# SysVinit vs Systemd

runlevels vs targets (/etc/init.d, /etc/rcX.d) vs units

Documento de repaso sobre:

- Transición entre runlevels(SysVinit) e targets(systemd)
- Compatibilidade entre /etc/init.d, /etc/rcX.d de SystVinit e os units en Systemd.

#### Introdución

Historicamente, os sistemas GNU/Linux usaban **SysVinit** para xestionar o arranque e os servizos, baseado en **runlevels** e scripts localizados en directorios como **/etc/init.d/** e **/etc/rcX.d/**. Actualmente, a maioría das distribucións, incluíndo Debian, usan **Systemd** para xestionar o arranque e os servizos, substituíndo os antigos runlevels por **targets** e os scripts de **/etc/init.d/** por **units** de systemd.

## **Runlevels vs Targets**

No sistema tradicional **SysVinit**, os *runlevels* eran números (0-6) que definían os diferentes estados do sistema. Os runlevels determinaban que servizos se cargaban ou se detiñan ao arrincar ou apagar o sistema. O ficheiro /etc/inittab era o que se utilizaba para configurar o runlevel por defecto.

En **Systemd**, o concepto de runlevel foi substituído polos *targets*. Estes targets son unidades máis flexibles que definen o estado do sistema e xestionan a carga de servizos.

Exemplos de targets en Systemd e a súa comparativa cos antigos runlevels:

- Runlevel 0 (apagado) → poweroff.target
- Runlevel 1 (modo de usuario único) → rescue.target
- Runlevel 2 (multiusuario sen rede) → multi-user.target
- Runlevel 3 (multiusuario con rede) → multi-user.target
- Runlevel 5 (modo gráfico) → graphical.target
- Runlevel 6 (reinicio) → reboot.target

## Cambios no arranque por defecto

En **Systemd**, o runlevel por defecto non se configura en /etc/inittab. Para establecer o **target** por defecto, utilízase o comando:

```
# systemctl set-default <target>
```

Por exemplo, para configurar o sistema para arrancar en modo gráfico por defecto, usarías:

```
# systemctl set-default graphical.target
```

## Comandos útiles en Systemd relacionados cos targets

• Listar todos os targets:

```
# systemctl list-units --type target
```

Cambiar ao target desexado:

```
# systemctl isolate graphical.target
```

• Cambiar ao modo de recuperación:

```
# systemctl isolate rescue.target
```

Verificar o target actual:

```
# systemctl get-default
```

#### Resumo

En **Systemd**, os runlevels foron substituídos polos **targets**, e a configuración do sistema e dos niveis de execución agora realízase a través de systemctl, sen a necesidade de editar o ficheiro /etc/inittab como se facía antes.

### /etc/init.d e /etc/rcX.d vs Units en Systemd

Nos sistemas **SysVinit**, os scripts de servizo estaban localizados en /etc/init.d/. Estes scripts xestionaban a iniciación e detención dos servizos. Os directorios /etc/rcX.d/ eran os que controlaban a execución dos servizos segundo o runlevel. Os scripts en /etc/rcX.d/ tiñan prefixos S (start) e K (kill) que indicaban que servizos debían ser iniciados ou parados cando se cambiaba de runlevel.

Aínda que Debian e outras distribucións que usan **Systemd** manteñen a compatibilidade co antigo sistema, agora os servizos son xestionados a través de **units** en **Systemd**. As unidades de systemd (como \*.service, \*.target, \*.socket, etc.) substitúen aos scripts antigos e xestionan os servizos de maneira máis flexible.

Sen embargo, en sistemas modernos, os directorios /etc/rcX.d/ e os scripts de /etc/init.d/ seguen existindo por compatibilidade, e **Systemd** pode chamar aos scripts antigos cando é necesario.

### Comparativa

- **SysVinit**: Usaba /etc/init.d/ para os scripts e /etc/rcX.d/ para xestionar os servizos. Estes scripts eran chamados cando se cambiaba de runlevel. Exemplo:
  - O script para o servidor de rede podería ser /etc/init.d/networking
- **Systemd**: Substitúe os scripts de /etc/init.d/ por unidades \*.service, \*.target, etc., pero mantén a compatibilidade cos antigos scripts e directorios por se se require.

A xestión dos servizos é feita a través de unidades .service, que se atopan en /etc/systemd/system/ ou /lib/systemd/system/, dependendo da distribución. Os servizos non se xestionan con scripts, senón que se definen por unidades que indican como iniciar, parar e reiniciar os servizos.

Exemplo:

Un servizo en **Systemd** sería algo como networking. service

Para iniciar un servizo en **Systemd**, empregarías un comando como:

# systemctl start networking.service

#### /etc/rcX.d (directorios de runlevel)

#### **SysVinit**

Nos antigos sistemas **SysVinit**, os directorios /etc/rcX.d/ correspondían aos diferentes runlevels (onde X era o número do runlevel, de 0 a 6).

Dentro de cada directorio /etc/rcX.d/, os scripts con nomes como **S** (de start) ou **K** (de kill) indicaban que servizo debía iniciarse ou deterse en cada runlevel. O sistema buscaba os scripts que comezaban con **S** para iniciar servizos e con **K** para detelos.

## **Exemplo:**

- /etc/rc3.d/S20networking: iniciaría o servizo de rede no runlevel 3.
- /etc/rc3.d/K10apache2: detería o servizo apache2 no runlevel 3.

#### **Systemd**

En **Systemd**, a estrutura /etc/rcX.d/ xa non existe. O concepto de runlevels foi substituído polos **targets**. **Systemd** utiliza unidades para xestionar servizos. Cando cambias de **target**, **Systemd** activa ou desactiva as unidades correspondentes.

En lugar de usar scripts en /etc/rcX.d/, **Systemd** usa .service para servizos, .target para os diferentes niveis de execución (como multi-user.target ou graphical.target), .socket para socos, e .mount para puntos de montaxe, entre outros.

**Exemplo:** Para iniciar un servizo de rede no multi-user.target, usarías:

# systemctl start network.service

#### Comandos Básicos con systemctl

Algúns comandos útiles para xestionar os servizos e os targets en **Systemd** son:

• Listar todos os targets:

```
# systemctl list-units --type target
```

• Iniciar un servizo:

```
# systemctl start networking.service
```

• Deter un servizo:

```
# systemctl stop networking.service
```

• Cambiar ao target desexado (por exemplo, modo gráfico):

```
# systemctl isolate graphical.target
```

• Verificar o target por defecto:

```
# systemctl get-default
```

• Habilitar un servizo para que arranque automaticamente:

```
# systemctl enable networking.service
```

#### Conclusión

A transición de **SysVinit** a **Systemd** introduce melloras significativas na xestión do arranque e dos servizos, a pesar de manter a compatibilidade cos métodos antigos. O sistema baseado en **runlevels** foi substituído polos máis flexibles **targets**, e os antigos scripts en /etc/init.d/ e directorios /etc/rcX.d/ foron substituídos por **units** systemd. Con todo, **Systemd** permite seguir utilizando as ferramentas e scripts antigos cando sexa necesario.