7600017 - Introdução à Física Computacional - 2019 Terceiro Projeto

Instruções

- Crie um diretório $\operatorname{\mathbf{proj3}}$ #usp em /public/IntroFisComp19/projeto3
- Proteja seu diretório para nao ser lido por g e o
- Deixe no diretório apenas 4 arquivos, de nomes exerA.f90, exerB.f90, grafB.pdf, exerC1.f90, exerC2.f90 e grafC.pdf
- Os códigos devem seguir rigorosamente os padrões especificados abaixo para entrada/saída
- Use precisão dupla em seus resultados
- Note: se deixar de fazer algum exercício não inclua o arquivo correspondente

Método de Euler

O objetivo deste projeto é o cálculo da velocidade de uma bicicleta em função do tempo, levando-se em conta os efeitos resistivos (hidrodinâmicos) do ar.

A) Ignoremos inicialmente o efeito resistivo do ar e a segunda lei de Newton nos dá

$$\frac{dv}{dt} = \frac{F}{m} \,, \tag{1}$$

sendo m a massa do sistema ciclista + bicicleta e F a força que o ciclista emprega (devido à sua energia interna) para o movimento. Supomos aqui que não haja atritos nas engrenagens da bicicleta de forma que praticamente toda a força empregada pelo ciclista é transmitida ao movimento do sistema ciclista + bicicleta. A questão é: como se calcula F? Podemos, ao invés de aplicar (1), tratar o problema de outra forma. Estudos fisiológicos de ciclistas corredores mostraram que a potência P fornecida pelos ciclistas é de aproximadamente 400 W para corridas de duração da ordem de uma hora. Então temos

$$\frac{dE}{dt} = P \tag{2}$$

 \mathbf{e}

$$mv\frac{dv}{dt} = P , (3)$$

o que implica em

$$\frac{dv}{dt} = \frac{P}{mv} \ . \tag{4}$$

De novo, desprezamos o atrito devido às engrenagens da bicicleta e o atrito da roda com o solo. Resolvendo-se a equação (4) temos

$$v(t) = \sqrt{v_0^2 + 2Pt/m} \ . {5}$$

Discretizando a equação (4) acima usando a relação para a derivada de dois pontos para frente, i.e.

$$\frac{dv}{dt} = \frac{v_{i+1} - v_i}{\Delta t} \quad \text{com } t_i = i \ \Delta t \quad \text{e} \quad i = 0, 1, 2, \cdots , \qquad (6)$$

temos a relação

$$v_{i+1} = v_i + \frac{P}{mv_i} \Delta t + \mathcal{O}((\Delta t)^2) \quad , \tag{7}$$

conhecida como método de Euler.

Escreva um código que calcule, usando a equação (7), a velocidade como função do tempo. Use m=70~kg para a massa do sistema ciclista+bicicleta e P=400~W. Leia a partir do terminal (cada um em uma linha) v_0 (pequeno, mas diferente de zero) em m/s, Δt (em segundos) e o intervalo de tempo T (em s). A saída do programa deve ser o arquivo $vela_out.dat$, com a velocidade em função do tempo para um intervalo de tempo T, no formato

A primeira linha do arquivo deve ser

e o número de linhas do arquivo será $1 + \operatorname{int}(T/\Delta t)$.

B) Vamos agora considerar o efeito da resistência do ar. Em geral esperamos que a força resistiva obedeça à seguinte relação

$$f_{res} \sim \gamma_1 v - \gamma_2 v^2 \ , \tag{8}$$

onde o primeiro termo domina para pequenas velocidades e o segundo para grandes velocidades. No presente caso, o primeiro termo, que pode ser estimado pela lei de Stokes para o escoamento hidrodinâmico de objetos simples, pode ser desprezado frente ao segundo termo. O coeficiente γ_2 pode ser estimado levando-se em conta que no intervalo dt a massa de ar que se choca com o ciclista é dada por

$$m_{ar} \approx \rho \ A \ v \ dt$$
 (9)

sendo A a área de choque e ρ a densidade do ar. Se esta massa de ar, ao chocar-se com o ciclista, adquire a mesma velocidade v da bicicleta, temos que a energia dada ao ar é

$$E_{ar} \approx m_{ar} v^2 / 2 \ . \tag{10}$$

Esta energia é transferida pela força resistiva

$$F_{res} v dt = W_{res} = E_{ar} (11)$$

e temos que

$$F_{res} = C \rho A v^2 , \qquad (12)$$

onde C é o coeficiente de arrasto ($drag\ coefficient$). No presente cálculo C=1/2, o que representa uma boa aproximação. Se inserirmos a equação (12) em (7) teremos a equação

$$v_{i+1} = v_i + \frac{P}{mv_i} \Delta t - \frac{C\rho A v_i^2}{m} \Delta t + \mathcal{O}((\Delta t)^2) . \tag{13}$$

Generalize o programa da tarefa A) levando em conta o efeito da resistência do ar. Leia a partir do terminal (cada um em uma linha) v_0 , Δt , T e a área A.

Obs: use m = 70 kg, P = 400 W e $\rho = 1.2$ kg/m^3 . Também note que suas respostas devem ser referentes a um intervalo T, isto é, a velocidade do ciclista após um tempo T (lido), etc. Teste seu programa para tempo T igual a $\frac{3}{2}$ horas.

A saída de seu programa, direto para o terminal, deve ter o seguinte formato:

- resposta à primeira questão abaixo, com o número de linhas que for necessário.
- respostas às próximas 4 questões, uma por linha (sem linhas adicionais entre as respostas); a resposta numérica deve ser a última palavra da linha.

Questões:

- 1. Porque o ciclista corredor normalmente se curva em corridas? Porque os ciclistas correm em grupo? Por que é mais vantajoso um corredor colar-se atrás de outro ao invés de ultrapassá-lo diretamente?
- 2. Em que instante é alcançada a velocidade terminal?
- 3. Qual o espaço total percorrido pelo ciclista após o tempo T?
- 4. Qual a velocidade final do ciclista após o tempo T?
- 5. Qual a velocidade média do ciclista no período de tempo T?

Além disso, você deve preparar um gráfico com a comparação de seus resultados para diversos valores da área A. Use $v_0 = 0.1 \ m/s$ e tempo de 30 minutos. Use $\Delta t = 0.1 \ s$.

Seu gráfico deve conter:

- curva da solução exata sem resistência do ar
- curvas para 3 valores diferentes da área A = 1/4, 1, 2.

O gráfico deve ser preparado com gnuplot e salvo como arquivo pdf, de nome grafB.pdf.

Método de Euler-Cromer

O método de Euler é simples e muito útil. Entretanto, como todo método numérico, pode não ser apropriado para todos os casos. Usando o movimento de um pêndulo, vamos avaliar as suas limitações do método de Euler e propor o uso de outro método que fazendo uma pequena modificação, possibilita a sua resolução.

C) Consideremos o pêndulo da figura abaixo, onde uma massa m é suspensa por uma haste de comprimento l e massa desprezível. Indicamos com θ o ângulo em relação à vertical. A equação de Newton para a componente tangencial do movimento é

$$m \ a_{\theta} = m \ l \frac{d_{\theta}^2}{dt^2} = -m \ g \sin \theta$$

e consequentemente temos a equação diferencial

$$\frac{d_{\theta}^2}{dt^2} = -\frac{g}{l}\sin\theta \ .$$

Caso as oscilações sejam pequenas, usamos $sin\theta \approx \theta$ e obtemos a aproximação harmônica do problema

$$\frac{d_{\theta}^2}{dt^2} = -\frac{g}{l}\theta \ .$$

cuja solução é dada por

$$\theta = \theta_0 \sin(\omega_0 t + \phi) , \quad \omega_0 = \sqrt{\frac{g}{l}} ,$$

sendo θ_0 e ϕ constantes que fixam o movimento.

Escreva um código que resolva numericamente o pêndulo dentro da aproximação harmônica. Uma possível discretização das equações acima é (método de Euler)

$$\frac{d\omega}{dt} = -\frac{g}{l}\theta \to \omega_{i+1} = \omega_i - \frac{g}{l}\theta_i \Delta t$$
$$\frac{d\theta}{dt} = \omega \to \theta_{i+1} = \theta_i + \omega_i \Delta t ,$$

onde $t=i~\Delta t$. Faça sempre $-\pi \leq \theta \leq \pi$, isto é, quando θ ultrapassar π faça $\theta \to \theta - 2\pi$ ou, se θ ficar menor que $-\pi$, faça $\theta \to \theta + 2\pi$. Neste programa calcule também E(t), sendo E a energia total do sistema. Você notará que a solução está incorreta e que a energia total não é constante. Isto nos diz que a discretização escolhida não é adequada. Uma ligeira modificação no método de Euler consertará este problema. Para isso é suficiente considerar as equações (de Euler-Cromer)

$$\omega_{i+1} = \omega_i - \frac{g}{l}\theta_i \Delta t$$

$$\theta_{i+1} = \theta_i + \omega_{i+1} \Delta t ,$$

Escreva um programa com estas novas equações e mostre graficamente a ausência dos problemas antes apontados.

Em seus programas leia (cada um em uma linha) a partir do terminal:

- o tempo T_{sim} de simulação
- $-\Delta t$
- a massa **m**
- o comprimento da haste l
- o ângulo θ_0

Use $\omega_0 = 0 \ rad/s$. No código **exerC1.f90** use o método de Euler e no código **exerC2.f90** o método de Euler-Cromer. A saída, nos arquivos **exerC1_out.dat** e **exerC2 out.dat**, deve ser no formato:

t theta(t)

Além disso, você deve preparar o arquivo **grafC.pdf** com dois gráficos:

- o primeiro com a solução exata para $\theta(t)$, comparando-a com a solução numérica pelo método de Euler (código exerC1.f90) e com o método de Euler-Cromer (código exerC2.f90);
- o segundo com a energia total (cinética mais potencial) como função do tempo, para o caso 1 (método de Euler) e para o caso 2 (método de Euler-Cromer).

Para esses gráficos use m=1 kg, l=1 m, $\Delta t=0.04$ s e $\theta_0=10$ graus. (Converta o ângulo para radianos em seu programa!) Acompanhe o movimento por 10s, começando do máximo deslocamento ($\theta=\theta_0$) e com velocidade zero.