Curriculum Vitae

LIDIANO JOSÉ SILVA DE JESUS

Dados pessoais:

Data de nascimento: 31/10/1972 Sexo: masculino

Local : Gravataí / Rs Tipo sangüíneo: B fator RH: +

Estado civil: casado

Nome do cônjuge: Carla Roberta Lessa Prates

Dependentes: 04 – esposa e 03 filhos

Endereço: Rua das Corujas, nº 415 - Porto Verde - Alvorada/Rs

CEP: 94858-500

Telefone: (51) 3082-2725 Celular: (51) 96565732 / 92245389

Áreas de Interesse de Lotação

Automação Industrial / Instrumentação Industrial / Manutenção / Montagem Industrial
Eng. de Aplicação, Comissionamento, AsBuilt
Criação Documental
Assistência Técnica
Treinamento

Formação:

- □ Técnico Nível Médio
 - Técnico em Automação Industrial 2000/1
 - Técnico em Eletrotécnica 2001/1
 - o Técnico em Manutenção de Aeronaves 1997/1
- □ Nível Superior (cursando)
 - Eng. Mecânica Uniritter (Centro Universitário Ritter dos Reis)

Experiência Profissional:

- □ Rio Sul Linhas Aéreas S/A 08/1999 à 03/2001
 - o Montagem de sistemas de Trem de Pouso (EMB120 / ERJ145)
 - Manutenção geral de sistemas em regime de trânsito e pernoite (sistema de refrigeração; sistema moto-propulsor; sistemas aviônicos/elétricos; sistemas hidráulicos).
- □ Metalmatic Técnico em Automação 04/2001 à 09/2003
 - Startup de máquinas especiais.
 - Startup de máquinas operatrizes.
 - Projeto e esquema elétrico de máquinas e processos.
 - Programação de Cnc (nível integração): Fanuc 18i / Fanuc 20i / Fanuc PowerMate / Linha ECS.
 - o Manutenção de máquinas operatrizes em geral.
- Motoman Robotics Serviços prestados como Robotista 10/2003 à 06/2004 PJ
 - Montagem e startup de linhas de soldagem Mig/Mag nas empresas Bruning Tecnometal Panambi/Rs (20 robôs).
 - Montagem e startup de linha de corte a jato d'agua na empresa Espumatec Caxias do Sul/Rs (01 robô).
- □ Nig Comércio e Manutenção Ltda Técnico Robótica Sênior 09/2004 à 10/2008
 - Atendimento a Contrato de Manutenção Corretiva de Máquinas Operatrizes e Especiais na empresa GKN Driveline (Ponta de Eixo/Montagem).
 - o Projeto de máquinas especiais e células robotizadas.
 - Atendimento a robôs Kuka-Roboter na região sul e sudeste como Integrador Autorizado.
 - Startup de diversas células robotizadas.

- Ministrado diversos treinamentos na área de programação de robôs a clientes Kuka-Roboter.
- □ Seyconel (Curitiba) Serviços prestados como Robotista 02/2009 à 02/2010 (P.J.)
 - o Montagem de software de controle para célula de manipulação.
 - o Comissionamento de circuito elétrico.
 - Startup de célula robotizada de manipulação.
- □ Otis Elevadores Serviços prestados na área de reparo 03/2010 à 08/2010 (P.J.)
 - Serviços de reparo e manutenção de sistemas de transporte vertical.
 - Serviço de reforma de escada rolante (Shopping Rua da Praia Poa/RS)
 - Instalação de quadro de comando (fixação e interligação de rede de alimentação).
 - Parametrização de Inversor de Frequência.
 - Startup.
 - o Instalação e adequação elétrica de redes para elevadores conforme norma NR10.
- □ ThyssenKrupp Serviços prestados na área de modernização 08/2010 à 02/2011 (P.J.)
 - Serviços de modernização de elevadores em geral, acima de 04 paradas.
 - Serviços de instalação de elevadores novos.
 - Fixação de bracket's.
 - Fixação de guias lineares.
 - Montagem mecânica da cabine.
 - Montagem da casa de máquinas, contendo todos os dispositivos de controle e segurança.
 - Montagem dos painéis e botoeiras de todos os andares atendidos.
 - Içamento e acoplamento da cabine.
 - Testes técnicos finais e de aceitação.
 - o Instalação e adequação elétrica de redes para elevadores conforme norma NR10.
- □ Kuka-Roboter serviços prestados como Robotista 03/2011 à 05/2011 (P.J.)
 - o Startup de células robotizadas de clientes diretos Kuka-Roboter.
 - o Programação de robôs a parceiros Kuka-Roboter.
- □ Device Automation Serviços prestados como programador 07/2011 à 01/2012;
 - Serviços na Brasken, Refap e Transpero
 - Criação de documentação a partir de ladder para blocos para serviços de manutenção dos instrumentistas de campo.
 - Identificação de malhas de controle, componentes e status de operação.
 - Mapeamento de redes tipo Harting, DH+ e Profibus (componentes por looping).
 - Trabalho de reestruturação Monoboias Osório (Tedut linha Nafta) controle de vazão Osório-Refap-Brasken/controle de fluxo Osório-Refap-Brasken/status das bombas (principal e backup).
 - Atuação como Robotista no Projeto Ônix GM Gravataí Célula Dash.
 - Identificação dos componentes eletro-eletrônicos (periferia).
 - Interligação de todos os periféricos em rede, aplicando endereçamento conforme normativa GM.
 - Implementação de todos os movimentos.
 - Fabricação de peças ok.
- ☐ Gestamp Automoción Técnico em Automação Sr. 02/2012 à 10/2014;
 - Acompanhamento do startup do Projeto Ônix Integração Kuka-Systems.
 - Acompanhamento a processo de Comissionamento e AsBuilt da planta nova;
 - Manutenção e programação de robôs ABB;
 - Manutenção preventiva da subestação;
 - o Manutenção elétrica corretiva em todas as linhas produtivas;
 - o Manutenção e substituição de motores diversos;
 - o Manutenção elétrica de redes e circuitos de alimentação primária e secundária;
 - Instalação e manutenção de redes de comunicação industriais;
 - Utilização do Sistema SAP...
 - Busca de itens produtivos.
 - Criação, lançamento, acompanhamento e fechamento de Ordens de Serviços de Manutenção Preventiva e Corretiva;
 - Acompanhamento de atividades dos técnicos.
 - Utilização do Sistema Share Point...
 - Cadastro de novos itens;
 - Modificação de itens existentes;

- Expansão de itens e códigos de plantas de outros estados ou mesmo de outros países, ou mesmo para unificação de códigos.
- Sistema FullStep...
 - Criação de Requisições de compras do tipo Gasto, Investimento, etc;
 - Criação de Linhas de Investimento para Projetos específicos;
- Organização inicial de Spare Parts mínimos.
- Migração de itens para o almox central.
- Ampliação das atividades de Manutenção Preventiva para todas as linhas da planta.
- Atuação na especificação e compra de materiais e equipamentos.
- Desenvolvimento de novos fornecedores. 0
- Criação de Caderno de Encargos, compra de insumos e equipamentos, e acompanhamento ao Projeto de Adequação de Segurança de todas as células produtivas em atendimento a NR12.
- Criação de Caderno de Encargos, compra de insumos e equipamentos, e acompanhamento da criação de novas células produtivas.
- Responsável pelo Pilar de Manutenção, na Planta2, pela implementação do Programa QSB Plus.

Conhecimentos em Informática:

Gestão de Projetos - Pucrs.

☐ QSB Plus – Gestamp Automoción.

	Pacote Office Avançado		
Idi	iomas		
Inglês (leitura / escrita / conversação) – Nível Básico Inglês Técnico – Nível Pleno			
Ca	pacitação específica:		
Au	tomação		
	Linguagem de programação IPOSplus (Motion Control) – SEW Porto Alegre.		
	Comunicação Digital – Pucrs.		
	Instrumentação Básica para Processos Industriais – Senairs.		
	Introdução ao Projeto de Instrumentação Industrial – Feevale (Novo Hamburgo).		
	Eletricidade Geral (1600hs) – Senairs.		
	Framework by DVT Corporation – Omni Representações SP.		
	CLP Siemens Linha S7-300 Básico – Senairs.		
	Proteção de Subestações de Entrada em Média Tensão - Sengers.		
	Norma regulamentadora Nr10 – Habilitare (Curitiba).		
	Configuração, Operação e Manutenção do Sistema Perceptron – Gestamp Automoción.		
	Conceitos e Fundamentos para o entendimento da Norma Regulamentadora NR12 – Ares (Associação Sul Rio Grandense de Eng. de Segurança do Trabalho).		
Ga	Gostão		

П

П

П

Robótica			
	Tecnologia da Soldagem – Senairs.		
	Programação Básica para Robôs Industriais KUKA com controle KRC2 – Kuka Roboter SF		
	Manutenção Elétrica para Robôs Industriais KUKA com controle KRC2 – Kuka Roboter SF		
	Programação e Manutenção de Robôs Industriais Fanuc (nível Integrador) – Filial Brasil SP.		

Contabilidade Gerencial - Radial Estácio de Ensino Superior Curitiba.

Matemática Financeira - Radial Estácio de Ensino Superior curitiba.

	Programação Básica para Robôs Staubli RX/TX/RS Robot range CS8/CS8C Cabinet Section1, Section2–SP.		
	Programação Básica para Robôs Industriais ABB IRC5 - ABB Curitiba.		
	Programação Avançada para Robôs Industriais ABB IRC5 – ABB Curitiba.		
Conforto Humano			
	Psicrometria – Asbrav/Rs.		
	Conforto Térmico - Asbrav/Rs.		
	Refrigeração Aplicada – Danfoss.		
	Boas Práticas Refrigeração - GIZ/GMBH		
	Mecânico Refrigeração - Asbrav/RS		
Interesses pessoais:			
	Esportes, Música, Fotografia.		
Informações Adicionais			

Crea/rs: RS108824

E-mail: jesuslidiano@yahoo.com.br www.creadigital.com.br/rs/lidianojesus http://br.linkedin.com/pub/lidiano-jesus-robotics/16/161/9b4

Alvorada , Novembro de 2014.