

# Grafos y Flujo

Marcelo Lemus

[marcelo.lemus@progcomp.cl](mailto:marcelo.lemus@progcomp.cl)



# Importancia de flujo en ICPC

- En casi todas las regionales ICPC hay un problema
- La solución siempre suele ser armar el grafo y correr un algoritmo de flujo (que veremos ahora que posibilidades hay)
- Muchos no saben/manejan flujo
- El problema de flujo no parece que sea de flujo
- Junto con geometría computacional, el equipo que tenga a alguien que se maneje especialmente bien en alguno de estos temas, puede llegar a garantizar la victoria sobre los demás equipos.

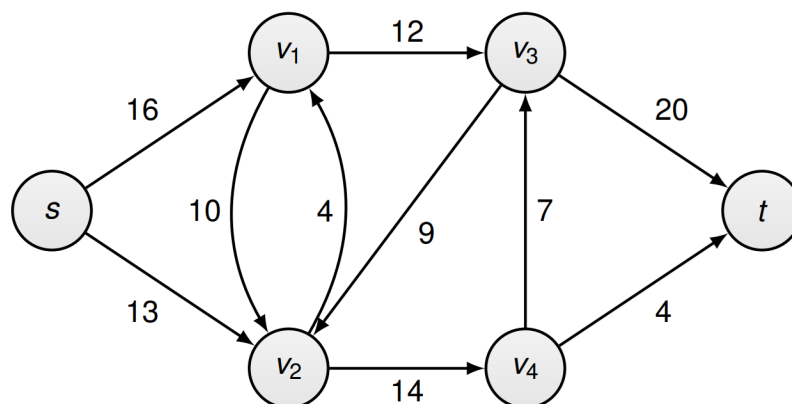


Una red flujo consiste en:

- Un grafo dirigido  $G$  con pesos en las aristas
- Dos nodos especiales:  $s$  (fuente) y  $t$  (sumidero)

Nuestro objetivo es mandar la mayor cantidad de unidades de flujo de  $s$  a  $t$

- Los pesos en las aristas representan la cantidad maxima de flujo que soportan





# Flujo sobre una Red

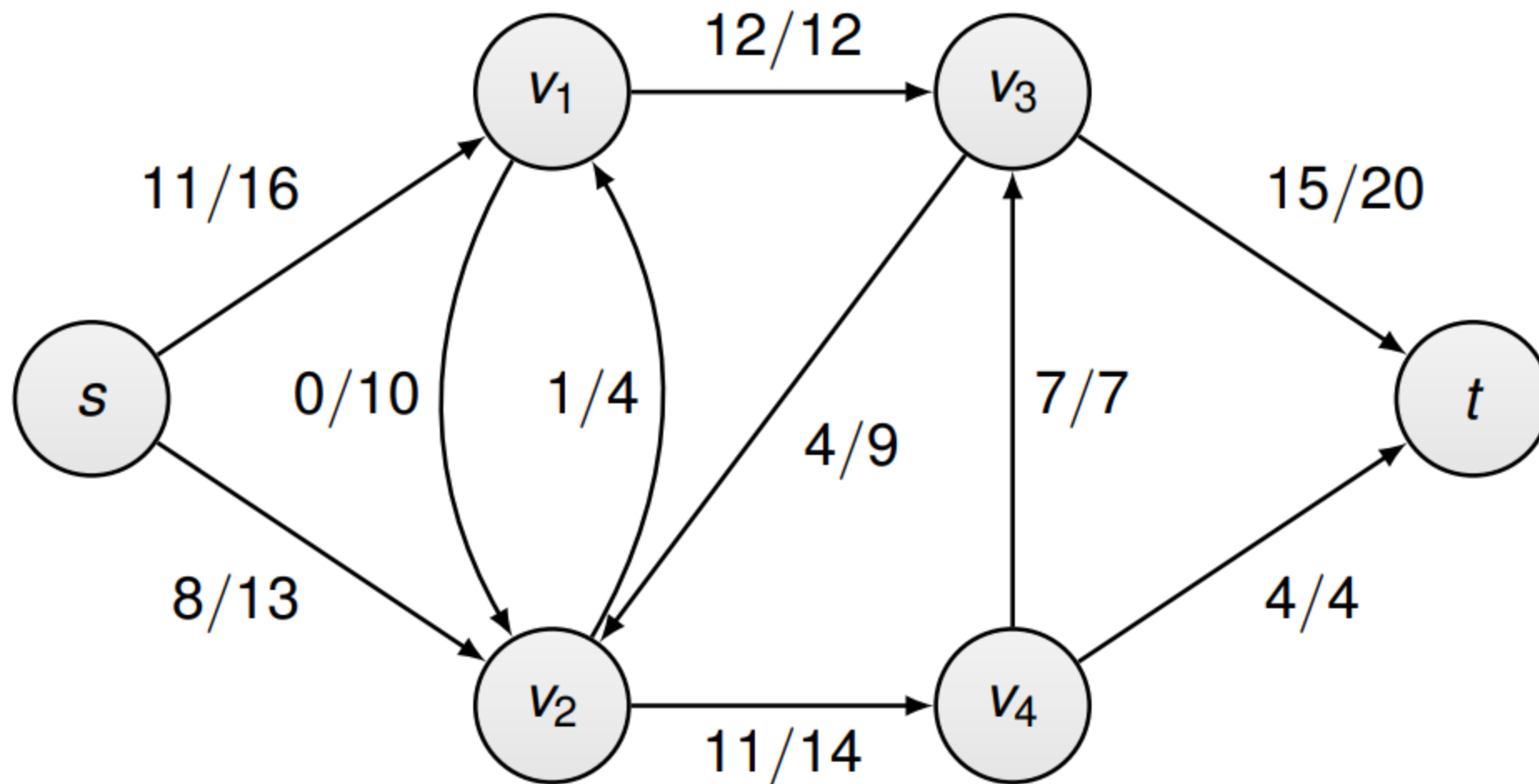
Es una asignacion de un real no negativo a cada arista tal que:

- Para cada arista digo cuantas unidades de flujo pasan por ella.
- No asigno a una arista mas de su capacidad maxima.
- En cada nodo excepto  $s$  y  $t$  el flujo que entra tiene que ser igual al que sale.

El valor del flujo es:

- La cantidad de flujo que sale de  $s$ .
- La cantidad de flujo que entra a  $t$ .

Ambos numeros siempre coinciden, queremos encontrar cual es el mayor valor posible de un flujo sobre la red.

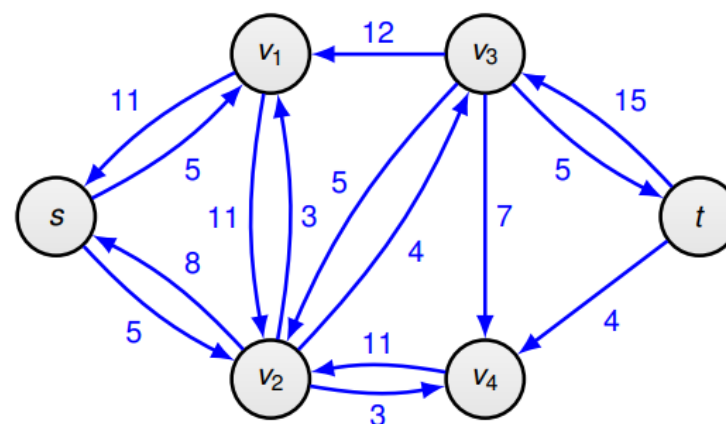
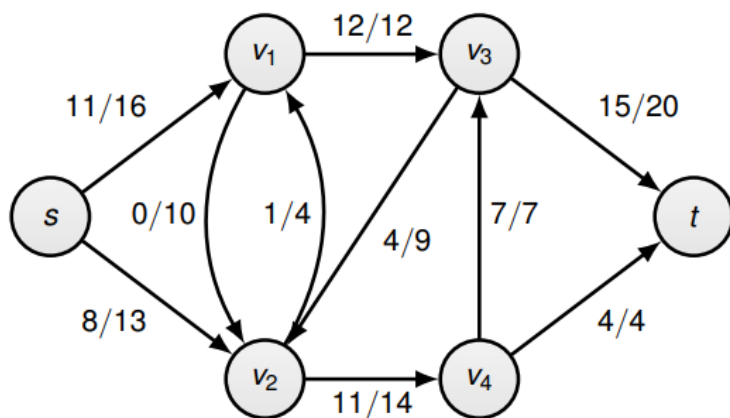




# Red Residual

La red residual de un flujo es un grafo dirigido tal que:

- Los nodos son los mismos que en la red original.
- Hay una arista de  $u$  a  $v$  con capacidad la suma de:
  - Lo que me falta para llenar la capacidad de  $u$  a  $v$  en el grafo original.
  - El flujo que estoy mandando de  $v$  a  $u$ .

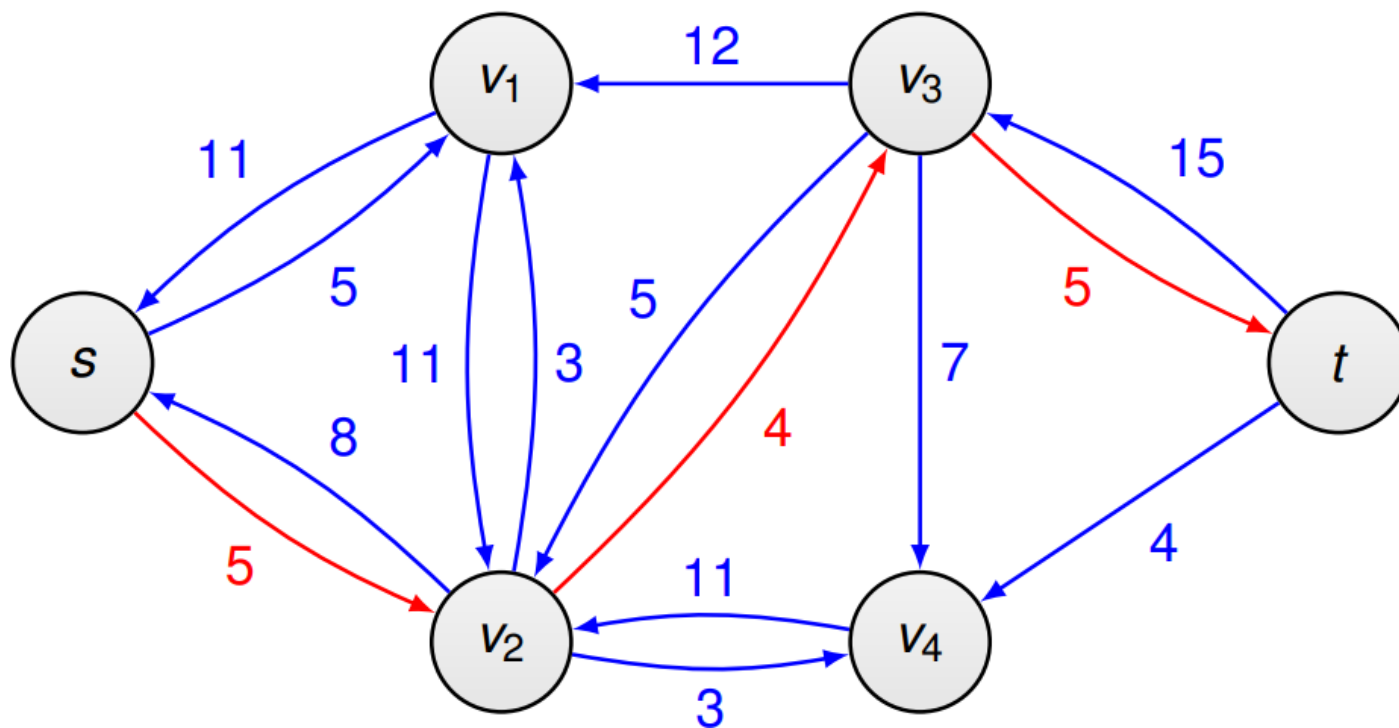




# Augmenting Path (Camino de aumento)

Un camino de aumento es un camino de  $s$  a  $t$  en la red residual.

Dado un camino de aumento podemos conseguir un flujo mayor mandando todo lo posible por este camino.





## Ford Fulkerson

Este seria un posible algoritmo para calcular el flujo maximo.

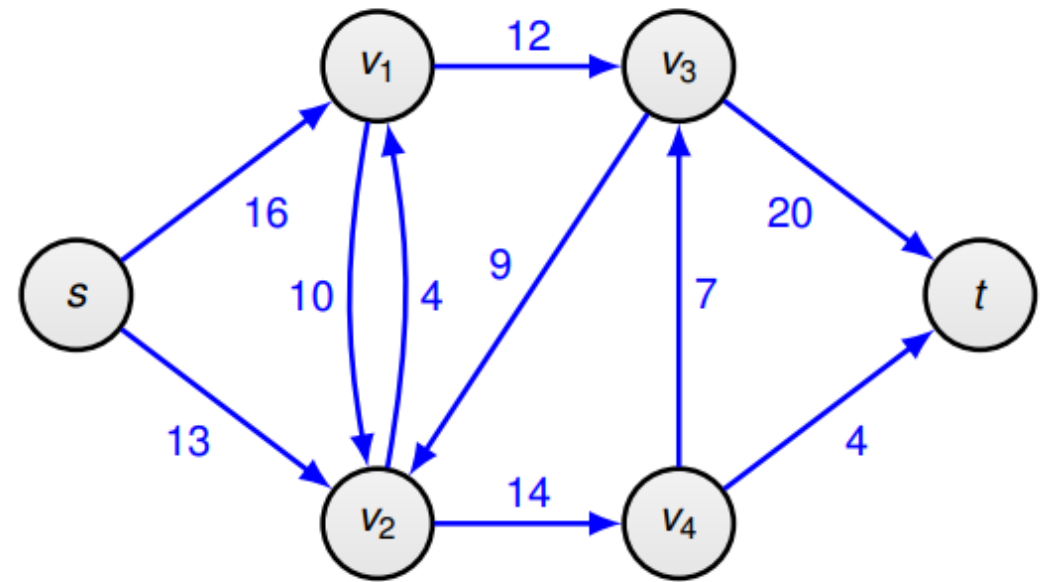
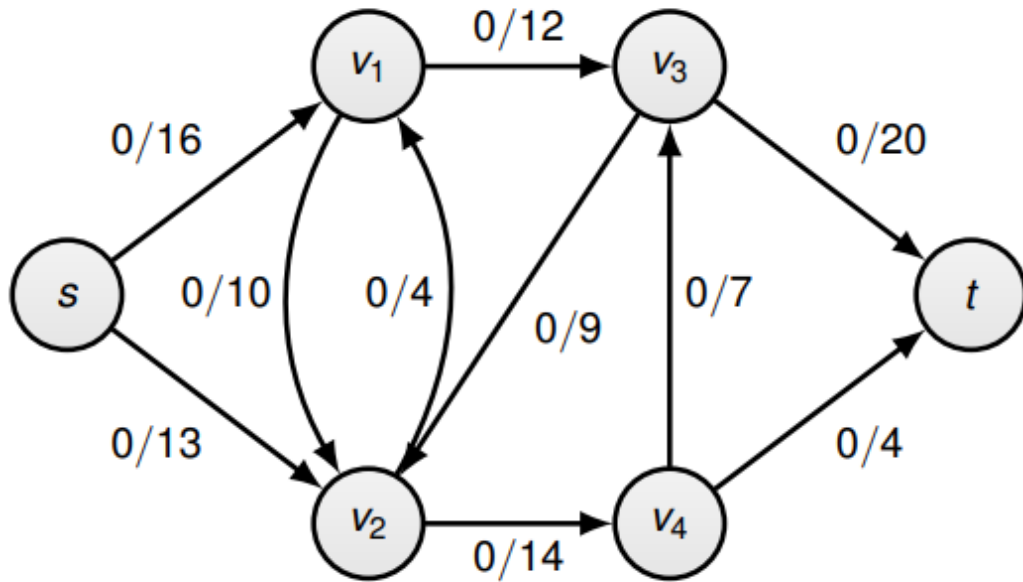
- Empiezo con el flujo vacio (el flujo de cada arista es 0)
- Construyo la red residual
- Mientras haya camino de  $s$  a  $t$  en la red residual:
  - Busco el la arista con menor peso ( $x$ ) del camino.
  - Actualizo el flujo para mandar  $x$  unidades de flujo por ese camino.
  - Actualizo la red residual.

Devuelvo el flujo obtenido.

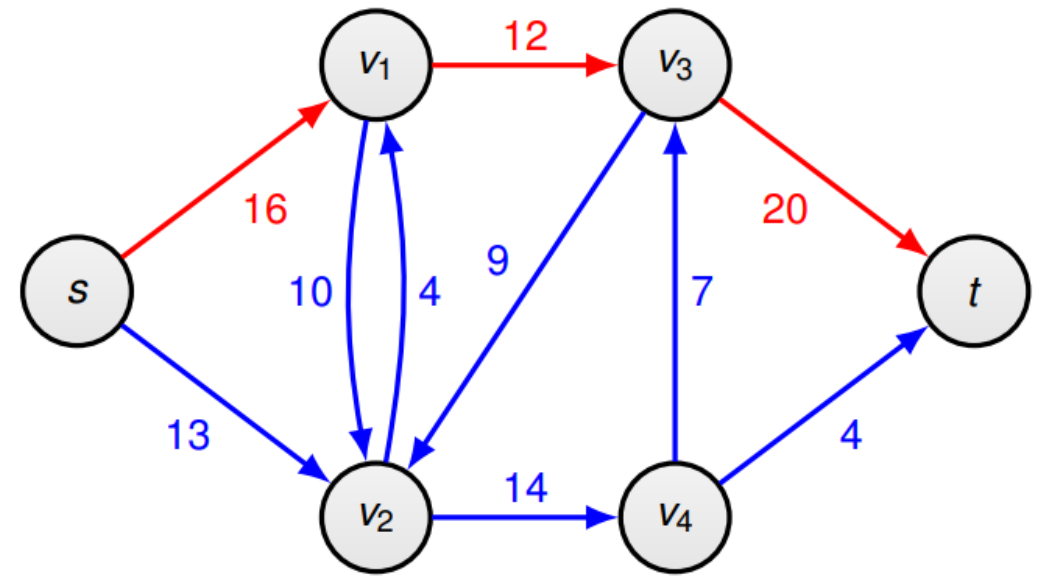
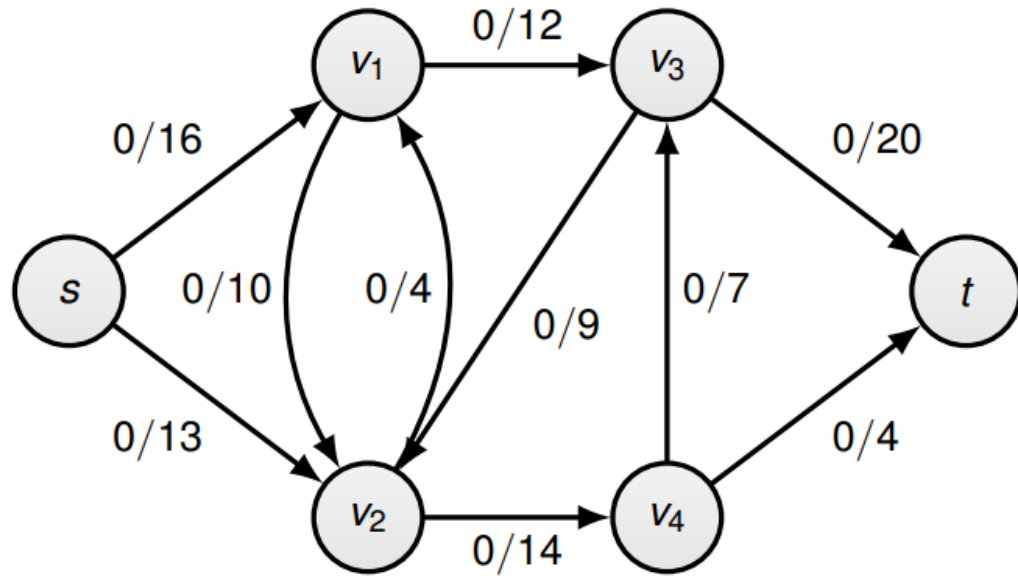


# Ejemplo de flujo con Ford Fulkerson

Empezamos con 0 en todas las aristas (flujo enviado)

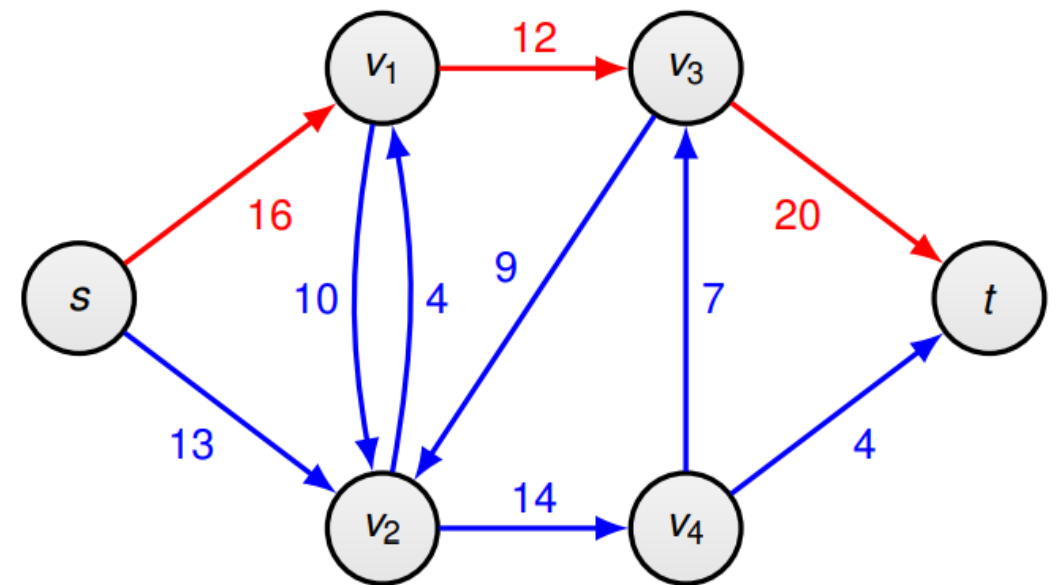
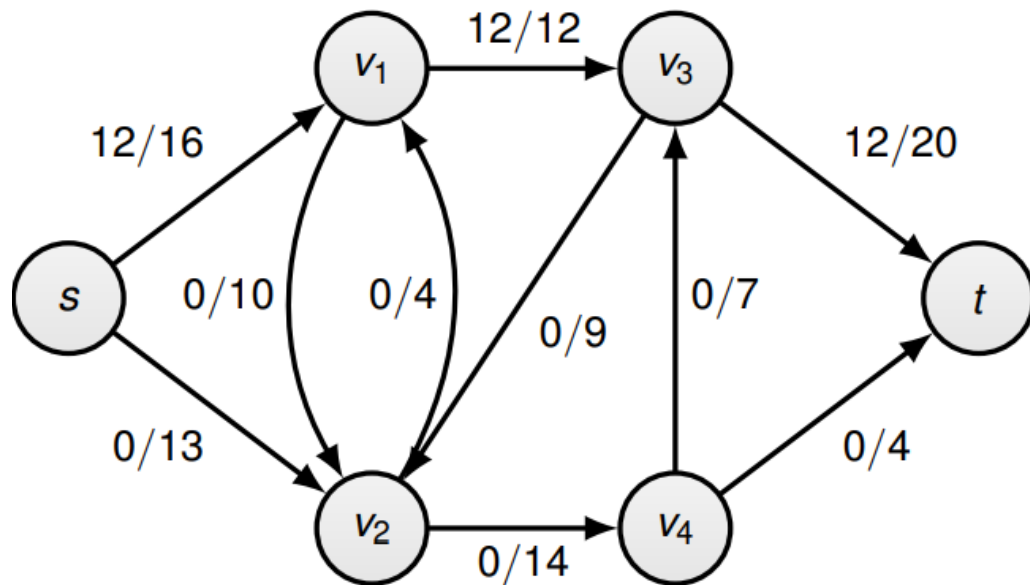


Encontramos un camino aumentante en la red residual.

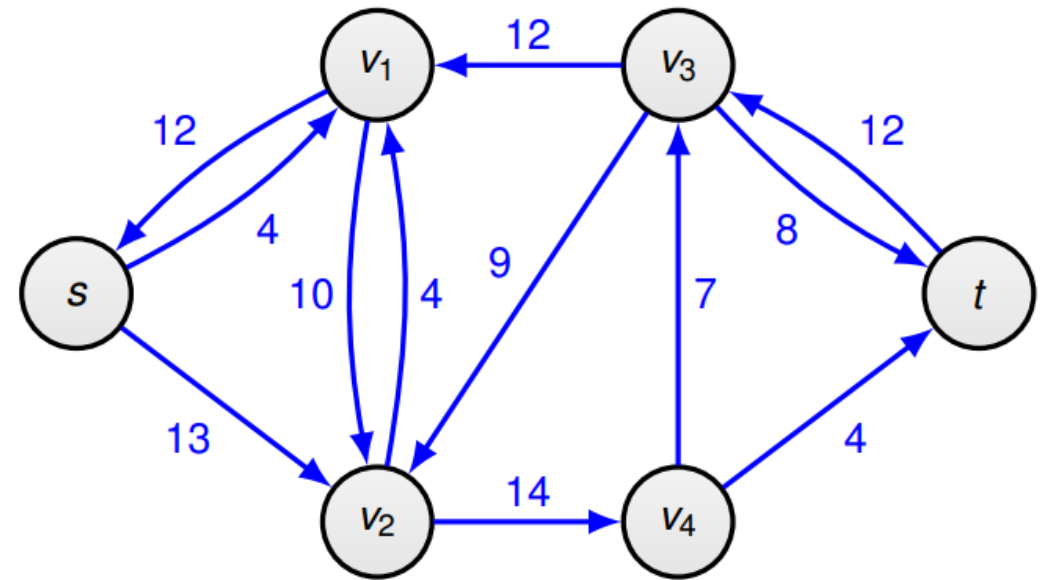
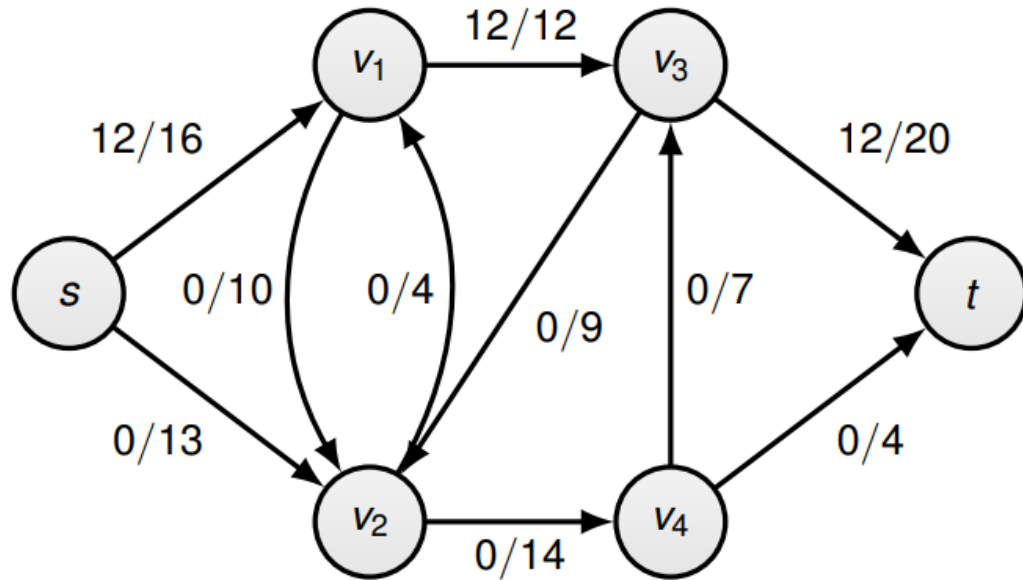


# Ejemplo de flujo con Ford Fulkerson

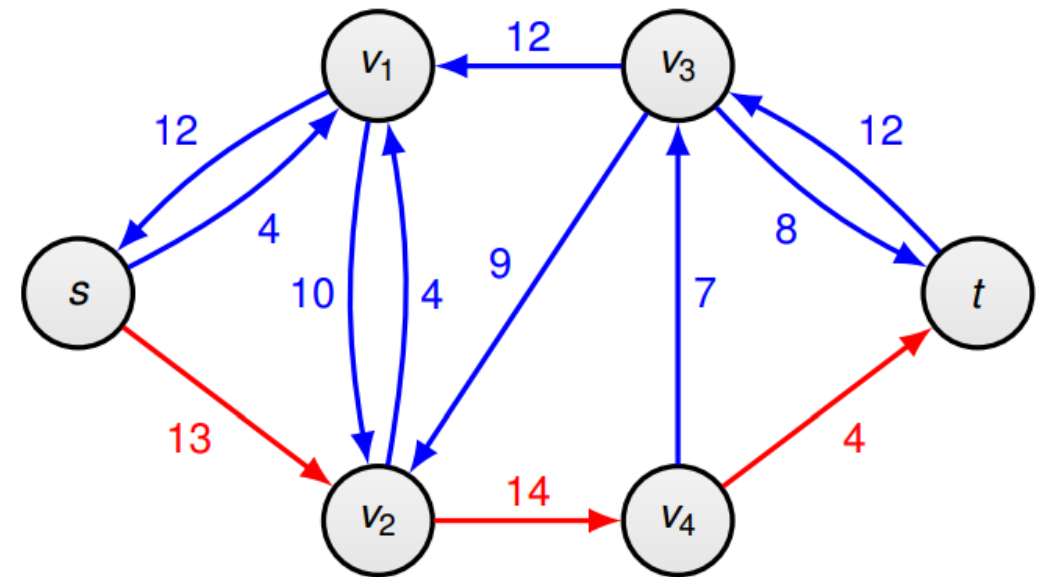
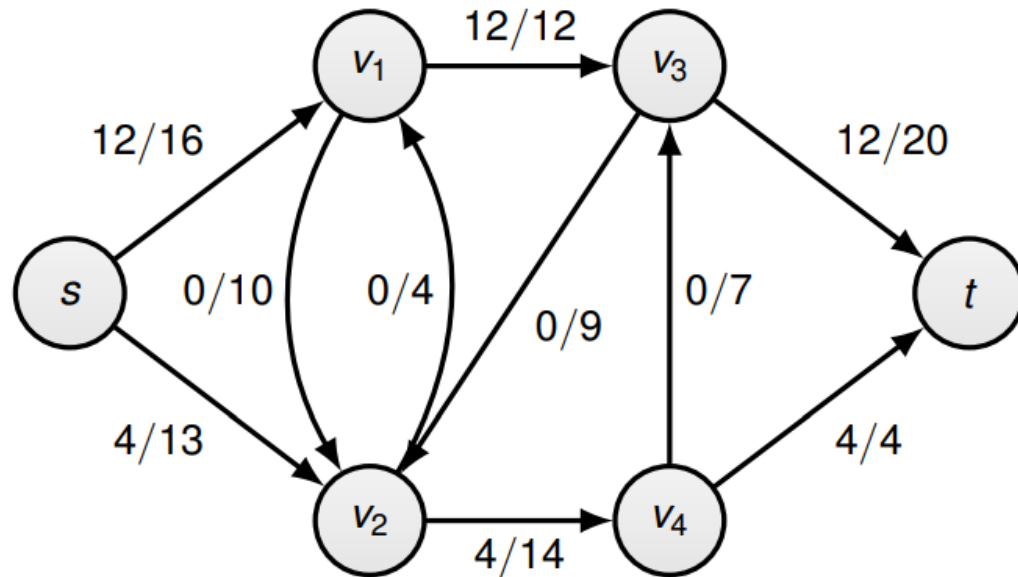
Mandamos todo lo que podemos por ese camino



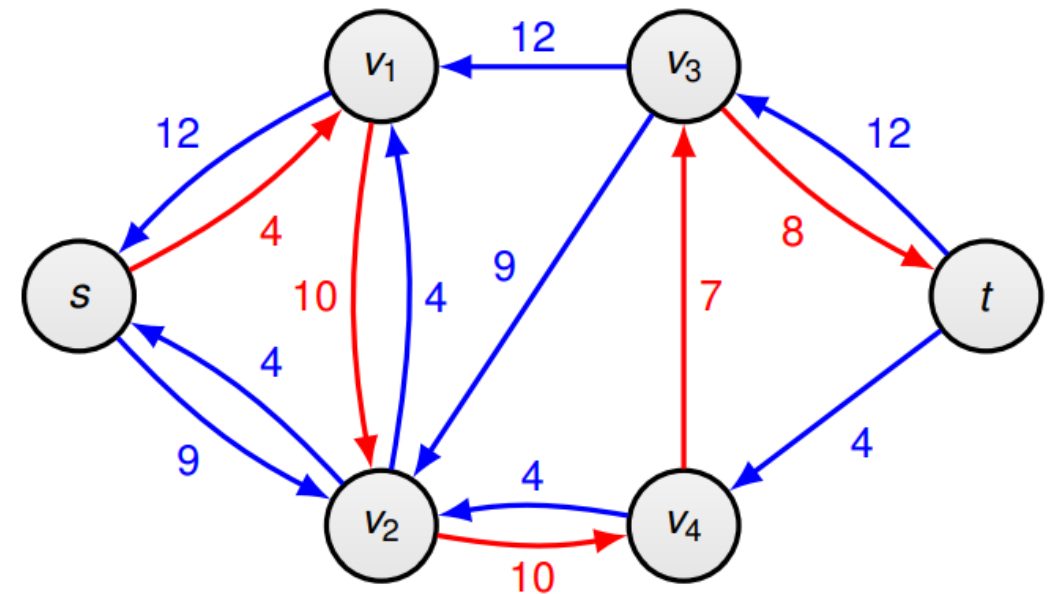
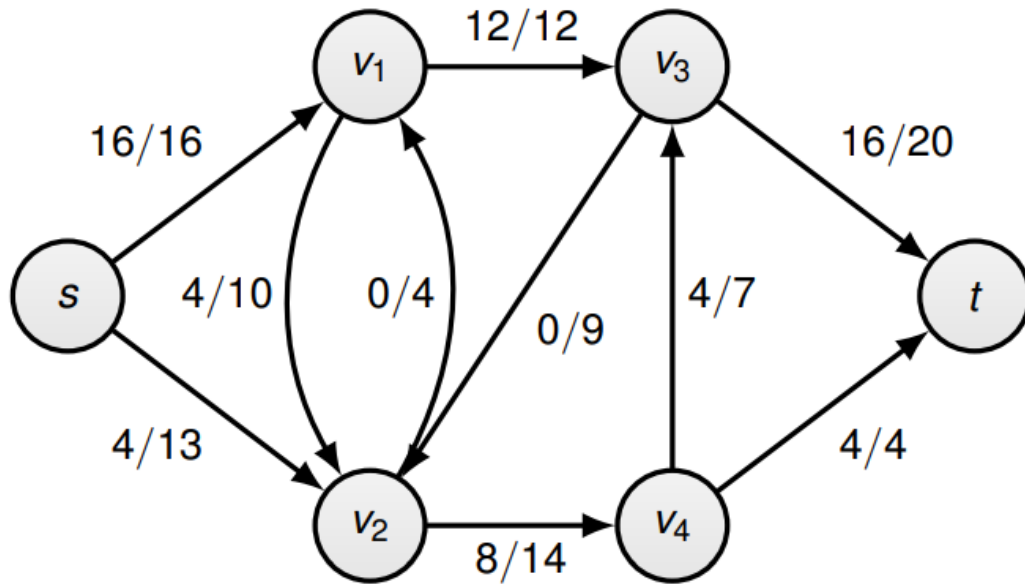
Actualizamos la red residual.



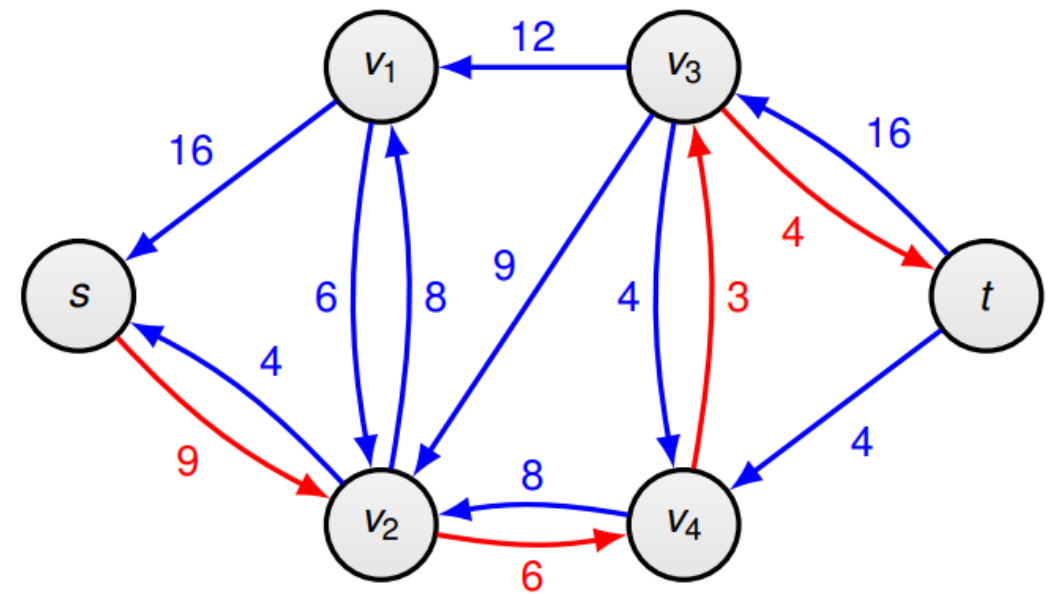
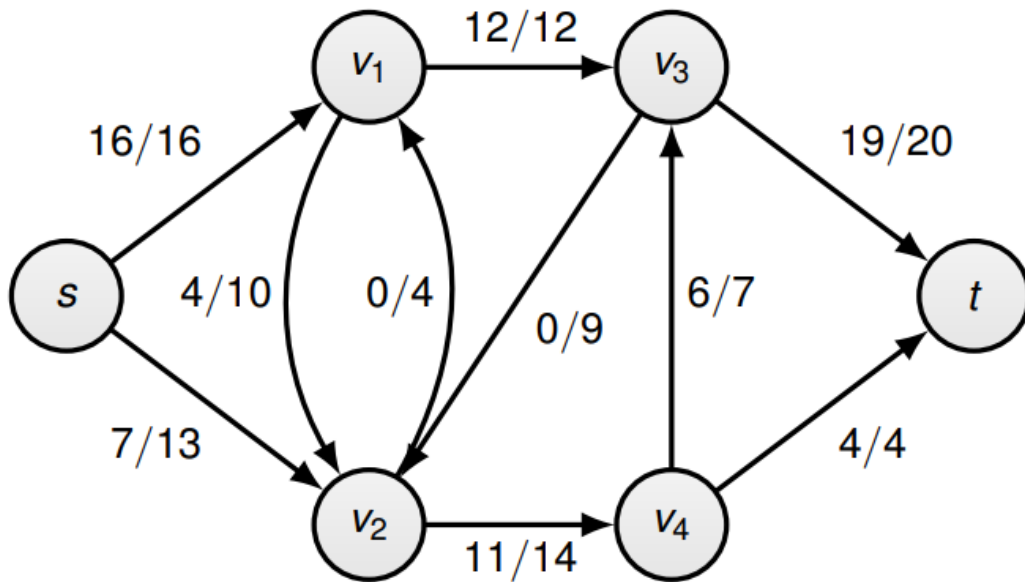
Volvemos a buscar un camino aumentante en la red residual y mandamos flujo por el.



Actualizamos la red residual y repetimos.

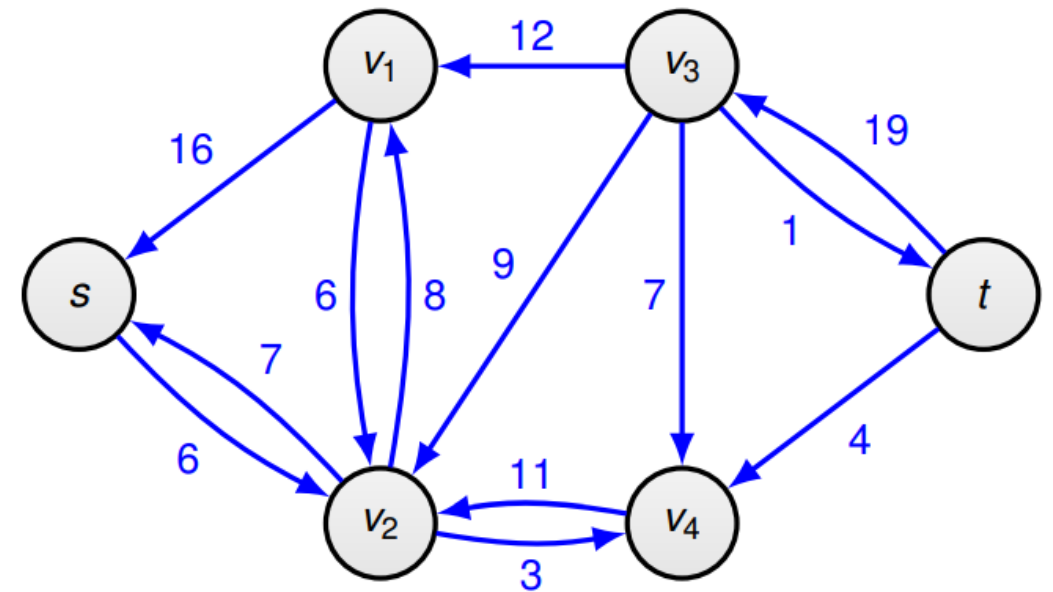
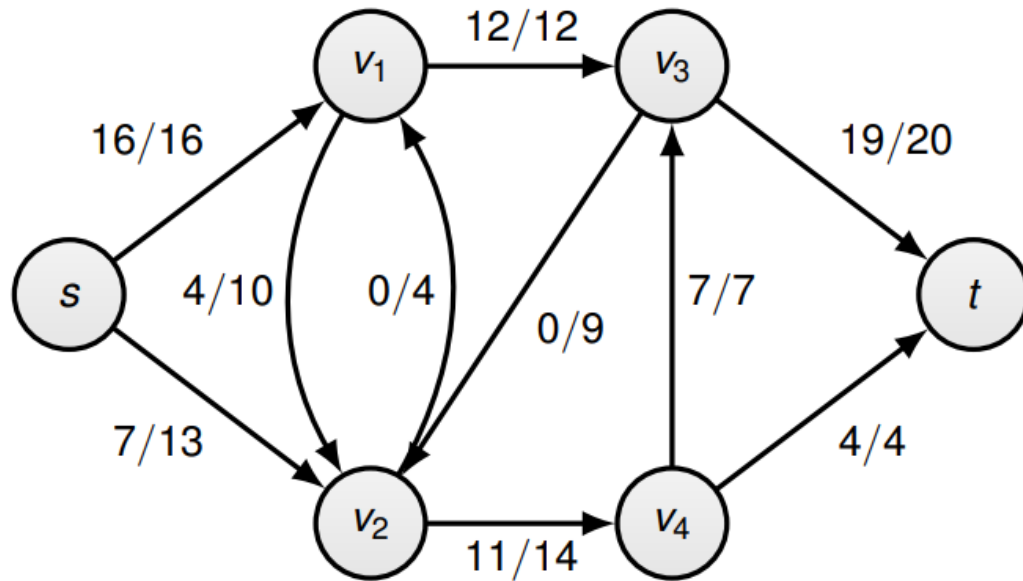


Actualizamos la red residual y repetimos.



# Ejemplo de flujo con Ford Fulkerson

No hay mas caminos aumentantes en la red residual, paramos.







# Edmond Karp y Dinic (Dinic)

Si además buscamos el camino de  $s$  a  $t$  con BFS:

- El algoritmo queda  $O(nm^2)$  con  $n$  la cantidad de nodos y  $m$  la de aristas.
- Este algoritmo es conocido como Edmond Karp.

También existe el algoritmo de Dinic

- construye los niveles usando bfs y luego encuentra todas las rutas disjuntas posibles de esa capa utilizando DFS antes de actualizar el grafo.
- El algoritmo queda  $O(n^2m)$  por lo que es más rápido que Edmond Karp.
- Es bastante más largo de implementar.

Siempre debemos considerar la cota  $O(mF)$  para todo algoritmo de máximo flujo, donde  $F$  es el valor del flujo máximo.

Hay otros algoritmos situacionales como push relabel y MPM, pero en la práctica y en las competencias, entonces no son necesarios.

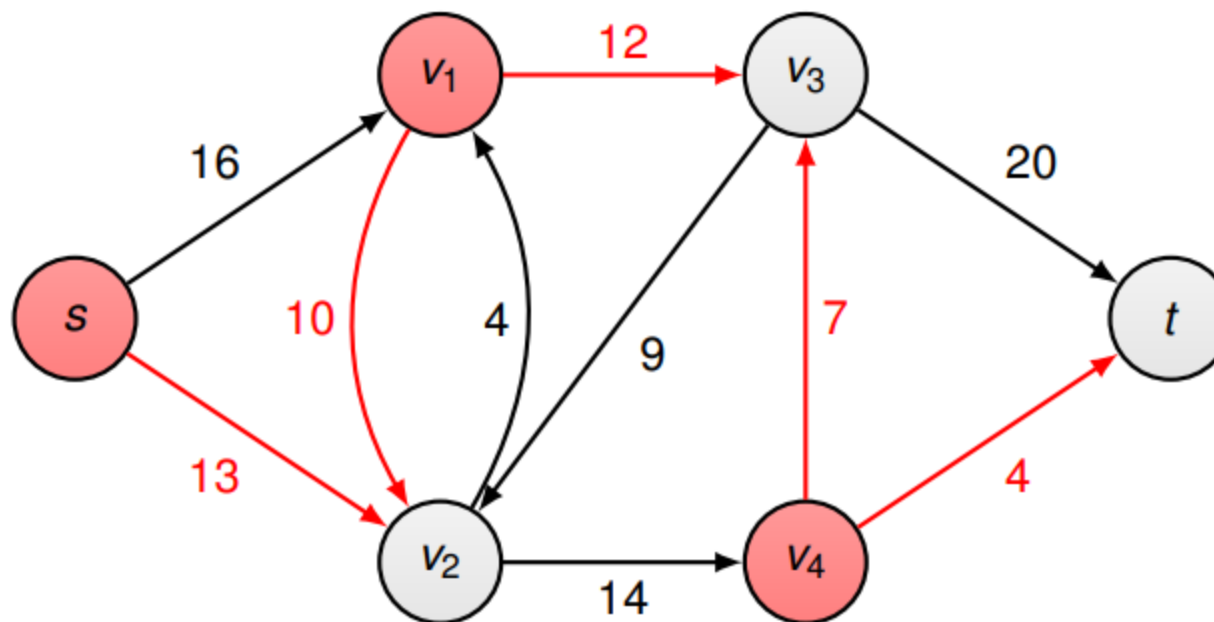


# Definición de corte

Un corte en una red es una partición de los nodos en dos conjuntos  $U$  y  $V$  tal que  $s \in U$  y  $t \in V$

.

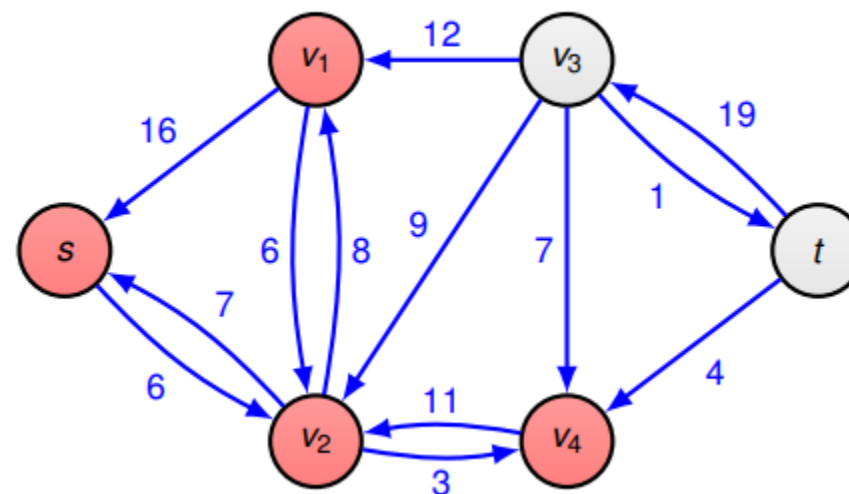
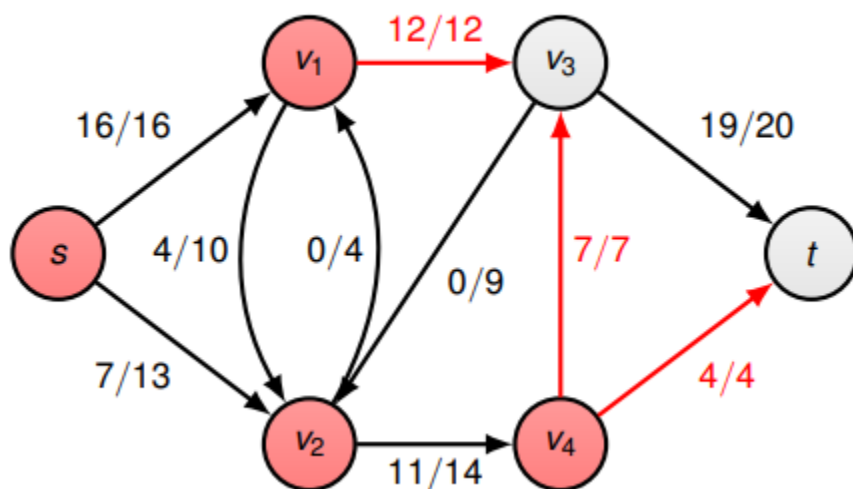
Dado un corte en una red su valor es la suma de las capacidades de todas las aristas que van de un nodo de  $U$  a uno de  $V$ .





# Teorema de Max-Flow Min-Cut

- El valor del corte mínimo coincide con el del flujo máximo.
- Podemos encontrar un corte mínimo definiendo:
  - $U$  como los nodos alcanzables desde  $s$  en la red residual del flujo máximo.
  - $V$  como el resto de los nodos.



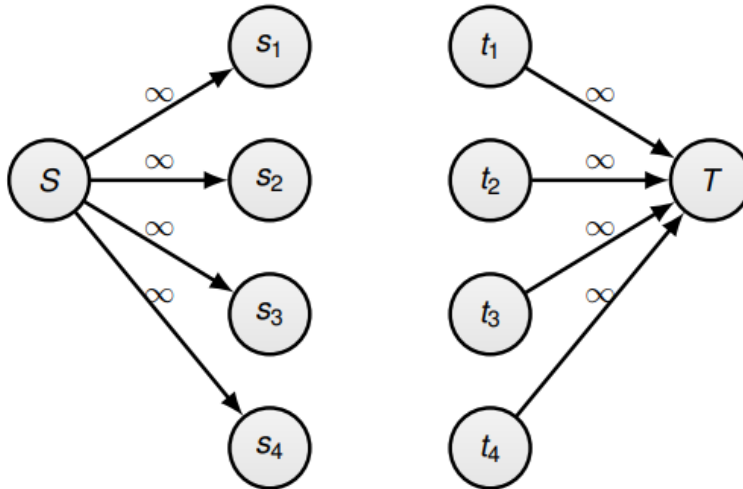
# Trucos de Modelacion



# Multiples fuentes/sumideros

Supongamos que tenemos un problema donde hay varios nodos de donde "sale" flujo y/o varios nodos a los que tiene que llegar flujo, ¿Qué hacemos?

- Creamos dos nodos  $s$  y  $t$  nuevos.
- Conectamos  $s$  a todos los nodos de los que "sale" flujo con capacidad  $\infty$
- Conectamos todos los nodos a los que llega flujo con  $t$  con capacidad  $\infty$ .





# Restricciones sobre los nodos

¿Qué pasa si tenemos restricciones de flujo que pasa por un nodo  $v$  en lugar de por un eje?

- Duplicamos el nodo en dos nodos  $v_{in}$  y  $v_{out}$ .
- Conectamos todas las aristas que entraban a  $v$  a  $v_{in}$ .
- Conectamos todas las aristas que salían de  $v$  a  $v_{out}$ .
- Conectamos  $v_{in}$  a  $v_{out}$  con un eje de la capacidad máxima del nodo

