

C

4 关于基于排序的两趟算法,下列说法不正确的是____。

- A. 基于排序的两趟算法的第一趟都是划分子表并排序。每一个子表应都能装入内存,并 进行排序,然后再存回磁盘。
- B. 基于排序的两趟算法的第二趟是进行归并,在归并的过程中可以边排序边去重复,归 并完成即去重复操作完成。
- C. 基于排序的两趟算法的第二趟是进行归并,在归并的过程中可以一边排序一边进行分组并进行聚集计算,归并完成即分组聚集计算操作完成。
- D. 基于排序的两趟算法的第二趟是进行归并,先归并处理第一个关系的元组,边归并边去重复,归并处理完成后,再归并处理第二个关系的元组,边归并边去重复,归并处理完成后即完成两个关系的集合并操作。

D

- 5 已知关系R和S。关系占用的磁盘块数B(R)=1000, B(S)=1000, 已知可用内存页数M=40。 采用基于排序的算法,下列说法正确的是 。
 - A. 用一趟算法即可实现R和S的集合并操作。
 - B. 用两趟算法即可实现R和S的集合并操作。
 - C. 用一趟算法即可实现R和S的包的并操作。
 - D. 必须用两趟算法才能实现R和S的包的并操作。

C

- 6 已知关系R和S。关系占用的磁盘块数B(R)=1000, B(S)=500, 已知可用内存页数M=50。采用基于排序的算法,下列说法正确的是。
 - A. 用一趟算法即可实现R和S的集合并操作。
 - B. 用两趟算法才能实现R和S的集合并操作。
 - \mathbf{C} . 用一趟算法即可实现 \mathbf{R} 和 \mathbf{S} 的集合交操作。
 - D. 用两趟算法才能实现R和S的包的并操作。

В

- 7 关于基于散列的两趟算法,下列说法不正确的是_____
 - A. 基于散列的两趟算法的第一趟是散列子表。用某一个散列函数,将具有相同散列值的 元组散列到相同的子表中并存回磁盘。
 - B. 基于散列的两趟算法的第二趟是用与第一趟相同的散列函数,将子表再散列到内存的不同内存块中,在具有相同散列值的所有内存块中去重复,即是在整个关系上去重复。所有子表处理完成,去重复操作即告完成。
 - **C.** 基于散列的两趟算法的第二趟是用与第一趟不同的散列函数,将子表再散列到内存的不同内存块中,在具有相同散列值的所有内存块中去重复,即是在整个关系上去重复。所有子表处理完成,去重复操作即告完成。
 - D. 两次散列函数的选择是不同的,第一趟是在大范围上进行散列,将一个大数据集散列成若干个具有相同散列值的散列子表,第二趟是在小范围上进行散列,将具有某相同散列值的散列子表(大范围上散列值相等)散列到内存的某一块或几块(小范围上散列值相等)。

В

- 8 基于散列的两趟算法和基于排序的两趟算法,其中第一趟都是划分子表,都要求子表的存储块数要小于可用内存数,以便子表可以一次性装入内存进行处理。关于划分子表,下列说法正确的是____。
 - A. 基于排序的算法总是可以均匀地划分子表(即每个子表的大小都一样,除最后一块外);基于散列的算法总是可以均匀地划分子表(即每个子表的大小都一样,除最后一块外)。
 - B. 基于排序的算法不能保证总是均匀地划分子表;基于散列的算法总是可以均匀地划分子表(即每个子表的大小都一样,除最后一块外)。
 - **C.** 基于排序的算法总是可以均匀地划分子表(即每个子表的大小都一样,除最后一块外);基于散列的算法不能保证总是均匀地划分子表。
 - D. 基于排序的算法不能保证总是均匀地划分子表;基于散列的算法不能保证总是均匀地划分子表。

C

- 9 关于R与S的并、交、差运算的基于散列的两趟算法,其中第一趟都是划分子表,都要求子表的存储块数要小于可用内存块数,以便子表可以一次性装入内存进行处理。关于划分子表,下列说法正确的是。
 - A. 必须用相同的散列函数将R和S分别散列成若干个子表。
 - B. 必须用不同的散列函数将R和S分别散列成若干个子表。
 - C. 可以用相同的散列函数,也可以用不同的散列函数,将R和S分别散列成若干子表。
 - D. 划分子表根本不用散列函数。

Α

- 10 关于基于散列的两趟算法和基于排序的两趟算法的基本思想,下列说法正确的是
 - A. 排序算法是先划分子表,独立处理子表(第一趟),然后再对各子表进行关联性处理 (第二趟); 散列算法是先划分子表,独立处理子表(第一趟),然后再对各子表进 行关联性处理(第二趟);
 - B. 排序算法是先划分子表,独立处理子表(第一趟),然后再对各子表进行关联性处理 (第二趟); 散列算法是先从关联性角度处理,形成子表(第一趟),然后再独立处 理每一个子表(第二趟)。
 - **C.** 排序算法是先从关联性角度处理,形成子表(第一趟),然后再独立处理每一个子表(第二趟)。散列算法是先划分子表,独立处理子表(第一趟),然后再对各子表进行关联性处理(第二趟);
 - D. 排序算法是先从关联性角度处理,形成子表(第一趟),然后再独立处理每一个子表(第二趟); 散列算法是先从关联性角度处理,形成子表(第一趟), 然后再独立处理每一个子表(第二趟)。

В

- 11 关于连接运算R (JOIN on R.A=S.B) S的基于散列的两趟算法,下列说法不正确的是
 - A. 必须以相同的散列函数分别散列R和S, 形成若干个散列子表。
 - B. 散列过程中,R必须以A属性值作为散列函数的键值,S必须以B属性值作为散列函数的键值。
 - C. 散列过程中,R必须以A和B属性值作为散列函数的键值,S也必须以A和B属性值作为散列函数的键值。

D. 第二趟处理中,须将R的子表再完整地散列到内存的若干块中,然后再一块一块处理 S对应子表的每一块,以便快速决定可以连接的元组。

C

- 12 关于基于散列的两趟算法,下列说法正确的是____。
 - A. 第一趟散列和第二趟散列的目的都是提高数据处理的速度。
 - B. 第一趟散列的目的是提高数据处理的速度,而第二趟散列的目的是使数据子集具有某一种特性(如具有相同的散列值)。
 - **C.** 第一趟散列的目的是使数据子集具有某一种特性(如具有相同的散列值),而第二趟散列的目的是提高数据处理的速度。
 - D. 第一趟散列和第二趟散列的目的都是使数据子集具有某一种特性。

C

重做