

## Processamento e Otimização de Consultas

Técnicas de otimização Baseadas em estimativa de custo

- Implementação das operações
- Exemplos de funções de custo

1

## Processamento e otimização de consultas

- O otimizador de consulta não deve depender somente de regras heurísticas (árvore algébrica)
  - Será necessário estimar e comparar os custos da execução da consulta utilizando diferentes estratégias de execução
  - Escolher estratégia com menor custo
  - O número de estratégias considerado deve ser limitado para não reduzir o desempenho
- Custos da execução de uma consulta
  - Considera: Acesso à memória secundária, armazenamento, processamento, uso de memória, comunicação
- Algoritmos para ordenação externa
  - Implementação do select e join
  - Implementação do project e operações de conjuntos

2

## Abordagens para execução da consulta

- **Materializada:** o resultado da operação é armazenado como uma relação temporária.
- **Pipeline:** resultado de uma operação é transferido para a próxima operação sem a criação de uma tabela em disco.
  - Economia de custos de armazenamento e de leitura posterior
  - Sempre que o algoritmo do operador para o qual é transferido o resultado permitir, a técnica de pipeline é utilizada.

3

## Estimativa do Tamanho do Resultado

```
SELECT <lista de atributos>
FROM < lista de relações R1,...,Rk >
WHERE <cond1 ^ cond2 ^...^condn>
```

- Nr máximo de tuplas no resultado =  $M_1 \times M_2 \times \dots \times M_k$ , onde  $M_i$  = tamanho de  $R_i$
- Cláusula WHERE atua como um *reduzidor* desta estimativa
- Cada condição do WHERE tem o seu *fator de redução* próprio. Exemplos:
  - $R.A = \text{valor} \rightarrow \text{Fator de redução} = 1/\text{Nr chaves}(I)$ , caso exista um índice  $I$  com chave  $A$  para a relação  $R$
  - $R.A \text{ IN (Subconsulta)}$ 
    - Fator de redução:  $M/N$  onde
      - $M$  = tamanho do resultado da Subconsulta
      - $N$  = número de valores do atributo  $R.A$

4

## Algoritmos para ordenação externa

### Estratégia mergesort

- Estratégias de ordenação para arquivos grandes, armazenados em disco
- Exige espaço de buffer na memória principal

#### Ordenação

- Corridas (Runs) que caibam nos buffers são lidas para a memória principal.
- As corridas são ordenadas (classif. Interna) e escritas de volta no disco
- O tamanho da corrida e o número inicial de corridas ( $n_B$ ) são determinados a partir do número de blocos ( $b$ ) e espaço de buffer ( $n_B$ )

#### Fusão das corridas ordenadas

- As corridas são fundidas em uma ou mais passagens
- Em cada passagem, precisamos 1 bloco de buffer para a corrida e 1 bloco de buffer para resultados

5

## Implementação do Select

### Algoritmo de busca para seleções simples

- $S_1$ : **Busca linear** (força bruta)  $\rightarrow$  recupera cada registro do arquivo e verifica a condição de seleção
- $S_2$ : **Busca binária**  $\rightarrow$  se a condição de seleção envolve igualdade de atributo chave para o qual o arquivo está ordenado
- $S_3$ : **Índice primário ou chave hash** para recuperar um único registro
- $S_4$ : **Índice primário para recuperar múltiplos registros:** Se a condição for  $<$ ,  $>$ ,  $>=$ ,  $<=$  em um campo chave com um índice primário
- $S_5$ : **Índice clustering para recuperar múltiplos registros**  $\rightarrow$  comparação de igualdade em atributo que não é chave
- $S_6$ : **Índice secundário (árvore B\*) em uma comparação de igualdade**  $\rightarrow$  se o campo for chave recupera um único registro, e se o campo não for chave recupera múltiplos registros.

6

## Implementação do Select

### Algoritmo de busca para seleções complexas

São consideradas seleções complexas aquelas que possuem uma condição conjuntiva (várias condições simples combinadas usando o operador and)

**S<sub>7</sub>: Índice individual:** se o atributo envolvido em qualquer uma das condições simples possuir um caminho de acesso que permita a utilização de um dos algoritmos de (2) a (6)

**S<sub>8</sub>: Índice composto:** se dois ou mais atributos estiverem envolvidos numa igualdade e houver um índice composto ou estrutura hash envolvendo estes atributos.

**S<sub>9</sub>: Interseção de registros:** se índices secundários estiverem disponíveis para mais de um dos atributos de uma das condições simples e se os índices envolverem ponteiros para registros em vez de blocos

- recuperar o conjunto de ponteiros de registros que satisfaça a condição
- Fazer a interseção destes ponteiros de registros
- Recuperar os registros apontados pelo resultado da interseção

7

## Implementação do Select

### Resumo

Se o select tem apenas uma condição individual:

- Se existe caminho de acesso envolvendo o atributo → o caminho de acesso é utilizado
- Caso contrário → utilizar força bruta

Se o select possui condições conjuntivas:

- A otimização é necessária sempre que mais de um atributo possuir caminho de acesso
- O otimizador deve escolher o caminho que recupera o menor número de registro, de maneira mais eficiente e de menor custo
- O otimizador considera a seletividade de cada condição

**Seletividade (sl)**

sl = n° de reg. que satisfazem a condição / n° total de registros do arquivo

sl=0 → nenhum registro satisfaz a condição

sl=1 → todos os registros satisfazem a condição

8

## Implementação do Join (☒)

Vamos considerar apenas: Equijoin e natural join e Junção de 2-vias (envolve atributos dos 2 arquivos)

**Algoritmos:** considerando as relações (arquivos) R e S e os atributos A e B envolvidos na junção com  $A \in R$  e  $B \in S$

**J<sub>1</sub>: Laços aninhados** (força bruta): para cada registro t de R (laço externo) recupera um registro s de S (laço interno) e testa se  $t[A]=s[B]$

**J<sub>2</sub>: Laço aninhado indexado (laço único)** → se existir um índice (ou chave hash) para um dos atributos, p.e. para  $B \in S$ . Recupera cada registro t de R e usa o caminho de acesso recuperar s de S que satisfaçam  $t[A]=s[B]$

**J<sub>3</sub>: Mergesort:** se os registros de R e S estiverem ordenados fisicamente pelos atributos A e B. Os arquivos são varridos simultaneamente comparando-se  $t[A]$  com  $s[B]$ .

**J<sub>4</sub>: Hash:** Os arquivos R e S são particionados em um mesmo arquivo hash utilizando a mesma função com os atributos A e B como chave hash

- Fase de separação: passa uma vez pelo arquivo com menor número de registros (p.e. R) e coloca os seus registros no cesto (buckets) do arquivo hash
- Fase de sondagem: Passa uma vez por S e (1) procura cesto apropriado, e (2) combina aquele registro com todos os registros de R que estão no cesto

9

## Implementação do Project

- É direta se a lista de projeção inclui o atributo chave
- Se a lista de atributos não inclui a chave → registros duplicados devem ser eliminados
  - Ordena o resultado e elimina as duplicatas ou
  - Faz o hashing do arquivo incluindo-se o registro (tupla) no cesto apropriado, apenas se não for duplicata

10

## Implementação de Operações de Conjunto

### ■ Produto cartesiano

- É uma operação muito cara pois, o resultado contém um registro para cada combinação de registros das relações envolvidas e todos os atributos delas
- Deve ser evitada na execução da consulta.

### ■ União, Interseção e diferença

- Usando variações do mergesort
  - Ordena as duas relações segundo o mesmo atributo
  - Uma única varredura em cada arquivo é suficiente para produzir o resultado
- Usando Hashing
  - Um dos arquivos é particionado
  - Aplica-se o hash ao outro arquivo para verificar o primeiro de acordo com a operação.  
Por exemplo: se a operação é de União ao fazer o hashing do 2º arquivo, inclui o registro no resultado apenas se ele não apareceu no hashing do primeiro.

11

## Componentes de custo de uma consulta

### 1. Custo de acesso do armazenamento secundário

- Custo da busca, leitura e escrita de blocos de dados em disco
- O custo é afetado por: tipos de estrutura de acesso, organização dos blocos no disco (se são adjacentes ou não)

### 2. Custo de armazenamento

- Custo de armazenamento de arquivos temporários gerados por uma estratégia de execução

### 3. Custo de computação

- Custo das operações sobre os buffers na memória principal. Incluem: busca, ordenação, fusão durante a junção e cálculos sobre os atributos

### 4. Custo do uso da memória

- Custo do número de buffers de memória utilizados durante a execução da consulta

### 5. Custo de comunicação

- Custo do transporte da consulta e de seus resultados

12

## Componentes de custo de uma consulta

### Ênfase a diferentes Componentes de custo

- Para banco de dados grande
  - Ênfase: custo de acesso ao armazenamento secundário
  - Funções de custo ignoram outros fatores e comparam as estratégias de execução da consulta em termos de n.º de transferências de blocos entre disco e memória principal
- Banco de dados pequeno
  - Ênfase: Custo de computação
  - A maioria dos arquivos envolvidos na consulta está na memória principal
- Banco de Dados distribuído
  - O custo de comunicação também deve ser levado em conta por ter muitos sites envolvidos

13

## Informações do catálogo utilizadas nas funções de custo

- $r$  – número de registros do arquivo
- $b$  – número de blocos ou  $np$  – número de páginas
- $brf$  – fator blocagem (nr de registros por bloco)
- $x$  – número de níveis de índice (para cada índice multinível (primário, secundário ou clustering))
- $b_{i1}$  – número de blocos do primeiro nível de índice
- $d$  – número de valores distintos de um atributo
- $sl$  – seletividade (em função de tuplas que satisfazem uma condição de igualdade)
- $s$  – cardinalidade da seleção: é calculada como  $s=sl \cdot r$

Para atributo chave  $\rightarrow d=r$ ;  $sl=1/r$ ; e  $s=1$

Para atributos não chave  $\rightarrow sl=1/d$ ;  $s=sl \cdot r=r/d$

14

## Exemplos de funções de Custo

### Select

SE considerarmos o custo em termos de n.º de transferências (acessos) de blocos disco  $\leftrightarrow$  memória principal

- **Custo da abordagem da busca linear**
  - Todos os blocos do arquivo são transferidos para se verificar a condição de seleção, assim  $C_S=b$
  - No caso de busca pela chave, em média, metade dos blocos são transferidos se o registro for encontrado  $\rightarrow C_S=b/2$
- **Busca Binária**
  - $C_S=\log_2 b$  se o atributo da condição for a chave
  - $C_S=\log_2 b + \lceil s/bfr \rceil - 1$  se o atributo não for a chave
- **Índice primário para recuperar múltiplos registros**
  - Se a condição for  $<$ ,  $>$ ,  $<=$ ,  $>=$  no campo chave com um índice ordenado pode-se estimar de forma grosseira que metade dos registros satisfazem a condição  $\rightarrow b/2$  acessos  $\rightarrow C_S = x + (b/2)$

15

## Exemplos de funções de Custo

### Join( $\bowtie$ )

→ A função usa a **seletividade de junção ( $js$ )**  $\rightarrow$  estimativa do tamanho do arquivo (% de reg) do resultado do join

→ Considerando as relações  $R$  com atributo  $A$  e  $S$  com  $B$   
Seja  $|R|$  e  $|S|$  o número de tuplas das relações  $R$  e  $S$ , e  $c$ , a condição  $A=B$ , temos:

$$js = |R \bowtie_c S| / |R \times S| = |R \bowtie_c S| / |R| \cdot |S|$$

$$\rightarrow |R \bowtie_c S| = js \cdot |R| \cdot |S|$$

$$\diamond \text{ Se } A \text{ for chave de } R \text{ então } js \leq (1/|R|) \rightarrow |R \bowtie_c S| \leq |S|$$

$$\diamond \text{ Se } B \text{ for chave de } S \text{ então } js \leq (1/|S|) \rightarrow |R \bowtie_c S| \leq |R|$$

→ Ter informação sobre a seletividade de consultas que ocorrem com frequência possibilita ao otimizador estimar o tamanho do resultado a partir do tamanho dos arquivos envolvidos na junção.

16

## Exemplos de funções de Custo

### Join ( $R \bowtie_{A=B} S$ )

#### Mergesort

- Se os arquivos já estão ordenados pelos atributos da junção  
 $C_J = b_R + b_S + (js \cdot |R| \cdot |S|) / b_{RS}$   
A última parte da fórmula é o custo de gravação do arquivo resultante  
Pode ser considerados diferentes n.º de buffers
- Se os arquivos não estão ordenados, o custo de ordenação será acrescentado

#### Laços aninhados indexado (laço único)

Se existe um índice para  $B$  de  $S$  com  $x_B$  níveis de índice  
O otimizador pode recuperar cada registro  $t$  de  $R$  e usar o caminho de acesso para recuperar  $s$  de  $S$  que satisfaça  $t[A]=s[B]$

**Índice secundário no qual  $s_B$  é a cardinalidade de seleção de  $B$**   
 $C_J = b_R + (|R| \cdot x_B \cdot s_B) + (js \cdot |R| \cdot |S|) / b_{RS}$

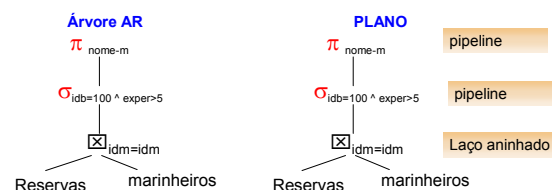
17

## Exemplo de Custo do plano de consulta

Marinheiros (*idm*, *nome-m*, *exper*, *idade*)

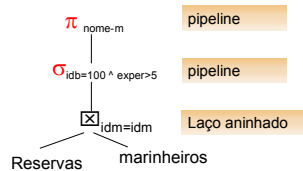
Reservas (*idm*, *id-barco*, *data*, *nome-r*)

- Reservas: 100 registros por página, 1000 págs.
- Marienheiros: 80 registros por página, 500 págs.



18

## Exemplo de Custo do plano de consulta



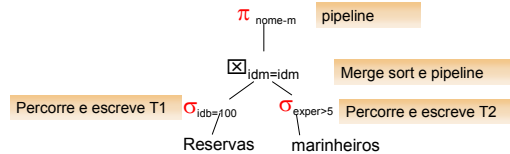
Custo:  $500+500*1000$  E/S

- ✓ Perde otimizações → seleções podem ser feitas antes, não usa possíveis índices, etc.
- ✓ *Objetivo da otimização*: → Achar planos mais eficientes que produzam a mesma resposta.

19

## Exemplo de Custo do plano de consulta

### Alternativa: Plano1- adiantar seleções



Com 5 buffers, o custo do plano será:

- Percorrer Reservas (1000) + escrever T1 (10 págs, se  $\exists$  100 barcos) = 1010 E/S
- Percorrer Marinheiros (500)+escrever T2 (250págs,  $\text{exper}>5 \rightarrow 50\%$ ) = 750 E/S
- Ordenar T1 ( $2*2*10$ )=40 (leitura e gravação e 2 corridas)
- Ordenar T2 ( $2*4*250$ ) (leitura e gravação e 4 corridas)
- Join ( $10+250$ ) = 260

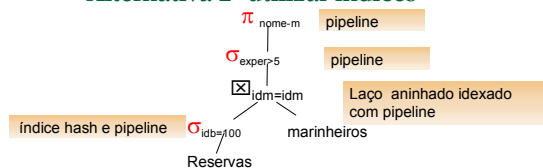
Custo Total:  $1010 + 750 + 40 + 2000 + 260 = 4060$  E/S.

Corridas com B buffers  
n. corridas =  $2 * N \lceil \log_{B-1}^N \rceil + 1$   
 $N1 = np/B$

20

## Exemplo de Custo do plano de consulta

### Alternativa 2- utilizar índices



■ Solução ???

21