4.15 Protocolo

Esta seção apresenta o protocolo do OpenDevice. As principais características do protocolo é que ele foi projetado para ser um protocolo aberto, leve, simples, de fácil

implementação, legível para humanos e voltado para dispositivos com restrições de memória e processamento, como por exemplo, microcontroladores (AVR 8-bits, 2Kb de RAM).

O protocolo é baseado em ASCII (assim como o HTTP), orientado a mensagens/comandos e assíncrono. Surgiu de algumas influências do protocolo MIDI (formato usado para comunicação com instrumentos musicais) e do protocolo REST na sua estrutura básica.

O protocolo foi projetado para permitir a abstração, controle de dispositivos (atuadores), realizar a leitura de sensores e ser de fácil extensão, mas não limitado a isto. Ele pode ser utilizado em conjunto com outros protocolos, como WebSocket e MQTT, e com outras tecnologias de comunicação, como: USB, Bluetooth, Ethernet, Wi-Fi, etc.

4.15.1 Formato da Mensagem

Os comandos do OpenDevice possuem um "cabeçalho" fixo, contento o tipo do comando (*CommandType*) e o ID do comando, em seguida, o bloco "*Command Extension*", que varia de acordo com o tipo de comando.



Figura 4.19 Formato do protocolo OpenDevice

- O **tipo do comando** define a estrutura do bloco "*Command Extension*". Os tipos suportados estão definidos na tabela 4.5.
- O ID do comando é numérico, sequencial e gerenciado pela aplicação cliente. Ele serve para a aplicação identificar o retorno(resposta) de algum comando enviado.
 Quando atinge seu valor máximo a contagem reinicia.
- Os blocos do comando são separados através do caractere "/".
- O comando finaliza com o terminador "\r" (Carriage return).

OBSERVAÇÃO: Na implementação atual do firmware, tanto o "tipo do comando" quanto o "id", são armazenados em varáveis de 8bits (uint8_t / byte), limitando a valores na faixa

de 0 a 255. Porém, os mesmos são parametrizados podendo escolher outros tipos como: uint16_t ou uint32_t.

Convenções e pontos em aberto

Algumas convenções foram adotadas para determinar observações, e destacar pontos em aberto. Caso o texto apresente "[*Numero]", significa que deve ser verificado as observações abaixo:

- Observação [*1]: Na implementação atual do firmware, o "DeviceID" é armazenado em uma variável de 8bits (byte), porém, o tipo é parametrizável.
- Observação [*2]: Significa que o parâmetro ou tipo é configurável.
- Observação [*3]: Significa que a versão atual do firmware não implementa o recurso.

4.15.2 Tipos de Comandos

A tabela 4.5, apresenta os tipos de comandos suportados.

Código	Tipo de Comando	Ref.	Formato
1	DIGITAL	??	[#/#]/{DeviceID}/{value}
2	ANALOG	??	[#/#]/{DeviceID}/{value}
3	NUMERIC	??	[#/#]/{DeviceID}/{value}
49	[Reservado]		_
10	COMMAND_RESPONSE	??	[#/#]/{status}/{DeviceID?}
11	SET_PROPERTY	??	[#/#]/{DeviceID}/{property}/{value}
12	GET_PROPERTIES	??	[#/#]/{DeviceID}
13	GET_PROPERTIES_RESPONSE	??	[#/#]/{DeviceID}/[{property1:value},,N]
14	ACTION	??	[#/#]/{DeviceID}/{action}/[{value1?},,{valueN}]
15	GET_ACTIONS	??	[#/#]/{DeviceID}
16	GET_ACTIONS_RESPONSE	??	[#/#]/{DeviceID}/[{action1},{actionN}]
1619	[Reservado]		_
20	PING_REQUEST	??	[#/#][somente cabeçalho]
21	PING_RESPONSE	??	[#/#][somente cabeçalho]
22	DISCOVERY_REQUEST	??	[#/#][somente cabeçalho]
23	DISCOVERY_RESPONSE	??	[#/#]/{name}/{port}/{deviceLength}
2429	[Reservado]		_
30	GET_DEVICES	??	[#/#]/{DeviceID?}/{value?}
31	GET_DEVICES_RESPONSE	??	[#/#]/[{DeviceInfo1},{DeviceInfoN?]
32	DEVICE_ADD	??	[#/#]/{DeviceInfo}
33	DEVICE_DEL	??	[#/#]/{DeviceID?}
41100	[Reservado]		

Tabela 4.5 Tipos de comandos do protocolo

4.15.3 Comando: DIGITAL

Este comando permite controlar os dispositivos digitais (atuadores) ou notificar alguma mudança no estado/valor de um sensor. O comando adiciona dois blocos adicionais: DeviceID e Value (Figura 4.20).

Ao enviar um comando para um dispositivo, por exemplo, ligar lâmpada, o dispositivo deve retornar uma resposta (geralmente assíncrona), com o status do comando.

O formato da resposta é definida em "??", onde o ID da resposta será o mesmo ID do comando enviado.



Figura 4.20 Comando: DIGITAL

Parâmetro	Tipo	Descrição
DeviceID	byte [*1]	Identificador único que representa o dispositivo
Value	bool	0 (Desligar / Desligado) ou 1 (Ligar / Ligado)

Tabela 4.6 Parâmetros - Comando: DIGITAL

4.15.4 Comando: ANALOG

Obedece o formado do "??", mudando apenas o tipo do comando, no caso 2, e o tipo de dado do bloco "Value", que pode aceitar valores do tipo "unsigned long", com tamanho de 32 bits (4 bytes).

Este comando pode ser utilizado tanto para sensores como para atuadores, no caso de sensores, ele é utilizado para notificar um mudança de estado (já que sensores são apenas para "leitura").

O formato da resposta é definida em "??", onde o ID da resposta será o mesmo ID do comando enviado.

4.15.5 Comando: NUMERIC

Obedece o formado do "??". Este comando é utilizado em conjunto com os dispositivos (principalmente sensores) do tipo *NUMERIC*, que permitem o envio de informações repetidas. Um exemplo, o sensor RFID, que gera um evento toda vez que uma etiqueta é lida, mesmo sendo a mesma etiqueta.

4.15.6 Reposta: COMMAND_RESPONSE

Representa a resposta de um determinado comando. As respostas são associadas ao comando que a originou (requisição), através do atributo "ID" do cabeçalho fixo. Adi-

cionalmente os comandos que referenciam um dispositivo, na resposta, será incluído o mesmo "DeviceID" do comando da "requisição".



Tabela 4.7 Reposta: COMMAND_RESPONSE

Parâmetro	Tipo	Descrição
ID	byte [*2]	Mesmo ID enviado na requisição
Status	byte	Obedece aos valores da tabela: 4.9
DeviceID	byte [*1] (Opcional)	Mesmo ID enviado na requisição

Tabela 4.8 Parâmetros - Comando: COMMAND_RESPONSE

Status	Código
SUCCESS	200
NOT_FOUND	404
BAD_REQUEST	400
UNAUTHORIZED [*3]	401
FORBIDDEN [*3]	403
PERMISSION_DENIED [*3]	550
INTERNAL_ERROR	500
NOT_IMPLEMENTED	501

Tabela 4.9 Status da resposta do comando

4.15.7 Comando: SET_PROPERTY

Comando utilizado para atualizar alguma propriedade do dispositivo. O formato da resposta é definido em "??".



Tabela 4.10 Comando: SET_PROPERTY

Parâmetro	Tipo	Descrição
DeviceID	byte [*1]	Identificador único que representa o dispositivo
property	String	Propriedade a ser alterada
value	String	Valor da propriedade

Tabela 4.11 Parâmetros: SET_PROPERTY

4.15.8 Comando: GET_PROPERTIES

Comando utilizado para recuperar a lista de propriedades do dispositivo e seus respectivos valores. O formato da resposta é definido em "??"

HEADER	DeviceID
--------	----------

Tabela 4.12 Comando: GET_PROPERTIES

Parâmetro	Tipo	Descrição
DeviceID	byte [*1]	Identificador único que representa o dispositivo

Tabela 4.13 Parâmetros: GET_PROPERTIES

4.15.9 Comando: GET_PROPERTIES_RESPONSE

Resposta do comando "GET_PROPERTIES", com a lista de propriedades do dispositivo. A lista é retornada no formato de um Array, e os elementos no formato: "Propriedade: Valor".

HEADER	DeviceID	[property:value,,propertyN:value]
HEADER	Deviceid	[property.varue,,propertyrv.varue]

Tabela 4.14 Comando: GET_PROPERTIES_RESPONSE

Parâmetro	Tipo	Descrição
DeviceID	byte [*1]	Identificador único que representa o dispositivo
property	String	Propriedade
value	String	Valor da propriedade

Tabela 4.15 Parâmetros: GET_PROPERTIES_RESPONSE

4.15.10 Comando: ACTION

Comando usado para executar as ações definidas pelos dispositivos. As ações podem receber uma lista de valores, que são especificados em formato de Array. O formato da resposta é definido em "??".

HEADER DeviceID action [{value1},,{valueN}]
--

Tabela 4.16 Comando: ACTION

Parâmetro	Tipo	Descrição
DeviceID	byte [*1]	Identificador único que representa o dispositivo
action	String	Ação que deve ser executada
value	Array[String] (Opcional)	A lista de valores que a ação recebe

Tabela 4.17 Parâmetros: ACTION

4.15.11 Comando: GET_ACTIONS

Comando utilizado para recuperar a lista de ações definidas para o dispositivo. O formato da resposta é definido em "??"

|--|

Tabela 4.18 Comando: GET_ACTIONS

Parâmetro	Tipo	Descrição
DeviceID byte [*1]		Identificador único que representa o dispositivo

Tabela 4.19 Parâmetros: GET_ACTIONS

4.15.12 Comando: GET_ACTIONS_RESPONSE

Resposta do comando "*GET_ACTIONS*", com a lista de ações do dispositivo. A lista é retornada no formato de um Array.

HEADER DeviceID	[{action1},,{actionN}]
-----------------	------------------------

Tabela 4.20 Comando: GET_ACTIONS_RESPONSE

Parâmetro	Tipo	Descrição
DeviceID	byte [*1]	Identificador único que representa o dispositivo
action	Array[String]	Lista de ações do dispositivo

Tabela 4.21 Parâmetros: GET_ACTIONS_RESPONSE

4.15.13 Comando: PING_REQUEST

Comando enviado pelo firmware para notificar que está em funcionamento e ao mesmo tempo monitora o status do middleware/aplicação.

Este comando não possui parâmetros adicionais, apenas cabeçalho. O formato da resposta é definido em "??"

4.15.14 Resposta: PING_RESPONSE

Resposta para o comando "PING_REQUEST". Este comando não possui parâmetros adicionais, apenas cabeçalho.

4.15.15 Comando: DISCOVERY_REQUEST

Comando utilizado para realizar a descoberta de dispositivos (módulos) em uma rede. Geralmente é enviado via *broadcast*. Este comando não possui parâmetros adicionais, apenas cabeçalho.

4.15.16 Resposta: DISCOVERY_RESPONSE

Resposta com as informações de descoberta dos dispositivos (módulos).

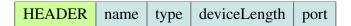


Tabela 4.22 Comando: GET_ACTIONS_RESPONSE

Parâmetro	Tipo	Descrição
name	String	Nome do dispositivo (módulo)
type	int	Identifica o tipo de dispositivo (NODE/MANAGER)
deviceLength int Qua		Quantidades de dispositivos que o módulo possui
port	int (Opcional)	Porta de conexão (apenas para TCP/WIFI)

Tabela 4.23 Parâmetros: DISCOVERY_RESPONSE

4.15.17 Comando: GET_DEVICES

Comando usado para obter informações de um ou mais dispositivos. Os campos 'DeviceID' e 'Valor' são opcionais e podem ser usados como filtro para o comando.

HEADER	DeviceID	Value
--------	----------	-------

Tabela 4.24 Comando: GET_DEVICES

Parâmetro	Tipo	Descrição
DeviceID (Opcional)	byte [*1]	Informar o ID do dispositivo ou 0 para todos
Value (Opcional)	unsigned long	Permite filtrar por valor ou 0 para todos

Tabela 4.25 Parâmetros: GET_DEVICES

4.15.18 Resposta: GET_DEVICES_RESPONSE

Resposta do comando "GET_DEVICES", com a lista de dispositivos cadastrados. O bloco "*Command Extension*", consiste em um Array de objetos do "??", separados por ",". A quantidade de dispositivos deve ser inferida automaticamente.

HEADER [DeviceInfo,...,DeviceInfoN]

Tabela 4.26 Resposta: GET_DEVICES_RESPONSE

Parâmetro	Tipo	Descrição
ID	byte [*2]	Mesmo ID enviado da requisição
DeviceInfo	Array[DeviceInfo]	Lista dos atributos do ??

Tabela 4.27 Parâmetros - Resposta: GET_DEVICES_RESPONSE

4.15.19 Comando: DEVICE_ADD

Comando utilizado para configurar dinâmicamente os dispositivos de um módulo. O formato da resposta é definido em "??".

Tabela 4.28 Comando: DEVICE_ADD

Parâmetro	Tipo	Descrição
DeviceInfo	DeviceInfo	Lista dos atributos do ??

Tabela 4.29 Parâmetros: DEVICE_ADD

4.15.20 Comando: DEVICE_DEL

Comando utilizado deletar o(s) dispositiv(o) de um módulo. O formato da resposta é definido em "??"

Tabela 4.30 Comando: DEVICE_DEL

Parâmetro	Tipo	Descrição
DeviceID	byte [*1] (Opcioanl)	Informar o ID do dispositivo ou 0 para todos

Tabela 4.31 Parâmetros: DEVICE_DEL

4.15.21 Tipo: DeviceInfo

Representa as informações e um dispositivo. É representado como um Array no seguinte formato: [ID, PIN, VALUE, TARGET, SENSOR, TYPE].

Atributo	Tipo	Descrição
ID	byte [*2]	ID do dispositivo
PIN	byte	Pino que o dispositivo está vinculado
VALUE	unsigned long	Valor atual do dispositivo
TARGET	byte	Quando for sensor, representa outro dispositivo (Opcional)
SENSOR	bool	0 para atuador, 1 para sensor
TYPE	byte	Tipo de dispositivo (Tabela 4.33)

Tabela 4.32 Objeto: DeviceInfo

Código	Tipo
1	DIGITAL
2	ANALOG
3	NUMERIC

Tabela 4.33 Tipos de Dispositivos