

Acionamento de LED com Web Socket

Nesse tutorial, será apresentado como controlar dois Leds conectados ao Arduino, via rede ethernet local.

Obs.: Esse exemplo pode ser utilizado para qualquer projeto que você queira desenvolver com Arduino, e os códigos estão disponíveis para download.

Requisitos:

- ❖ Uma placa Arduino (nesse exemplo foi utilizado o Arduino Mega 2560);
- ❖ Um módulo de rede ethernet ENC28J60;
- ❖ Biblioteca UIPEthernet.h para o módulo de rede;
- ❖ Instalar servidor XAMPP e IDE do Arduino;
- ❖ Cabo USB;
- ❖ Cabo Rede;
- ❖ Infraestrutura de rede local;

Conexões:

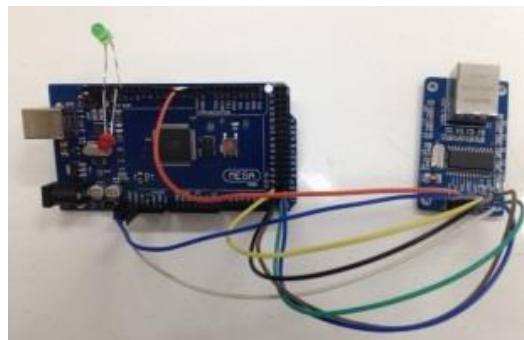
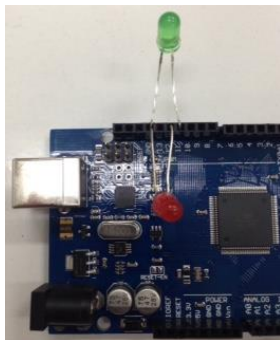
LEDS X Arduino:

LED Verde	ARDUINO	LED Vermelho	ARDUINO
GND	GND	GND	GND
VCC	Pino digital 11	VCC	Pino digital 12

Módulo X Arduino

Módulo	Arduino
INT	Pino digital 2
SO	Pino digital 50
SCK	Pino digital 52
RESET	RESET
GND	GND
VCC	3.3V
CS	Pino digital 53
SI	Pino digital 51

Conexões Prontas:



Procedimentos

Passo 1: Instalação do Servidor WEB.

- ❖ Para que os serviços web funcionem, ou seja, as requisições enviadas através da Interface web (index.html) para o socket (arduino.php) e do socket para o Arduino, será necessário instalar os servidores que fornecem esses serviços, ou seja, Apache e PHP. Para facilitar essa instalação, sugiro o XAMPP que se trata de uma ferramenta que une esses serviços em apenas uma instalação.
- ➔ Faça o download do XAMPP através desse endereço e instale-o: https://www.apachefriends.org/pt_br/download.html
- ➔ Após a instalação, clique na opção **Start** da coluna **Action** na linha do serviço **Apache**;
- ➔ Após inicializar o serviço Apache, o XAMPP pode ser minimizado.

Passo 2: Entendendo os Códigos.

- ❖ *controleLed.ino* – Esse arquivo contém o código que deverá ser gravado no Arduino, e possui comentários referentes as funções utilizadas;
- ❖ Insira o endereço IP de acordo com a faixa utilizada em sua rede, e é claro, um endereço que esteja disponível.

```
1 // Biblioteca necessária para utilização do Módulo Ethernet ENC28J60;
2 #include <UIPEthernet.h>
3
4 // Definição dos Pinos utilizados para os Leds;
5 #define gpio_11 11
6 #define gpio_12 12
7
8 // Instanciamento do serviço de rede com atribuição de um nome
9 // para o servidor(server) e da porta(80) utilizada;
10 EthernetServer server = EthernetServer(80);
11
12 void setup()
13 {
14     // Definindo os pinos como pinos de saída;
15     pinMode(gpio_11, OUTPUT);
16     pinMode(gpio_12, OUTPUT);
17
18     //As funções abaixo são nativas da biblioteca UIPEthernet.h
19
20     // Endereço MAC para o módulo de rede(Não precisa ser alterado
21     //caso tenha apenas este módulo em sua rede);
22     uint8_t mac[6] = {0x00,0x01,0x02,0x03,0x04,0x05};
23     // Endereço IP para o Arduino;
24     IPAddress myIP(10,1,52,46);
25     // Função que envia os endereços MAC e IP para o módulo de rede;
26     Ethernet.begin(mac,myIP);
27     // Função que inicia o módulo de rede de acordo com as atribuições anteriores;
28     server.begin();
29 }
30
31
32 void loop()
33 {
34     // Declaração da variável client que receberá as requisições de server.available();
35     EthernetClient client = server.available();
36
37     // Estrutura de seleção que receberá as requisições do socket criado em arduino.php;
38     if(client)
39     {
40         // client.read() - Função nativa da biblioteca UIPEthernet.h que receberá o valor do socket;
41         switch (client.read())
42         {
43             // '1' - Valor recebido do socket que acionará a função digitalWrite(gpio_11, HIGH);
44             case '1':
45                 digitalWrite(gpio_11, HIGH);
46                 break;
47             case '2':
48                 digitalWrite(gpio_12, HIGH);
49                 break;
50             case '3':
51                 digitalWrite(gpio_11, LOW);
52                 break;
53             case '4':
54                 digitalWrite(gpio_12, LOW);
55                 break;
56             default:
57                 delay(1);
58         }
59     }
60     // client.stop() - Função que para o serviço de rede até que chegue
61     //uma nova requisição via socket;
62     client.stop();
63 }
```

- ❖ arduino.php – Esse arquivo contém a criação do web socket e possui comentários referentes as funções utilizadas.

```
1 <?php
2
3 // $sock - Variável declarada para criação do socket;
4 // socket_create - Função nativa do PHP para habilitar o novo socket;
5 // http://php.net/manual/pt_BR/function.socket-create.php - Tutorial completo sobre a função
6 // socket_create e seus parâmetros;
7 $sock = socket_create(AF_INET, SOCK_STREAM, SOL_TCP);
8
9 // socket_connect - Função que irá conectar o web socket desenvolvido em PHP com o Arduino;
10 // Parâmetros do socket_connect - (Nome do socket, IP do Arduino, Porta);
11 socket_connect($sock, "10.1.52.46", 80);
12
13 // Estrutura de seleção que receberá as requisições da interface web(index.html) e associar com o
14 // parâmetro do $_POST['estadoLed'];
15 if ($_POST['estadoLed']=="lverde_ligado")
16 {
17     // socket_write - Função nativa do PHP que enviará via socket o valor("1") para estrutura de
18     // seleção(switch (client.read())) do arduino,
19     // para acionamento do LED;
20     socket_write($sock, "1");
21 }
22 if ($_POST['estadoLed']=="lvermelho_ligado")
23 {
24     socket_write($sock, "2");
25 }
26 if ($_POST['estadoLed']=="lverde_desligado")
27 {
28     socket_write($sock, "3");
29 }
30 if ($_POST['estadoLed']=="lvermelho_desligado")
31 {
32     socket_write($sock, "4");
33 }
34 }
35
36 // header - Função nativa do PHP que retorna a index.html após acionamento dos botões;
37 header("Location: index.html");
38
39 // socket_close - Função nativa do PHP que encerra a conexão com o socket;
40 socket_close($sock);
41 ?>
```

- ❖ index.html – Esse arquivo contém a estrutura da interface web.

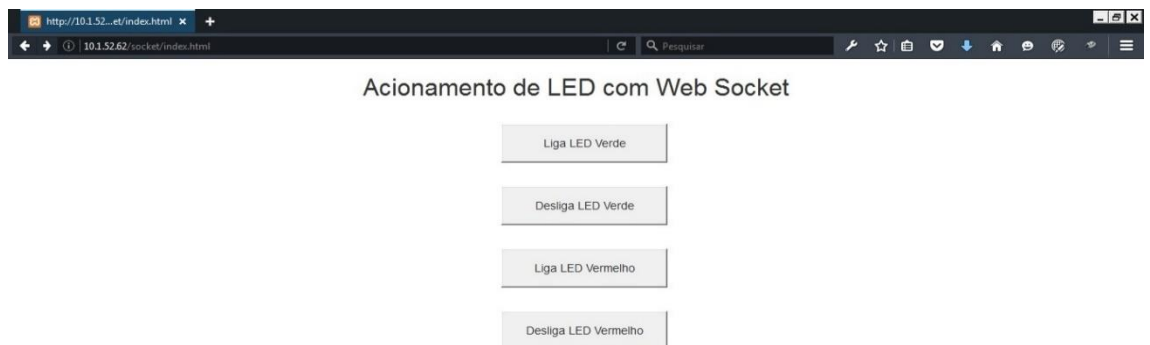
```
1 <!DOCTYPE html>
2 <html>
3 <head>
4     <title></title>
5     <link rel="stylesheet" type="text/css" href="js/bootstrap/bootstrap.css">
6
7     <!-- Tag <style> criada para alinhamento e padronização dos botões -->
8     <style>
9         .body
10         {
11             text-align: center;
12         }
13         .botao
14         {
15             width: 200px;
16             height: 50px;
17             margin-top: 20px;
18             margin-left: 20px;
19         }
20     </style>
21 </head>
22 <body>
23     <div class="body">
24         <h2>Acionamento de LED com Web Socket</h2>
25         <!-- POST - Método utilizado para enviar as informações para o socket criado no arquivo
26         arduino.php -->
27         <form method="POST" action="arduino.php">
28             <p><button class="botao" type="submit" value="lverde_ligado" name="estadoLed">Liga LED Verde
29             </button>
30             </p>
31         </form>
32
33         <form method="POST" action="arduino.php">
34             <p><button class="botao" type="submit" value="lverde_desligado" name="estadoLed">Desliga
35             LED Verde</button>
36             </p>
37         </form>
38
39         <form method="POST" action="arduino.php">
40             <p><button class="botao" type="submit" value="lvermelho_ligado" name="estadoLed">Liga LED
41             Vermelho</button>
42             </p>
43         </form>
44
45         <form method="POST" action="arduino.php">
46             <p><button class="botao" type="submit" value="lvermelho_desligado" name="estadoLed">Desliga
47             LED Vermelho</button>
48             </p>
49         </form>
50     </div>
51 </body>
52 </html>
```

Passo 3: Enviando os códigos para o servidor web e gravando código no Arduino.

- ❖ Tendo os códigos criados, será necessário enviá-los para o servidor, ou seja, os mesmos precisam existir no servidor para que os serviços web façam a integração entre a interface web e o Arduino.
- ➡ Crie uma pasta e copie os arquivos index.html e arduino.php para dentro dessa pasta. Dê o nome que preferir para pasta, nesse caso, a nomeei como socket. Junto com os arquivos dos códigos para download, há uma pasta chamada **js**, copie-a também para dentro da pasta que você criou, pois, a mesma possui a biblioteca do **CSS** que estamos utilizando para alinhar os botões no arquivo index.html;
- ➡ Copie a pasta, maximize o XAMPP e clique no botão **Explore** na coluna de botões localizada à direita da tela do mesmo;
- ➡ A pasta **htdocs** abrirá automaticamente, com isso, cole a pasta que você criou para dentro dela;
- ➡ Conecte o Arduino ao seu computador através do cabo USB, conecte o cabo de rede no módulo de rede e no seu modem ou roteador;
- ➡ Abra o arquivo controleLed.ino, e execute a gravação do código para o Arduino;
- ➡ Aguarde a gravação concluir.

Passo 4: Testando a aplicação.

- ❖ Se os procedimentos foram realizados e concluíram sem erros, a aplicação está pronta para ser testada.
- ➡ Abra o seu navegador e na barra de endereços digite:
http://endereço_IP_do_seu_computador/socket/index.html
- ➡ O navegador deverá abrir a página conforme a imagem abaixo, se isso acontecer o projeto foi implementado com sucesso, PARABÉNS!



Atenciosamente,
Ricardo Jr. Abreu da Silva
Técnico em Redes de Computadores – IFSC – São José - SC
Estudante de Ciência da Computação – UNIVALI – São José - SC
55 48.99574635(WhatsApp) – ricardojras19@gmail.com