Cálculo de Programas Trabalho Prático MiEI+LCC — 2019/20

Departamento de Informática Universidade do Minho

Junho de 2020

Grupo nr.	37
a79751	Diogo Alves
a82568	Ricardo Ferreira
a81919	Ricardo Milhazes

1 Preâmbulo

A disciplina de Cálculo de Programas tem como objectivo principal ensinar a programação de computadores como uma disciplina científica. Para isso parte-se de um repertório de *combinadores* que formam uma álgebra da programação (conjunto de leis universais e seus corolários) e usam-se esses combinadores para construir programas *composicionalmente*, isto é, agregando programas já existentes.

Na sequência pedagógica dos planos de estudo dos dois cursos que têm esta disciplina, restringe-se a aplicação deste método à programação funcional em Haskell. Assim, o presente trabalho prático coloca os alunos perante problemas concretos que deverão ser implementados em Haskell. Há ainda um outro objectivo: o de ensinar a documentar programas, validá-los, e a produzir textos técnico-científicos de qualidade.

2 Documentação

Para cumprir de forma integrada os objectivos enunciados acima vamos recorrer a uma técnica de programação dita "literária" [?], cujo princípio base é o seguinte:

Um programa e a sua documentação devem coincidir.

Por outras palavras, o código fonte e a documentação de um programa deverão estar no mesmo ficheiro. O ficheiro cp1920t.pdf que está a ler é já um exemplo de programação literária: foi gerado a partir do texto fonte cp1920t.lhs¹ que encontrará no material pedagógico desta disciplina descompactando o ficheiro cp1920t.zip e executando

```
$ lhs2TeX cp1920t.lhs > cp1920t.tex
$ pdflatex cp1920t
```

em que <u>lhs2tex</u> é um pre-processador que faz "pretty printing" de código Haskell em <u>LATEX</u> e que deve desde já instalar executando

```
$ cabal install lhs2tex
```

Por outro lado, o mesmo ficheiro cp1920t.lhs é executável e contém o "kit" básico, escrito em Haskell, para realizar o trabalho. Basta executar

```
$ ghci cp1920t.lhs
```

¹O suffixo 'lhs' quer dizer *literate Haskell*.

Abra o ficheiro cp1920t.1hs no seu editor de texto preferido e verifique que assim é: todo o texto que se encontra dentro do ambiente

```
\begin{code}
...
\end{code}
```

vai ser seleccionado pelo GHCi para ser executado.

3 Como realizar o trabalho

Este trabalho teórico-prático deve ser realizado por grupos de três alunos. Os detalhes da avaliação (datas para submissão do relatório e sua defesa oral) são os que forem publicados na página da disciplina na *internet*.

Recomenda-se uma abordagem participativa dos membros do grupo de trabalho por forma a poderem responder às questões que serão colocadas na *defesa oral* do relatório.

Em que consiste, então, o *relatório* a que se refere o parágrafo anterior? É a edição do texto que está a ser lido, preenchendo o anexo C com as respostas. O relatório deverá conter ainda a identificação dos membros do grupo de trabalho, no local respectivo da folha de rosto.

Para gerar o PDF integral do relatório deve-se ainda correr os comando seguintes, que actualizam a bibliografia (com BibTrX) e o índice remissivo (com makeindex),

```
$ bibtex cp1920t.aux
$ makeindex cp1920t.idx
```

e recompilar o texto como acima se indicou. Dever-se-á ainda instalar o utilitário QuickCheck, que ajuda a validar programas em Haskell e a biblioteca Gloss para geração de gráficos 2D:

```
$ cabal install QuickCheck gloss
```

Para testar uma propriedade QuickCheck prop, basta invocá-la com o comando:

```
> quickCheck prop
+++ OK, passed 100 tests.
```

Pode mesmo controlar o número de casos de teste e sua complexidade utilizando o comando:

```
> quickCheckWith stdArgs { maxSuccess = 200, maxSize = 10 } prop
+++ OK, passed 200 tests.
```

Qualquer programador tem, na vida real, de ler e analisar (muito!) código escrito por outros. No anexo B disponibiliza-se algum código Haskell relativo aos problemas que se seguem. Esse anexo deverá ser consultado e analisado à medida que isso for necessário.

Problema 1

Pretende-se implementar um sistema de manutenção e utilização de um dicionário. Este terá uma estrutura muito peculiar em memória. Será construída uma árvore em que cada nodo terá apenas uma letra da palavra e cada folha da respectiva árvore terá a respectiva tradução (um ou mais sinónimos). Deverá ser possível:

- dic_rd procurar traduções para uma determinada palavra
- dic_in inserir palavras novas (palavra e tradução)
- dic_imp importar dicionários do formato "lista de pares palavra-tradução"
- dic_exp exportar dicionários para o formato "lista de pares palavra-tradução".

A implementação deve ser baseada no módulo **Exp.hs** que está incluído no material deste trabalho prático, que deve ser estudado com atenção antes de abordar este problema.

No anexo B é dado um dicionário para testes, que corresponde à figura 1. A implementação proposta deverá garantir as seguintes propriedades:

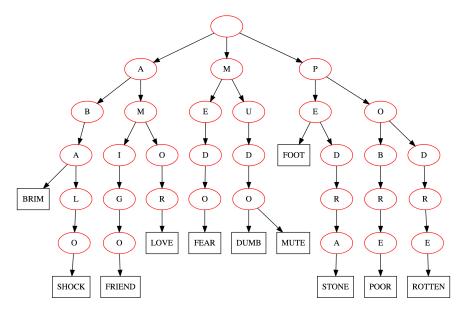


Figura 1: Representação em memória do dicionário dado para testes.

Propriedade [QuickCheck] 1 Se um dicionário estiver normalizado (ver apêndice B) então não perdemos informação quando o representamos em memória:

```
prop\_dic\_rep \ x = \mathbf{let} \ d = dic\_norm \ x \ \mathbf{in} \ (dic\_exp \cdot dic\_imp) \ d \equiv d
```

Propriedade [QuickCheck] 2 Se um significado s de uma palavra p já existe num dicionário então adicioná-lo em memória não altera nada:

Propriedade [QuickCheck] 3 A operação dic_rd implementa a procura na correspondente exportação do dicionário:

```
prop\_dic\_rd\ (p,t) = dic\_rd\ p\ t \equiv lookup\ p\ (dic\_exp\ t)
```

Problema 2

Árvores binárias (elementos do tipo BTree) são frequentemente usadas no armazenamento e procura de dados, porque suportam um vasto conjunto de ferramentas para procuras eficientes. Um exemplo de destaque é o caso das árvores binárias de procura, *i.e.* árvores que seguem o princípio de *ordenação*: para todos os nós, o filho à esquerda tem um valor menor ou igual que o valor no próprio nó; e de forma análoga, o filho à direita tem um valor maior ou igual que o valor no próprio nó. A Figura 2 apresenta dois exemplos de árvores binárias de procura.²

Note que tais árvores permitem reduzir *significativamente* o espaço de procura, dado que ao procurar um valor podemos sempre *reduzir a procura a um ramo* ao longo de cada nó visitado. Por exemplo, ao procurar o valor 7 na primeira árvore (t_1) , sabemos que nos podemos restringir ao ramo da direita do nó com o valor 5 e assim sucessivamente. Como complemento a esta explicação, consulte também os vídeos das aulas teóricas (capítulo 'pesquisa binária').

Para verificar se uma árvore binária está ordenada, é útil ter em conta a seguinte propriedade: considere uma árvore binária cuja raíz tem o valor a, um filho s_1 à esquerda e um filho s_2 à direita. Assuma

 $^{^2}$ As imagens foram geradas com recurso à função dotBt (disponível neste documento). Recomenda-se o uso desta função para efeitos de teste e ilustração.



Figura 2: Duas árvores binárias de procura; a da esquerda vai ser designada por t_1 e a da direita por t_2 .

que os dois filhos estão ordenados; que o elemento *mais à direita* de t_1 é menor ou igual a a; e que o elemento *mais à esquerda* de t_2 é maior ou igual a a. Então a árvore binária está ordenada. Dada esta informação, implemente as seguintes funções como catamorfismos de árvores binárias.

```
maisEsq :: \mathsf{BTree}\ a \to Maybe\ a maisDir :: \mathsf{BTree}\ a \to Maybe\ a
```

Seguem alguns exemplos dos resultados que se esperam ao aplicar estas funções à árvore da esquerda (t1) e à árvore da direita (t2) da Figura 2.

```
*Splay> maisDir t1
Just 16
*Splay> maisEsq t1
Just 1
*Splay> maisDir t2
Just 8
*Splay> maisEsq t2
Just 0
```

Propriedade [QuickCheck] 4 As funções maisEsq e maisDir são determinadas unicamente pela propriedade

```
prop\_inv :: BTree \ String \rightarrow Bool

prop\_inv = maisEsq \equiv maisDir \cdot invBTree
```

Propriedade [QuickCheck] 5 O elemento mais à esquerda de uma árvore está presente no ramo da esquerda, a não ser que esse ramo esteja vazio:

```
propEsq\ Empty = property\ Discard
propEsq\ x@(Node\ (a,(t,s))) = (maisEsq\ t) \not\equiv Nothing \Rightarrow (maisEsq\ x) \equiv maisEsq\ t
```

A próxima tarefa deste problema consiste na implementação de uma função que insere um novo elemento numa árvore binária *preservando* o princípio de ordenação,

```
insOrd :: (Ord \ a) \Rightarrow a \rightarrow \mathsf{BTree} \ a \rightarrow \mathsf{BTree} \ a
```

e de uma função que verifica se uma dada árvore binária está ordenada,

```
isOrd :: (Ord \ a) \Rightarrow \mathsf{BTree} \ a \rightarrow Bool
```

Para ambas as funções deve utilizar o que aprendeu sobre *catamorfismos e recursividade mútua*. **Sugestão:** Se tiver problemas em implementar com base em catamorfismos estas duas últimas funções, tente implementar (com base em catamorfismos) as funções auxiliares

```
insOrd' :: (Ord \ a) \Rightarrow a \rightarrow \mathsf{BTree} \ a \rightarrow (\mathsf{BTree} \ a, \mathsf{BTree} \ a)
isOrd' :: (Ord \ a) \Rightarrow \mathsf{BTree} \ a \rightarrow (Bool, \mathsf{BTree} \ a)
```

tais que insOrd' $x = \langle insOrd \, x, id \rangle$ para todo o elemento x do tipo a e $isOrd' = \langle isOrd, id \rangle$.



Figura 3: Exemplo de uma rotação à direita. A árvore da esquerda é a árvore original; a árvore da direita representa a rotação à direita correspondente.



Figura 4: Exemplo de uma rotação à direita. A árvore da esquerda é a árvore original; a árvore da direita representa a rotação à direita correspondente.

Propriedade [QuickCheck] 6 Inserir uma sucessão de elementos numa árvore vazia gera uma árvore ordenada.

```
prop\_ord :: [Int] \rightarrow Bool

prop\_ord = isOrd \cdot (foldr \ insOrd \ Empty)
```

As árvores binárias providenciam uma boa maneira de reduzir o espaço de procura. Mas podemos fazer ainda melhor: podemos aproximar da raíz os elementos da árvore que são mais acedidos, reduzindo assim o espaço de procura na dimensão vertical³. Esta operação é geralmente referida como splaying e é implementada com base naquilo a que chamamos rotações à esquerda e à direita de uma árvore.

Intuitivamente, a rotação à direita de uma árvore move todos os nós "uma casa para a sua direita". Formalmente, esta operação define-se da seguinte maneira:

- 1. Considere uma árvore binária e designe a sua raíz pela letra r. Se r não tem filhos à esquerda então simplesmente retornamos a árvore dada à entrada. Caso contrário,
- 2. designe o filho à esquerda pela letra l. A árvore que vamos retornar tem l na raíz, que mantém o filho à esquerda e adopta r como o filho à direita. O orfão (*i.e.* o anterior filho à direita de l) passa a ser o filho à esquerda de r.

A rotação à esquerda é definida de forma análoga. As Figuras 3 e 4 apresentam dois exemplos de rotações à direita. Note que em ambos os casos o valor 2 subiu um nível na árvore correspodente. De facto, podemos sempre aplicar uma *sequência* de rotações numa árvore de forma a mover um dado nó para a raíz (dando origem portanto à referida operação de splaying).

Começe então por implementar as funções

³Note que nas árvores de binária de procura a redução é feita na dimensão horizontal.

```
rrot :: \mathsf{BTree}\ a \to \mathsf{BTree}\ a lrot :: \mathsf{BTree}\ a \to \mathsf{BTree}\ a
```

de rotação à direita e à esquerda.

Propriedade [QuickCheck] 7 As rotações à esquerda e à direita preservam a ordenação das árvores.

```
prop\_ord\_pres\_esq = forAll\ orderedBTree\ (isOrd\cdot lrot)

prop\_ord\_pres\_dir = forAll\ orderedBTree\ (isOrd\cdot rrot)
```

De seguida implemente a operação de splaying

```
splay :: [Bool] \rightarrow (\mathsf{BTree}\ a \rightarrow \mathsf{BTree}\ a)
```

como um catamorfismo de listas. O argumento [Bool] representa um caminho ao longo de uma árvore, em que o valor True representa "seguir pelo ramo da esquerda" e o valor False representa "seguir pelo ramo da direita". O caminho ao longo de uma árvore serve para identificar unicamente um nó dessa árvore.

Propriedade [QuickCheck] 8 A operação de splay preserva a ordenação de uma árvore.

```
prop\_ord\_pres\_splay :: [Bool] \rightarrow Property

prop\_ord\_pres\_splay \ path = forAll \ orderedBTree \ (isOrd \cdot (splay \ path))
```

Problema 3

Árvores de decisão binárias são estruturas de dados usadas na área de machine learning para codificar processos de decisão. Geralmente, tais árvores são geradas por computadores com base num vasto conjunto de dados e reflectem o que o computador "aprendeu" ao processar esses mesmos dados. Seguese um exemplo muito simples de uma árvore de decisão binária:



Esta árvore representa o processo de decisão relativo a ser preciso ou não levar um guarda-chuva para uma viagem, dependendo das condições climatéricas. Essencialmente, o processo de decisão é efectuado ao "percorrer"a árvore, escolhendo o ramo da esquerda ou da direita de acordo com a resposta à pergunta correspondente. Por exemplo, começando da raiz da árvore, responder ["não", "não"] leva-nos à decisão "não precisa" e responder ["não", "sim"] leva-nos à decisão "precisa".

Árvores de decisão binárias podem ser codificadas em Haskell usando o seguinte tipo de dados:

```
data Bdt \ a = Dec \ a \mid Query \ (String, (Bdt \ a, Bdt \ a)) deriving Show
```

Note que o tipo de dados Bdt é parametrizado por um tipo de dados a. Isto é necessário, porque as decisões podem ser de diferentes tipos: por exemplo, respostas do tipo "sim ou não" (como apresentado acima), a escolha de números, ou classificações.

De forma a conseguirmos processar árvores de decisão binárias em Haskell, deve, antes de tudo, resolver as seguintes alíneas:

- 1. Definir as funções inBdt, outBdt, baseBdt, cataBdt, e anaBdt.
- 2. Apresentar no relatório o diagrama de anaBdt.

Para tomar uma decisão com base numa árvore de decisão binária t, o computador precisa apenas da estrutura de t (i.e. pode esquecer a informação nos nós da árvore) e de uma lista de respostas "sim ou não" (para que possa percorrer a árvore da forma desejada). Implemente então as seguintes funções na forma de catamorfismos:

1. $extLTree: Bdt\ a \to \mathsf{LTree}\ a$ (esquece a informação presente nos nós de uma dada árvore de decisão binária).

Propriedade [QuickCheck] 9 A função extLTree preserva as folhas da árvore de origem.

```
prop\_pres\_tips :: Bdt\ Int \rightarrow Bool

prop\_pres\_tips = tipsBdt \equiv tipsLTree \cdot extLTree
```

2. navLTree: LTree $a \to ([Bool] \to LTree \ a)$ (navega um elemento de LTree de acordo com uma sequência de respostas "sim ou não". Esta função deve ser implementada como um catamorfismo de LTree. Neste contexto, elementos de [Bool] representam sequências de respostas: o valor True corresponde a "sim"e portanto a "segue pelo ramo da esquerda"; o valor False corresponde a "não"e portanto a "segue pelo ramo da direita".

Seguem alguns exemplos dos resultados que se esperam ao aplicar $navLTree\ a\ (extLTree\ bdtGC)$, em que bdtGC é a àrvore de decisão binária acima descrita, e a uma sequência de respostas.

```
*ML> navLTree (extLTree bdtGC) []
Fork (Leaf "Precisa",Fork (Leaf "Precisa",Leaf "N precisa"))
*ML> navLTree (extLTree bdtGC) [False]
Fork (Leaf "Precisa",Leaf "N precisa")
*ML> navLTree (extLTree bdtGC) [False,True]
Leaf "Precisa"
*ML> navLTree (extLTree bdtGC) [False,True,True]
Leaf "Precisa"
*ML> navLTree (extLTree bdtGC) [False,True,True,True]
Leaf "Precisa"
```

Propriedade [QuickCheck] 10 Percorrer uma árvore ao longo de um caminho é equivalente a percorrer a árvore inversa ao longo do caminho inverso.

```
prop\_inv\_nav :: Bdt \ Int \rightarrow [Bool] \rightarrow Bool

prop\_inv\_nav \ t \ l = \mathbf{let} \ t' = extLTree \ t \ \mathbf{in}

invLTree \ (navLTree \ t' \ l) \equiv navLTree \ (invLTree \ t') \ (fmap \neg l)
```

Propriedade [QuickCheck] 11 Quanto mais longo for o caminho menos alternativas de fim irão existir.

```
prop\_af :: Bdt \ Int \rightarrow ([Bool], [Bool]) \rightarrow Property

prop\_af \ t \ (l1, l2) = \mathbf{let} \ t' = extLTree \ t

f = \mathsf{length} \cdot tipsLTree \cdot (navLTree \ t')

\mathbf{in} \ isPrefixOf \ l1 \ l2 \Rightarrow (f \ l1 \geqslant f \ l2)
```

Problema 4

Mónades são functores com propriedades adicionais que nos permitem obter efeitos especiais em programação. Por exemplo, a biblioteca Probability oferece um mónade para abordar problemas de probabilidades. Nesta biblioteca, o conceito de distribuição estatística é captado pelo tipo

```
newtype Dist a = D \{unD :: [(a, ProbRep)]\}  (1)
```

em que *ProbRep* é um real de 0 a 1, equivalente a uma escala de 0 a 100%.

Cada par (a, p) numa distribuição d :: Dist a indica que a probabilidade de a é p, devendo ser garantida a propriedade de que todas as probabilidades de d somam 100%. Por exemplo, a seguinte distribuição de classificações por escalões de A a E,

$$A = 2\%$$
 $B = 12\%$
 $C = 29\%$
 $D = 35\%$

será representada pela distribuição

```
d1:: Dist Char d1 = D[('A', 0.02), ('B', 0.12), ('C', 0.29), ('D', 0.35), ('E', 0.22)]
```

que o GHCi mostrará assim:

```
'D' 35.0%
'C' 29.0%
'E' 22.0%
'B' 12.0%
'A' 2.0%
```

É possível definir geradores de distribuições, por exemplo distribuições uniformes,

```
d2 = uniform (words "Uma frase de cinco palavras")
```

isto é

```
"Uma" 20.0%
"cinco" 20.0%
"de" 20.0%
"frase" 20.0%
"palavras" 20.0%
```

distribuição normais, eg.

```
d3 = normal [10..20]
```

etc.⁴ Dist forma um **mónade** cuja unidade é $return\ a=D\ [(a,1)]$ e cuja composição de Kleisli é (simplificando a notação)

```
(f \bullet g) \ a = [(y, q * p) \mid (x, p) \leftarrow g \ a, (y, q) \leftarrow f \ x]
```

em que $g:A\to {\sf Dist}\ B$ e $f:B\to {\sf Dist}\ C$ são funções **monádicas** que representam *computações probabilísticas*. Este mónade é adequado à resolução de problemas de *probabilidades e estatística* usando programação funcional, de forma elegante e como caso particular da programação monádica. Vamos estudar a aplicação deste mónade ao exercício anterior, tendo em conta o facto de que nem sempre podemos responder com 100% de certeza a perguntas presentes em árvores de decisão.

Considere a seguinte situação: a Anita vai trabalhar no dia seguinte e quer saber se precisa de levar guarda-chuva. Na verdade, ela tem autocarro de porta de casa até ao trabalho, e portanto as condições meteorológicas não são muito significativas; a não ser que seja segunda-feira...Às segundas é dia de feira e o autocarro vai sempre lotado! Nesses dias, ela prefere fazer a pé o caminho de casa ao trabalho, o que a obriga a levar guarda-chuva (nos dias de chuva). Abaixo está apresentada a árvore de decisão

⁴Para mais detalhes ver o código fonte de <u>Probability</u>, que é uma adaptação da biblioteca <u>PHP</u> ("Probabilistic Functional Programming"). Para quem quiser souber mais recomenda-se a leitura do artigo [?].

respectiva a este problema.



Assuma que a Anita não sabe em que dia está, e que a previsão da chuva para a ida é de 80% enquanto que a previsão de chuva para o regresso é de 60%. *A Anita deve levar guarda-chuva?* Para responder a esta questão, iremos tirar partido do que se aprendeu no exercício anterior. De facto, a maior diferença é que agora as respostas ("sim"ou "não") são dadas na forma de uma distribuição sobre o tipo de dados *Bool*. Implemente como um catamorfismo de LTree a função

```
bnavLTree :: LTree \ a \rightarrow ((BTree \ Bool) \rightarrow LTree \ a)
```

que percorre uma árvore dado um caminho, $n\tilde{a}o$ do tipo [Bool], mas do tipo BTree Bool. O tipo BTree Bool é necessário na presença de incerteza, porque neste contexto não sabemos sempre qual a próxima pergunta a responder. Teremos portanto que ter resposta para todas as perguntas na árvore de decisão.

Seguem alguns exemplos dos resultados que se esperam ao aplicar *bnavLTree* a (*extLTree anita*), em que *anita* é a árvore de decisão acima descrita, e a uma árvore binária de respostas.

```
*ML> bnavLTree (extLTree anita) (Node(True, (Empty, Empty)))
Fork (Leaf "Precisa", Fork (Leaf "Precisa", Leaf "N precisa"))
*ML> bnavLTree (extLTree anita) (Node(True, (Node(True, (Empty, Empty)), Empty)))
Leaf "Precisa"
*ML> bnavLTree (extLTree anita) (Node(False, (Empty, Empty)))
Leaf "N precisa"
```

Por fim, implemente como um catamorfismo de LTree a função

```
pbnavLTree :: \mathsf{LTree}\ a \to ((\mathsf{BTree}\ (\mathsf{Dist}\ Bool)) \to \mathsf{Dist}\ (\mathsf{LTree}\ a))
```

que deverá consiste na "monadificação" da função bnavLTree via a mónade das probabilidades. Use esta última implementação para responder se a Anita deve levar guarda-chuva ou não dada a situação acima descrita.

Problema 5

Os mosaicos de Truchet são padrões que se obtêm gerando aleatoriamente combinações bidimensionais de ladrilhos básicos. Os que se mostram na figura 5 são conhecidos por ladrilhos de Truchet-Smith. A figura 6 mostra um exemplo de mosaico produzido por uma combinação aleatória de 10x10 ladrilhos a e b (cf. figura 5).

Neste problema pretende-se programar a geração aleatória de mosaicos de Truchet-Smith usando o mónade Random e a biblioteca Gloss para produção do resultado. Para uniformização das respostas, deverão ser seguidas as seguintes condições:

- Cada ladrilho deverá ter as dimensões 80x80
- O programa deverá gerar mosaicos de quaisquer dimensões, mas deverá ser apresentado como figura no relatório o mosaico de 10x10 ladrilhos.
- Valorizar-se-ão respostas elegantes e com menos linhas de código Haskell.

No anexo B é dada uma implementação da operação de permuta aleatória de uma lista que pode ser útil para resolver este exercício.



Figura 5: Os dois ladrilhos de Truchet-Smith.



Figura 6: Um mosaico de Truchet-Smith.

Anexos

A Como exprimir cálculos e diagramas em LaTeX/lhs2tex

Estudar o texto fonte deste trabalho para obter o efeito:⁵

$$id = \langle f, g \rangle$$

$$\equiv \qquad \{ \text{ universal property } \}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \pi_1 \cdot id = f \\ \pi_2 \cdot id = g \end{array} \right.$$

$$\equiv \qquad \{ \text{ identity } \}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \pi_1 = f \\ \pi_2 = g \end{array} \right.$$

Os diagramas podem ser produzidos recorrendo à package LATEX xymatrix, por exemplo:

$$\begin{array}{c|c} \mathbb{N}_0 \longleftarrow & \text{in} & 1 + \mathbb{N}_0 \\ \mathbb{I}_g \mathbb{I}_g \mathbb{I}_g \mathbb{I}_g & \mathbb{I}_g \mathbb{I}_g \mathbb{I}_g \\ B \longleftarrow & g & 1 + B \end{array}$$

B Código fornecido

Problema 1

Função de representação de um dicionário:

```
\begin{array}{l} \textit{dic\_imp} :: [(\textit{String}, [\textit{String}])] \rightarrow \textit{Dict} \\ \textit{dic\_imp} = \textit{Term} \ "" \cdot \mathsf{map} \ (\textit{bmap id singl}) \cdot \textit{untar} \cdot \textit{discollect} \end{array}
```

onde

$$type Dict = Exp String String$$

Dicionário para testes:

-- Primeiro é a palavra, e depois é uma lista de possiveis traduções d::[(String,[String])] d=[("ABA",["BRIM"]),

```
= [("ABA",["BRIM"]),

("ABALO",["SHOCK"]),

("AMIGO",["FRIEND"]),

("AMOR",["LOVE"]),

("MEDO",["FEAR"]),

("MUDO",["DUMB","MUTE"]),

("PE",["FOOT"]),

("PEDRA",["STONE"]),

("POBRE",["POOR"]),

("PODRE",["ROTTEN"])]
```

Normalização de um dicionário (remoção de entradas vazias):

```
-- Dicionario normalizado \begin{aligned} dic\_norm &= collect \cdot filter \ p \cdot discollect \ \mathbf{where} \\ p \ (a,b) &= a > "" \land b > "" \end{aligned}
```

⁵Exemplos tirados de [?].

Teste de redundância de um significado s para uma palavra p:

```
-- Teste de redundancia de um significado s para uma palavra pdic\_red~p~s~d=(p,s)\in discollect~d
```

Problema 2

Árvores usadas no texto:

```
\begin{array}{l} emp \; x = Node \; (x, (Empty, Empty)) \\ t7 = emp \; 7 \\ t16 = emp \; 16 \\ t7\_10\_16 = Node \; (10, (t7, t16)) \\ t1\_2\_nil = Node \; (2, (emp \; 1, Empty)) \\ t' = Node \; (5, (t1\_2\_nil, t7\_10\_16)) \\ t0\_2\_1 = Node \; (2, (emp \; 0, emp \; 3)) \\ t5\_6\_8 = Node \; (6, (emp \; 5, emp \; 8)) \\ t2 = Node \; (4, (t0\_2\_1, t5\_6\_8)) \\ dotBt :: (Show \; a) \Rightarrow \mathsf{BTree} \; a \to \mathsf{IO} \; ExitCode \\ dotBt = dotpict \cdot bmap \; Just \; Just \cdot cBTree2Exp \cdot (\mathsf{fmap} \; show) \\ \end{array}
```

Problema 3

Funções usadas para efeitos de teste:

```
tipsBdt :: Bdt \ a \rightarrow [a]

tipsBdt = cataBdt \ [singl, \widehat{(++)} \cdot \pi_2]

tipsLTree = tips
```

Problema 5

Função de permutação aleatória de uma lista:

```
permuta \ [] = return \ []
permuta \ x = \mathbf{do} \ \{(h,t) \leftarrow getR \ x; t' \leftarrow permuta \ t; return \ (h:t')\} \ \mathbf{where}
getR \ x = \mathbf{do} \ \{i \leftarrow getStdRandom \ (randomR \ (0, length \ x-1)); return \ (x !! \ i, retira \ i \ x)\}
retira \ i \ x = take \ i \ x + drop \ (i+1) \ x
```

QuickCheck

Código para geração de testes:

```
instance Arbitrary\ a\Rightarrow Arbitrary\ (\mathsf{BTree}\ a) where arbitrary = sized\ genbt where genbt\ 0 = return\ (inBTree\ i_1\ ()) genbt\ n = oneof\ [(liftM2\ curry\ (inBTree\ i_2)) QuickCheck.arbitrary\ (liftM2\ (,)\ (genbt\ (n-1))\ (genbt\ (n-1))), (liftM2\ curry\ (inBTree\ i_2)) QuickCheck.arbitrary\ (liftM2\ (,)\ (genbt\ (n-1))\ (genbt\ 0)), (liftM2\ curry\ (inBTree\ i_2)) QuickCheck.arbitrary\ (liftM2\ (,)\ (genbt\ 0)\ (genbt\ (n-1)))] instance (Arbitrary\ v,\ Arbitrary\ o)\Rightarrow Arbitrary\ (Exp\ v\ o) where arbitrary\ = (genExp\ 10) where genExp\ 0 = liftM\ (inExp\ i_1)\ QuickCheck.arbitrary\ genExp\ n = oneof\ [liftM\ (inExp\ i_2\ (\lambda a \to (a,[])))\ QuickCheck.arbitrary,
```

```
liftM (inExp \cdot i_1) QuickCheck.arbitrary,
        liftM (inExp \cdot i_2 \cdot (\lambda(a, (b, c)) \rightarrow (a, [b, c])))
        $ (liftM2 (,) QuickCheck.arbitrary (liftM2 (,)
          (genExp\ (n-1))\ (genExp\ (n-1))),
        liftM (inExp \cdot i_2 \cdot (\lambda(a, (b, c, d)) \rightarrow (a, [b, c, d])))
        $ (liftM2 (,) QuickCheck.arbitrary (liftM3 (,,))
          (genExp\ (n-1))\ (genExp\ (n-1))\ (genExp\ (n-1))))
orderedBTree :: Gen (BTree Int)
orderedBTree = liftM (foldr insOrd Empty) (QuickCheck.arbitrary :: Gen [Int])
instance (Arbitrary \ a) \Rightarrow Arbitrary \ (Bdt \ a) where
  arbitrary = sized \ genbt \ \ \mathbf{where}
     genbt \ 0 = liftM \ Dec \ QuickCheck.arbitrary
     genbt \ n = one of \ [(liftM2 \$ curry \ Query)]
        QuickCheck.arbitrary\ (liftM2\ (,)\ (genbt\ (n-1))\ (genbt\ (n-1))),
        (liftM2 $ curry (Query))
        QuickCheck.arbitrary\ (liftM2\ (,)\ (genbt\ (n-1))\ (genbt\ 0)),
        (liftM2 \$ curry (Query))
        QuickCheck.arbitrary\ (liftM2\ (,)\ (genbt\ 0)\ (genbt\ (n-1)))]
```

Outras funções auxiliares

Lógicas:

```
($\Rightarrow$) :: (Testable prop) $\Rightarrow$ (a $\Rightarrow$ Bool) $\Rightarrow$ (a $\Rightarrow$ prop) $\Rightarrow$ a $\Rightarrow$ Property $p$ $\Rightarrow$ f = $\lambda a $\Rightarrow$ p $a$ $\Rightarrow$ f a $\Rightarrow$ Bool) $\Rightarrow$ a $\Rightarrow$ Property $p$ $\Rightarrow$ f = $\lambda a $\Rightarrow$ (p a $\Rightarrow$ property (f a)) .&&. (f a $\Rightarrow$ property (p a)) $$$ infix $4$ $$$ ($\Rightarrow$) :: Eq $b$ $\Rightarrow$ (a $\Rightarrow$ b) $\Rightarrow$ (a $\Rightarrow$ Bool) $f$ $\Rightarrow$ g = $\lambda a $\Rightarrow$ f a $\Rightarrow$ g $a$ infix $a$ $$$ ($\Rightarrow$) :: Ord $b$ $\Rightarrow$ (a $\Rightarrow$ bool) $\Rightarrow$ (a $\Rightarrow$ Bool) $f$ $\Rightarrow$ g = $\lambda a $\Rightarrow$ (f a) $\Rightarrow$ (g a))$
```

Compilação e execução dentro do interpretador:⁶

```
run = \mathbf{do} \{ system "ghc cp1920t"; system "./cp1920t" \}
```

⁶Pode ser útil em testes envolvendo Gloss. Nesse caso, o teste em causa deve fazer parte de uma função *main*.

C Soluções dos alunos

Os alunos devem colocar neste anexo as suas soluções aos exercícios propostos, de acordo com o "layout" que se fornece. Não podem ser alterados os nomes ou tipos das funções dadas, mas pode ser adicionado texto e/ou outras funções auxiliares que sejam necessárias.

```
valid\ t = t \equiv (dic\_imp \cdot dic\_norm \cdot dic\_exp)\ t
```

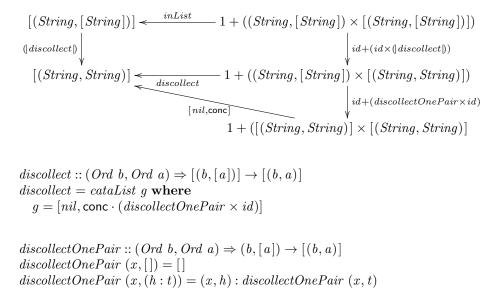
Propriedade [QuickCheck] 12 Se um significado s de uma palavra p já existe num dicionário normalizado então adicioná-lo em memória não altera nada:

```
\begin{array}{l} prop\_dic\_red1 \ p \ s \ d \\ | \ d \not\equiv dic\_norm \ d = True \\ | \ dic\_red \ p \ s \ d = dic\_imp \ d \equiv dic\_in \ p \ s \ (dic\_imp \ d) \\ | \ otherwise = True \end{array}
```

Propriedade [QuickCheck] 13 A operação dic_rd implementa a procura na correspondente exportação de um dicionário normalizado:

```
\begin{array}{l} prop\_dic\_rd1\ (p,t) \\ \mid valid\ t = dic\_rd\ p\ t \equiv lookup\ p\ (dic\_exp\ t) \\ \mid otherwise = True \end{array}
```

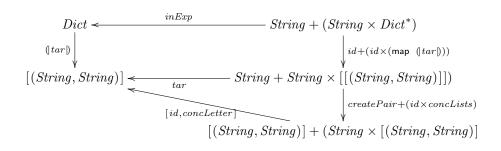
Problema 1



Para a função discollect, o nosso método de pensamento foi o seguinte:

- Para cada par (palavra, traduções) criar n pares (palavra, tradução), em que n representa o tamanho da lista.
- Concatenar os n pares (palavra, tradução) com o resultado da chamada recursiva.

```
dic\_exp :: Dict \rightarrow [(String, [String])]
dic\_exp = collect \cdot tar
```



```
tar = cataExp \ g \ \textbf{where}
g = [createPair, concLetter \cdot (id \times concLists)]
createPair \ s = [("", s)]
concLetter \ (s, []) = []
concLetter \ (s, ((s1, s2) : t)) = (s + s1, s2) : concLetter \ (s, t)
concLists \ [] = []
concLists \ (h : t) = h + concLists \ t
```

Para a função tar, o nosso método de pensamento foi o seguinte:

- Para o resultado do map da chamada recursiva, é importante concatenar as listas de pares para obter, numa só lista, todos os pares (palavra, tradução) do dicionário. Daí a utilização da função conclists.
- De seguida, é necessário colocar a letra correspondente à posição onde estamos na árvore como prefixo de todas as palavras dessa mesma árvore. Utilizámos então a função concLetter para este efeito.
- Finalmente, quando tratámos das traduções, é necessário criar um par ([], tradução) para que a String do lado esquerdo possa ser preenchida pela função recursiva.

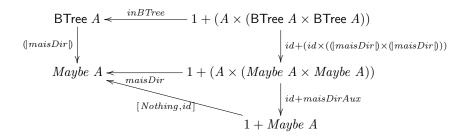
```
Maybe\ [\mathit{String}\,] \blacktriangleleft\!\!\!-\!\!\!\!-
                                                                                                --1 + (Exp\ String\ String \times Maybe\ [String])
                          [Nothing, [Just\cdot cons\cdot takeValueFromExp \times takeValueFromMaybe, \pi_2]] \cdot (checkTranslation \cdot \pi_1)?
         (|g|)
                                                   inList{=}[nil,cons]
                                                                                              ---1 + (Exp\ String\ String\ \times [Exp\ String\ String])
    [Exp String String] ←
String \times [Exp \ String \ String] \xrightarrow[nil+check First Letter \ rd]{} String \times [Exp \ String \ String] \xrightarrow[nil+check First Letter \ rd]{} 1 + (Exp \ String \ String \ X \ (String \times [Exp \ String \ String]))
dic\_rd \ p \ t = dic\_rd\_aux \ (p, getExpList \ t)
dic_rd_aux = hyloList\ q\ h
   where h = (nil + checkFirstLetter\_rd) \cdot distr \cdot (id \times outList)
      g = [Nothing, Cp.cond (checkTranslations \cdot \pi_1)]
         (Just \cdot (cons \cdot (takeValueFromExp \times takeValueFromMaybe))) (\pi_2)]
getExpList :: Dict \rightarrow [Exp\ String\ String]
getExpList (Var \ a) = [Var \ a]
getExpList (Term \ o \ l) = [Term \ o \ l]
takeValueFromExp::Exp\ String\ String 
ightarrow String
takeValueFromExp(Var\ o) = o
takeValueFromMaybe :: Maybe [String] \rightarrow [String]
takeValueFromMaybe\ Nothing = []
takeValueFromMaybe\ (Just\ a) = a
checkTranslations :: Exp String String \rightarrow Bool
checkTranslations\ (Var\ o) = True
checkTranslations\ (Term\ o\ l) = False
checkFirstLetter_rd :: (String, (Exp String String, [Exp String String]))
   \rightarrow (Exp String String, (String, [Exp String String]))
checkFirstLetter\_rd ([], ((Term\ o\ l), t)) = ((Term\ o\ []), ([], t))
checkFirstLetter\_rd([],((Var\ o),t)) = ((Var\ o),([],t))
checkFirstLetter\_rd\ (s,((Var\ o),t)) = ((Term\ o\ []),(s,t))
checkFirstLetter\_rd\ (s,((Term\ [\ ]\ l),t)) = ((Term\ [\ ]\ [\ ]),(s,l))
checkFirstLetter\_rd\ ((x:xs), ((Term\ o\ l), t)) = \mathbf{if}\ x \equiv head\ (o)
   then ((Term \ o \ []), (xs, l))
   else ((Term \ o \ []), ((x : xs), t))
```

Para a função dic_rd, o nosso método de pensamento foi o seguinte:

- Inicialmente, foi necessário pensar numa estrutura que permitisse realizar recursividade horizontal sem saber, exatamente, quantas listas de expressões temos. Assim, a única estrutra conhecida que nos dá esta funcionalidade são as listas.
- Para nos ajudar, criámos uma função auxiliar que recebe a lista de expressões do dicionário e a
 palavra a pesquisar, a função dic_rd_aux. Esta função é um hilomorfismo em que o seu anamorfismo vai percorrer o dicionário até chegar ao local onde se encontra a tradução/traduções da
 palavra, guardando o caminho que percorre.
- O catamorfismo simplesmente pega no caminho resultante do anamorfismo e cria uma lista com as expressões Var desse caminho, já que estas representam as traduções.
- Para garantirmos que as expressões Var presentes no caminho representam a tradução da palavra pesquisada, todos os outros Var são transformados em Term.

 $dic_in p s t = \bot$

Problema 2



```
maisDir = cataBTree \ g

\mathbf{where} \ g = [\underline{Nothing}, maisDirAux]

maisDirAux \ (root, (l, Nothing)) = Just \ root

maisDirAux \ (root, (l, r)) = r
```

Para a função maisDir, o nosso método de pensamento foi muito simples. Enquanto a chamada recursiva retonar um valor à direita, escolhemos sempre esse valor e, dessa forma, seguimos sempre pela direita. Quando a chamada recursiva retornar Nothing do lado direito, é sinal que a árvore do lado direito é Empty logo, o elemento mais à direita é o atual.

```
 \begin{aligned} \mathsf{BTree} \ A & \longleftarrow 1 + (A \times (\mathsf{BTree} \ A \times \mathsf{BTree} \ A)) \\ & \downarrow id + (id \times ((\mathsf{maisEsq}) \times (\mathsf{maisEsq}))) \\ & Maybe \ A & \longleftarrow 1 + (A \times (Maybe \ A \times Maybe \ A)) \\ & \downarrow id + maisEsqAux \\ & \downarrow 1 + Maybe \ A \end{aligned}
```

```
maisEsq = cataBTree \ g

\mathbf{where} \ g = [\underline{Nothing}, maisEsqAux]

maisEsqAux \ (root, (Nothing, r)) = Just \ root

maisEsqAux \ (root, (l, r)) = l
```

Para a função maisEsq, o nosso método de pensamento foi exatamente o mesmo para a função anterior. Apenas invertemos o caminho que queremos seguir (pela esquerda e não pela direita).

```
\begin{split} insOrd' \ x &= \bot \\ insOrd \ a \ x &= insOrd\_aux \ a \ x \\ insOrd\_aux :: Ord \ a \Rightarrow a \rightarrow \mathsf{BTree} \ a \rightarrow \mathsf{BTree} \ a \\ insOrd\_aux \ x \ Empty &= Node \ (x, (Empty, Empty)) \\ insOrd\_aux \ x \ (Node \ (x1, (l, r))) \mid x \leqslant x1 = Node \ (x1, ((insOrd\_aux \ x \ l), r)) \\ \mid otherwise &= Node \ (x1, (l, (insOrd\_aux \ x \ r))) \end{split}
```

Infelizmente, não conseguimos produzir a função insOrd como um catamorfirsmo com recursividade mútua e, daí, criamos a função recursiva que faz a inserção de um elemente de forma ordenada na árvore.

```
 \begin{array}{c|c} \mathsf{BTree}\ A & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & & \\ & 
isOrd' = cataBTree\ g
         \mathbf{where}\ g = [\langle \underline{\mathit{True}}, \mathit{Empty} \rangle,
                   \langle \widehat{(\wedge)} \cdot \langle verificalsOrdEsq \cdot (id \times \pi_1), verificalsOrdDir \cdot (id \times \pi_2) \rangle, criaBTree \cdot (id \times (\pi_2 \times \pi_2)) \rangle \rangle
isOrd = \pi_1 \cdot isOrd'
criaBTree :: (a, (BTree \ a, BTree \ a)) \rightarrow BTree \ a
 criaBTree(a, (t1, t2)) = Node(a, (t1, t2))
verificaIsOrdEsq :: Ord \ a \Rightarrow (a, (Bool, \mathsf{BTree}\ a)) \rightarrow Bool
verificaIsOrdEsq(a,(b1,Empty)) = True
verificaIsOrdEsq\ (a,(b1,(Node\ (x1,(t1,t2))))) = \mathbf{if}\ ((a\geqslant x1)\land (b1\equiv True))
         then verificalsOrdEsq\ (a,(b1,t1)) \land verificalsOrdEsq\ (a,(b1,t2))
         else False
verificalsOrdDir :: Ord \ a \Rightarrow (a, (Bool, \mathsf{BTree}\ a)) \rightarrow Bool
verificalsOrdDir(a,(b1,Empty)) = True
verifica Is OrdDir(a, (b1, (Node(x1, (t1, t2))))) = \mathbf{if}((a < x1) \land (b1 \equiv True))
         then verificaIsOrdDir(a, (b1, t1)) \land verificaIsOrdDir(a, (b1, t2))
         else False
```

Para a função isOrd, o nosso método de pensamento foi o seguinte:

- Em primeiro lugar, era necessário verificar se o nodo atual estava ordenado comparado com o que estava à esquerda e à direita dele. Optamos por fazer duas funções auxiliares que verificam exatamente isso:
 - A função verificaIsOrdEsq verifica se todos os elementos à esquerda do nodo são valores inferiores ou iguais a este. Isto é feito através da comparação do nodo atual com a raiz da árvore esquerda e através da observação do valor Boolean resultante da chamada recursiva.
 - A função verificaIsOrdEsq verifica se todos os elementos à direita do nodo são valores maiores do que este. O algoritmo é o mesmo que o apresentado acima, apenas altera a árvore utilizada sendo, neste caso, utilizada a árvore direita.
- O resultado destas duas funções é um Boolean, o que indica a necessidade de conjugar estes dois resultados e retornar o Boolean resultante desta operação.
- Finalmente, é aplicada a recursividade mútua, porque não só realizamos a operação descrita acima como também juntamos o resultado desta à árvore ao qual este está associado.

```
rrot = inBTree \cdot (id + rrotAux) \cdot outBTree

rrotAux :: (a, (BTree \ a, BTree \ a)) \rightarrow (a, (BTree \ a, BTree \ a))

rrotAux \ (a, (Empty, r)) = (a, (Empty, r))

rrotAux \ (a, ((Node \ (x1, (t1, t2))), r)) = (x1, (t1, (Node \ (a, (t2, r)))))
```

Para a função rrot, o nosso método de pensamento foi o seguinte:

- Em primeiro lugar, vamos aplicar o outBTree à estrutura para podermos observar com mais facilidade o valor da raiz e das suas árvores descendentes.
- Após esta transformação vamos proceder à rotação:
 - Sabemos que se a árvore do lado esquerdo for vazia, não será possível rodar a árvore. Sendo assim, retornamos a própria árvore.
 - Caso seja possível realizar a rotação, vamos colocar o nodo filho da esquerda como a raiz da árvore transformada, a árvore à esquerda desse filho como a árvore à esquerda da raiz e, finalmente, criar uma árvore do lado direito que tenha como raiz a raiz original da árvore principal, como seu filho à esquerda a árvore à direita da raiz da árvore transformada e como seu filho à direita a árvore correspondente ao filho à direita da raiz original.
- Finalmente, aplicamos inTree para a criação da árvore.

```
 lrot = inBTree \cdot (id + lrotAux) \cdot outBTree \\ lrotAux :: (a, (\mathsf{BTree}\ a, \mathsf{BTree}\ a)) \rightarrow (a, (\mathsf{BTree}\ a, \mathsf{BTree}\ a)) \\ lrotAux (a, (l, Empty)) = (a, (l, Empty)) \\ lrotAux (a, (l, (Node\ (x1, (t1, t2))))) = (x1, ((Node\ (a, (l, t1))), t2)) \\
```

Para a função lrot, o nosso método de pensamento foi o seguinte:

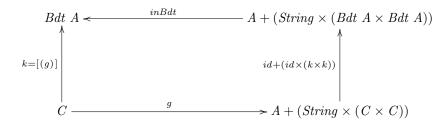
- Em primeiro lugar, vamos aplicar o outBTree à estrutura para podermos observar com mais facilidade o valor da raiz e das suas árvores descendentes.
- Após esta transformação vamos proceder à rotação:
 - Sabemos que se a árvore do lado direito for vazia, não será possível rodar a árvore. Sendo assim, retornamos a própria árvore.
 - Caso seja possível realizar a rotação, vamos colocar o nodo filho da direita como a raiz da árvore transformada, a árvore à direita desse filho como a árvore à direita da raiz e, finalmente, criar uma árvore do lado esquerdo que tenha como raiz a raiz original da árvore principal, como seu filho à direita a árvore à esquerda da raiz da árvore transformada e como seu filho à esquerda a árvore correspondente ao filho à esquerda da raiz original.
- Finalmente, aplicamos inTree para a criação da árvore.

 $fSplay2\ (a,(l,r))\ [] = Node\ (a,(l\ [],r\ []))$ $fSplay2\ (a,(l,r))\ (h:t) = (p2p\ (l,r)\ h)\ t$

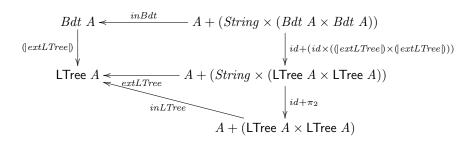
```
 \begin{split} \mathsf{BTree} \ A &\longleftarrow inBTree \\ & \left( \|splay\| \right) \bigvee \mathsf{d} + \left( A \times (\mathsf{BTree} \ A \times \mathsf{BTree} \ A) \right) \\ & \left( \|splay\| \right) \vee \left( \|splay\| \times (\|splay\|) \right) \\ & BTreeA^{Bool} &\longleftarrow splay = [fSplay1, fSplay2] \\ & 1 + \left( A \times (\mathsf{BTree} \ A^{Bool} \times \mathsf{BTree} \ A^{Bool}) \right) \\ & splay = flip \ (cataBTree \ g) \\ & \mathbf{where} \ g = [fSplay1, fSplay2] \\ & fSplay1 \ t \ l = Empty \end{split}
```

Problema 3

```
\begin{split} &inBdt = [inBdt1, inBdt2] \\ &inBdt1 \ a = Dec \ a \\ &inBdt2 \ (s, (t1, t2)) = Query \ (s, (t1, t2)) \\ &outBdt \ (Dec \ a) = i_1 \ a \\ &outBdt \ (Query \ (s, (t1, t2))) = i_2 \ (s, (t1, t2)) \\ &baseBdt \ f \ g = f + (id \times (g \times g)) \\ &recBdt \ g = baseBdt \ id \ g \\ &cataBdt \ g = g \cdot (recBdt \ (cataBdt \ g)) \cdot outBdt \end{split}
```



 $anaBdt \ g = inBdt \cdot (recBdt \ (anaBdt \ g)) \cdot g$



```
extLTree :: Bdt \ a \rightarrow \mathsf{LTree} \ a

extLTree = cataBdt \ g \ \mathbf{where}

g = inLTree \cdot (id + \pi_2)
```

Para a função LTree, o processo foi muito simples. Ignoramos toda a informação contida nos nodos e, de seguida, criamos, através da função inLTree, a LTree pretendida.

$$\begin{array}{c|c} \mathsf{LTree}\ A < & inLTree \\ \hline \\ ([navLTree]) \downarrow & \downarrow id + (([navLTree]) \times ([navLTree])) \\ \hline \\ \mathsf{LTree}\ A^{Bool} < & id + (([navLTree]) \times ([navLTree])) \\ \hline \\ navLTree :: \mathsf{LTree}\ A \to ([Bool] \to \mathsf{LTree}\ a) \\ \hline \\ navLTree = cataLTree\ g \\ \hline \\ \mathbf{where}\ g = [\underline{\cdot} \cdot Leaf, fNav] \\ fNav\ (l,r)\ [] = Fork\ (l\ [],r\ []) \\ fNav\ (l,r)\ (h:t) = (p2p\ (l,r)\ h)\ t \end{array}$$

Problema 4

```
 \begin{array}{c|c} \mathsf{LTree}\ A < & \underbrace{inLTree} \\ (\|bnavLTree\|) & \bigvee_{id+((\|bnavLTree\|) \times (\|bnavLTree\|))} \\ \mathsf{LTree}\ A^{\mathsf{BTree}\ Bool} & < & \underbrace{-navLTree=[\because Leaf,fbNav]} \\ 1 + (\mathsf{LTree}\ A^{\mathsf{BTree}\ Bool} \times \mathsf{LTree}\ A^{\mathsf{BTree}\ Bool}) \\ \\ bnavLTree & = cataLTree\ g \\ \mathbf{where}\ g & = [\because Leaf,fbNav] \\ fbNav\ (l,r)\ Empty & = Fork\ (l\ Empty,r\ Empty) \\ fbNav\ (l,r)\ (Node\ (b,(esq,dir))) & = (p2p\ (l,r)\ b)\ (p2p\ (esq,dir)\ b) \\ \\ pbnavLTree & = cataLTree\ g \\ \mathbf{where}\ g & = \bot \\ \\ \end{array}
```

Problema 5

```
 \begin{aligned} truchet1 &= Pictures \; [put \; (0,80) \; (Arc \; (-90) \; 0 \; 40), put \; (80,0) \; (Arc \; 90 \; 180 \; 40)] \\ truchet2 &= Pictures \; [put \; (0,0) \; (Arc \; 0 \; 90 \; 40), put \; (80,80) \; (Arc \; 180 \; (-90) \; 40)] \\ &- \text{janela para visualizar:} \\ janela &= In Window \\ \text{"Truchet"} \; -\text{window title} \\ (800,800) \; -\text{window size} \\ (100,100) \; -\text{window position} \\ &-\text{defs auxiliares} \\ \hline put &= \widehat{Translate} \end{aligned}
```

Índice

```
\text{ET}_{E}X, 1
    bibtex, 2
    lhs2TeX, 1
    makeindex, 2
Cálculo de Programas, 1, 2
     Material Pedagógico, 1
       BTree.hs, 3
Combinador "pointfree" cata, 11, 15–18, 20–22
    either, 12, 15–18, 20–22
Função
    \pi_1, 11, 16, 18
    \pi_2, 11, 12, 16, 18, 21
    length, 7, 12
    map, 11, 15, 18
    uncurry, 12, 18, 22
Functor, 4, 6–9, 12, 13, 17–20, 22
Haskell, 1, 2, 6, 9
     "Literate Haskell", 1
     Biblioteca
       PFP, 8
       Probability, 7, 8
    Gloss, 2, 9, 13
    interpretador
       GHCi, 2, 8
     Monad
       Random, 9
     QuickCheck, 2
Mosaico de Truchet, 9
Números naturais (IV), 11
Programação literária, 1
U.Minho
     Departamento de Informática, 1
```

Referências

- [1] M. Erwig and S. Kollmansberger. Functional pearls: Probabilistic functional programming in Haskell. *J. Funct. Program.*, 16:21–34, January 2006.
- [2] D.E. Knuth. *Literate Programming*. CSLI Lecture Notes Number 27. Stanford University Center for the Study of Language and Information, Stanford, CA, USA, 1992.
- [3] J.N. Oliveira. *Program Design by Calculation*, 2018. Draft of textbook in preparation. viii+297 pages. Informatics Department, University of Minho.