

# UNIVERSIDAD CATÓLICA DEL MAULE

---

Facultad de Ciencias de la Ingeniería

# Ingeniería Civil Informática .

---

## FÍSICA III

Ing. José Martí Jomarrón Garrido. M.Sc.

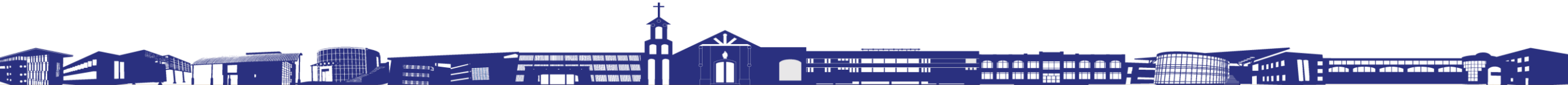
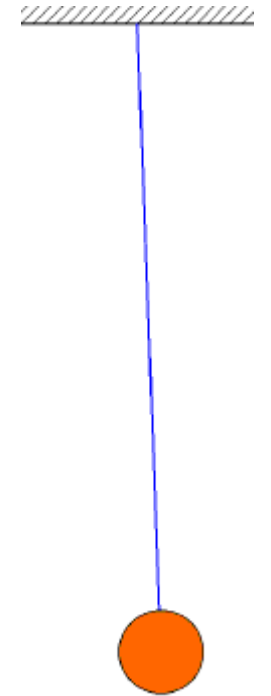
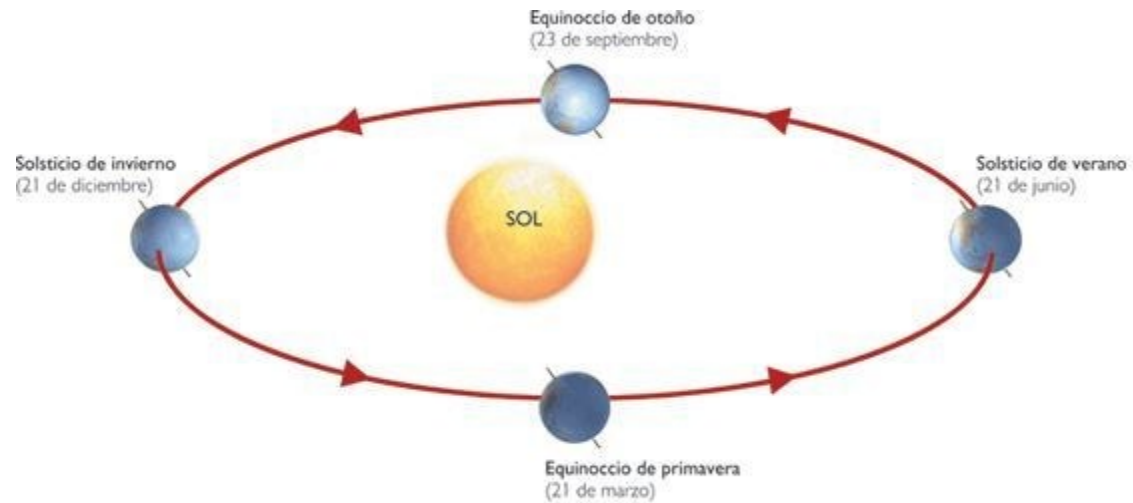
## Unidad 2. Movimiento Oscilatorio y Ondas

- *Dinámica del movimiento armónico simple.*
- *Superposiciones de movimientos armónicos.*
- *Movimientos armónicos.*
- *Movimiento oscilatorio de varias partículas.*
- *Ondas mecánicas en una cuerda y ondas sonoras.*
- *Ecuación de ondas.*
- *Superposición de ondas (Series de Fourier)*
- *Ondas estacionarias (cuerdas vibrantes).*



## Movimiento oscilatorio

*En el movimiento periódico el objeto regresa regularmente a una posición conocida después de un intervalo de tiempo fijo*



## Movimiento oscilatorio

*Las moléculas en un sólido oscilan en torno a sus posiciones de equilibrio;*

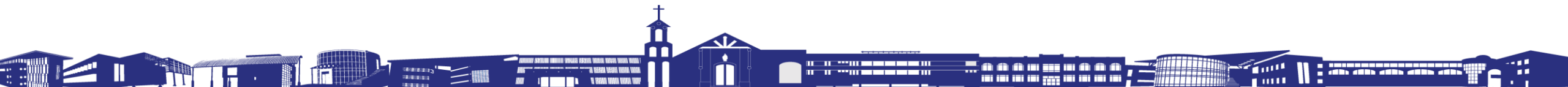
*Las ondas electromagnéticas, como las ondas de luz, radar y ondas de radio, se caracterizan por vectores de campos eléctrico y magnético oscilatorios; y*

*los circuitos eléctricos de corriente alterna,*

*voltaje,*

*corriente y*

*carga eléctrica varían periódicamente con el tiempo.*

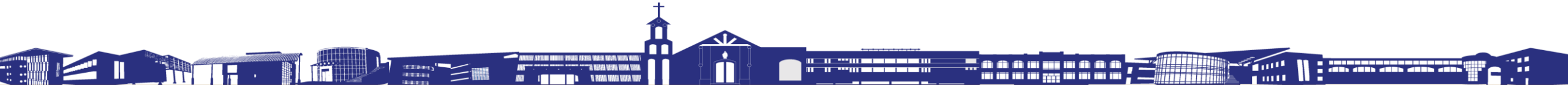
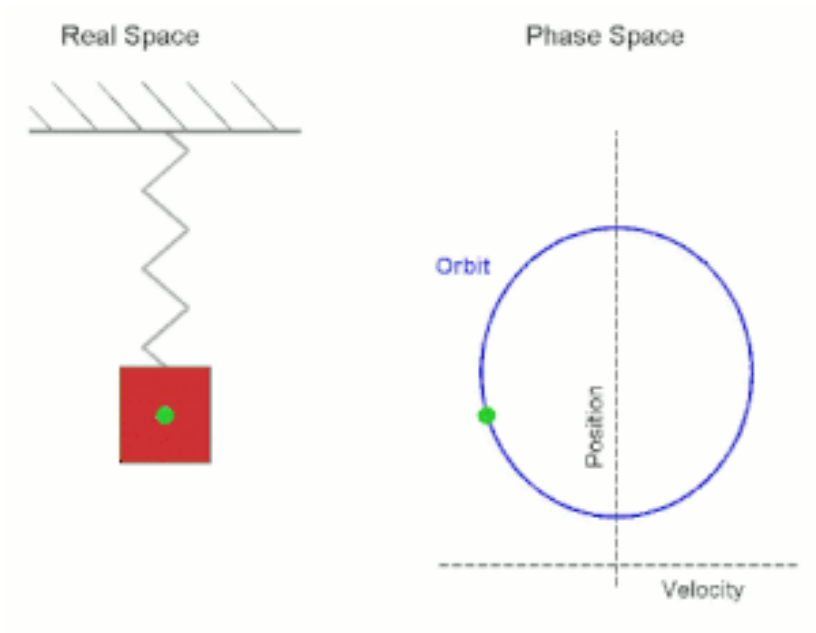


## Movimiento armónico simple

la fuerza que actúa en un objeto es proporcional a la posición del objeto relativo con alguna posición de equilibrio

fuerza siempre se dirige hacia la posición de equilibrio

$$F_s = -kx$$



## Ley de Hooke

$$F_s = -kx$$

Cuando el bloque se desplaza a una posición  $x$ , el resorte ejerce sobre el bloque una fuerza que es proporcional a la posición

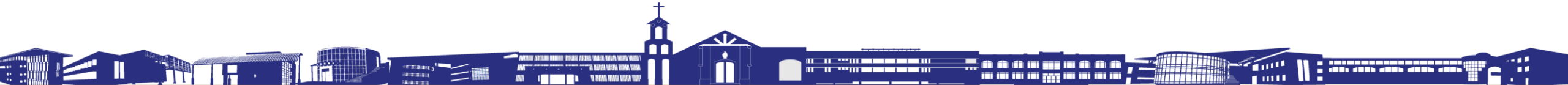
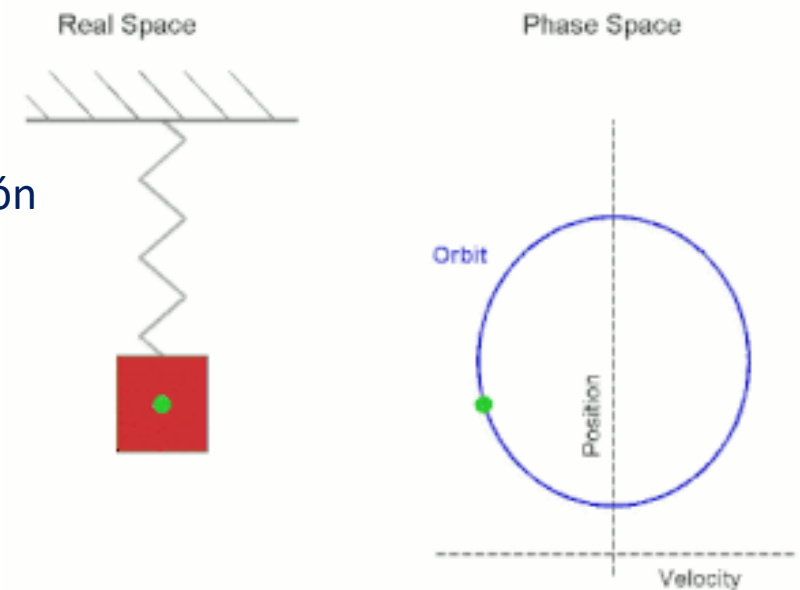
$F_s$  se le llama **fuerza restauradora** porque siempre se dirige hacia la posición de equilibrio

Al aplicar la segunda ley de Newton

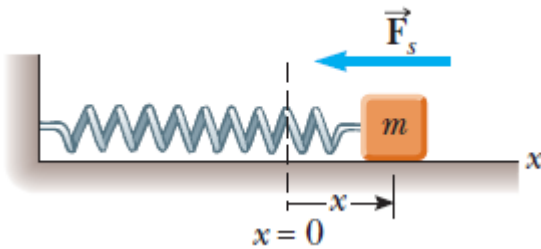
$$-kx = ma_x$$

$$a_x = -\frac{k}{m}x$$

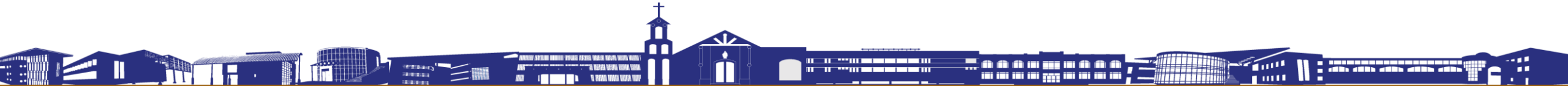
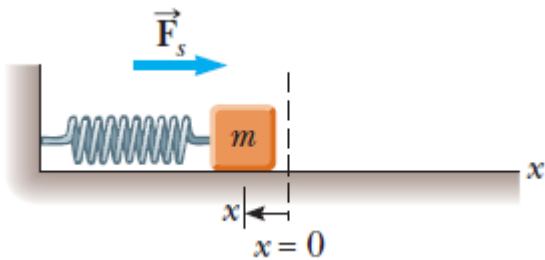
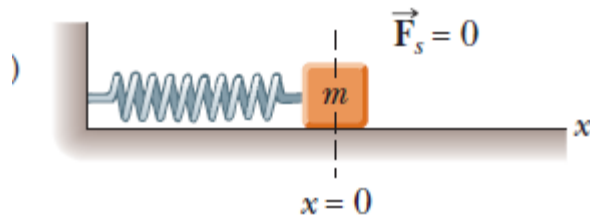
Un objeto se mueve con movimiento armónico simple siempre que su aceleración es proporcional a su posición y se dirige en sentido opuesto al desplazamiento desde el equilibrio.



## Ley de Hooke



$F_s$  se le llama **fuerza restauradora** porque siempre se dirige hacia la posición de equilibrio





## partícula en movimiento armónico simple

$$F_s = -kx$$

$$-kx = ma_x$$

$$a_x = -\frac{k}{m}x$$

$$a = dv/dt$$

$$a = dv/dt = d^2x/dt^2$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -\frac{k}{m}x$$

$$\omega^2 = k/m$$

$$\omega^2 = \frac{k}{m}$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -\omega^2x$$

$$x(t) = A \cos(\omega t + \phi)$$

$A$ ,  $\omega$  y  $\phi$  son constantes.

$A$ , **amplitud** del movimiento, el máximo valor de la posición de la partícula en la dirección  $x$

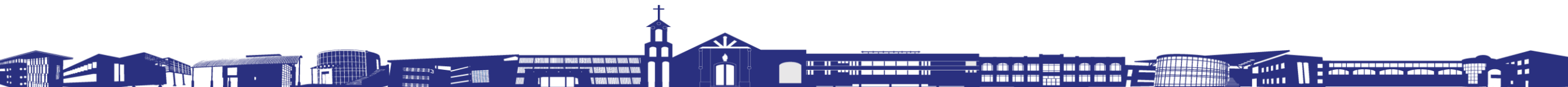
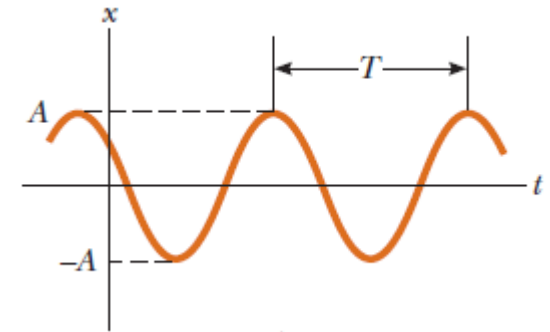
$\omega$  se llama **frecuencia angular** rad/s

$\phi$  se llama **constante de fase**

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

**periodo  $T$**

$$T = \frac{2\pi}{\omega}$$



$$T = \frac{2\pi}{\omega}$$

el periodo es el intervalo de tiempo por oscilación

El inverso del periodo se llama **frecuencia**  $f$  del movimiento

$$f = \frac{1}{T} = \frac{\omega}{2\pi}$$

$f$  la frecuencia representa el **número de oscilaciones que experimenta la partícula por unidad de intervalo de tiempo** ciclos por segundo, o hertz (Hz)

$$\omega = 2\pi f = \frac{2\pi}{T}$$

Frecuencia

Periodo

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}}$$

$$f = \frac{1}{T} = \frac{1}{2\pi}\sqrt{\frac{k}{m}}$$



Velocidad de un objeto en movimiento armónico simple

$$v = \frac{dx}{dt} = -\omega A \sin(\omega t + \phi)$$

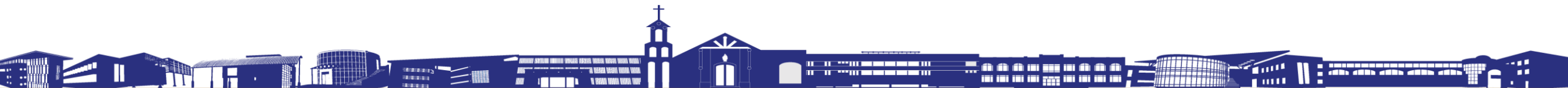
Aceleración de un objeto en movimiento armónico simple

$$a = \frac{d^2x}{dt^2} = -\omega^2 A \cos(\omega t + \phi)$$

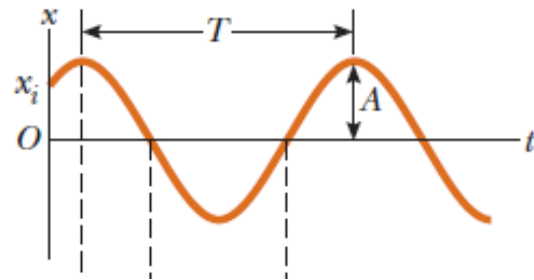
Magnitudes máximas de velocidad y aceleración  
en movimiento armónico simple

$$v_{\text{máx}} = \omega A = \sqrt{\frac{k}{m}} A$$

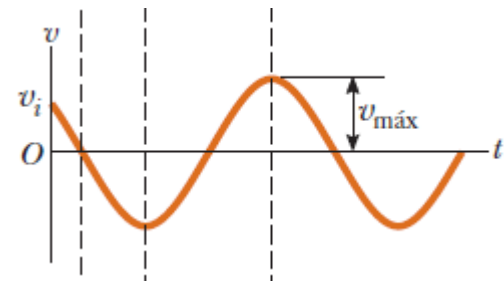
$$a_{\text{máx}} = \omega^2 A = \frac{k}{m} A$$



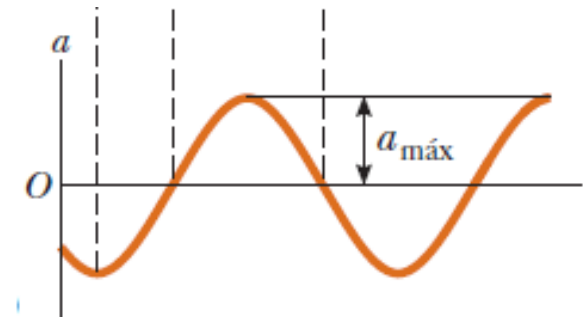
Representación grafica de movimiento armónico simple.  
Posición con tiempo.



Velocidad con tiempo.



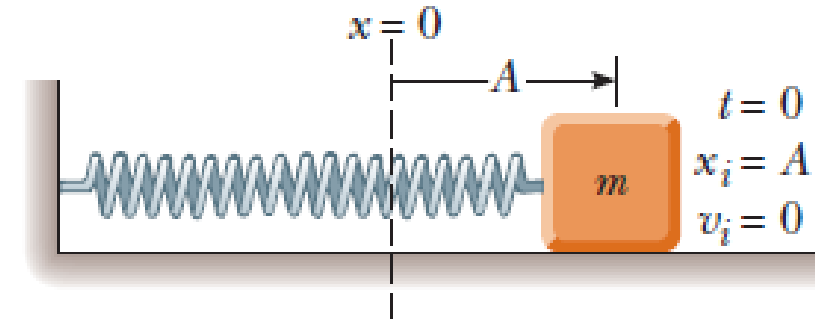
Aceleración con tiempo.



## Un sistema bloque–resorte

Un bloque de 200 g conectado a un resorte ligero tiene una constante de fuerza de 5.00 N/m y es libre de oscilar sobre una superficie horizontal sin fricción. El bloque se desplaza 5.00 cm desde el equilibrio y se libera del reposo como en la figura

- Hallar el periodo de su movimiento.
- Determine la rapidez máxima del bloque.
- Expresar la posición, velocidad y aceleración como funciones del tiempo.



$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}} \quad \omega = \sqrt{\frac{k}{m}} = \sqrt{\frac{5.00 \text{ N/m}}{200 \times 10^{-3} \text{ kg}}} = 5.00 \text{ rad/s}$$

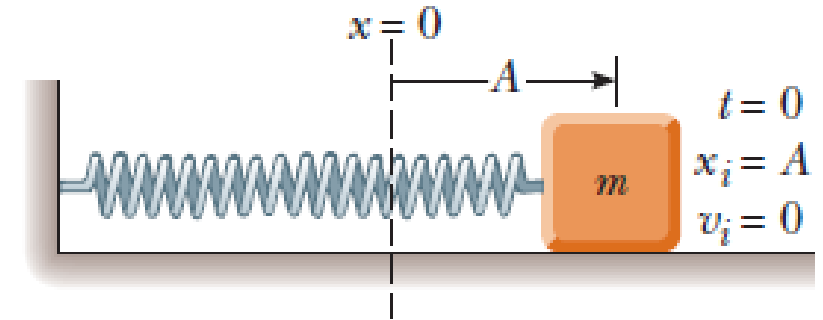
$$T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi}{5.00 \text{ rad/s}} = 1.26 \text{ s}$$



## Un sistema bloque–resorte

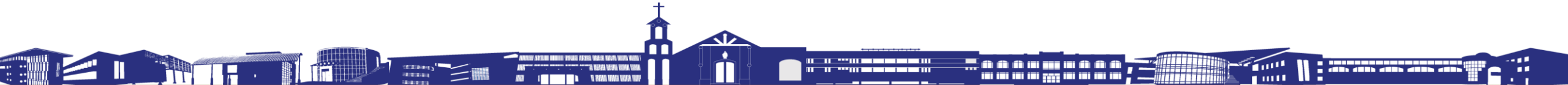
Un bloque de 200 g conectado a un resorte ligero tiene una constante de fuerza de 5.00 N/m y es libre de oscilar sobre una superficie horizontal sin fricción. El bloque se desplaza 5.00 cm desde el equilibrio y se libera del reposo como en la figura

b) Determine la rapidez máxima del bloque.



$$v_{\text{máx}} = \omega A = (5.00 \text{ rad/s})(5.00 \times 10^{-2} \text{ m}) = 0.250 \text{ m/s}$$

$$a_{\text{máx}} = \omega^2 A = (5.00 \text{ rad/s})^2(5.00 \times 10^{-2} \text{ m}) = 1.25 \text{ m/s}^2$$

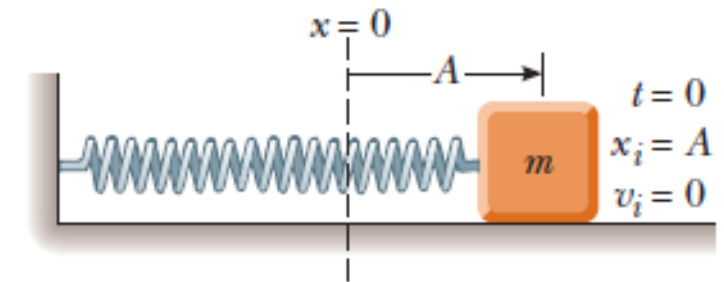


## Un sistema bloque–resorte

Un bloque de 200 g conectado a un resorte ligero tiene una constante de fuerza de 5.00 N/m y es libre de oscilar sobre una superficie horizontal sin fricción. El bloque se desplaza 5.00 cm desde el equilibrio y se libera del reposo como en la figura

d) Exprese la posición, velocidad y aceleración como funciones del tiempo.

Encuentre la constante de fase a partir de la condición inicial de que  $x = A$  en  $t = 0$ :

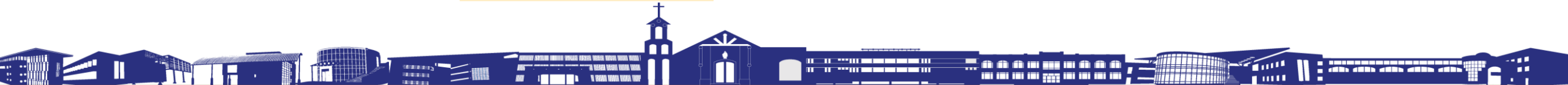


$$x(0) = A \cos \phi = A \rightarrow \phi = 0$$

$$x = A \cos (\omega t + \phi) = (0.0500 \text{ m}) \cos 5.00t$$

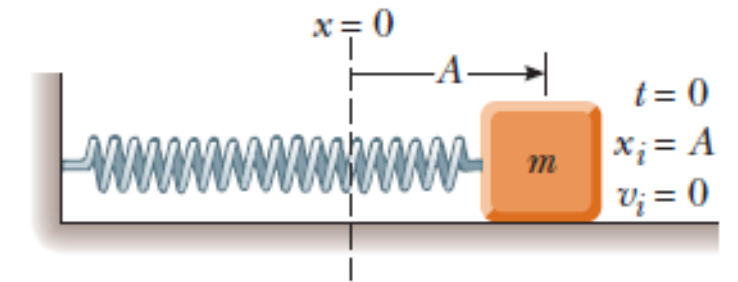
$$v = -\omega A \sin (\omega t + \phi) = -(0.250 \text{ m/s}) \sin 5.00t$$

$$a = -\omega^2 A \cos (\omega t + \phi) = -(1.25 \text{ m/s}^2) \cos 5.00t$$



**¿Qué pasaría si?** ¿Y si el bloque se libera desde la misma posición inicial,  $x_i = 5.00$  cm, pero con una velocidad inicial de  $v_i = -0.100$  m/s? ¿Qué partes de la solución cambian y cuáles son las nuevas respuestas para éstas?

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi}{5.00 \text{ rad/s}} = 1.26 \text{ s}$$





Ignore la masa de cada resorte

1. Se deja caer una bola desde una altura de 4.00 m que realiza una colisión elástica con el suelo. Si supone que no hay pérdida de energía mecánica debida a resistencia del aire,
- a) demuestre que el movimiento resultante es periódico y b) determine el periodo del movimiento. c) ¿El movimiento es armónico simple? Explique.



Ignore la masa de cada resorte

1. Se deja caer una bola desde una altura de 4.00 m que realiza una colisión elástica con el suelo. Si supone que no hay pérdida de energía mecánica debida a resistencia del aire,  
a) demuestre que el movimiento resultante es periódico y b)  
determine el periodo del movimiento. c) ¿El movimiento es armónico simple? Explique.

$$y = v_0 t - \frac{1}{2} g t^2$$

$$0 = \left( v_0 - \frac{1}{2} g t \right) t \Rightarrow T = t = \frac{2v_0}{g}$$

$$mgh = \frac{1}{2} m v_0^2 \Rightarrow v_0 = \sqrt{2gh}$$

$$T = \frac{2\pi}{\omega}$$

$$T = \frac{2v_0}{g} = 2\sqrt{\frac{2h}{g}}$$

$$T = 2\sqrt{\frac{2 \cdot 4}{9.8}} = 1.81 \text{ s}$$

$$a = -g \neq -ky$$



## partícula en movimiento armónico simple

$$F_s = -kx$$

$$-kx = ma_x$$

$$a_x = -\frac{k}{m}x$$

$$a = dv/dt$$

$$a = dv/dt = d^2x/dt^2$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -\frac{k}{m}x$$

$$\omega^2 = k/m$$

$$\omega^2 = \frac{k}{m}$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -\omega^2x$$

$$x(t) = A \cos(\omega t + \phi)$$

$A$ ,  $\omega$  y  $\phi$  son constantes.

$A$ , **amplitud** del movimiento, el máximo valor de la posición de la partícula en la dirección  $x$

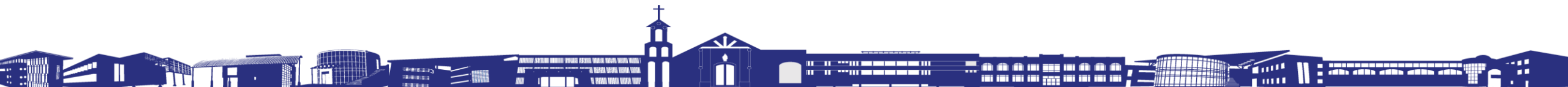
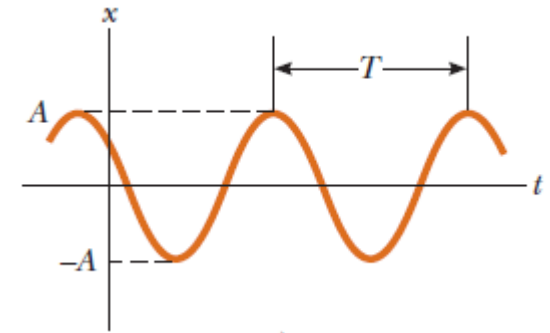
$\omega$  se llama **frecuencia angular** rad/s

$\phi$  se llama **constante de fase**

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

**periodo  $T$**

$$T = \frac{2\pi}{\omega}$$



2. En un motor, un pistón oscila con movimiento armónico simple de modo que su posición varía de acuerdo con la expresión

$$x = (5.00 \text{ cm}) \cos \left( 2t + \frac{\pi}{6} \right)$$

donde  $x$  está en centímetros y  $t$  en segundos. En  $t = 0$ , encuentre a) la posición de la partícula, b) su velocidad y c) su aceleración. d) Encuentre el periodo y amplitud del movimiento.

3. La posición de una partícula se conoce por la expresión  $x = (4.00 \text{ m}) \cos (3.00\pi t + \pi)$ , donde  $x$  está en metros y  $t$  en segundos. Determine: a) la frecuencia y periodo del movimiento, b) la amplitud del movimiento, c) la constante de fase y d) la posición de la partícula en  $t = 0.250 \text{ s}$ .



Para calcular la posición del pistón se sustituye  $t=0$  seg

$$a = -A \cdot \omega^2 \cdot \cos(2t + \pi/6) \text{ cm/seg}^2$$

$$x = 5.00 \cdot \cos(2 \cdot 0 + \pi/6) \text{ cm}$$

$$a = -5.00 \text{ cm} \cdot (2 \text{ rad/seg})^2 \cdot \cos(2 \cdot 0 + \pi/6)$$

$$x = 5.00 \cdot \cos(30^\circ) = 4.33 \text{ cm}$$

$$a = -17.32 \text{ cm/seg}^2$$

$$V = -A \cdot \omega \cdot \sin(2t + \pi/6) \text{ cm/seg}$$

$$\omega = 2\pi / T$$

$$V = -5.00 \text{ cm} \cdot 2 \text{ rad/seg} \cdot \sin(2 \cdot 0 + \pi/6)$$

$$T = 2\pi / \omega = 2\pi / 2 \text{ rad/seg} = 3.14 \text{ seg}$$

$$V = -5 \text{ cm/seg.} \quad \omega = 2 \text{ rad/seg}$$

$$A = 5.00 \text{ cm}$$



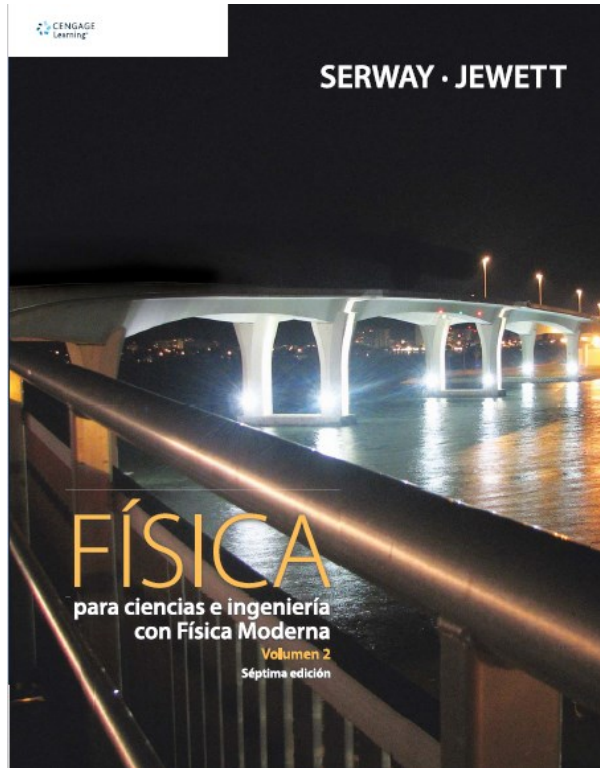
5. Una partícula que se mueve a lo largo del eje  $x$  en movimiento armónico simple parte de su posición de equilibrio, el origen, en  $t = 0$  y se mueve a la derecha. La amplitud de su movimiento es de 2.00 cm y la frecuencia de 1.50 Hz. a) Demuestre que la posición de la partícula se conoce por

$$x = (2.00 \text{ cm}) \sin(3.00\pi t)$$

Determine b) la rapidez máxima y el tiempo más temprano ( $t > 0$ ) en el que la partícula tiene esta rapidez, c) la aceleración máxima y el tiempo más temprano ( $t > 0$ ) en el que la partícula tiene esta aceleración, y d) la distancia total recorrida entre  $t = 0$  y  $t = 1.00$  s.

6. Un oscilador armónico simple tarda 12.0 s en someterse a cinco vibraciones completas. Encuentre a) el periodo de su movimiento, b) la frecuencia en hertz y c) la frecuencia angular en radianes por segundo.
7. Un objeto de 7.00 kg cuelga del extremo inferior de un resorte vertical amarrado a una viga. El objeto se pone a oscilar verticalmente con un periodo de 2.60 s. Encuentre la constante de fuerza del resorte.





**PARTE 2 OSCILACIONES Y ONDAS  
MECÁNICAS 417**

**Capítulo 15 Movimiento oscilatorio 418**

- 15.1 Movimiento de un objeto unido a un resorte 419
- 15.2 Partícula en movimiento armónico simple 420
- 15.3 Energía del oscilador armónico simple 426
- 15.4 Comparación de movimiento armónico simple con movimiento circular uniforme 429
- 15.5 El péndulo 432
- 15.6 Oscilaciones amortiguadas 436
- 15.7 Oscilaciones forzadas 437

**Capítulo 16 Movimiento ondulatorio 449**

- 16.1 Propagación de una perturbación 450
- 16.2 El modelo de onda progresiva 454
- 16.3 La rapidez de ondas en cuerdas 458
- 16.4 Reflexión y transmisión 461
- 16.5 Rapidez de transferencia de energía mediante ondas sinusoidales en cuerdas 463
- 16.6 La ecuación de onda lineal 465

**Capítulo 17 Ondas sonoras 474**

- 17.1 Rapidez de ondas sonoras 475
- 17.2 Ondas sonoras periódicas 476
- 17.3 Intensidad de ondas sonoras periódicas 478
- 17.4 El efecto Doppler 483
- 17.5 Grabación de sonido digital 488
- 17.6 Sonido cinematográfico 491

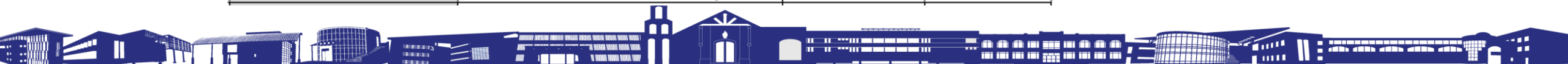
**Capítulo 18 Sobreposición y ondas estacionarias 500**

- 18.1 Sobreposición e interferencia 501
- 18.2 Ondas estacionarias 505
- 18.3 Ondas estacionarias en una cuerda fija en ambos extremos 508
- 18.4 Resonancia 512
- 18.5 Ondas estacionarias en columnas de aire 512
- 18.6 Ondas estacionarias en barras y membranas 516
- 18.7 Batimientos: interferencia en el tiempo 516
- 18.8 Patrones de onda no sinusoidales 519



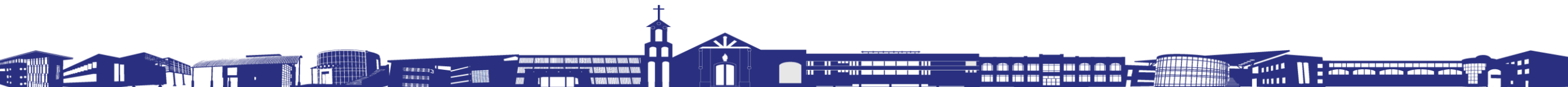


	Autor, Título, Editorial, Año de Edición	Biblioteca donde se encuentra	Nº Libros Disponibles
BÁSICA OBLIGATORIA	- Serway, Raymond, Física: para ciencias e ingeniería, Australia : Cenage Learning, 2008. 2 v.	-Los Niches	-4
	- Zitzewitz, Paul W., Física: principios y problemas. México: McGraw-Hill, 2004.	-Talca	-2
	- Lopez , Victoriano, Problemas resueltos de electromagnetismo, Ed. CERA, Madrid, 2003	-	-
	-Edminister, Joseph, Electromagnetismo, ED. McGraw-Hill, España, 1992	-	-
	-Romo, Carlos, Ejercicios desarrollados de electricidad y magnetismo, Universidad católica del Maule, 2007.	-	-
	-Serrano, Víctor, Electricidad y magnetismo, Pearson Educación, México, 2001.	-	-
	-Hecht, Eugene, Óptica, Ed. Pearson, Adisson- Wesley, 2003	-	-
	-Çengel, Yunus A., Termodinámica, México: McGraw-Hill, 2012.	-Talca	-6
	-French A.P., Vibrations and Waves, CBS Publisher & Distributors, 2003	-	





COMPLEMENTARIA	- Serway, Raymond A., Física : para ciencias e ingeniería, Australia: Thomson, 2005	-Talca	-3
	-Finn, Alonso, Física, Pearson Educación, 2000	-	-
	-Resnick, Halliday, Krane, Física, CECSA, 2002		
	-Tipler, Física, Reverté, 2001.		



Gracias.

