

2017 CV Homework01 Report

資料碩一 / 0556087 / 謝禎原

Outline :

- 程式流程
- 執行方式
- 疑惑
- 執行結果

程式流程 : (深褐色表資料結構)

Step 1. 讀入光源

LightSources - 6(圖片數) x 3 的 Mat .

Step 2. 讀入圖片

使用 `imread([path], IMREAD_GRAYSCALE)` .

Images[6] - 圖片灰階值的 Mat 陣列 .

Step 3. 消除圖片中雜訊(針對 special 資料夾內的圖)

九宮格內的點的灰階值先進行排序, 然後取中位數當作該 Pixel 的值 .

Step 4. 將所有圖片的灰階值整理成一個大矩陣

allImagesIntensity -

6(圖片數) x Pixel Amount(圖片長*寬) 的 Mat .

Step 5. 計算各 pixel 的 normal

normals - 3 x pixelAmount 的 Mat .

Step 6. Normalize normal 們 (但後來發現其實不用)

Step 7. 計算 df/dx 以及 df/dy

$df0fdx/df0fdy$ – imageHeight x imageWidth 的 Mat .

Step 8. 積出深度值 Z

方法一：

先積 X,再積 Y,再分成 Y 由小積向大或大積向小的 depth 值 .

depthXFirst –

imageHeight x imageWidth 的 Mat , 小積向大的 depth .

depthX2First –

imageHeight x imageWidth 的 Mat , 小積向大的 depth .

最後依 path 的遠近來混合以上兩者,得出真正該 pixel depth .

方法二：

同方法一, 只是改成先積 Y 再積 X .

depthYFirst –

imageHeight x imageWidth 的 Mat , 小積向大的 depth .

depthY2First –

imageHeight x imageWidth 的 Mat , 小積向大的 depth .

方法三 (最終使用方法):

也就是合併方法一和二, 依 path 的遠近來混合以上四者算出來的 depth 來作為真正的 depth .

Step 9. 平滑化

將九宮格的點的 depth 值取平均當作中心點的 depth 值, 也就是最終的 depth 了！

depth – imageHeight x imageWidth 的 Mat , 最終的 depth .

執行方式：

整個專案為 Xcode 專案，直接開啟 `.xcodeproj` 並執行，或是將 `.cpp` 利用 Visual Studio 執行。

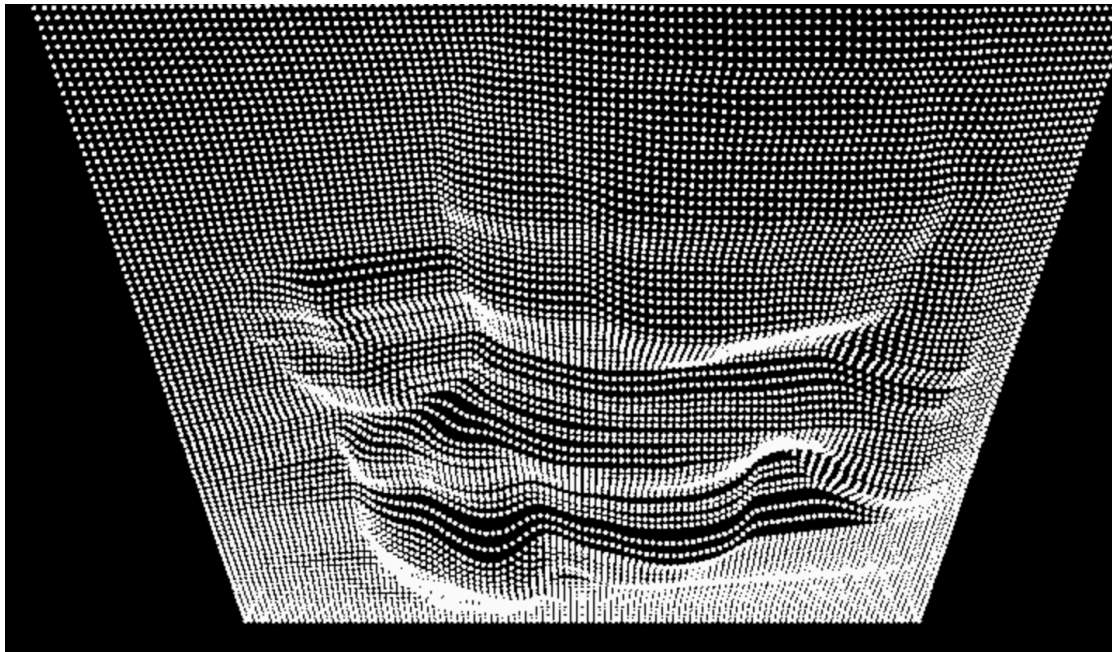
疑惑：

在使用方法三時發現一個問題，就是 df/dy 和 df/dx 對 Z 正的方向似乎相反，因此若同時考慮 X, Y 方向積分混合時就會出現抵銷狀況，變成一個蠻平穩的圖。

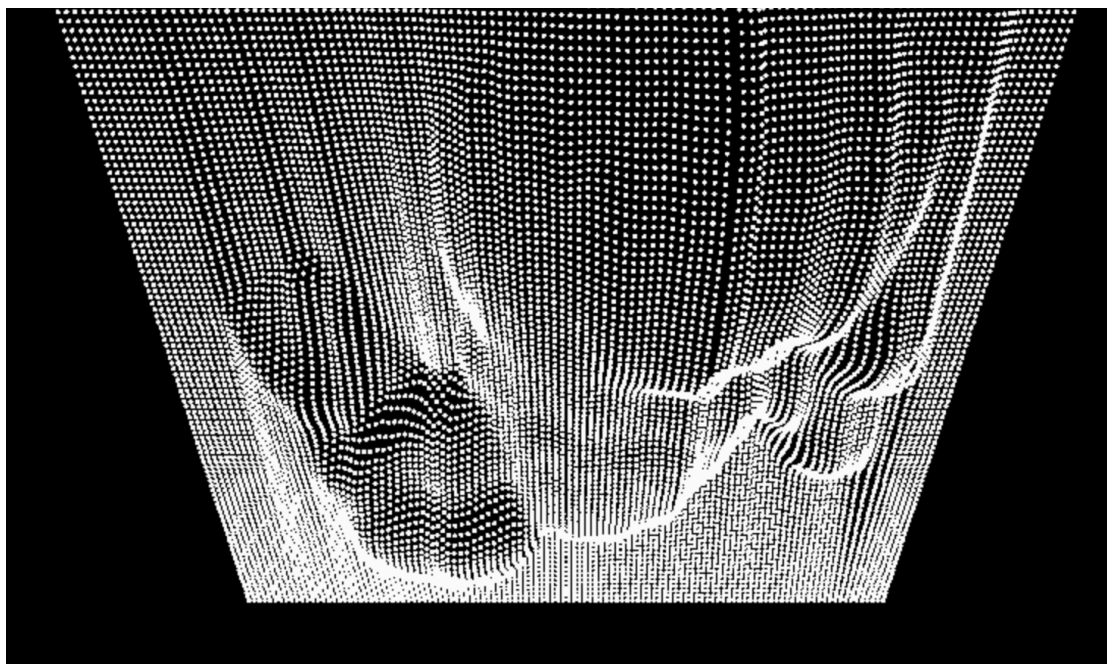
所以在使用方法三時，我將 df/dy 公式的負號拿掉，就正常了。

執行結果：

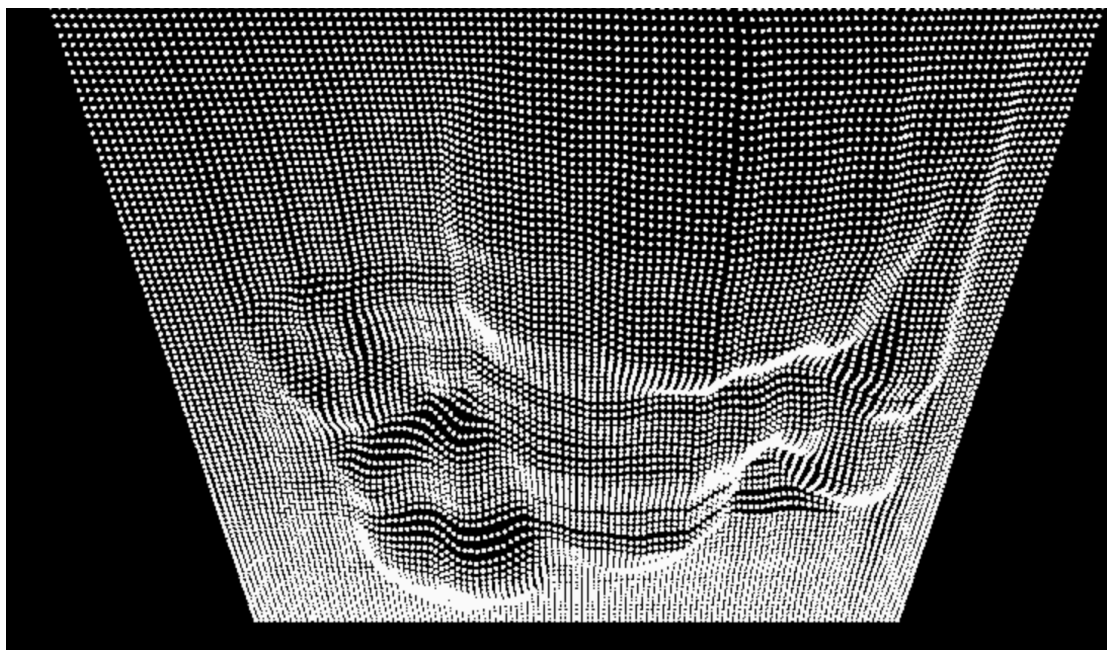
方法一（先積 X 再積 Y ，上下方向混合） - `test/bunny`



方法二（先積 Y 再積 X, 左右方向混合） - test/bunny



方法三（整合方法一和方法二） - test/bunny



方法三（針對有雜訊的 **bunny**） - `test/special/bunny`

