



UPZMG

Continuación

No DE TAREA	TAREA	FECHA SOLICITAD	FECHA DE ENTREGA	FIRMA DE ENTREGA
1	Introducción al robot	09/Enero/19	09/Enero/19	
2	Herramientas matemáticas para la localización espacial	09/Enero/19	14/Enero/19	
3	Matrices de rotación	16/Enero/19	24/Enero/19	
4	Parámetros de D-H	21/Enero/19	28/Enero/19	
5	Parámetros D-H Transformadas homogéneas (4 y 5)	11/febrero/19	13/febrero/19	
6	Cinemática inversa	18/febrero/19	26/febrero/19	
7				
8				
9				

10 min. Tolerancia

Vocabulario adecuado

Las prácticas y Tareas no se firman incompletas, No se reciben tareas fuera de fecha.

-10% por semana de retraso en prácticas

30%: Funcionalidad - el circuito hace lo que queríamos que hiciera, y han hecho lo que pido en el trabajo

15%: Código con anotaciones - hay que entregar código bien documentado

10%: Eficiencia - el código no utiliza más recursos del Micro de lo que es necesario

10%: Fiabilidad - el código está escrito en manera fiable

10%: Modularidad - el código está escrito en manera modular

10%: Legibilidad - el código está escrito legiblemente y limpiamente, y es claro cual

hardware sintetiza

15%: Presentación oral en la clase (todo el grupo debe estar presente y participar!)

+15% - Bono de creatividad - Hagan cosas originales más allá de lo requerido y reciban hasta 15% bono!

-10% - Por semana en caso de no entregar reporte, se debe entregar una semana después

de haber finalizado la tarea o la práctica,

En prácticas y Tareas, si no está algún integrante cuando se realicen las firmas, no se realizara la firma en forma posterior

No está permitido en clase:

Short. Gorras. Prendas desgarradas. Chanclas. Aretes (solo hombres). Celulares. Comer



REGISTRO

UPZMG

ACADEMIA DE ELECTRÓNICA

NOMBRE ALUMNO		Ricardo Martinez Jacinto		
ASIGNATURA	Cinemática de	NOMBRE PROFESOR	Carlos Enrique Moran Garabito	
RECIBÍ INFORMACIÓN AL INICIO DEL CUATRIMESTRE SOBRE EVALUACIÓN Y				
REGLAS DE CLASE		Firma del Alumno: <i>Ricardo Martinez Jacinto</i>		
FIRMA DEL ALUMNO				
No. PRACTICA	PRACTICA	FECHA SOLICITADA	FECHA DE ENTREGA	FIRMA DE ENTREGA
1	Parámetros D-H transformadas homogéneas Robot antropomórfico	11 / febrero / 2019	18 / febrero / 19	<i>[Firma]</i>
2	Obkner 91 y 92	25 / Marzo / 2019	01 / Abril / 2019	<i>[Firma]</i>
3				
4				
5				
6				
7				
8				
9				
10				
11				
12				
AVANCE	PROYECTO	SEMANA DE ENTREGA		ENTREGA
1/Anual				
1/Robot				