Desarrollo de un sistema de monitorización y automatización de un invernadero



Autor: Víctor Rincón

Tutor: David Roldán

Índice

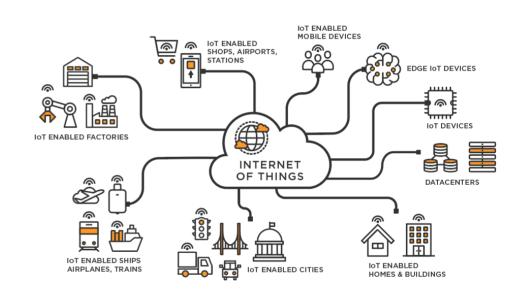
- 1. Introducción
- 2. Objetivos
- 3. Herramientas
- 4. Diseño e implementación
- 5. Casos de uso
- 6. Conclusiones

INTRODUCCIÓN



Internet de las Cosas (IoT)

- IoT: interconectividad de objetos a través de la red.
- Tratamiento masivo de datos, Smart Cities...



Tecnologías web

- Tecnologías del lado del cliente (front-end).
- Tecnologías del lado del servidor (back-end).
- Bases de datos.



Agricultura autónoma

- Objetivos de desarrollo sostenible.
- Agricultura de precisión y digitalización de la agricultura.
- Optimización y aprovechamiento de los recursos.
- Agricultura a pequeña escala y consumo local de alimentos.



OBJETIVOS



Objetivos generales

- 1. Montaje **físico** del invernadero.
- 2. Montaje de la **electrónica**. Sensores y actuadores.
- 3. Scripts para realizar la **recolección** y **almacenamiento** de datos a partir de sensores.
- 4. Desarrollo de aplicaciones de monitorización y visualización.
- 5. Desarrollo de scripts de **automatización**.

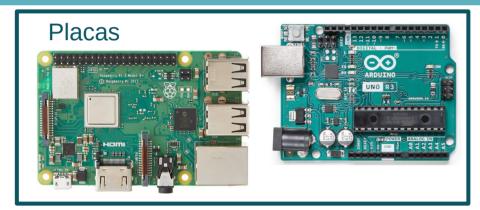
Plan de trabajo

- 1. **Estudio previo:** invernaderos inteligentes, sensores y actuadores...
- 2. **Diseño del sistema distribuido** a nivel software y hardware.
- 3. Iniciación e investigación sobre las tecnologías utilizadas.
- 4. Implementación de los sensores, testeo, recolección de datos y subida a la base de datos.
- 5. Desarrollo de la **aplicación web**.
- 6. Desarrollo del **bot de Telegram**.
- 7. **Inclusión de los actuadores** y desarrollo de los scripts de **automatización** del invernadero.
- 8. Control de errores: scripts capaces de notificar al usuario vía Telegram sobre estos.

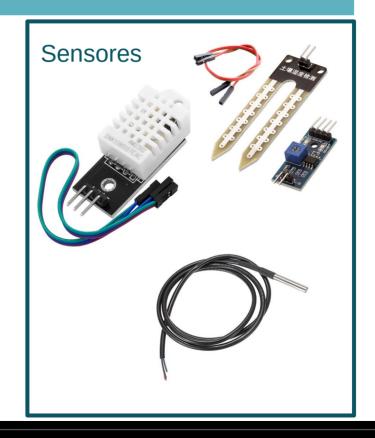
HERRAMIENTAS UTILIZADAS



Herramientas hardware



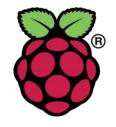




Herramientas software



















DISEÑO E IMPLEMENTACIÓN



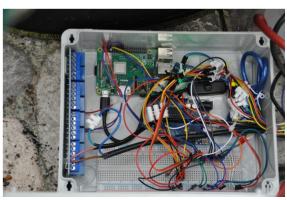
Montaje físico del invernadero

- Invernadero y sacos de cultivo.
- Depósito de agua, bomba y mangueras de riego.
- Caja para proteger la electrónica.



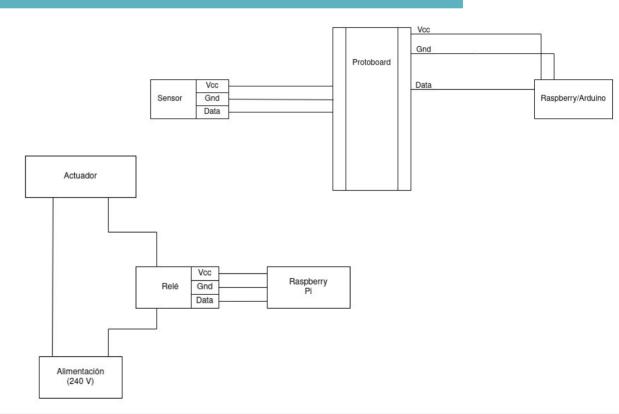






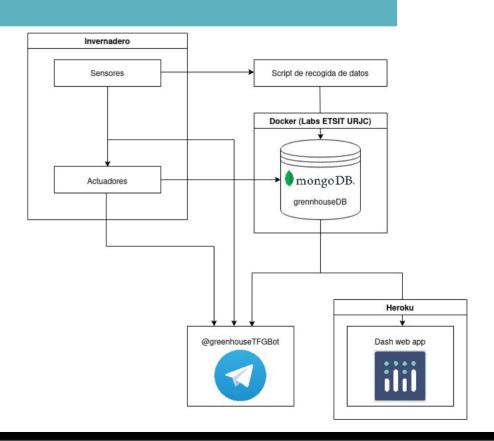
Diseño hardware

- DHT22 1, GPIO 17
- DHT22 2, GPIO 27
- DS18B20 1 y DS18B20 2, GPIO 04
- YL-69, A0
- YL-69, A1
- Bomba, GPIO 24



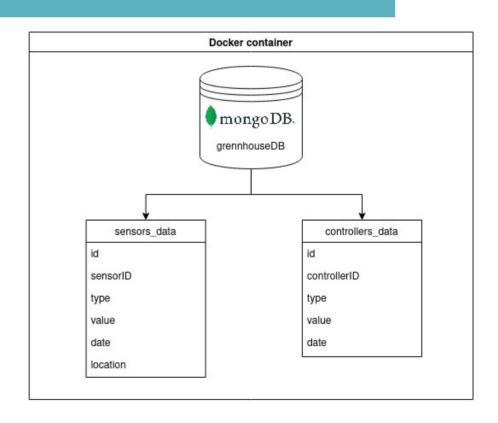
Diseño software

La **base** de **datos** es el **centro neurálgico** del sistema.



Diseño software: base de datos

- Alojada en los labs de la ETSIT usando Docker.
- Copia de seguridad una vez al día.

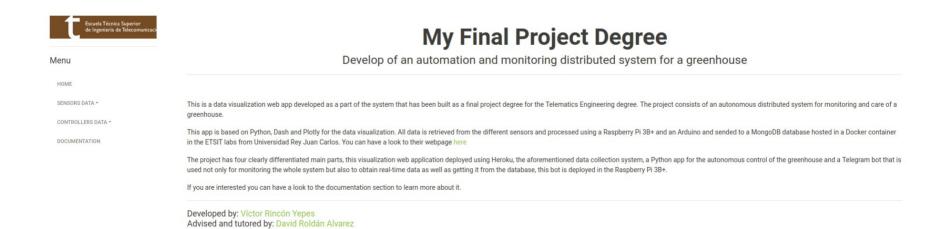


Diseño software: recogida de datos

- Se realiza en la Raspberry usando Cron.
- **Diferentes módulos**: Adafruit, w1thermsensor, pyfirmata2.
- Si hay un **error**: se almacena "**-1**".

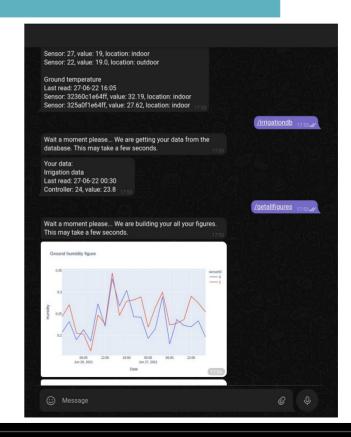
Diseño software: aplicación web

Basada en Dash, Plotly.
 Desplegada usando Heroku.



Diseño software: bot de Telegram

- Desplegado en la Raspberry.
- Puede obtener:
 - Datos en tiempo real y desde la base de datos.
 - Formato datos: textual y gráficas.
 - Notificación de errores y acciones.



Diseño software: aplicación de riego

- Ejecutandose en la **Raspberry**.
- Notificación de acciones vía Telegram.
- Mantener valores en: 25-45 % de humedad.

Irrigation in bomb 24 activated. 13.3 liters used.

CASOS DE USO



- Recogida y almacenamiento de datos.
- Visualización en Dash y en Telegram.

__ id

"" type

value

sensorID

"" location

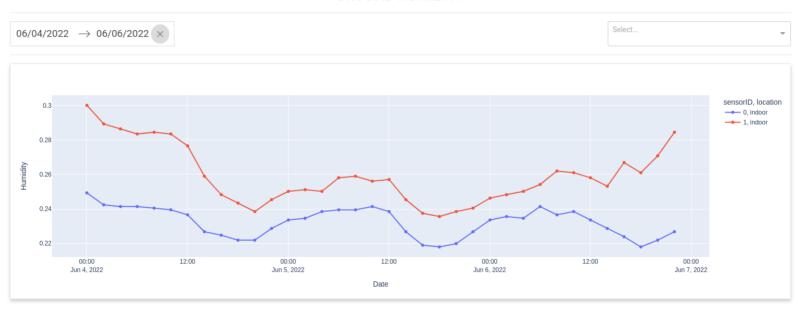
date

ObjectId("62b17ac35bacf6cbda4edbf6") ground humidity 0.25 0 indoor

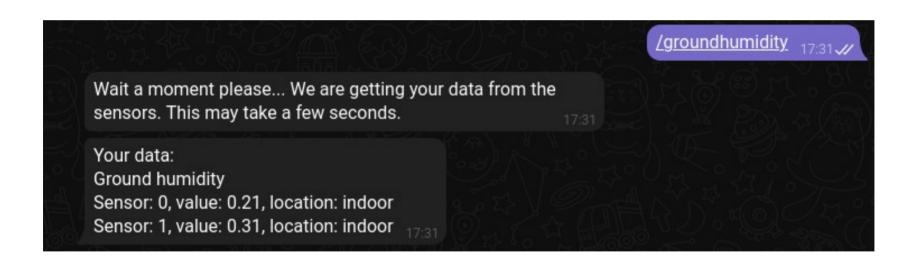
2022-06-21 10:01:07.804Z

ObjectId String Double Int32 String Date

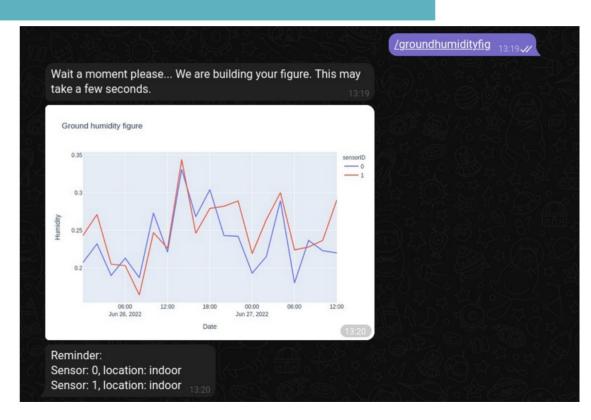
GROUND HUMIDITY



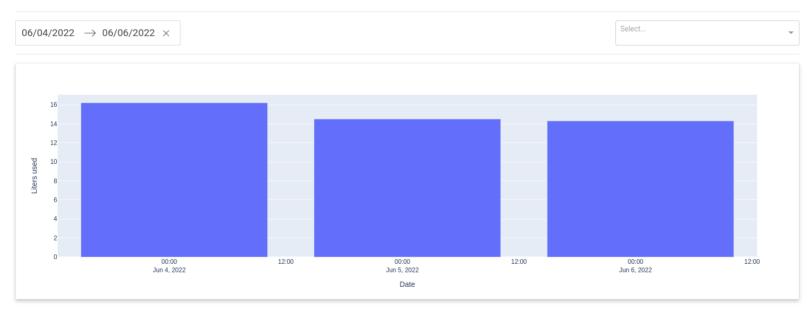
Ground humidity graph.



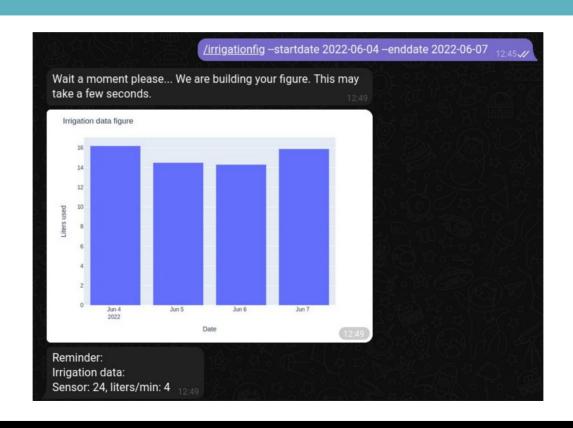
- Posibilidad de filtar mediante parámetros opcionales:
 - --startdate
 - --enddate



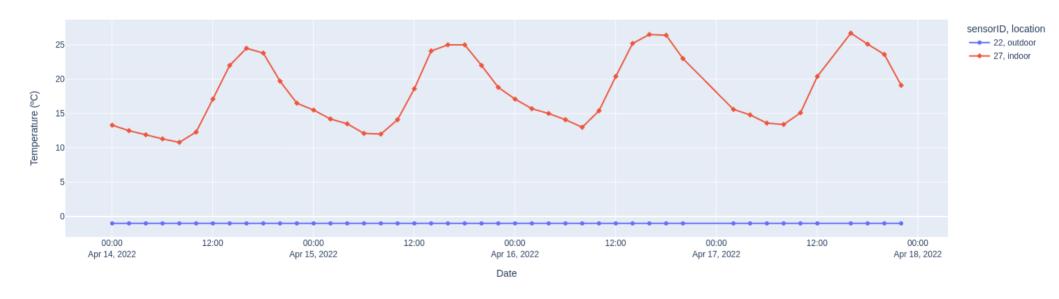
IRRIGATION DATA



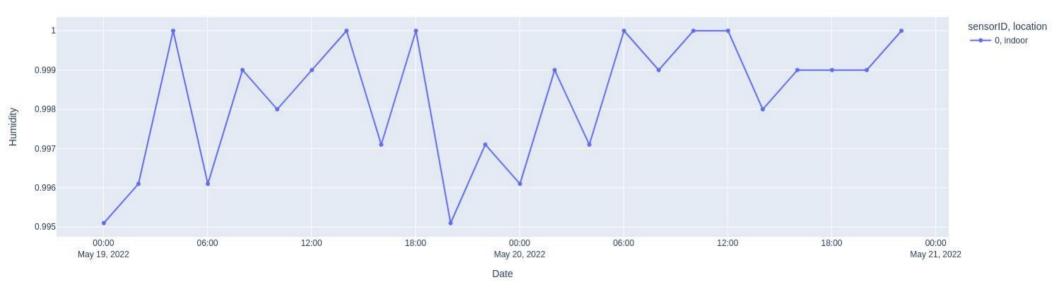
Irrigation data graph.



Detección de errores



Detección de errores



Detección de errores

Warning: Data collected between humidity sensors might be wrong. Sensor: 0->0.9238, Sensor: 1->0.1349

Error in sensor reading
Sensor 27, type: ambient temperature, location: indoor, failed at 11-06-22 18:01:24

CONCLUSIONES



Trabajos futuros

- 1. Soporte para nuevos tipos de sensores.
- 2. Añadir nuevos actuadores al sistema.
- 3. Mejora de los componentes.
- 4. Hacer el sistema completamente autónomo.

Vídeo demostrativo

https://www.youtube.com/watch?v=9Y3vQupzTOg

¡Muchas gracias!

