

Ricardo Gutierrez Juarez

Ingeniería en Robótica y Sistemas Digitales (7º semestre)

Resumen

Desarrollo sistemas de IA y robótica: visión por computadora, ROS 2, pipelines reproducibles con Docker/Yocto y despliegue en dispositivos embebidos (Kria, Raspberry Pi, Jetson). Interés en investigación aplicada y productos listos para producción.

Habilidades

Python • C/C++ • Bash • ROS 2 • OpenCV • YOLO/Whisper • Docker • Yocto • Linux • Git/CI • FPGA (Kria K)

Proyectos seleccionados

- LLM-COM: orquestación distribuida de LLMs con agentes, TTL y grafo de razonamiento
- DevSecAI Linux: distribución para dev, ciberseguridad e IA con Yocto
- Agriculture SAGE Robot: arquitectura distribuida y visión para anomalías en cultivos
- Asistente en tiempo real: visión, STT/TTS y LLM para atención a clientes
- Robot autónomo de almacén (ROS 2): SLAM y localización de objetos