial.println(F("Tudo pronto"));
89 Serial.println(F("Esperando cartão"));
90 Serial.println(F("-----"));
91 }

```

```

92
93 void loop () {
94   checkLevelAgua();
95   do {
96     successRead = getID(); // Define successRead para 1 quando obter leitura do leitor caso contrário 0
97     if (digitalRead(wipeB) == LOW) {
98       Serial.println(F("Botão de limpeza pressionado"));
99       Serial.println(F("Master Card será apagado! Em 3 segundos"));
100      delay(3000);
101      if (digitalRead(wipeB) == LOW) {
102        EEPROM.write(1, 0);
103        Serial.println(F("Reiniciar o dispositivo para reprogramar Mastercard"));
104        while (1);
105      }
106    }
107  }
108
109  while (!successRead); //O programa fica aguardando uma leitura de cartão para prosseguir
110
111  if (programMode) {
112    if (isMaster(readCard)) { //Se ler o cartão master, saia do modo programador
113      Serial.println(F("-----"));
114      Serial.println(F("Cartão Mestre Digitalizado"));
115      Serial.println(F("Sair do modo de programação"));
116      Serial.println(F("-----"));
117      programMode = false;
118      return;
119    }
120    else {
121      if (findID(readCard)) { // Se o cartão digitalizado for conhecido, exclua-o
122        Serial.println(F("ID achado, removendo..."));
123        deleteID(readCard);
124        Serial.println(F("-----"));
125        Serial.println(F("Aproxime o cartão para ADD ou REMOVER da EEPROM"));
126        Serial.println(F("-----"));
127      }
128      else { //Se o cartão digitalizado não for conhecido adicione-o
129        Serial.println(F("Novo cartão lido, adicionando na EEPROM ..."));
130        writeID(readCard);
131        Serial.println(F("-----"));
132        Serial.println(F("Aproxime o cartão para ADD ou REMOVER da EEPROM"));
133        Serial.println(F("-----"));
134      }
135    }
136  }
137  else {
138    if (isMaster(readCard)) { // Se ler cartão master, entre no modo de programação
139      programMode = true;
140      Serial.println(F("Modo de programação ativo"));
141      int count = EEPROM.read(0); // Leia o primeiro Byte da EEPROM que armazena o número de ID's
142      na EEPROM
143      Serial.print(F("Existem "));
144      Serial.print(count);
145      Serial.print(F(" ID(s) na EEPROM"));
146      Serial.println("");
147      Serial.println(F("Aproxime um cartão para ADD ou REMOVER da EEPROM"));
148      Serial.println(F("Aproxime o cartão Master para sair do modo programação"));

```

```

149     Serial.println(F("-----"));
150 }
151 else {
152     if ( findID(readCard) ) { // Veja se o cartão está na EEPROM
153         Serial.println(F("Acesso permitido!"));
154         ultra = ultrasonic.convert(ultrasonic.timing(), Ultrasonic::CM);
155         if (ultra < 3) { //Liberar a água
156             liberaAgua (true);
157             while (successRead);
158             liberaAgua (false);
159             checkLevelAgua();
160         } else {
161             Serial.println("Copo longe do bebedouro");
162         }
163     }
164     else { // Usuário sem permissão
165         Serial.println(F("Acesso negado!"));
166     }
167 }
168 }
169 }
170
171 int getID() {
172     // Preparando-se para a leitura de PICCs
173     if ( ! mfrc522.PICC_IsNewCardPresent() ) { //Se um novo PICC colocado no leitor RFID continuar
174         return 0;
175     }
176     if ( ! mfrc522.PICC_ReadCardSerial() ) { //Uma vez que um PICC colocado obter Serial e continuar
177         return 0;
178     }
179     // Só é compatível a leitura de cartões de 4bytes!
180     Serial.println(F("UID do cartão:"));
181     for (int i = 0; i < 4; i++) { //
182         readCard[i] = mfrc522.uid.uidByte[i];
183         Serial.print(readCard[i], HEX);
184     }
185     Serial.println("");
186     mfrc522.PICC_HaltA(); // para leitura
187     return 1;
188 }
189
190 void ShowReaderDetails() {
191     // Get the MFRC522 software version
192     byte v = mfrc522.PCD_ReadRegister(mfrc522.VersionReg);
193     Serial.print(F("MFRC522 Software Version: 0x"));
194     Serial.print(v, HEX);
195     if (v == 0x91)
196         Serial.print(F(" = v1.0"));
197     else if (v == 0x92)
198         Serial.print(F(" = v2.0"));
199     else
200         Serial.print(F(" (unknown),probably a chinese clone?"));
201     Serial.println("");
202     // When 0x00 or 0xFF is returned,communication probably failed
203     if ((v == 0x00) || (v == 0xFF)) {
204         Serial.println(F("WARNING: Communication failure, is the MFRC522 properly connected?"));
205         Serial.println(F("SYSTEM HALTED: Check connections."));

```



```

206     while (true); // do not go further
207 }
208 }
209
210 void readID( int number ) {
211     int start = (number * 4) + 2; // Descobrir a posição inicial
212     for ( int i = 0; i < 4; i++ ) { // Loop 4 vezes para obter os 4 bytes
213         storedCard[i] = EEPROM.read(start + i); // Atribuir valores lidos da EEPROM para o array
214     }
215 }
216
217 void writeID( byte a[] ) {
218     if ( !findID( a ) ) { // Antes de escrever para a EEPROM, verificar se cartão já é cadastrado
219         int num = EEPROM.read(0); // Obter o número de espaços utilizados, a posição 0 armazena o nú-
220         mero de cartões de identificação
221         int start = ( num * 4 ) + 6; // Descobrir onde começa o próximo slot
222         num++;
223         EEPROM.write( 0, num ); // Escreva a nova contagem para o contador
224         for ( int j = 0; j < 4; j++ ) {
225             EEPROM.write( start + j, a[j] ); // Escreva os valores do array para EEPROM na posição correta
226         }
227
228         Serial.println(F("ID adicionado com sucesso à EEPROM"));
229     }
230     else {
231
232         Serial.println(F("ERRO! Algum problema com o ID do cartão"));
233     }
234 }
235
236 void deleteID( byte a[] ) {
237     if ( !findID( a ) ) { // Antes de excluir da EEPROM, verifique se tem este cartão!
238
239         Serial.println(F("ERRO! Há algo de errado com ID ou EEPROM ruim"));
240     }
241     else {
242         int num = EEPROM.read(0); // Obter o número de espaços utilizados, a posição 0 armazena o nú-
243         mero de cartões de identificação
244         int slot; // Descobrir o número do slot do cartão
245         int start; // = ( num * 4 ) + 6; // Descobrir onde começa o próximo slot
246         int looping; // O número de vezes que o loop repete
247         int j;
248         int count = EEPROM.read(0); // Leia o primeiro Byte da EEPROM que armazena o número de cartões
249         slot = findIDSLOT( a ); // Descobrir o número do slot do cartão para apagar
250         start = (slot * 4) + 2;
251         looping = ((num - slot) * 4);
252         num--;
253         EEPROM.write( 0, num ); // Define um novo valor para o contador
254         for ( j = 0; j < looping; j++ ) {
255             EEPROM.write( start + j, EEPROM.read(start + 4 + j)); //Desloque os valores da matriz para 4 posi-
256             ções anteriores na EEPROM
257         }
258         for ( int k = 0; k < 4; k++ ) { // Deslocando Loop
259             EEPROM.write( start + j + k, 0);
260         }
261
262         Serial.println(F("ID removida com sucesso da EEPROM"));

```

```

263     }
264 }
265
266 boolean checkTwo ( byte a[], byte b[] ) {
267     if ( a[0] != NULL )    // Certifique-se de que há algo na matriz primeiro
268         match = true;    // Suponha que eles correspondam no início
269     for ( int k = 0; k < 4; k++ ) {
270         if ( a[k] != b[k] )    // Se a! = B então defina match = false, um falha, todos falham
271             match = false;
272     }
273     if ( match ) {
274         return true;
275     }
276     else {
277         return false;
278     }
279 }
280
281 int findIDSLOT( byte find[] ) {
282     int count = EEPROM.read(0);    // Leia o primeiro Byte da EEPROM
283     for ( int i = 1; i <= count; i++ ) {    // Repetir uma vez para cada entrada EEPROM
284         readID(i);    // Ler uma ID da EEPROM, ela é armazenada no storedCard[4]
285         if ( checkTwo( find, storedCard ) ) {    // Verifique se o cartão armazenado leu da EEPROM
286             // É o mesmo que o cartão de identificação find [] passou
287             return i;    // O número do slot do cartão
288             break;
289         }
290     }
291 }
292
293 boolean findID( byte find[] ) {
294     int count = EEPROM.read(0);    // Leia o primeiro Byte da EEPROM
295     for ( int i = 1; i <= count; i++ ) {    // Repetir uma vez para cada entrada EEPROM
296         readID(i);    // Ler uma ID da EEPROM, ela é armazenada em storedCard[4]
297         if ( checkTwo( find, storedCard ) ) {    // Verifique se o cartão armazenado leu da EEPROM
298             return true;
299             break;
300         }
301         else {
302         }
303     }
304     return false;
305 }
306
307 boolean isMaster( byte test[] ) {
308     if ( checkTwo( test, masterCard ) )
309         return true;
310     else
311         return false;
312 }
313
314 void checkLevelAgua(){
315
316     if (digitalRead(MNA_PIN)) {    // Nível da água está baixo;
317         trocarGarrafao = true;    //Trocar garrafão;
318         Serial.println ("-> Agua acabando <-");
319     }

```

```
320     else {          // Nível da água está alto;
321         trocarGarrafao = false;
322     }
323 }
324
325 void liberaAgua(boolean condicao){
326     if (condicao /*true*/){
327         digitalWrite(AR_PIN, HIGH);
328     } else {
329         digitalWrite(AR_PIN, LOW);
330     }
331 }
```

Referências

< Acessados em maio de 2017>

<https://www.arduino.cc/>

http://blog.filipeflop.com/sensores/sensor-ultrassonico-hc-sr04-ao-arduino.html#_ga=2.185137578.2011555212.1494987892-1782034102.1494793337

http://blog.filipeflop.com/wireless/controle-acesso-leitor-rfid-arduino.html#_ga=2.183851302.1874105706.1494987921-1782034102.1494793337

<http://www.arduinoecia.com.br/2014/07/arduino-sensor-de-nivel-de-liquidos.html>

http://blog.filipeflop.com/display/controlando-um-lcd-16x2-com-arduino.html#_ga=2.148518647.1319380480.1494987966-1782034102.1494793337