

Versão: A

Nota mínima: 7.5/20 valores / Duração: 120 minutos

Número: _____ Nome: _____

Responda aos grupos II, III, IV e V em folhas A4 separadas.

[8v] Grupo I - Assinale no seguinte grupo se as frases são verdadeiras ou falsas (uma resposta errada desconta 50% de uma correcta).

- | | V | F |
|--|-------------------------------------|-------------------------------------|
| 1) Em C, o valor de um apontador é o endereço do primeiro byte do bloco de memória para o qual aponta..... | <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 2) Em C, o tipo de dados do apontador determina o espaço em memória necessário para o armazenar | <input type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> |
| 3) Em C, admita a variável “unsigned char x;”. O maior valor positivo que podemos armazenar em x é $2^7 - 1$ | <input type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> |
| 4) Em C, um cast para char de uma variável do tipo unsigned short com um valor positivo pode resultar num valor negativo | <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 5) Em C, as operações aritméticas com qualquer tipo de dados para valores inteiros seguem as regras da aritmética modular | <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 6) Em C, admita as variáveis “int x=0xABCD;” e “char *ptr=&x”. Logo, “printf(“%hhX”, *(ptr+1));” imprime o valor 0xCD... <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> |
| 7) Em C, “x >> 2” aplica um deslocamento lógico para a direita se x for do tipo unsigned int e um aritmético se x for do tipo int..... <input checked="" type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 8) Em C, admita o vetor “short vec[5];”. A função realloc permite alterar o tamanho de vec para armazenar mais elementos..... <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> |
| 9) Em Assembly, qualquer que seja o valor armazenado em %eax, o resultado de “sall \$4, %eax” e “shll \$4, %eax” é o mesmo..... <input checked="" type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 10) Em Assembly, depois do prólogo de uma função, o valor antigo de %ebp pode ser encontrado em (%esp) | <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 11) Em Assembly, reservar 8 bytes para variáveis locais de uma função pode ser conseguido com “addl \$8, %esp”..... <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> |
| 12) Em IA32, a stack é usada para suportar o retorno do valor de saída de uma função, tal como acontece com o controlo de fluxo..... <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> |
| 13) Em IA32, a execução da instrução ret não altera o valor de qualquer registo | <input type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> |
| 14) Em IA32, o resultado da instrução “jmp func” depende do valor dos bits do registo EFLAGS | <input type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> |
| 15) De acordo com a convenção usada em Linux/IA32, uma função pode usar %edx sem a necessidade de o salvar e restaurar..... <input checked="" type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 16) Admita uma matriz de inteiros alocada na heap dentro de uma função. O seu espaço é automaticamente libertado no fim da função | <input type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> |
| 17) As restrições de alinhamento em memória contribuem para a possível fragmentação interna de um bloco reservado na heap | <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 18) O tamanho de uma estrutura sujeita a alinhamento é sempre o mesmo em IA32 e x86-64, independentemente dos seus campos..... <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> |
| 19) O endereço inicial de uma estrutura sujeita a alinhamento depende dos tipos de dados dos seus campos | <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> |
| 20) A técnica de optimização de programas que move código para fora de um ciclo é denominada “loop unrolling”..... <input type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> |

[2v] Grupo II – Responda numa folha A4 separada que deve assinar e entregar no final do exame.

Foi contratado para implementar um conjunto de funções que operam com um tipo de dados que agrupa 4 bytes com sinal num único valor de 32 bits sem sinal:

```
typedef unsigned int packed_t;
```

O seu antecessor (que foi despedido por incompetência) produziu a função ao lado para extrair o byte indicado e expandi-lo para um valor de 32 bits com sinal. Os bytes são numerados de 0 (menos significativo) a 3 (mais significativo).

```
/* Extract byte from word. Return as signed integer */
```

```
int xbyte(packed_t word, char byte_num){
    return (word >> (byte_num << 3)) & 0xFF;
}
```

[1v] a) Qual o problema da função desenvolvida? Justifique a sua resposta.

Esta questão realça a diferença entre realizar a extensão do sinal de um número por comparação à adição de zeros à esquerda quando se aplica um deslocamento. A função apresentada não faz qualquer extensão de sinal. Por exemplo, se tentarmos extrair o byte zero do valor 0xFF obtemos o valor 255 e não -1, como seria suposto.

[1v] b) Escreva uma versão correta da função. Comente o seu código, descrevendo a abordagem seguida.

Primeiro, aplica-se um deslocamento para a esquerda de forma a colocar o bit mais significativo do byte que pretendemos extrair na posição 31. Depois, aplica-se um deslocamento para a direita de 24 bits, movendo o byte a extrair para a posição adequada (byte menos significativo), aplicando ao mesmo tempo a necessária extensão de sinal.

```
int xbyte(packed_t word, char byte_num){
    int left = word << ((3-byte_num) << 3);
    return left >> 24;
}
```

[5v] **Grupo III – Responda numa folha A4 separada que deve assinar e entregar no final do exame.**

Considere as seguintes declarações:

<pre>typedef struct { char a; char b[2]; int c; unsigned short d; structB *e; char f; }structA;</pre>	<pre>typedef struct { int a; char b; short c; long int d; }structB;</pre>	<pre>typedef union{ int a; int b; int c[2]; unsigned char d[8]; }unionC;</pre>
---	---	--

[1.5v] **a)** Indique o alinhamento dos campos de uma estrutura do tipo `structA`. Indique claramente, para cada campo, o seu endereço, bem como as partes alocadas mas não usadas para satisfazer as restrições de alinhamento. Indique o tamanho total da estrutura. **Admita que a estrutura está colocada a partir do endereço 0x100.**

```
typedef struct {
    char a;                0x100: 1 byte
    char b[2];             0x101: 2 bytes
    [gap]                  0x103: 1 byte
    int c;                 0x104: 4 bytes
    unsigned short d;      0x108: 2 bytes
    [gap]                  0x10A: 2 bytes
    structB *e;            0x10C: 4 bytes
    char f;                0x110: 1 byte
    [gap]                  0x111: 3 bytes
}structA;
```

Tamanho da estrutura: 20 bytes

[1.5v] **b)** Considerando o seguinte fragmento de código em C, que valores irão ser impressos? **Justifique a sua resposta.**

<pre>unionC u; u.a = 0x01020304; u.b = 0x05060708; u.d[4] = 0x0A; u.d[5] = 0x0B; u.d[6] = 0x0C; u.d[7] = 0x0D;</pre>	<pre>printf("%d\n", sizeof(u)); printf("%X\n", u.c[0]); printf("%X\n", u.c[1]);</pre>
---	---

8 → O tamanho da *union* é igual ao maior dos seus campos.

0x05060708 → u.b e u.c[0] são duas referências para os mesmos 4 bytes (os menos significativos da *union*).

0x0D0C0B0A → u.c[1] e u.d[4] a u.d[7] são referências para os mesmos 4 bytes (os mais significativos da *union*). Como a arquitectura IA32 é *little endian*, ao serem interpretados como um único valor inteiro pela função *printf*, o byte menos significativo desse inteiro é o byte com o endereço menor. Logo, o inteiro resultante tem os bytes pela ordem indicada.

[2v] **c)** Considere o seguinte fragmento de código em C:

<pre>structA matrix[4][5]; void fill_structB_b(int i, int j){ matrix[i][j].b[0] = matrix[i][j].a; matrix[i][j].b[1] = matrix[i][j].f; } fill_structA_b: pushl %ebp movl %esp, %ebp movl 8(%ebp), %eax # i imull \$5,%eax # i*5 (n° de elementos por linha) imull \$20, %eax # i*5*20 (tamanho da estrutura) movl 12(%ebp), %edx # j imull \$20, %edx # j*20 (tamanho da estrutura) leal matrix(%eax,%edx), %eax # &matrix[i][j] movb (%eax), %cl # %cl = matrix[i][j].a movb %cl, 1(%eax) # matrix[i][j].b[0] = %cl movb 16(%eax), %cl # %cl = matrix[i][j].f movb %cl, 2(%eax) # matrix[i][j].b[1] = %cl movl %ebp, %esp popl %ebp ret</pre>	<p>Reescreva a função <code>fill_structB_b</code> em Assembly. Na sua resolução tenha em consideração que <code>matrix</code> é uma matriz de estruturas global definida estaticamente. Comente o seu código.</p>
--	--

[3v] Grupo IV – Responda numa folha A4 separada que deve assinar e entregar no final do exame.

[1v] a) Mostre como os seguintes valores são armazenados em memória em IA32. Apenas preencha os bytes que se aplicam (isto é, se um valor não usar todos os bytes, assegure-se que não preenche nada nos bytes não ocupados). Assuma que os valores têm como endereço 0x100.

Valor	0x100	0x101	0x102	0x103
"ABC"	'A'	'B'	'C'	'\0'
0xABCD	CD	AB		

[1v] b) Use os seguintes valores iniciais em memória e nos registos da arquitetura para responder a cada uma das questões (isto é, cada questão não é afetada pela execução das instruções anteriores).

Endereço	Valor
0x100	0xFF
0x104	0xAB
0x108	0x13
0x10C	0x11

Registo	Valor
%eax	0x100
%ecx	0x1
%edx	0x3
%ebx	0x4

- A. Qual o novo valor de %eax após "movl 0x100, %eax"? **0xFF**
- B. Qual o novo valor de %ecx após "movl (%eax, %edx, 4), %ecx"? **0x11**
- C. Qual o endereço que é alterado com "subl %edx, 4(%eax)"? **0x104**
- D. Qual o novo valor de %ebx após "leal 0x100(, %ebx, 2), %ebx"? **0x108**

[1v] c) Converta a instrução "leal 0x4(%eax, %ecx, 8), %ebx" num conjunto equivalente de instruções Assembly. **Assegure-se de que o código convertido e a instrução leal original deixam os registos %eax, %ecx e %ebx com os mesmos valores.** Na sua solução não pode usar outros registos para além destes 3.

```
movl %ecx, %ebx
imull $8, %ebx
addl %eax, %ebx
addl $4, %ebx
```

As duas primeiras linhas podiam ser substituídas por:

```
movl $8, %ebx
imull %ecx, %ebx
```

As duas últimas linhas podiam ser substituídas por:

```
addl $4, %ebx
addl %eax, %ebx
```

[2v] Grupo V – Responda numa folha A4 separada que deve assinar e entregar no final do exame.

Um grupo de alunos do DEI decidiu participar num concurso de programação e há ainda uma vaga na equipa. Para ser admitido terá de desenvolver a versão mais otimizada do cálculo do fatorial de um número. A sua primeira abordagem foi reescrever a versão recursiva de forma iterativa, obtendo a função descrita em fact_iter:

```
int fact_iter(int n){
    int i, result = 1;

    for(i = n; i > 1; i--){
        result = result * i;
    }
    return result;
}
```

```
int fact_unroll2(int n){
    int i, result = 1;

    for(i = n; i > 0; i-=2){
        result = (result*i)*(i-1);
    }
    return result;
}
```

Ciclos de relógio Por Elem/Op (CPE)

Operação (inteiros)	Latência Operação	Débito Operações
Adição	1	1
Multiplicação	4	1
Divisão	36	36

[1v] a) Ao testar a performance da versão fact_iter num processador superescalar com as características da tabela acima verificou que reduziu o número de CPE de 64, obtidos pela versão recursiva, para cerca de 4. Explique o aumento de performance e o valor encontrado.

A eliminação do *overhead* inerente às sucessivas invocações da função (e consequente retorno) na versão recursiva justifica o aumento de performance verificado. O valor de 4 CPE justifica-se pela latência da operação de multiplicação, impondo um limite da performance desta versão.

[1v] b) A seguir, decidiu aplicar a técnica de "loop unrolling" para continuar a melhorar a performance da função num processador superescalar e chegou à versão descrita em fact_unroll2. No entanto, ficou desapontado quando verificou que a performance não é melhor do que a versão fact_iter. Um colega sugeriu-lhe que alterasse a linha dentro do ciclo para "result = result * (i * (i-1));" e a performance da sua função passou para um CPE de 2.5. Como explica esta melhoria na performance?

A alteração quebrou a interdependência da operação de multiplicação entre os dois valores processados em cada iteração do ciclo. Na nova versão, a multiplicação $i * (i-1)$ pode ocorrer em simultâneo com a multiplicação pelo valor da variável result determinado na iteração anterior.