

Manuale per la preparazione all'esame di complessità

Riccardo Torre

13 marzo 2025

Capitolo 1

Appunti delle lezioni

Capitolo 2

Riduzioni

2.1 Riduzioni

Definizione 1 (Riduzione polinomiale tra problemi (alla Karp)). *Un problema \mathbb{A} si riduce polinomialmente (alla Karp) a \mathbb{B} e si scrive $\mathbb{A} \preceq \mathbb{B}$ se \exists un algoritmo polinomiale f tale che*

$$\forall x \in \mathbb{A} : \mathbb{A}(x) = \text{yes} \iff \mathbb{B}(f(x)) = \text{yes}$$

L'effetto di f è

$$\underbrace{|x|}_{\text{istanza di } \mathbb{A}} \xrightarrow{\text{effetto di } f} \underbrace{|y|}_{\text{istanza di } \mathbb{B}} \in O(|x|^c) \wedge y = f(x)$$

in tempo $O(|y|^d)$ si risponde

$$\boxed{\mathbb{B}(y) = \text{yes} \iff \mathbb{A}(x) = \text{yes}}$$

in tempo $O(|x|^c) + O(|y|^d)$, che è polinomiale.

2.1.1 Riduzione k-col a k+1-col

Un grafo G è propriamente colorato se

$$\forall (u, v) \in E(G) : u \neq v \wedge \text{colore}(v) \neq \text{colore}(u)$$

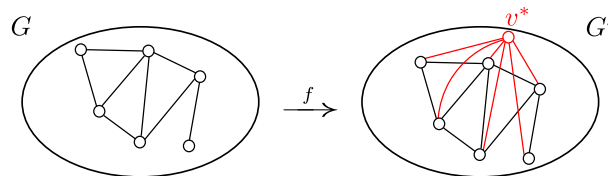


Figura 2.1: riduzione k-coloring a k+1-coloring.

Dimostrazione 1. Fornire la funzione *polytime* f tale che se $\forall G$ è $k - \text{col}$ allora

$$G \text{ è } k\text{-colorabile} \iff f(G) \text{ è } k+1\text{-colorabile}$$

f è *polytime computable*. Se G è $k - \text{col}$ allora G' è $k + 1 - \text{col}$.

- quando viene colorato G' per i vertici che erano in G si tiene la k -colorazione che era presente e per v^* viene utilizzato il colore in più;
- se G' è $k+1\text{-col}$ wlog¹ si imposta a $k + 1$ il colore in v^* . Poiché $\forall v \neq v^* (v, v^*) \in E(G')$ si ha che $\text{colore}(v) \neq k + 1$ e $\text{colore}(v) \in \{1, \dots, k\}$
- se $\forall v, w \in V(G) : e = (v, w) \wedge \text{colore}(v) \neq \text{colore}(w)$ allora la colorazione è propria per G .

Per dimostrare l'implicazione inversa, basta partire da G' e mostrare che il risolutore restituisce *yes* per $k+1 - \text{col}$, togliere v^* e gli archi che lo congiungono, togliere il $k + 1$ colore e mostrare che anche il risolutore di $k - \text{col}$ restituisce *yes*. \square

Da $k - \text{col} \preceq k + 1 - \text{col}$ segue che

$$\exists f : G \rightarrow G' = f(G) \wedge |G'| = |G|_f^c \quad [\text{polytime}]$$

Se esiste A per $k + 1 - \text{col}$ $A(G) = k + 1 - \text{col}$ e $T_A(G') = O(|G'|_a^c) \implies B(G) = A(f(G))$ B è un algoritmo *polytime* per $k - \text{col}$. Il tempo di B su G è

$$T_B(G) = O(|G|_d^c) + T_A(f(G)) = O(|G|_d^c) + O((|G|_d^c)_A) = O(|G|^{c_d \cdot c_A})$$

Alcune osservazioni

$$\mathbb{A} \preceq \mathbb{B} \wedge \mathbb{B} \in \mathbf{P} \implies \mathbb{A} \in \mathbf{P}$$

$$\mathbb{A} \preceq \mathbb{B} \wedge \mathbb{A} \notin \mathbf{P} \implies \mathbb{B} \notin \mathbf{P}$$

Se $k - \text{col} \notin \mathbf{P}$ allora B non può esistere. Questo implica che A non può esistere e $k + 1 - \text{col} \notin \mathbf{P}$.

Si supponga che esista \mathbb{B} tale che

$$\forall \mathbb{A} \in \mathbf{NP} \quad \mathbb{A} \preceq \mathbb{B}$$

- Se $\mathbb{B} \in \mathbf{P}$ allora $\mathbb{A} \in \mathbf{P}$. Segue che $\forall \mathbb{A} \in \mathbf{NP}$ risulta $\mathbf{NP} \subseteq \mathbf{P} \implies \mathbf{P} = \mathbf{NP}$
- Se $\mathbf{P} \neq \mathbf{NP} \implies \mathbb{B} \notin \mathbf{P}$

Definizione 2 (NP-completezza). Si dice che \mathbb{B} è NP-completo (NPC) se

- $\mathbb{B} \in \mathbf{NP}$
- $\forall \mathbb{A} \in \mathbf{NP} : \mathbb{A} \preceq \mathbb{B}$ ovvero \mathbb{B} è NP-hard

¹without loss of generality.

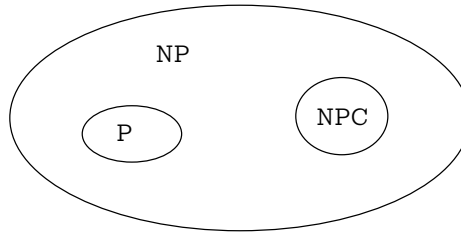


Figura 2.2: relazioni tra le classi di complessità.

2.1.2 Problemi NPC

Esistono problemi NP-completi. Se $\mathbb{A} \in \text{NP}$ se esiste un verificatore $B(\cdot, \cdot)$ polynome per \mathbb{A} tale che

$$\forall x \in \mathcal{I}(\mathbb{A}) : \mathbb{A}(x) = \text{yes} \iff \exists y : B(x, y) = \text{yes}$$

2.1.3 Problema SAT (Satisfiability)

SAT
Input: Formula CNF ϕ
Output: $\text{yes} \iff \phi$ è soddisfacibile

Definizione 3 (Formula CNF). Una formula è CNF² se

$$\phi(x_1 \dots x_n) = \underbrace{C^1 \wedge C^2 \wedge \dots \wedge C^n}_{\text{congiunzione di clausole}}$$

dove ogni $C^i : 1 \leq i \leq n \wedge l_j^i : 1 \leq j \leq k$

$$C^i = \underbrace{l_1^i \vee l_2^i \vee \dots \vee l_k^i}_{\text{disgiunzione di letterali}} \quad l_j^i \in \underbrace{\{x_1, \dots, x_n, \bar{x}_1, \dots, \bar{x}_n\}}_{\text{insieme di variabili}^3}$$

Definizione 4 (Assegnamento). Un assegnamento a è definito come

$$a = (a_1, \dots, a_n) \in \{T, F\}^n$$

Si dice che un assegnamento a soddisfa ϕ se $\boxed{\phi(a_1, \dots, a_n) = T}$

2.1.4 Riduzione k-col a SAT

Dato G è possibile costruire in *polynome* ϕ_G CNF tale che G è k-colorabile se e solo se ϕ_G è soddisfacibile.

Dimensioni delle istanze La taglia di G è

$$|G| = |(V, E)| = |V| + |E|$$

mentre quella di ϕ è

$$|\phi| = n$$

con n il numero di letterali che sono contenuti all'interno di ϕ .

²Conjunctive Normal Form.

Obbiettivo L'obiettivo che si vuole raggiungere è definire una funzione f *polytime computable* che permetta di ridurre le istanze del problema $k - col$ a istanze del problema SAT. In altre parole, dare una definizione di $k - col$ ridefinendo le sue istanze in maniera tale da utilizzare le istanze di SAT. Si definisce ϕ_G come

$$\phi_G = \bigwedge_{v \in V} (C^v \wedge D^v) \wedge \bigwedge_{e \in E} E^e \quad (2.1)$$

tale che

$$\forall v \in V : \begin{cases} C^v = x_1^v \vee x_2^v \vee \dots \vee x_k^v \\ D^v = \bigwedge_{1 \leq i \leq j \leq k} (\overline{x_i^v} \vee \overline{x_j^v}) \end{cases} \quad (2.2)$$

$$\forall e = (u, v) \in E : E^e = \bigwedge_{1 \leq i \leq k} (\overline{x_i^u} \vee \overline{x_i^v}) \quad (2.3)$$

dove eq. (2.2) contiene due condizioni:

1. ciascun vertice deve avere almeno un colore
2. ciascun vertice non può contenere più di un colore

che si traduce in “*ogni vertice deve avere esattamente un colore*”. La eq. (2.3) garantisce la colorazione propria del grafo. La definizione scelta permette di specificare in posizione apice di una variabile il vertice, e in posizione pedice il colore. La dimensione di $|\phi_G|$ diventa

$$|\phi_G| = |V| \left(k + \binom{k}{2} 2 \right) + 2k|E|$$

ovvero ciascun vertice dell'insieme V ha una clausola C^v lunga k letterali, una clausola D^v lunga per ogni coppia scelta di colori $\binom{k}{2}$ si hanno due letterali $\overline{x_i^v}$ e $\overline{x_j^v}$ e ciascun arco nell'insieme E ha una clausola E^e lunga per ogni possibile colore (i colori sono k), due letterali.

Esempio

Si estraggono le informazioni dal grafo e si ricavano le equazioni

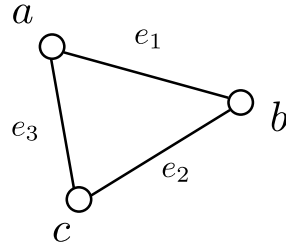


Figura 2.3: dal grafo si estraggono le informazioni per ricavare la formula CNF.

$$\begin{aligned}
C^a &= x_1^a \vee x_2^a & C^b &= x_1^b \vee x_2^b & C^c &= x_1^c \vee x_2^c \\
D^a &= \overline{x_1^a} \vee \overline{x_2^a} & D^b &= \overline{x_1^b} \vee \overline{x_2^b} & D^c &= \overline{x_1^c} \vee \overline{x_2^c} \\
E^{e_1} &= (\overline{x_1^a} \vee \overline{x_1^b}) \wedge (\overline{x_2^a} \vee \overline{x_2^b}) \\
E^{e_2} &= (\overline{x_1^c} \vee \overline{x_1^b}) \wedge (\overline{x_2^c} \vee \overline{x_2^b}) \\
E^{e_3} &= (\overline{x_1^a} \vee \overline{x_1^c}) \wedge (\overline{x_2^a} \vee \overline{x_2^c})
\end{aligned}$$

In questo caso i colori a disposizione sono 1 e 2 (pedice delle variabili). Il grafo non ha colorazione propria perché non si riesce a trovare una combinazione di colori sui vertici tale per cui eq. (2.3) è vera. Si dimostra la riduzione.

Dimostrazione 2 (\implies). Si assume G k -colorabile. Sia $\{c(v) : v \in V\}$ una colorazione propria ovvero $\forall e = (u, v) \in E : c(u) \neq c(v)$ e con $c(v) \in \{1, \dots, k\}$. Si definisce l'assegnamento $a = (a_1^{v_1}, \dots, a_k^{v_1}, \dots, a_1^{v_n}, \dots, a_k^{v_n})$ e si assegna

$$a_j^{v_i} = \begin{cases} T & c(v_i) = j \\ F & c(v_i) \neq j \end{cases} \quad (2.4)$$

Si mostra quindi che ogni gruppo di clausole è soddisfatto dall'assegnamento. Preso un $C^{|v|}(a)$ ⁴ si ha che l'assegnamento rende vera ogni clausola della eq. (2.1)

- $C^v(a) = T$ perché per ogni vertice, in particolare per v , una variabile associata ha valore T (esiste un legame tra il vertice e il colore per definizione di $a_j^{v_i}$);
- $D^v(a) = T$ perché nella definizione viene associato univocamente un valore alla variabile;
- $E^v(a) = T$ perché la colorazione è propria (poiché viene assunto che G sia k -col e che la colorazione associata a G sia propria), ovvero $\forall e = (u, v) : c(u) \neq c(v)$. Se fosse $E^v(a) = F$ allora

$$\exists i : \overline{x_i^u} \vee \overline{x_i^v} = F \implies x_i^u = T \wedge x_i^v = T \implies a_i^u = T \wedge a_i^v = T$$

ma per la eq. (2.4) risulta $c(u) = i \wedge c(v) = i \implies c(u) = c(v)$ in contraddizione con l'assunzione che la colorazione è propria.

concludendo che $\phi_G(a) = T$. □

Per dimostrare la coimplicazione si parte da un assegnamento che rende vera una formula ϕ senza conoscere il grafo.

Dimostrazione 3 (\impliedby). Si assume che $\phi_G(a) = T$ e si mostra che G è k -col. L'assegnamento $a = (a_1^{v_1}, \dots, a_n^{v_1}, \dots, a_1^{v_n}, \dots, a_n^{v_n})$ tale che $\phi_G(a) = T$. Si definisce una colorazione per G basata su a :

$$\forall v \in V : c(v) = i \iff a_i^v = T$$

1. ogni vertice ha un solo colore, infatti se $\phi(a) = T$ segue che:

$$\bullet C^v(a) = T \implies \exists i : a_i^v = T \implies c(v) = i$$

⁴abuso di notazione, si immagini ci siano scritte tutte le variabili dell'assegnamento a .

- $D^v(a) = T \implies \nexists i, j : a_i^v = T \wedge a_j^v = T$

da cui

$$\exists i : c(v) = i$$

2. ogni arco **non è monocromatico** ovvero $c(u) \neq c(v)$. Poiché $\phi(a) = T \implies E^e(a) = T \implies \nexists i : a_i^u = T \wedge a_i^v = T \implies c(u) \neq c(v)$.

Da cui G è k -col. □

Dunque k -col \preceq SAT.

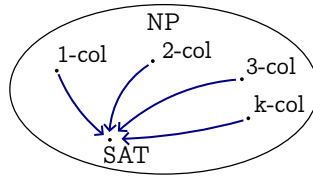


Figura 2.4: tutti i problemi k -col si riducono a SAT. Si vedrà che tutti i problemi si riducono a SAT.

2.1.5 Problema Circuit-SAT

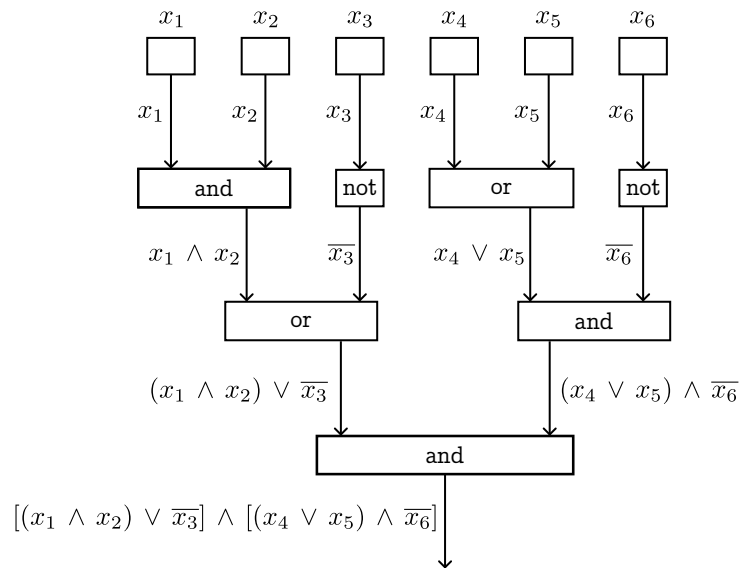


Figura 2.5: circuito booleano.

Circuit-SAT
Input: Circuito booleano C Output: $yes \iff C$ è soddisfacibile

Definizione 5 (Circuito booleano). È un grafo aciclico diretto in cui ogni vertice ha un in-degree=1,2 tranne i vertici di input che hanno un in-degree=0.

Ogni vertice ha un out-degree=1 e ha associato un **operatore booleano** and, or, not. In particolare not è associato a tutti i vertici con in-degree=1 mentre and e or a quelli con in-degree=2.

Dato un assegnamento in input a x_1, \dots, x_n allora $C(x_1, \dots, x_n) = v$ con v valore dell'arco in output. Nell'esempio in fig. 2.5 si ha $C(0, 1, 1, 1, 1, 1) = 0$.

2.1.6 Teorema di Cook-Levin

Teorema 1 (Cook-Levin). SAT è NP-completo

Per dimostrare il teorema 1 si deve dimostrare che (✓ = già dimostrato)

- SAT ∈ NP ✓
- Circuit-SAT ≤ SAT
- Circuit-SAT è NP-completo
 - Circuit-SAT ∈ NP ✓
 - Circuit-SAT è NP-hard

$$\forall \mathbb{A} \in \text{NP} : \mathbb{A} \preceq \text{Circuit-SAT}$$

Lemma 1. Per ogni problema $\mathbb{B} \in P$ e per ogni $n \in \mathbb{N}$

$$\exists C_n : \forall x \in \mathcal{I}(\mathbb{B}) \quad |x| = n \wedge C_n(x) = \mathbb{B}(x)$$

Inoltre C_n è computabile in tempo polytime ovvero $\exists c : O(|x|^c)$.

Il lemma 1 afferma che, fissato un input x con $|x| = n$, un algoritmo A può essere tradotto in un circuito booleano C_n tale che

$$A(x) = C_n(x)$$

Dimostrazione 4 (Circuit-SAT è NP-hard). Affermare

$$\forall \mathbb{A} \in \text{NP} : \mathbb{A} \preceq \text{Circuit-SAT}$$

significa

$$x \in \mathcal{I}(\mathbb{A}) \xrightarrow[\text{in } x]{\text{polytime}} C_x^{\mathbb{A}} : \mathbb{A}(x) = \text{yes} \iff C_x^{\mathbb{A}} \text{ è soddisfacibile}$$

Sostenere che $\mathbb{A} \in \text{NP}$ implica che

$$\exists B(x, y) : \forall x \in \mathcal{I}(\mathbb{A}) \quad \mathbb{A}(x) = \text{yes} \iff \exists y \in \{0, 1\}^{|x|^c}$$

Fissato x , il problema associato al calcolo di $B(x, y)$

Calcolo di $B(x, y)$
Input: y Output: $B(x, y)$

è in P . Seguendo quanto riportato dal lemma 1 si può affermare che

$$\exists C_n^{\mathbb{A}} : \forall y \quad |y| = n \quad C_n^{\mathbb{A}}(y) = B(x, y)$$

$C_n^{\mathbb{A}}$ è calcolabile in polytime nell'input, quindi $O(n^d) = O(|y|^d) = O(|x|^{c \cdot d})$.

$$\begin{aligned}
x \in \mathcal{I}(\mathbb{A}) \text{ è yes} &\iff \exists y : B(x, y) = \text{yes} \\
&\iff \exists y : C_n^{\mathbb{A}}(y) = \text{yes} \\
&\iff C_n^{\mathbb{A}} \text{ è un'istanza yes per Circuit-SAT} \\
&\iff \text{Circuit-SAT}(C_n^{\mathbb{A}}) = \text{yes}
\end{aligned}$$

da cui si ottiene

$$x \in \mathcal{I}(\mathbb{A}) \text{ è yes} \iff \text{Circuit-SAT}(C_n^{\mathbb{A}}) = \text{yes}$$

Quindi $\text{Circuit-SAT} \preceq \text{SAT}$ □

Si dimostra che $\text{Circuit-SAT} \preceq \text{SAT}$ facendo riferimento ad un circuito booleano arbitrario in fig. 2.6

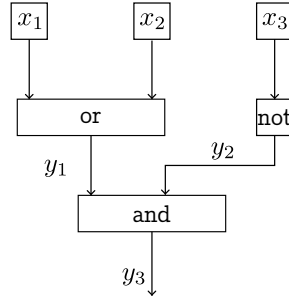


Figura 2.6: circuito booleano della dimostrazione.

Dimostrazione 5 ($\text{Circuit-SAT} \preceq \text{SAT}$).

$$\exists x : C(x) = T \iff \exists x' : \phi(x') = T$$

Si pone $x_1 \vee x_2 = y_1$, $\overline{x_3} = y_2$ e $y_3 = y_1 \wedge y_2$ da cui si ottiene la formula ϕ

$$\phi(x_1, x_2, x_3, y_1, y_2, y_3) = [(x_1 \vee x_2) = y_1] \wedge [\overline{x_3} = y_2] \wedge [y_3 = y_1 \wedge y_2] \wedge y_3$$

Osservazione $a = b \equiv (\overline{a} \vee b) \wedge (a \vee \overline{b})$

Quindi

$$\exists x : C(x) = T \iff \exists x, y : \phi(x, y) = T$$

Si sa che $\forall \mathbb{A} \in NP \quad \mathbb{A} \preceq \text{Circuit-SAT} \preceq \text{SAT}$

$$x \rightarrow C_x^{\mathbb{A}} \rightarrow \phi$$

e dunque $\mathbb{A} \preceq \text{SAT}$. SAT è NP-hard e appartiene alla classe NP. Dunque SAT è NP-completo. □

Dimostrare che un problema è NP-completo

Per dimostrare che un problema \mathbb{D} è NP-completo basta mostrare che

- $\mathbb{D} \in \text{NP}$ facile perché basta mostrare che una soluzione è verificabile in tempo polinomiale;
- $\forall \mathbb{A} \in \text{NP} \quad \mathbb{A} \preceq \mathbb{D}$ la si dimostra usando la transitività delle riduzioni. Si sceglie un problema $\mathbb{B} \in \text{NPC}$ e si dimostra che $\mathbb{B} \preceq \mathbb{D}$. Poiché $\forall \mathbb{A} \quad \mathbb{A} \preceq \mathbb{B} \wedge \mathbb{B} \in \text{NPC} \implies \forall \mathbb{A} \quad \mathbb{A} \preceq \mathbb{D}$ (NP-hardness).

Definizione 6 (k-CNF). Una formula k-CNF è una CNF in cui tutte le clausole hanno al più k letterali.

Si consideri la formula CNF

$$\phi = \underbrace{(x_1 \vee x_2 \vee x_3)}_{C^1} \wedge \underbrace{(x_1 \vee \overline{x_2} \vee \overline{x_4} \vee x_5)}_{C^2} \wedge \underbrace{(x_1 \vee \overline{x_3} \vee \overline{x_4} \vee x_5 \vee x_6)}_{C^3} \quad (2.5)$$

3-SAT

Input: 3-CNF ϕ

Output: $yes \iff \phi$ è soddisfacibile

Osservazione 2-SAT $\in \text{NP}$. 3-SAT $\in \text{NP}$ come per SAT. Si vuole dimostrare che 3-SAT è NP-completo, mostrando che

$$\text{SAT} \preceq \text{3-SAT}$$

$$\underbrace{\phi}_{\text{CNF}} \rightarrow \underbrace{\phi'}_{\text{3-CNF}}$$

Data una clausola C che è formata da più di 3 letterali, si costruiscono le clausole D_1, D_2, \dots, D_t con 3 letterali tale che C è soddisfacibile $\iff D_1 \wedge D_2 \wedge \dots \wedge D_t$ è soddisfacibile. Si supponga che

$$C = l_1 \vee l_2 \vee l_3 \vee l_4 \vee \dots \vee l_k \quad \text{con } k > 3$$

dove $l_i \in \{x_1, \overline{x_1}, \dots, x_n, \overline{x_n}\}$. La clausola CNF si può riscrivere come una 3-CNF

$$(l_1 \vee l_2 \vee z_1) \wedge (\overline{z_1} \vee l_3 \vee z_2) \wedge (\overline{z_2} \vee l_4 \vee z_3) \wedge \dots \wedge (\overline{z_{k-3}} \vee l_{k-1} \vee l_k)$$

e considerando la ϕ e passandola in forma 3-CNF diventa

$$C' = (l_1 \vee l_2 \vee z_1) \wedge (\overline{z_1} \vee l_3 \vee z_2) \wedge (\overline{z_2} \vee l_4 \vee z_3) \wedge (\overline{z_3} \vee l_5 \vee l_6)$$

che contiene clausole di taglia 3. Alcune osservazioni:

- il numero dei letterali della nuova clausola C' è meno del doppio di quella originale C ;
- se C è soddisfacibile, esiste un assegnamento che rende soddisfacibile anche la clausola C' . Quindi esiste un assegnamento che rende almeno un letterale vero. Usando la scelta che soddisfa C che la rende vera, allora si usa la stessa scelta su C' e conseguentemente deve risultare vera.

Quindi per verificare che C' è soddisfacibile se C è soddisfacibile, si mostra che, dato un letterale che rende vera la clausola, indipendentemente dagli altri letterali, si pongono i valori di z delle clausole vicine ad un valore che le rende vere. Questo genera un effetto “a catena” per cui si propaga la scelta a tutte le clausole tale che ciascuna risulterà vera.

Per mostrare la coimplicazione, si suppone che esista un assegnamento

$$\exists a_x, a_z : ((l_1 \wedge l_2 \wedge z_1) = T \implies C' = T) \wedge (a_x \text{ rende vera } C)$$

Si suppone per assurdo che a_x, a_z soddisfa C' ma tutti gli l_i sono falsi. Se a_z rende C' vero ma a_x rende $C = F$, vuol dire che tutti gli l_i sono falsi. Il problema è che se non è presente almeno un letterale vero, i soli z non sono sufficienti a rendere vera C' . Per cui si arriva all'assurdo. Con il verde si indica il vero e con il rosso il falso.

$$(l_1 \vee l_2 \vee z_1) \wedge (\overline{z_1} \vee l_3 \vee z_2) \wedge (\overline{z_2} \vee l_4 \vee z_3) \wedge \dots \wedge (\overline{z_{k-3}} \vee l_{k-1} \vee l_k)$$

Tornando a considerare l'eq. (2.5) la formula ϕ' diventa

$$\begin{aligned} \phi' = & (x_1 \vee x_2 \vee x_3) \wedge (x_1 \vee \overline{x_2} \vee z_1) \wedge \underbrace{(\overline{z_1} \vee \overline{x_1} \vee x_5)}_{C^2} \wedge \\ & \underbrace{(x_4 \vee \overline{x_3} \vee z_2) \wedge (\overline{z_2} \wedge \overline{x_4} \vee z_3) \wedge (\overline{z_3} \vee x_5 \vee x_6)}_{C^3} \end{aligned}$$

Anche questa versione di 3-SAT è NP-completa.

3-SAT (esattamente 3)
Input: una 3-CNF in cui tutte le clausole hanno taglia 3 Output: $yes \iff \phi$ è soddisfacibile

Dimostrazione 6 (3-SAT esattamente 3 è NP-completo). *Data una CNF ϕ con clausole da ≤ 3 letterali, possiamo creare una CNF φ con clausole da 3 letterali tali che ϕ è soddisfacibile se e solo se φ è soddisfacibile.*

$$\begin{aligned} \phi &= C^1 \wedge C^2 \wedge \dots \wedge C^n \\ |C^1| = 1 \quad C^1 = l &\implies (l \vee z_1 \vee z_2) \wedge (l \vee \overline{z_1} \vee z_2) \wedge (l \vee z_1 \vee \overline{z_2}) \wedge \\ &\quad (l \vee \overline{z_1} \vee \overline{z_2}) \\ |C^2| = 2 \quad C^2 = l_1 \vee l_2 &\implies (l_1 \vee l_2 \vee z_1) \wedge (l_1 \vee l_2 \vee \overline{z_1}) \end{aligned}$$

2.1.7 NAE-k-SAT (Not all equal k-SAT)

NAE-k-SAT (Not all equal k-SAT)
Input: formula k-cnf ϕ Output: $yes \iff \phi$ NAE-soddisfa k-SAT (esiste un assegnamento a tale che in ogni clausola C^i , a pone almeno un letterale a T e almeno uno a F)

Si consideri l'assegnamento ϕ

$$\phi(x_1, x_2, x_3) = (x_1 \vee \overline{x_2} \vee x_3) \wedge (\overline{x_1} \vee \overline{x_2} \vee \overline{x_3})$$

con $a = (x_1 = T, x_2 = F, x_3 = T)$. Tale assegnamento non è NAE-soddisfacibile per ϕ . L'assegnamento $b = (x_1 = F, x_2 = F, x_3 = T)$ NAE-soddisfa ϕ .

Osservazione Data ϕ , se $a = (a_1, \dots, a_n)$ NAE-soddisfa ϕ allora anche $\bar{a} = (\bar{a}_1, \dots, \bar{a}_n)$ NAE-soddisfa ϕ . Inoltre

$$\bar{a}_i = \begin{cases} F & a_i = T \\ T & a_i = F \end{cases}$$

NAE-3-SAT è NP-completo

1. NAE-3-SAT \in NP: esiste un verificatore polinomiale ✓
2. NAE-3-SAT è NP-hard: 3-SAT \preceq NAE-4-SAT \preceq NAE-3-SAT. Si dà la dimostrazione in due parti.

Definizione 7 (Riduzione polinomiale). \mathbb{A} è NP-completo e $\mathbb{B} \in$ NP e

$$\underbrace{\mathbb{A} \preceq \mathbb{B} \implies \mathbb{B} \text{ è NP-completo}}_{\mathbb{B} \text{ è NP-hard}}$$

Una riduzione da \mathbb{A} a \mathbb{B} ($\mathbb{A} \preceq \mathbb{B}$) permette di risolvere \mathbb{A} in polytime se esiste un programma/algoritmo che risolve \mathbb{B} in polytime.

Si definisce un risolutore per $\mathbb{A}(x)$

Input: $x \in \mathcal{I}(\mathbb{A})$
 $y \leftarrow \text{Riduzione}(x)$
return Solutore $-\mathbb{B}(y)$

e la subroutine di riduzione

Subroutine riduzione(x)
Input: $x \in \mathcal{I}(\mathbb{A})$
Output: $y \in \mathcal{I}(\mathbb{B})$

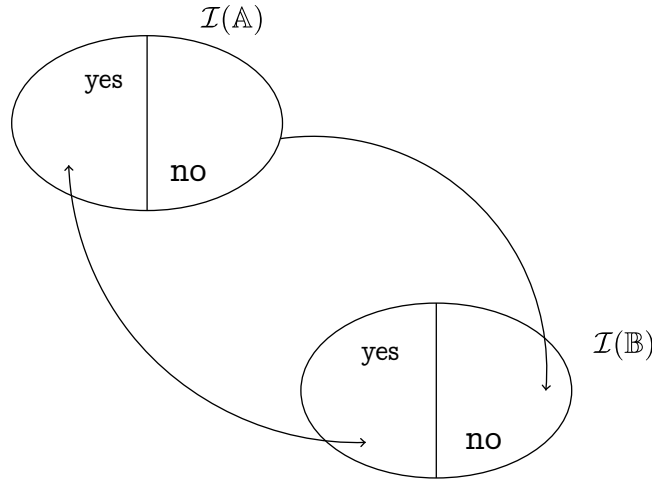


Figura 2.7:

Dimostrazione 7 (3-SAT \preceq NAE-4-SAT). Per mostrare