# Quidditch 桌球详细设计说明书

## 钱泽森 (5130379069)

## December 17, 2015

## Contents

| 1 | 引言  |       |        |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 2 |
|---|-----|-------|--------|----|---|---|----|---|---|--|--|---|---|---|-------|---|---|--|---|
|   | 1.1 |       | 的和范    |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 2 |
|   | 1.2 |       |        |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 2 |
|   | 1.3 | 参考资   | 料      |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 2 |
|   | 1.4 | 使用的   | 文字处    | 理和 | 绘 | 图 | Ι. | 具 | • |  |  | • | • | • | <br>• | • | • |  | 2 |
| 2 | 技术  | 概要    |        |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 3 |
| 3 | 模块  | 设计    |        |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 3 |
|   | 3.1 | 用例图   |        |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 3 |
|   | 3.2 |       | 计说明    |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 3 |
|   |     | 3.2.1 | 物理模    |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 3 |
|   |     | 3.2.2 | 绘图模    |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 4 |
|   |     | 3.2.3 | 接口模    |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 6 |
|   |     | 3.2.4 | 控制模    |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 6 |
| 4 | 接口  | 设计    |        |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 6 |
|   | 4.1 | 内部接   | 口      |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 6 |
|   |     | 4.1.1 | Shape  |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 6 |
|   |     | 4.1.2 | Render |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 6 |
|   |     | 4.1.3 | Arena  |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 6 |
|   |     | 4.1.4 | Scene  |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 7 |
| 5 | 系统  | 性能设置  | 计      |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 7 |
| 6 | 系统  | 出错处   | 狸      |    |   |   |    |   |   |  |  |   |   |   |       |   |   |  | 7 |

## 1 引言

### 1.1 编写目的和范围

本详细设计说明书编写的目的是说明程序模块的设计考虑,包括程序描述、输入/输出、算法和流程逻辑等,为软件编程和系统维护提供基础。本说明书的预期读者为系统设计人员、软件开发人员、软件测试人员和项目评审人员。

### 1.2 术语表

**Buffer Object** An object that represents a linear array of memory, which is stored in the GPU. There are numerous ways to have the GPU access data in a buffer object.

Context, OpenGL A collection of state, memory and resources. Required to do any OpenGL operation.

**OpenGL Shading Language** The language for writing Shaders in OpenGL.

**Shader** A program, written in the OpenGL Shader Language, intended to run within OpenGL.

**Texture** An OpenGL object that contains one or more images, all of which are stored in the same Image Format.

**OpenGL** A cross-platform graphics system with an openly available specification.

### 1.3 参考资料

| <b>资料名</b> 称               | 作者           | 文件编号/版本 | <b>资料</b> 存放地点                  |
|----------------------------|--------------|---------|---------------------------------|
| OpenGL Tutorial            | Unknown      | latest  | http://www.opengl-tutorial.org  |
| OpenGL step by step        | Unknown      | Latest  | http://ogldev.atspace.co.uk/    |
| OpenGL wiki                | collabrators | Latest  | https://www.opengl.org/wiki/    |
| OpenGL 3.3 Reference Pages | SGI          | 3.3     | https://www.opengl.org/sdk/docs |

### 1.4 使用的文字处理和绘图工具

文字处理软件 Emacs, Org Mode

UML 图生成 Doxygen

## 2 技术概要

- 基于 OpenGL 3.3 core API
- 使用了 SFML 作为 window system
- 使用 glew 作为 Extension Wrangler Library
- 使用 glm 作为数学库
- 开发环境为 Linux x86-64 + Mesa

## 3 模块设计

## 3.1 用例图

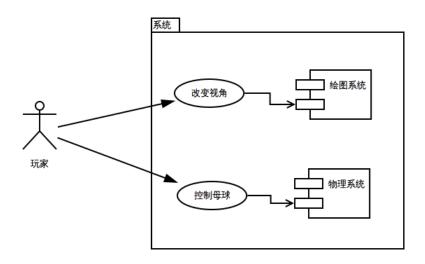


Figure 1: 用例图

## 3.2 功能设计说明

## 3.2.1 物理模块

物理模块主要由沙盒 (Arena) 和各个物理元件 (SnitchBall, GhostBall, Cue-Ball, WanderBall, Wall) 构成.

1. 沙盒 (Arena) 沙盒模块负责对物理世界进行仿真模拟, 它负责的物理模拟主要有以下几类:

- **滚动摩擦** 在桌面上的小球在不受到其他外力的情况下,会收到桌布的滚动摩擦力,因此速度会越来越小.
- **小球间碰撞** 小球之间会产生非弹性碰撞, 碰撞后两球的速度和方向都会发生变化, 此过程会有能量损失.
- **小球和桌面以及墙面的碰撞** 小球和桌面以及墙面也会产生非弹性碰撞.

沙盒每次都往前演绎一段时间,并且不断修改球桌上元件的物理属性,来反映物理世界的规律.

- 2. 球 (Ball) 所有球类的父类, 主要记录球的质量/半径/位置/速度. Ball 的继承关系请见 2.
- 3. 幽灵球 (GhostBall) 普通球, 直接继承自 Ball, 没有额外的属性.
- 4. 母球 (CueBall) 用户可以操作的球, 继承自 GhostBall, 没有额外的属性.
- 5. 游走球 (WanderBall) 自主随机游走的球,继承自 Ball. 额外属性: v0 表示理想速度, mu 表示趋近速度. 在当前速度不等于理想速度时, 本球会以 mu 的速率逐渐趋近于 v0.
- 6. 金色飞贼 (SnitchBall) 会飞的球. 继承自 Ball, 需要额外记录当前状态下剩余的时间 (以秒表示), 以及理想的飞行速度.
- 7. 墙 (Wall) 表示沙盒的边缘, 既可以用来表示垂直的墙, 也可以表示地面或者天花板. 属性有: 一次方程的一组参数, 用来表示墙的平面. 以及一个弹性系数, 用来表示球和墙碰撞后的能量损失程度.

#### 3.2.2 绘图模块

绘图模块主要负责在屏幕上绘图.

- 1. 可渲染物体 (Renderable) 定义了一个通用接口, 调用后即会画出该物体.
- 2. 视角 (View) 表示用户的视角, 包括摄像头所在的位置, 观察的方向等等, 可以调用获取对应的 View Matirx.
- 3. 投影 (Projection) 表示摄像头的投影,包括横向的和纵向的视角,最近的切点和最远处的切点,可以调用获取对应的 Projection Matrix.
- 4. 场景 (Scene) 表示一个完整的场景, 包括一些 Renderable, 一个 View, 一个 Projection. 调用后即会画出整个场景.

- 5. 形状 (Shape) 表示一个固定的形状, 比如, 处在原点且半径为 1 的球, 或者处在原点且边长为 1 的立方体, 等等.
- 6. 旗帜 (Flag) Flag 实际上是 Wave 的一个包装,后者才是真正的飘动动画. Wave 用了两种实现,一种是三角函数 (WAVE\_TRIANGLE),一种是Bezier 函数 (WAVE\_BEZIER).

WAVE\_TRIANGLE 的实现比较简单,主要的难点在于旗帜的前后波动.对于一个旗帜上的一个点,这个点的深度就是一个三角函数函数,其参数与下列因素有关:

- 这个点在旗帜上的位置(横向,纵向)
- 当前的时间

根据这些算法就能实现旗帜飘动的效果.

WAVE\_BEZIER 的实现相对比较复杂, 首先写了一个类 Bezier, 用来进行 Bezier 曲线相关的计算. 计算步骤如下:

- (a) 对于每个 control point, 生成一个随机的频率 f. 这个频率这个 Wave 的生命周期中不会改变.
- (b) 对于每一帧画面, 用 sin(f\*t) 作为这个 control point 的深度.
- (c) 根据这些 control point, 生成整个曲面.

按照这种思路,实际运行的时候发现有些卡顿,为此我针对我的游戏实际的需求,对曲面计算做了一些优化:

- (a) 对于 Bezier 曲线公式中的组合运算, 开启一块 cache, 这样对于同样的  $n \to m$ , C(n,m) 只需要计算一次.
- (b) 考虑到曲线计算的采样点实际上是固定的, 因此先用这组固定的 采样点计算好 Bezier 公式中的一大部分, 以后的每次调用只需要 O(nm) 的复杂度. 而不是 \$O(nmWH)\$ 的复杂度.

加了上述两个简单的优化后, 动画基本没有卡顿了.

Flag 再在此基础上加上纹理 (也就是旗帜图案). 这样, 一面冉冉飘动的旗帜就做好了.

目前的缺点在于,对于每一帧动画,都需要重新传入顶点数据,可能对性能会有一定影响 (虽然实际中没有遇到卡顿).目前正在寻找更好的方案.

### 3.2.3 接口模块

接口模块主要用来衔接物理模块和绘图模块.

- 1. BallWrapper 一个包装类, 是 Renderable 的子类. 主要用来将 Ball 的 物理属性, 转化为 Renderable 的绘图属性. 比如, 如果 Ball 的 x 属性 是 (1, 0, 0), 则生成的 Renderable 会在 (1, 0, 0) 处画一个球.
- 2. Table 一个包装类, 是 Renderable 的子类. 主要用来将 Arena 的物理属性, 转化为 renderable 的绘图属性.

#### 3.2.4 控制模块

负责读取用户的输入并且修改对应的游戏状态. 比如鼠标移动, 则修改 View 的相关属性, 等等.

## 4 接口设计

### 4.1 内部接口

#### 4.1.1 Shape

virtual void draw() const 调用即绘出这个形状.

#### 4.1.2 Renderable

wirtual void render(const GLuint WVP, const glm::mat4 &mat) const WVP World-View-Projection 矩阵所对应的 Uniform Variable 编号

mat 已经算出的 View-Projection 矩阵

调用后, Renderable 会计算出最终的 WVP 并且绑定, 最终绘出该物体.

#### 4.1.3 Arena

void deduce(const float t)

t 距离上次调用逝去的时间,单位为秒

调用后, Arena 会推算物体运动并且修改响应的物体的状态.

void attach(Ball \*ball)

ball 需要添加的球

void attach(Wall \*wall)

wall 需要添加的墙

#### 4.1.4 Scene

Scene(const View &view, const Projection &projection)
view 观察该场景的视角

projection 观察该场景的投影

void render() 调用即绘出这个场景. void attach(Renderable \* renderable)

renderable 需要添加的物体

## 5 系统性能设计

为了性能考虑, 本软件使用 OpenGL 3.3 Core API, 避免了大量的 glBegin()和 glEnd()调用, 极大地提高了性能.

## 6 系统出错处理

本系统可能遇到的错误有以下几类

载人纹理错误 致命错误,程序直接退出

载人音效错误 致命错误,程序直接退出

其他错误 输出到终端, 不影响程序运行

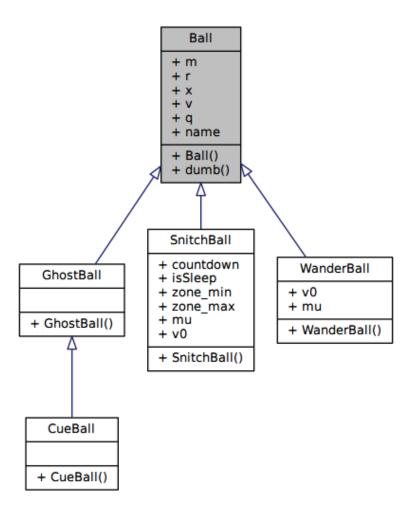


Figure 2: Ball 的继承关系