《计算机组成原理》大作业实验报告

张蔚

计算机科学与技术系 清华大学

张蒲石

计算机科学与技术系 清华大学

zhangwei15@mails.tsinghua.edu.cn zhangps15@mails.tsinghua.edu.cn

赵嘉霖

计算机科学与技术系 清华大学

zhao-jl15@mails.tsinghua.edu.cn

Contents

1	实验概述				
	1.1	实验目标	1		
	1.2	实验成果	1		
2	总体	设计	1		
	2.1	CPU	1		
		2.1.1 数据通路	1		
		2.1.2 寄存器编址	2		
		2.1.3 结构冲突	3		
		2.1.4 数据冲突	3		
		2.1.5 控制冲突	3		
	2.2	内存控制	3		
3	性能		4		
	3.1	分支预测	4		
	3.2	CPU 变频	4		
	3.3	测试结果	5		
4	扩展	功能	5		
		TICA	_		

		4.1.1 字符阵列显示	6
		4.1.2 手写数字显示	7
	4.2	键盘	7
	4.3	Flash	7
5	应用	程序	7
	5.1	手写数字识别	7
	5.2	PowerPoint	7
6	总结	与收获	8
	6.1	硬件思维	9
	6.2	模块化设计	9

1 实验概述

1.1 实验目标

本次实验的基本目标是,在 ThinPAD 教学实验平台上,实现能够执行给定的 30 条指令的 CPU。并且该 CPU 应当能够正常运行给出的监控程序和 5 个测试程序。我们需要实现的 30 条指令如表 1。

ADDIU3 ADDIU ADDSP ADDU В BEQZ BNEZ BTEQZ CMP JR 基本指令 LI LW LW_SP MFIH MFPC MTSP NOP MTIH OR AND SRA SUBU SW SW_SP SLL 扩展指令 BTNEZ NEG SLTI SLTUI SRLV

Table 1: 基本指令与扩展指令

1.2 实验成果

经过三星期的奋战,我们的最终成果如下:

- 1. 支持 5 级指令流水的 CPU, 能够执行 25 条基本指令和 5 条扩展指令;
- 2. 正确处理流水线中的冲突,延迟槽行为和提供的模拟器一致;
- 3. 实现了 VGA 扩展, 能够输出 80×30 的字符阵列或预先烧制好的位图:
- 4. 实现了键盘扩展, 能够正常接收除小键盘和功能键以外的按键;
- 5. 实现了 Flash 自启动功能,能够自动装载预先导入 Flash 的程序。

此外,我们还基于以上功能实现了两个应用程序:

- 1. 利用 16 位定点数实现的神经网络手写数字识别程序;
- 2. 利用 80×30 字符阵列实现的 PowerPoint 程序。

2 总体设计

为了降低实现的复杂度,我们将 CPU 和内存控制模块分开实现,按照一般的习惯,以下称内存控制器为 NorthBridge。我们在本小节中将先介绍 CPU 的设计,然后讨论 NorthBridge 的实现。我们会着重解释设计的思路和缘由而尽量避免罗列代码。

2.1 CPU

我们的 CPU 采用了 RISC 中经典的 5 级流水结构, 五个阶段分别为 Instruction Feetch (IF), Instruction Decode (ID), Execution (EXE), Memory (MEM), Write Back (WB)。

2.1.1 数据通路

图 1 为我们在 CPU 设计阶段画出的数据通路示意图 (可直接放大查看)。



Figure 1: 数据通路示意图

图 1 中的每一个模块都对应一个 VHDL Entity, 其中左侧为输入信号,右侧为输出信号。由于我们只使用了 VHDL 中的 STD_LOGIC 和 STD_LOGIC_VECTOR,因此不再标出数据类型。

从图中可以看出, CPU 接收的输入和输出有:

Clock: in STD_LOGIC CPU 时钟信号;
Reset: in STD LOGIC CPU 复位信号;

• InstAddress: out STD_LOGIC_VECTOR(15 downto 0) 指令地址;

• InstData : in STD_LOGIC_VECTOR(15 downto 0) 指令数据;

• DataAddress: out STD_LOGIC_VECTOR(15 downto 0) 读写内存地址;

• DataInput : in STD_LOGIC_VECTOR(15 downto 0) 从内存读出的数据;

• DataOutput : out STD_LOGIC_VECTOR(15 downto 0) 希望写入内存的数据;

• MemReadEN : out STD_LOGIC 内存读使能;

• MemWriteEN : out STD_LOGIC 内存写使能。

容易看出,除了 Clock : STD_LOGIC 和 Reset : STD_LOGIC 外,CPU 只需要和内存进行交互。这一事实为通过 NorthBridge 将 CPU 从系统中隔离出来提供了可能。

在此基础上,新加入的外部设备只需要和 NorthBridge 交互,而 CPU 通过 Memory-mapped I/O (MMIO) 即可操作它们。

2.1.2 寄存器编址

首先观察和特殊寄存器相关的指令,如 MTSP RO,一个等价但汇编器不接受的写法是 ADDIU3 RO SP 0x0。本质上看,特殊寄存器和通用寄存器都实现了存储一个字的功能,如 果我们能够对它们一视同仁,那么在 ID 段就可以对前一种指令生成后一种指令的控制信号。如此一来,就不需要为跟特殊寄存器相关的指令专门设计电路。

因此,我们使用一个 16×16 bit 的片上内存实现寄存器文件,每个寄存器都对应一个 4 位的地址,对应关系见 Instructions.xlsx,此处不再罗列。

另外要注意的是片上内存应当使用下降沿触发,这样可以实现"前半周期写入,后半周期读出"的功能。

2.1.3 结构冲突

为了方便实现,我们的 CPU 不考虑访问指令内存时的结构冲突,这种结构冲突将由 NorthBridge 解决,见 2.2 小节。

2.1.4 数据冲突

对于不涉及内存访问的数据冲突,我们使用一个旁路单元,能够把 MEM 或 WB 段的运算结果直接传递到 EX 段。对于涉及到内存访问的数据冲突,若前一条为 LW 指令,后一条立即用到 LW 指令要写回的寄存器,我们会在 EX 段插入空泡,将运算延迟一个时钟周期。

2.1.5 控制冲突

在 ID 段,我们会根据解码的指令进行 PC 寄存器的更新。对于 B 型的指令,我们会使用分支预测单元进行分支预测,详情见 3.1 小节;而对于 J 型指令,我们总是选择不跳转,之后进入 EX 段时直接当做分支预测失败处理;对于其余指令,将 PC 值加一即可。

遇到 J 型指令总不跳转的理由有:

- J型指令涉及到从寄存器中取目标地址,因此可能会引发数据冲突;
- 为了应对数据冲突而加入从 MEM 或 WB 段到 ID 段的旁路单元太过复杂;
- J型指令不常出现,而且每次只会引起一个周期的损失。

对于预测失败的分支或跳转指令,我们会清空 IF/ID 阶段寄存器并更新 PC 寄存器为正确值。

2.2 内存控制

2.1.3 小节中已经提到,CPU 的结构冲突将交给 NorthBridge 解决,本小节中我们将详细介绍 NorthBridge 的工作方式。

首先,为了简化实现,我们只将 RAM2 作为内存使用,即指令和数据存放在同一片内存上。这样一来,在一个 CPU 时钟周期内,NorthBridge 需要完成两次仿存才能满足 CPU 的需求。因此,我们为 NorthBridge 模块设计了一个三状态的状态机,如图 2。

图 2 中转移边上的 Read 和 Write 对应着内存的读写使能信号,未标明转移条件则表明总是无条件转移。各个状态的功能如下:

- Ready 状态一方面给 NorthBridge 判断下一步应该转移到哪个状态提供机会,另外 还起到了给 Memory Access 中的写操作提供数据准备时间的作用;
- Memory Access 状态下会从内存中读取数据或向内存中写入数据;
- Instruction Fetch 状态下会从内存中读取下一条指令。

在 Ready 状态时我们会将 CPU 时钟信号拉低,另外两个状态将 CPU 时钟信号拉高。由此可知,当没有访存操作时,CPU 时钟频率为 NorthBridge 频率的 $\frac{1}{2}$; 当有仿存操作时,CPU 时钟频率为 NorthBridge 频率的 $\frac{1}{6}$ 。

我们根据要求将串口的数据和状态映射到 0xBF00 和 0xBF01 两个地址上,另外显存和键盘都做了类似的映射,将在 4.1 和 4.2 小节中介绍。

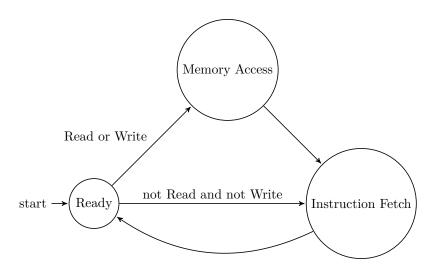


Figure 2: NorthBridge 状态机

3 性能优化

本小节中,我们将会对 CPU 实现中的性能优化做简要介绍,并给出测试程序的运行结果。

3.1 分支预测

由于我们采用了模块化设计,因此一开始并没有加入分支预测模块。根据我们的观察,在引入分支预测模块后,在测试程序上的表现大概有 30% 的提升。前面已经提到,我们只考虑对 B 型指令的分支预测,我们为此使用了深度为 16 的 Branch History Buffer (BHB)。

我们使用 PC 寄存器的低 4 位作为 BHB 的索引,BHB 中每项为 2bit 的计数器,表示一个四状态的状态机,如图 3。约定状态的高位为 1 时跳转,高位为 0 时不跳转,预测正确为 hit,预测错误为 miss。



Figure 3: BHB 中表项表示的状态机

我们一开始使用了大小为 256 的 BHB,由于给出的测试程序较短,因此我们将 BHB 大小改为 16 以减少综合时间。实际测试显示 CPU 性能未受影响。

3.2 CPU 变频

由于我们采用了 CPU 为内存频率二分或三分频的设计,提高内存频率成为提高运行速度的最直接方法。我们使用 ISE 提供的 Digital Clock Manager (DCM) 进行了反复测试。我们发现,在关闭 ISE 优化的情况下,内存频率能够达到 83MHz 左右,此时对应的 CPU 频率在无访存时约为 41.5MHz,在有访存时约为 27.7MHz。一旦频率上升到 85MHz,就会经常出现访存错误,进而导致监控程序无法运行。

3.3 测试结果

我们使用 83.3MHz 时钟进行测试,第一至第五个测试程序的运行结果如图 4。

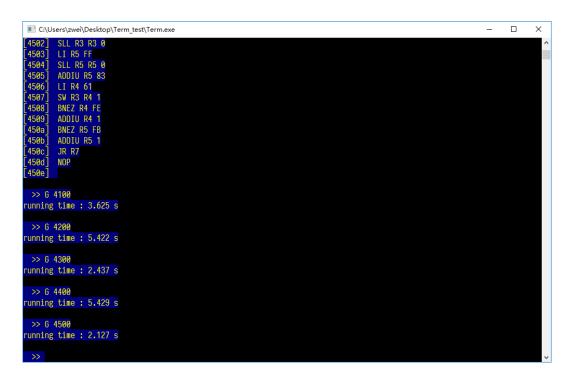


Figure 4: 测试程序运行结果

由此可计算出实际运行的平均频率如表 2 所示,从表格前三行可以看出我们的分支预测相当有效,很大程度上挽回了分频引起的性能损失。而在第四个程序中,由于大量的仿存操作和数据冲突,使得 CPU 的频率降到了最低。

测试程序序号 指令条数(百万条) 运行时间(s) 平均频率(MHz) 3.625 41.38 1 150 225 5.422 41.50 3 100 2.43741.034 150 5.429 27.63 5 75 2.12735.26

Table 2: 测试结果

4 扩展功能

4.1 VGA

对于 VGA 模块,根据应用程序的需求,我们分别实现了 80×30 的字符阵列显示功能和基于位图的手写数字显示,下面分别进行介绍。

4.1.1 字符阵列显示

我们使用一个 2048×8 的 ROM 存放 0x00—0x7F 这 128 个字符的位图,下面给出一段代码来直观地说明 ROM 的数据组织方式。

```
constant ADDR WIDTH : INTEGER := 11;
constant DATA_WIDTH : INTEGER := 8;
type ROM_TYPE is array (0 to 2**ADDR_WIDTH-1)
    of STD_LOGIC_VECTOR(DATA_WIDTH-1 downto 0);
-- ROM definition
constant ROM : ROM TYPE := ( -- 2^{11} \times 8
    -- . . . . . .
    -- code 0x7b
    "00000000", -- 0
    "00000000", -- 1
    "00001110", -- 2
    "00011000", -- 3
    "00011000", -- 4
    "00011000", -- 5
    "01110000", -- 6 ***
    "00011000", -- 7
    "00011000", -- 8 **
    "00011000", -- 9 **
    "00011000", -- a
    "00001110". -- b
                       ***
    "00000000", -- c
    "00000000", -- d
    "00000000", -- e
    "00000000", -- f
    -- . . . . . .
);
```

我们的 VGA 模块使用 640×480 的分辨率,每个字符大小 8×16 ,因此我们准备了一块大小为 $128 \times 32 \times 8$ bit 的字符显存,对应内存地址 F000—FFFF,当然字符显存中只有 $80 \times 30 \times 8$ bit 是可显示的区域。写其中一个地址相当于将写数据的低 8 位写入字符显存,若该数据的低 8 位对应了一个可见字符的 ASCII 码,则会在屏幕对应位置显示一个字符。

具体的显示过程如图 5,根据一个像素的 x 和 y 坐标计算对应字符阵列中的行号和列号,访问字符显存并取出对应位置的 ASCII 码。然后根据 ASCII 码访问 ROM,此时会取出 ROM 中对应字符的某一行,再使用 x 坐标从这行的 8 个位中取出一位,最后输出到屏幕对应像素上。

我们在这里遇到的一个问题是,字符显存要过一个周期才能输出结果,因此显示时总是有一个像素的偏移量。我们发现将字符显存接上 50MHz 时钟而不是 VGA 的 25MHz 时钟即可,这时 VGA 的一个周期对应字符显存的两个周期,因而不存在上述问题。

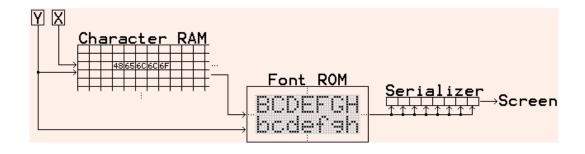


Figure 5: 字符显示过程示意图

4.1.2 手写数字显示

4.2 键盘

由于键盘按下和松开会产生三组串行数据,我们每次只记录 BREAK 信号后的一组数据,即按键松开后的第二组串行数据。如此一来可以避免繁琐的判断和处理过程。另外从键盘获得的扫描码并不是对应按键的 ASCII 码,因此我们使用了一块 ROM 完成从扫描码到 ASCII 的映射。我们将 0xBF02 和 0xBF03 分别映射到键盘的数据位和状态位上,获取输入字符的方法类似于串口的读操作。

4.3 Flash

由于我们只需要实现读 Flash 的功能,因此 Flash 模块实现较为容易,参考实验指导书中给出的描述即可,此处不再赘述。

5 应用程序

5.1 手写数字识别

我们为实现这个应用程序,完成了以下工作:

- 使用 Python 实现神经网络训练,并将网络权重转换为 16 位定点数,代码见 utils/mlp/;
- 实现手写数字的 VGA 显示模块;
- 使用汇编实现神经网络的前向传播部分,代码见 utils/neural network.asm。

如图 6 所示,图中左侧为当前输入的图片,右侧的对钩为神经网络的预测值,详情可见演示视频 mnist.mp4。

另外,我们使用该网络对整个 MNIST 数据集进行了测试。我们发现,即便是使用 16 位定点数,该网络在测试集上的精度仍然能够达到 92% 左右。

5.2 PowerPoint

在实现这个程序时,我们充分利用了之前完成的 80×30 字符阵列显示功能,将 PPT 的内容以字符画的形式展现到屏幕上。用户在使用时需要先准备好字符形式的 PPT 然后再将 PPT 的内容烧写进内存,实际效果如图,详情可见演示视频 ppt.mp4。

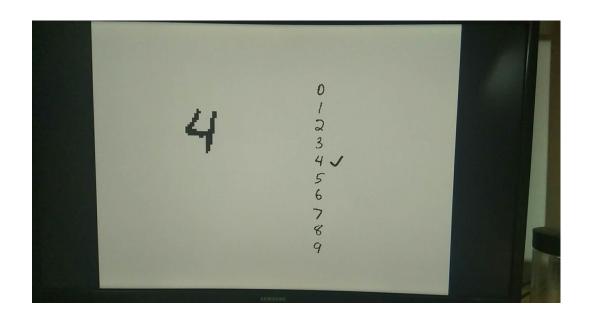


Figure 6: 手写数字识别程序运行结果

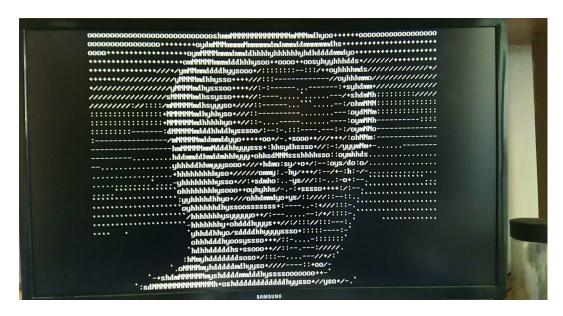


Figure 7: PowerPoint 程序运行照片

控制 PPT 播放的程序见 utils/pointless.asm, 示例 PPT 见 utils/presentation.txt。

6 总结与收获

"奋战三星期,造台计算机"的过程是困难的。不计注释和空行以及存储 ASCII 字符的位图文件,我们的最终实现包含 3000 行 VHDL 代码,300 行 Python 代码和 300 行汇编代码。如图 8,我们在 GitHub 上总共进行了 96 次提交,提交次数甚至超过了我们的软工项目(当然软工过程管理更加规范,并且存在 git squash 的情况)。



Figure 8: Git 分支图

但这一过程也是十分有益的。通过大实验,我们深入了解了流水线的设计与其中各种冲突的解决方法,体会了硬件设计中各种取舍,并最终完成了大实验的任务。

有意思的是,上学期我和计 43 的雷凯翔同学在操作系统课程上一同完成了将 ucore 移植到 RISC-V 32bit 架构,并在 ThinPAD (spartan 6 版) 上成功运行 lab1-8 的任务。当时我对 RISC 架构的 CPU 知之甚少,主要工作集中在 ucore 的移植这个比较"软"的方向上,本学期的计算机组成原理让我对 RISC-V 有了更加深入的认识,也解答了我上学期的很多困惑和不解。

6.1 硬件思维

用 VHDL 描述电路与用一般的编程语言实现程序截然不同。如果说编程是对数据结构的操作,那么写 VHDL 的过程实际上是一步步搭建电路的过程。正因为这样,我们设计 CPU 首先要从画出数据通路开始,一旦数据通路构建完成,相应的电路很容易对应地实现。值得一提的是,我们在实现过程中尽可能地使用数据流描述而避免行为描述,这样一方面能写出更容易理解和调试的代码,另一方面减少了电路的综合时间。如果不计入生成 IP 核的时间,我们的代码可以在 45 秒内完成综合,为调试带来了极大的方便。

6.2 模块化设计

由于流水线设计具有天然的分级特性,上一级与下一级之间基本被阶段寄存完全隔离,因此非常适合进行模块化设计。在流水线的每一个阶段中,我们又可以进一步细分模块,这样不但降低了实现的复杂度,方便了分工,同时由于大部分模块属于纯组合逻辑,使得测试变得十分容易进行。

模块化设计还提高了系统的扩展性,我们的两个应用程序对 VGA 的要求截然不同,但是由于 NorthBridge 的存在,更换新的 VGA 模块十分容易实现,并且由于使用了 MMIO,完全不需要对 CPU 做任何修改。