

Eigen To Instructions Interface

制作者 hao.chen

Contents

Chapter 1

类索引

1.1 类列表

这里列出了所有类、结构、联合以及接口定义等，并附带简要说明：

CustomInsnns		
Custom	扩展指令类	??
ShapeStride		
矩阵形状描述结构		??
Vadd< Type, MaskType >		
单宽度向量加法指令		??
Vcompare< InType, OutType, MaskType >		
向量比较指令		??
Vext< Type >		
整数提取指令		??
Vfcvt< MaskType >		
浮点/整数类型转换指令		??
Vma< Type, MaskType >		
单宽度向量乘加(FMA)指令		??
Vmmerge< Type, MaskType >		
向量浮点合并指令类		??
Vmull< Type, MaskType >		
单宽度向量乘法指令		??
Vsgnj< Type, MaskType >		
向量浮点符号注入指令		??
Vsub< Type, MaskType >		
单宽度向量减法指令		??

Chapter 2

文件索引

2.1 文件列表

这里列出了所有文档化的文件，并附带简要说明：

eigen3_ops.cc	The Source Code About Eigen3 To Spike Interface	??
eigen3_ops.h	The Source Code About Eigen3 To Spike Interface	??

Chapter 3

类说明

3.1 CustomInsns类 参考

custom扩展指令类

```
#include <eigen3_ops.h>
```

Public 成员函数

- `CustomInsns ()`
- `int vecvt_hf_x8_m (int8_t *rs1, half *rd, struct ShapeStride *ss)`
- `int vecvt_hf_xu8_m (uint8_t *rs1, half *rd, struct ShapeStride *ss)`
- `int vecvt_hf_x16_m (int16_t *rs1, half *rd, struct ShapeStride *ss)`
- `int vecvt_hf_xu16_m (uint16_t *rs1, half *rd, struct ShapeStride *ss)`
- `int veadd_mm (half *rs1, half *rd, half *rs2, struct ShapeStride *ss)`
- `int veadd_mv (half *rs1, half *rd, half *rs2, struct ShapeStride *ss, int dim)`
- `int veadd_mf (half *rs1, half *rd, half rs2, struct ShapeStride *ss)`
- `int vesub_mm (half *rs1, half *rd, half *rs2, struct ShapeStride *ss)`
- `int vesub_mv (half *rs1, half *rd, half *rs2, struct ShapeStride *ss, int dim)`
- `int vesub_mf (half *rs1, half *rd, half rs2, struct ShapeStride *ss)`
- `int veacc_m (half *rs1, half *rd, struct ShapeStride *ss)`
- `int veacc_m (half *rs1, half *rd, struct ShapeStride *ss, int dim)`
- `int vemul_mm (half *rs1, half *rs2, half *rd, struct ShapeStride *ss)`
- `int vemul_mv (half *rs1, half *rs2, half *rd, struct ShapeStride *ss)`
- `int veemul_mm (half *rs1, half *rd, half *rs2, struct ShapeStride *ss)`
- `int veemul_mv (half *rs1, half *rd, half *rs2, struct ShapeStride *ss, int dim)`
- `int veemul_mf (half *rs1, half *rd, half rs2, struct ShapeStride *ss)`
- `int veemacc_mm (half *rs1, half *rd, half *rs2, struct ShapeStride *ss)`
- `int veemacc_mm (half *rs1, half *rd, half *rs2, struct ShapeStride *ss, int dim)`
- `int veemacc_mv (half *rs1, half *rd, half *rs2, struct ShapeStride *ss, int dim)`
- `int veemacc_mf (half *rs1, half *rd, half rs2, struct ShapeStride *ss, int dim)`
- `int vemax_mm (half *rs1, half *rd, half *rs2, struct ShapeStride *ss)`
- `int vemax_m (half *rs1, half *rd, struct ShapeStride *ss, int dim)`
- `int vemax_m (half *rs1, half *rd, struct ShapeStride *ss)`
- `int vemax_mf (half *rs1, half *rd, half rs2, struct ShapeStride *ss)`
- `int vemax_mv (half *rs1, half *rd, half *rs2, struct ShapeStride *ss, int dim)`
- `int vemin_mm (half *rs1, half *rd, half *rs2, struct ShapeStride *ss)`

- int [vemin_m](#) (half *rs1, half *rd, struct [ShapeStride](#) *ss, int dim)
- int [vemin_m](#) (half *rs1, half *rd, struct [ShapeStride](#) *ss)
- int [vemin_mf](#) (half *rs1, half *rd, half rs2, struct [ShapeStride](#) *ss)
- int [vemin_mv](#) (half *rs1, half *rd, half *rs2, struct [ShapeStride](#) *ss, int dim)
- int [velkrelu_mf](#) (half *rs1, half rs2, half *rd, struct [ShapeStride](#) *ss)
- int [velkrelu_mv](#) (half *rs1, half *rd, half *rs2, struct [ShapeStride](#) *ss, int dim)
- int [velut_m](#) (uint16_t *rs1, unsigned long rs2, half *rd, struct [ShapeStride](#) *ss)
- int [vemv_m](#) (half *rs1, half *rd, struct [ShapeStride](#) *ss)

Public 属性

- int **debug**

3.1.1 详细描述

custom扩展指令类

包含了全部的custom矩阵扩展指令 可以通过设置其实例的**debug**字段值来动态控制**debug**输出

3.1.2 构造及析构函数说明

3.1.2.1 CustomInsns()

`CustomInsns::CustomInsns ()`

[CustomInsns\(\)](#) 构造函数

默认不开启**debug**

3.1.3 成员函数说明

3.1.3.1 [veacc_m\(\)](#) [1/2]

```
int CustomInsns::veacc_m (
    half * rs1,
    half * rd,
    struct ShapeStride * ss )
```

[veacc_m\(\)](#) [veacc.m](#)

矩阵所有元素求和

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵地址
<i>rd</i>	V,目的向量地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.2 veacc_m() [2/2]

```
int CustomInsns::veacc_m (
    half * rs1,
    half * rd,
    struct ShapeStride * ss,
    int dim )
```

[veacc_m\(\)](#) veacc.m

矩阵列元素(行向量)求和s=sum(M1i), 矩阵行元素(列向量)求和 s=sum(M1j)

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵地址
<i>rd</i>	V,目的向量地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述
<i>dim</i>	方向 dim = 0 列向量求和, dim = 1 行向量求和

返回

执行结果

3.1.3.3 veadd_mf()

```
int CustomInsns::veadd_mf (
    half * rs1,
    half * rd,
    half * rs2,
    struct ShapeStride * ss )
```

[veadd_mf\(\)](#) veadd.mf

标量和矩阵元素广播加 M = M1 + f 如果要在原地进行, 则rd的stride必须和rs1的stride相同

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵基地址
<i>rs2</i>	f,源标量操作数
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.4 `veadd_mm()`

```
int CustomInsns::veadd_mm (
    half * rs1,
    half * rd,
    half * rs2,
    struct ShapeStride * ss )
```

`veadd_mm()` veadd.mm同维度矩阵和矩阵元素加 $M = M1 + M2$ stride 一致的情况下运算还可以原地进行, 即 $rd = rs1$ 或 $rd = rs2$

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵一基地址
<i>rs2</i>	M2,源操作矩阵二基地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.5 `veadd_mv()`

```
int CustomInsns::veadd_mv (
    half * rs1,
    half * rd,
    half * rs2,
    struct ShapeStride * ss,
    int dim )
```

`veadd_mv()` veadd.mv同维度矩阵和矩阵元素加 $M = M1 + v$

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rs2</i>	M2,源操作向量基地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述
<i>dim</i>	方向 <i>dim</i> = 0 v为行向量, <i>dim</i> = 1 v为列向量

返回

执行结果

3.1.3.6 vecvt_hf_x16_m()

```
int CustomInsns::vecvt_hf_x16_m (
    int16_t * rs1,
    half * rd,
    struct ShapeStride * ss )
```

[vecvt_hf_x16_m\(\)](#) vecvt.hf.x16.m

将矩阵中的元素由 int16 格式转换为 fp16

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.7 vecvt_hf_x8_m()

```
int CustomInsns::vecvt_hf_x8_m (
    int8_t * rs1,
    half * rd,
    struct ShapeStride * ss )
```

[vecvt_hf_x8_m\(\)](#) vecvt.hf.x8.m

将矩阵中的元素由 int8 格式转换为 fp16

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.8 vecvt_hf_xu16_m()

```
int CustomInsns::vecvt_hf_xu16_m (
    uint16_t * rs1,
    half * rd,
    struct ShapeStride * ss )
```

[vecvt_hf_xu16_m\(\)](#) vecvt.hf.xu16.m

将矩阵中的元素由 uint16 格式转换为 fp16

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.9 vecvt_hf_xu8_m()

```
int CustomInsns::vecvt_hf_xu8_m (
    uint8_t * rs1,
    half * rd,
    struct ShapeStride * ss )
```

[vecvt_hf_xu8_m\(\)](#) vecvt.hf.xu8.m

将矩阵中的元素由 uint8 格式转换为 fp16

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.10 veemacc_mf()

```
int CustomInsns::veemacc_mf (
    half * rs1,
    half * rd,
    half rs2,
    struct ShapeStride * ss,
    int dim )
```

[veemacc_mf\(\)](#) veemacc.mf

当dim=0时，浮点标量和矩阵元素广播乘，再列元素(行向量)求和；当dim=1时，浮点标量和矩阵元素广播乘，再行元素(列向量)求和

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵地址
<i>rs2</i>	M2,源操作向量地址
<i>rd</i>	M,目的向量地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述
<i>dim</i>	方向 dim = 0 v为行向量， dim = 1 v为列向量

返回

执行结果

3.1.3.11 veemacc_mm() [1/2]

```
int CustomInsns::veemacc_mm (
    half * rs1,
    half * rd,
    half * rs2,
    struct ShapeStride * ss )
```

[veemacc_mm\(\)](#) veemacc.mm

矩阵和矩阵元素乘，再所有元素求和 $M = \sum(M1_{ij} * M2_{ij})$

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵一基地址
<i>rs2</i>	M2,源操作矩阵二基地址
<i>rd</i>	s,目的数存放地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.12 veemacc_mm() [2/2]

```
int CustomInsns::veemacc_mm (
    half * rs1,
    half * rd,
    half * rs2,
    struct ShapeStride * ss,
    int dim )
```

[veemacc_mm\(\)](#) veemacc.mm dim = ?

矩阵和矩阵元素乘，再按照某个方向元素求和

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵一基地址
<i>rs2</i>	M2,源操作矩阵二基地址
<i>rd</i>	s,目的向量存放地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述
<i>dim</i>	方向 dim = 0 v为行向量， dim = 1 v为列向量

返回

执行结果

3.1.3.13 veemacc_mv()

```
int CustomInsns::veemacc_mv (
    half * rs1,
    half * rd,
    half * rs2,
```

```
    struct ShapeStride * ss,
    int dim )
```

[veemacc_mv\(\)](#) veemacc.mv

当dim=0时，列向量和矩阵元素广播乘，再列元素(行向量)求和； 当dim=1时，行向量和矩阵元素广播乘，再行元素(列向量)求和

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rs2</i>	M2,源操作向量基地址
<i>rd</i>	M,目的向量基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述
<i>dim</i>	方向 dim = 0 v为行向量， dim = 1 v为列向量

返回

执行结果

3.1.3.14 veemul_mf()

```
int CustomInsns::veemul_mf (
    half * rs1,
    half * rd,
    half rs2,
    struct ShapeStride * ss )
```

[veemul_mf\(\)](#) veemul.mf

标量和矩阵元素广播乘 $M = M1 * f$

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵基地址
<i>rs2</i>	f,源标量操作数
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.15 veemul_mm()

```
int CustomInsns::veemul_mm (
    half * rs1,
    half * rd,
    half * rs2,
    struct ShapeStride * ss )
```

[veemul_mm\(\)](#) veemul.mm

矩阵和矩阵元素乘 $M = M1 \times M2$ stride 一致的情况下运算还可以原地进行, 即 $rd = rs1$ 或 $rd = rs2$

参数

<i>rs1</i>	M1, 源操作矩阵一基地址
<i>rs2</i>	M2, 源操作矩阵二基地址
<i>rd</i>	M, 目的矩阵基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.16 veemul_mv()

```
int CustomInsns::veemul_mv (
    half * rs1,
    half * rd,
    half * rs2,
    struct ShapeStride * ss,
    int dim )
```

[veemul_mv\(\)](#) veemul.mv

向量和矩阵元素广播乘 $M = V \times M1$

参数

<i>rs1</i>	M1, 源操作矩阵基地址
<i>rs2</i>	M2, 源操作向量基地址
<i>rd</i>	M, 目的矩阵基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述
<i>dim</i>	方向 $dim = 0$ v为行向量, $dim = 1$ v为列向量

返回

执行结果

3.1.3.17 velkrelu_mf()

```
int CustomInsns::velkrelu_mf (
    half * rs1,
    half rs2,
    half * rd,
    struct ShapeStride * ss )
```

[velkrelu_mf\(\)](#) [velkrelu.mf](#)

矩阵元素与0比较，小于标量则乘一常数系数

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rs2</i>	k, 源标量浮点操作数
<i>rd</i>	V,目的矩阵基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.18 velkrelu_mv()

```
int CustomInsns::velkrelu_mv (
    half * rs1,
    half * rd,
    half * rs2,
    struct ShapeStride * ss,
    int dim )
```

[velkrelu_mv\(\)](#) [velkrelu.mv](#)

当*dim* = 0 时，矩阵行元素与0比较，小于标量则乘以一常数行向量； 当*dim* = 1时，矩阵列元素与0比较，小于标量则乘以一常数列向量

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rs2</i>	M2,源操作向量基地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述
<i>dim</i>	方向 <i>dim</i> = 0 v为行向量， <i>dim</i> = 1 v为列向量

返回

执行结果

3.1.3.19 velut_m()

```
int CustomInsns::velut_m (
    uint16_t * rs1,
    unsigned long rs2,
    half * rd,
    struct ShapeStride * ss )
```

[velut_m\(\)](#) [velut.m](#)

以矩阵中所有元素为索引(二进制),查找表中对应的值 $M=LUT(M1ij)$

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rs2</i>	A_base, LUT基地址
<i>rd</i>	V,目的矩阵地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.20 vemax_m() [1/2]

```
int CustomInsns::vemax_m (
    half * rs1,
    half * rd,
    struct ShapeStride * ss,
    int dim )
```

[vemax_m\(\)](#) [vemax.m](#)

矩阵列元素(行向量)求最大值 $s=\max(M1i)$, 矩阵行元素(列向量)求最大值 $s=\max(M1j)$

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rd</i>	V,目的向量地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述
<i>dim</i>	方向 $\text{dim} = 0$ 列向量求最大值, $\text{dim} = 1$ 行向量求最大值

返回

执行结果

3.1.3.21 vemax_m() [2/2]

```
int CustomInsns::vemax_m (
    half * rs1,
    half * rd,
    struct ShapeStride * ss )
```

[vemax_m\(\)](#) vemax.m

矩阵所有元素求最大值

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rd</i>	V,目的数基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.22 vemax_mf()

```
int CustomInsns::vemax_mf (
    half * rs1,
    half * rd,
    half rs2,
    struct ShapeStride * ss )
```

[vemax_mf\(\)](#) vemax.mf

矩阵元素与标量比较求最大值 $M = \max(M1_{ij}, f)$ 如果要在原地进行，则rd的stride必须和rs1的stride相同

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵基地址
<i>rs2</i>	f,源标量浮点操作数
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.23 vemax_mm()

```
int CustomInsns::vemax_mm (
    half * rs1,
    half * rd,
    half * rs2,
    struct ShapeStride * ss )
```

[vemax_mm\(\)](#) [vemax.mm](#)

两个矩阵对应元素间求最大值 $M = \max(M1, M2)$ stride 一致的情况下运算还可以原地进行, 即 $rd = rs1$ 或 $rd = rs2$

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵一基地址
<i>rs2</i>	M2,源操作矩阵二基地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.24 vemax_mv()

```
int CustomInsns::vemax_mv (
    half * rs1,
    half * rd,
    half * rs2,
    struct ShapeStride * ss,
    int dim )
```

[vemax_mv\(\)](#) [vemax.mv](#)

当 $dim=0$ 时, 矩阵列元素(行向量)与行向量元素比较求最大值 $M=\max(M1i, V)$; 当 $dim=1$ 时, 矩阵行元素(列向量)与列向量元素比较求最大值 $M=\max(M1j, V)$

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rs2</i>	M2,源操作向量基地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述
<i>dim</i>	方向 $dim = 0$ v为行向量, $dim = 1$ v为列向量

返回

执行结果

3.1.3.25 vemin_m() [1/2]

```
int CustomInsns::vemin_m (
    half * rsl,
    half * rd,
    struct ShapeStride * ss,
    int dim )
```

[vemin_m\(\)](#) vemin.m

矩阵列元素(行向量)求最小值 $s=\min(M1i)$, 矩阵行元素(列向量)求最小值 $s=\min(M1j)$

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rd</i>	V,目的向量基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述
<i>dim</i>	方向 $\text{dim} = 0$ 列向量求最小值, $\text{dim} = 1$ 行向量求最小值

返回

执行结果

3.1.3.26 vemin_m() [2/2]

```
int CustomInsns::vemin_m (
    half * rsl,
    half * rd,
    struct ShapeStride * ss )
```

[vemin_m\(\)](#) vemin.m

矩阵所有元素求最小值

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rd</i>	V,目的数基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.27 vemin_mf()

```
int CustomInsns::vemin_mf (
    half * rs1,
    half * rd,
    half rs2,
    struct ShapeStride * ss )
```

[vemin_mf\(\)](#) vemin.mf

矩阵元素与标量比较求最小值 $M = \min(M1ij, f)$ 如果要在原地进行，则rd的stride必须和rs1的stride相同

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵基地址
<i>rs2</i>	f,源标量浮点操作数
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.28 vemin_mm()

```
int CustomInsns::vemin_mm (
    half * rs1,
    half * rd,
    half * rs2,
    struct ShapeStride * ss )
```

[vemin_mm\(\)](#) vemin.mm

两个矩阵对应元素间求最小值 $M = \min(M1, M2)$ stride一致的情况下运算还可以原地进行，即rd = rs1 或 rd = rs2

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵一基地址
<i>rs2</i>	M2,源操作矩阵二基地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.29 vemin_mv()

```
int CustomInsns::vemin_mv (
    half * rs1,
    half * rd,
    half * rs2,
    struct ShapeStride * ss,
    int dim )
```

[vemin_mv\(\)](#) [vemin.mv](#)

当dim=0时，矩阵列元素(行向量)与行向量元素比较求最小值 M=min(M1i, V); 当dim=1时，矩阵行元素(列向量)与列向量元素比较求最小值 M=min(M1j, V)

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rs2</i>	M2,源操作向量基地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述
<i>dim</i>	方向 dim = 0 v为行向量, dim = 1 v为列向量

返回

执行结果

3.1.3.30 vemul_mm()

```
int CustomInsns::vemul_mm (
    half * rs1,
    half * rs2,
    half * rd,
    struct ShapeStride * ss )
```

[vemul_mm\(\)](#) [vemul.mm](#)

矩阵和矩阵算术乘，正常算术运算 $M = M1 \cdot M2$ 源操作矩阵一的列值必须和源操作矩阵二的行值相等，如果不等则直接返回错误

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵一基地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵基地址
<i>rs2</i>	M2,源操作矩阵二基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.31 vemul_mv()

```
int CustomInsns::vemul_mv (
    half * rs1,
    half * rs2,
    half * rd,
    struct ShapeStride * ss )
```

[vemul_mv\(\)](#) vemul.mv

向量和矩阵算数乘 $V = V1.M1$

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rd</i>	V,目的向量基地址
<i>rs2</i>	V1,源操作向量基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.32 venvm_m()

```
int CustomInsns::venvm_m (
    half * rs1,
    half * rd,
    struct ShapeStride * ss )
```

[venvm_m\(\)](#) venvm.m

将矩阵从一个地方搬移到另一个地方

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rd</i>	V,目的矩阵基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.33 vesub_mf()

```
int CustomInsns::vesub_mf (
    half * rs1,
    half * rd,
    half rs2,
    struct ShapeStride * ss )
```

[vesub_mf\(\)](#) vesub.mf

标量和矩阵元素广播减 $M = M1 - f$ 如果要在原地进行，则rd的stride必须和rs1的stride相同

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵基地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵基地址
<i>rs2</i>	f,源标量操作数
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.34 vesub_mm()

```
int CustomInsns::vesub_mm (
    half * rs1,
    half * rd,
    half * rs2,
    struct ShapeStride * ss )
```

[vesub_mm\(\)](#) vesub.mm

同维度矩阵和矩阵元素减 $M = M1 - M2$ stride一致的情况下运算还可以原地进行, 即rd = rs1 或 rd = rs2

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵一基地址
<i>rs2</i>	M2,源操作矩阵二基地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵基地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述

返回

执行结果

3.1.3.35 vesub_mv()

```
int CustomInsns::vesub_mv (
    half * rs1,
    half * rd,
    half * rs2,
    struct ShapeStride * ss,
    int dim )
```

[vesub_mv\(\)](#) vesub.mv

同维度矩阵和矩阵元素减 $M = M1 - v$

参数

<i>rs1</i>	M1,源操作矩阵地址
<i>rs2</i>	M2,源操作向量地址
<i>rd</i>	M,目的矩阵地址
<i>ss</i>	矩阵形状描述
<i>dim</i>	方向 <i>dim</i> = 0 v为行向量, <i>dim</i> = 1 v为列向量

返回

执行结果

该类的文档由以下文件生成:

- [eigen3_ops.h](#)
- [eigen3_ops.cc](#)

3.2 ShapeStride结构体 参考

矩阵形状描述结构

```
#include <eigen3_ops.h>
```

Public 属性

- unsigned short **shape1_column**
- unsigned short **shape1_row**
- unsigned short **shape2_column**
- unsigned short **shape2_row**
- unsigned short **stride_rd**
- unsigned short **stride_rs2**
- unsigned short **stride_rs1**

3.2.1 详细描述

矩阵形状描述结构

按照 CSR shape1, shape2, stride1, stride2 进行设计 用于提供输入矩阵和输出矩阵的形状和存储方式的描述

该结构体的文档由以下文件生成:

- [eigen3_ops.h](#)

3.3 Vadd< Type, MaskType > 模板类 参考

单宽度向量加法指令

```
#include <eigen3_ops.h>
```

Public 类型

- `typedef Map< Matrix< Type, 1, Dynamic > > VaddVecMap`
- `typedef Map< Matrix< MaskType, 1, Dynamic > > VaddMaskVecMap`

Public 成员函数

- `int vadd_vf (Type *vs2, Type rs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vadd_vv (Type *vs2, Type *vs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`

Public 属性

- `int debug`

3.3.1 详细描述

```
template<typename Type, typename MaskType>
class Vadd< Type, MaskType >
```

单宽度向量加法指令

目的元素的宽度和源操作数中的元素宽度保持一致，可以通过Type指定数据类型

3.3.2 成员函数说明

3.3.2.1 vadd_vf()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vadd< Type, MaskType >::vadd_vf (
    Type * vs2,
    Type rs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vadd_vf\(\)](#) vfadd.vf

参数

<i>vs2</i>	源操作向量基地址
<i>rs1</i>	源标量操作数
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm=0</i> 可屏蔽, <i>vm=1</i> 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.3.2.2 **vadd_vv()**

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vadd< Type, MaskType >::vadd_vv (
    Type * vs2,
    Type * vs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

vadd_vv() vfadd.vv

参数

<i>vs2</i>	源操作向量二基地址
<i>vs1</i>	源操作向量一基地址
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm=0</i> 可屏蔽, <i>vm=1</i> 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

该类的文档由以下文件生成:

- [eigen3_ops.h](#)

3.4 Vcompare< InType, OutType, MaskType > 模板类 参考

向量比较指令

#include <eigen3_ops.h>

Public 类型

- `typedef Map< Matrix< InType, 1, Dynamic > > VcompareInVecMap`
- `typedef Map< Matrix< OutType, 1, Dynamic > > VcompareOutVecMap`
- `typedef Map< Matrix< MaskType, 1, Dynamic > > VcompareMaskVecMap`

Public 成员函数

- `int veq_vf (InType *vs2, InType rs1, OutType *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int veq_vv (InType *vs2, InType *vs1, OutType *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vne_vf (InType *vs2, InType rs1, OutType *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vne_vv (InType *vs2, InType *vs1, OutType *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vlt_vf (InType *vs2, InType rs1, OutType *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vlt_vv (InType *vs2, InType *vs1, OutType *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vle_vf (InType *vs2, InType rs1, OutType *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vle_vv (InType *vs2, InType *vs1, OutType *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vgt_vf (InType *vs2, InType rs1, OutType *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vgt_vv (InType *vs2, InType *vs1, OutType *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vge_vf (InType *vs2, InType rs1, OutType *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vge_vv (InType *vs2, InType *vs1, OutType *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`

Public 属性

- `int debug`

3.4.1 详细描述

```
template<typename InType, typename OutType, typename MaskType>
class Vcompare< InType, OutType, MaskType >
```

向量比较指令

比较指令的作用通常是为了产生屏蔽向量的值。比较指令包括相等(`==`),不相等(`!=`),大于(`>`),小于(`<`),大于等于(`>=`),小于等于(`<=`)等类型

3.4.2 成员函数说明**3.4.2.1** `veq_vf()`

```
template<typename InType , typename OutType , typename MaskType >
int Vcompare< InType, OutType, MaskType >::veq_vf (
    InType * vs2,
    InType rs1,
    OutType * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

`veq_vf()` vfeq.vf vd, vs2, rs1, vm Compare equal(==)

参数

<i>vs2</i>	源操作向量基地址
<i>rs1</i>	源标量操作数
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm=0</i> 可屏蔽, <i>vm=1</i> 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.4.2.2 **veq_vv()**

```
template<typename InType , typename OutType , typename MaskType >
int Vcompare< InType, OutType, MaskType >::veq_vv (
    InType * vs2,
    InType * vs1,
    OutType * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

veq_vv() vfeq.vv vd, vs2, vs1, vm Compare equal(==)

参数

<i>vs2</i>	源操作向量二基地址
<i>vs1</i>	源操作向量一基地址
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm=0</i> 可屏蔽, <i>vm=1</i> 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.4.2.3 **vge_vf()**

```
template<typename InType , typename OutType , typename MaskType >
int Vcompare< InType, OutType, MaskType >::vge_vf (
```

```
InType * vs2,
InType rs1,
OutType * vd,
int vm,
MaskType * v0,
int vl ) [inline]
```

[vge_vf\(\)](#) vfge.vf vd, vs2, rs1, vm Compare greater than or equal (>=)

参数

vs2	源操作向量基地址
rs1	源标量操作数
vd	目的向量基地址
vm	不可屏蔽标识, vm=0 可屏蔽, vm=1 不可屏蔽
v0	mask向量基地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.4.2.4 vge_vv()

```
template<typename InType , typename OutType , typename MaskType >
int Vcompare< InType, OutType, MaskType >::vge_vv (
    InType * vs2,
    InType * vs1,
    OutType * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vge_vv\(\)](#) vfge.vv vd, vs2, vs1, vm Compare greater than or equal (>=)

参数

vs2	源操作向量二基地址
vs1	源操作向量一基地址
vd	目的向量基地址
vm	不可屏蔽标识, vm=0 可屏蔽, vm=1 不可屏蔽
v0	mask向量基地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.4.2.5 vgt_vf()

```
template<typename InType , typename OutType , typename MaskType >
int Vcompare< InType, OutType, MaskType >::vgt_vf (
    InType * vs2,
    InType rs1,
    OutType * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vgt_vf\(\)](#) vfgt.vf vd, vs2, rs1, vm Compare greater than(>)

参数

vs2	源操作向量基地址
rs1	源标量操作数
vd	目的向量基地址
vm	不可屏蔽标识, $vm=0$ 可屏蔽, $vm=1$ 不可屏蔽
v0	mask向量基地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.4.2.6 vgt_vv()

```
template<typename InType , typename OutType , typename MaskType >
int Vcompare< InType, OutType, MaskType >::vgt_vv (
    InType * vs2,
    InType * vs1,
    OutType * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vgt_vv\(\)](#) vfgt.vv vd, vs2, vs1, vm Compare greater than(>)

参数

vs2	源操作向量二基地址
vs1	源操作向量一基地址
vd	目的向量基地址
vm	不可屏蔽标识, $vm=0$ 可屏蔽, $vm=1$ 不可屏蔽
v0	mask向量基地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.4.2.7 vle_vf()

```
template<typename InType , typename OutType , typename MaskType >
int Vcompare< InType, OutType, MaskType >::vle_vf (
    InType * vs2,
    InType rs1,
    OutType * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vle_vf\(\)](#) vfile.vf vd, vs2, rs1, vm Compare less than or equal(<=)

参数

vs2	源操作向量地址
rs1	源标量操作数
vd	目的向量地址
vm	不可屏蔽标识, vm=0 可屏蔽, vm=1 不可屏蔽
v0	mask向量地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.4.2.8 vle_vv()

```
template<typename InType , typename OutType , typename MaskType >
int Vcompare< InType, OutType, MaskType >::vle_vv (
    InType * vs2,
    InType * vs1,
    OutType * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vle_vv\(\)](#) vfile.vv vd, vs2, vs1, vm Compare less than or equal(<=)

参数

vs2	源操作向量二地址
------------	----------

参数

<i>vs1</i>	源操作向量一基地址
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm</i> =0 可屏蔽, <i>vm</i> =1 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.4.2.9 vlt_vf()

```
template<typename InType , typename OutType , typename MaskType >
int Vcompare< InType, OutType, MaskType >::vlt_vf (
    InType * vs2,
    InType rs1,
    OutType * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vlt_vf\(\)](#) vflt.vf vd, vs2, rs1, vm Compare less than(<)

参数

<i>vs2</i>	源操作向量基地址
<i>rs1</i>	源标量操作数
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm</i> =0 可屏蔽, <i>vm</i> =1 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.4.2.10 vlt_vv()

```
template<typename InType , typename OutType , typename MaskType >
int Vcompare< InType, OutType, MaskType >::vlt_vv (
```

```
InType * vs2,
InType * vs1,
OutType * vd,
int vm,
MaskType * v0,
int vl ) [inline]
```

[vlt_vv\(\)](#) vflt.vv vd, vs2, vs1, vm Compare less than(<)

参数

vs2	源操作向量二基地址
vs1	源操作向量一基地址
vd	目的向量基地址
vm	不可屏蔽标识, vm=0 可屏蔽, vm=1 不可屏蔽
v0	mask向量基地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.4.2.11 vne_vf()

```
template<typename InType , typename OutType , typename MaskType >
int Vcompare< InType, OutType, MaskType >::vne_vf (
    InType * vs2,
    InType rs1,
    OutType * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vne_vf\(\)](#) vfne.vf vd, vs2, rs1, vm Compare not equal(!=)

参数

vs2	源操作向量基地址
rs1	源标量操作数
vd	目的向量基地址
vm	不可屏蔽标识, vm=0 可屏蔽, vm=1 不可屏蔽
v0	mask向量基地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.4.2.12 vne_vv()

```
template<typename InType , typename OutType , typename MaskType >
int Vcompare< InType, OutType, MaskType >::vne_vv (
    InType * vs2,
    InType * vs1,
    OutType * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vne_vv\(\)](#) vfne.vv vd, vs2, vs1, vm Compare not equal(!=)

参数

vs2	源操作向量二地址
vs1	源操作向量一地址
vd	目的向量地址
vm	不可屏蔽标识, vm=0 可屏蔽, vm=1 不可屏蔽
v0	mask向量地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

该类的文档由以下文件生成:

- [eigen3_ops.h](#)

3.5 Vext< Type > 模板类 参考

整数提取指令

```
#include <eigen3_ops.h>
```

Public 类型

- `typedef Map< Matrix< Type, 1, Dynamic > > VextVecMap`

Public 成员函数

- `int vext_x_v (Type *vs2, Type *rd, uint16_t rs1, int vl)`

Public 属性

- int **debug**

3.5.1 详细描述

```
template<typename Type>
class Vext< Type >
```

整数提取指令

选取源向量寄存器中的一个元素

3.5.2 成员函数说明

3.5.2.1 vext_x_v()

```
template<typename Type >
int Vext< Type >::vext_x_v (
    Type * vs2,
    Type * rd,
    uint16_t rs1,
    int vl ) [inline]
```

[vext_x_v\(\)](#) vext.x.v rd = vs2[rs1]

如果索引超出范围则rd会被置为0，不会认为指令错误

参数

vs2	源操作向量地址
rs1	元素索引
rd	目的数存放地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

该类的文档由以下文件生成:

- [eigen3_ops.h](#)

3.6 **Vfcvt< MaskType >** 模板类 参考

浮点/整数类型转换指令

```
#include <eigen3_ops.h>
```

Public 类型

- `typedef Map< Matrix< uint16_t, 1, Dynamic > > VfcvtU16VecMap`
- `typedef Map< Matrix< int16_t, 1, Dynamic > > VfcvtI16VecMap`
- `typedef Map< Matrix< half, 1, Dynamic > > VfcvtHalfVecMap`
- `typedef Map< Matrix< MaskType, 1, Dynamic > > VfcvtMaskVecMap`

Public 成员函数

- `int vfcvt_f_x_v (int16_t *vs2, half *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vfcvt_f_xu_v (uint16_t *vs2, half *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`

Public 属性

- `int debug`

3.6.1 详细描述

```
template<typename MaskType>
class Vfcvt< MaskType >
```

浮点/整数类型转换指令

九章处理器只支持 `int16/uint16` 到 `fp16` 的转换指令,即支持 `vfcvt.f.xu.v` 和 `vfcvt.f.x.v`。此外,该执行转换指令时 `SEW` 必须为 `16b`,否则将触发非法指令异常。

3.6.2 成员函数说明

3.6.2.1 `vfcvt_f_x_v()`

```
template<typename MaskType >
int Vfcvt< MaskType >::vfcvt_f_x_v (
    int16_t * vs2,
    half * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[`vfcvt_f_x_v\(\)`](#) `vfcvt.f.x.v`

convert signed integer to fp16 (`int16 -> fp16`)

参数

<i>vs2</i>	源操作向量基地址
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm</i> =0 可屏蔽, <i>vm</i> =1 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.6.2.2 vfcvt_f_xu_v()

```
template<typename MaskType >
int Vfcvt< MaskType >::vfcvt_f_xu_v (
    uint16_t * vs2,
    half * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vfcvt_f_xu_v\(\)](#) `vfcvt.f.xu.v`

convert uinsigned integer to fp16 (uint16 -> fp16)

参数

<i>vs2</i>	源操作向量基地址
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm</i> =0 可屏蔽, <i>vm</i> =1 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

该类的文档由以下文件生成:

- [eigen3_ops.h](#)

3.7 Vma< Type, MaskType > 模板类 参考

单宽度向量乘加(FMA)指令

```
#include <eigen3_ops.h>
```

Public 类型

- `typedef Map< Matrix< Type, 1, Dynamic >> VmaVecMap`
- `typedef Map< Matrix< MaskType, 1, Dynamic >> VmaMaskVecMap`

Public 成员函数

- `int vmacc_vf (Type *vs2, Type rs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vmacc_vv (Type *vs2, Type *vs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vnmacc_vf (Type *vs2, Type rs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vnmacc_vv (Type *vs2, Type *vs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vmsac_vf (Type *vs2, Type rs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vmsac_vv (Type *vs2, Type *vs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vnmsac_vf (Type *vs2, Type rs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vnmsac_vv (Type *vs2, Type *vs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vmadd_vf (Type *vs2, Type rs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vmadd_vv (Type *vs2, Type *vs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vnmaddd_vf (Type *vs2, Type rs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vnmaddd_vv (Type *vs2, Type *vs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vmsub_vf (Type *vs2, Type rs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vmsub_vv (Type *vs2, Type *vs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vnmsub_vf (Type *vs2, Type rs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vnmsub_vv (Type *vs2, Type *vs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vmax_vf (Type *vs2, Type rs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vmax_vv (Type *vs2, Type *vs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vmin_vf (Type *vs2, Type rs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vmin_vv (Type *vs2, Type *vs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`

Public 属性

- `int debug`

3.7.1 详细描述

```
template<typename Type, typename MaskType>
class Vma< Type, MaskType >
```

单宽度向量乘加(FMA)指令

包含乘累加(macc), 乘累减(msac), 乘加(madd), 乘减(msub) 支持任意数据类型

3.7.2 成员函数说明

3.7.2.1 vmacc_vf()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vmacc_vf (
    Type * vs2,
    Type rs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

`vmacc_vf()` `vfmacc.vf`

参数

<i>vs2</i>	源操作向量基地址
<i>rs1</i>	源标量操作数
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm=0</i> 可屏蔽, <i>vm=1</i> 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.2 vmaacc_vv()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vmaacc_vv (
    Type * vs2,
    Type * vs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vmaacc_vv\(\)](#) [vfmac.vv](#)

参数

<i>vs2</i>	源操作向量二基地址
<i>vs1</i>	源操作向量一基地址
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm=0</i> 可屏蔽, <i>vm=1</i> 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.3 vmadd_vf()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vmadd_vf (
```

```
Type * vs2,
Type rs1,
Type * vd,
int vm,
MaskType * v0,
int vl ) [inline]
```

[vmadd_vf\(\)](#) vfmadd.vf

vfmadd.vf vd, rs1, vs2, vm # vd[i] = +(vd[i] * f[rs1]) + vs2[i]

参数

vs2	源操作向量基地址
rs1	源标量操作数
vd	目的向量基地址
vm	不可屏蔽标识, vm=0 可屏蔽, vm=1 不可屏蔽
v0	mask向量基地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.4 [vmadd_vv\(\)](#)

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vmadd_vv (
    Type * vs2,
    Type * vs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vmadd_vv\(\)](#) vfmadd.vv

vfmadd.vv vd, vs1, vs2, vm # vd[i] = +(vd[i] * vs1[i]) + vs2[i]

参数

vs2	源操作向量二基地址
vs1	源操作向量一基地址
vd	目的向量基地址
vm	不可屏蔽标识, vm=0 可屏蔽, vm=1 不可屏蔽
v0	mask向量基地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.5 vmax_vf()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vmax_vf (
    Type * vs2,
    Type rs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vmax_vf\(\)](#) vfmax.vf

参数

vs2	源操作向量地址
rs1	源标量操作数
vd	目的向量地址
vm	不可屏蔽标识, vm=0 可屏蔽, vm=1 不可屏蔽
v0	mask向量地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.6 vmax_vv()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vmax_vv (
    Type * vs2,
    Type * vs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vmax_vv\(\)](#) vfmax.vv

参数

vs2	源操作向量二地址
------------	----------

参数

<i>vs1</i>	源操作向量一基地址
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm</i> =0 可屏蔽, <i>vm</i> =1 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.7 *vmin_vf()*

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vmin_vf (
    Type * vs2,
    Type rs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

vmin_vf() vfmin.vf

参数

<i>vs2</i>	源操作向量基地址
<i>rs1</i>	源标量操作数
<i>vd</i>	目的向量地址test_vsub
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm</i> =0 可屏蔽, <i>vm</i> =1 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.8 *vmin_vv()*

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vmin_vv (
```

```
Type * vs2,
Type * vs1,
Type * vd,
int vm,
MaskType * v0,
int vl ) [inline]
```

[vmin_vv\(\)](#) vfmin.vv

参数

vs2	源操作向量二基地址
vs1	源操作向量一基地址
vd	目的向量基地址
vm	不可屏蔽标识, $vm=0$ 可屏蔽, $vm=1$ 不可屏蔽
v0	mask向量基地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.9 vmsac_vf()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vmsac_vf (
    Type * vs2,
    Type rs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vmsac_vf\(\)](#) vfmsac.vf $vd[i] = +(f[rs1] * vs2[i]) - vd[i]$

参数

vs2	源操作向量基地址
rs1	源标量操作数
vd	目的向量基地址
vm	不可屏蔽标识, $vm=0$ 可屏蔽, $vm=1$ 不可屏蔽
v0	mask向量基地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.10 vmsac_vv()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vmsac_vv (
    Type * vs2,
    Type * vs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vmsac_vv\(\)](#) vfmsac.vv

$vd[i] = +(vs1[i] * vs2[i]) - vd[i]$

参数

vs2	源操作向量二基地址
vs1	源操作向量一基地址
vd	目的向量基地址
vm	不可屏蔽标识, $vm=0$ 可屏蔽, $vm=1$ 不可屏蔽
v0	mask向量基地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.11 vmsub_vf()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vmsub_vf (
    Type * vs2,
    Type rs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vmsub_vf\(\)](#) vfmsub.vf

$vfmsub.vf vd, rs1, vs2, vm \# vd[i] = +(vd[i] * f[rs1]) - vs2[i]$

参数

<i>vs2</i>	源操作向量基地址
<i>rs1</i>	源标量操作数
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm=0</i> 可屏蔽, <i>vm=1</i> 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.12 vmsub_vv()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vmsub_vv (
    Type * vs2,
    Type * vs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vmsub_vv\(\)](#) vfmsub.vv

vfmsub.vv vd, vs1, vs2, vm # vd[i] = +(vd[i] * vs1[i]) - vs2[i]

参数

<i>vs2</i>	源操作向量二基地址
<i>vs1</i>	源操作向量一基地址
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm=0</i> 可屏蔽, <i>vm=1</i> 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.13 vnmacc_vf()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vnmacc_vf (
```

```
Type * vs2,
Type rs1,
Type * vd,
int vm,
MaskType * v0,
int vl ) [inline]
```

[vnmacc_vf\(\)](#) vfnmacc.vf

$vd[i] = -(f[rs1] * vs2[i]) - vd[i]$

参数

vs2	源操作向量基地址
rs1	源标量操作数
vd	目的向量基地址
vm	不可屏蔽标识, $vm=0$ 可屏蔽, $vm=1$ 不可屏蔽
v0	mask向量基地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.14 [vnmacc_vv\(\)](#)

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vnmacc_vv (
    Type * vs2,
    Type * vs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vnmacc_vv\(\)](#) vfnmacc.vv

$vd[i] = -(vs1[i] * vs2[i]) - vd[i]$

参数

vs2	源操作向量二基地址
vs1	源操作向量一基地址
vd	目的向量基地址
vm	不可屏蔽标识, $vm=0$ 可屏蔽, $vm=1$ 不可屏蔽
v0	mask向量基地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.15 vnmadd_vf()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vnmadd_vf (
    Type * vs2,
    Type rs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vnmadd_vf\(\)](#) vfnmadd.vf

vfnmadd.vf vd, rs1, vs2, vm # vd[i] = -(vd[i] * f[rs1]) - vs2[i]

参数

<i>vs2</i>	源操作向量基地址
<i>rs1</i>	源标量操作数
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm=0</i> 可屏蔽, <i>vm=1</i> 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.16 vnmadd_vv()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vnmadd_vv (
    Type * vs2,
    Type * vs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vnmadd_vv\(\)](#) vfnmadd.vv

vfnmadd.vv vd, vs1, vs2, vm # vd[i] = -(vd[i] * vs1[i]) - vs2[i]

参数

<i>vs2</i>	源操作向量二基地址
<i>vs1</i>	源操作向量一基地址
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm=0</i> 可屏蔽, <i>vm=1</i> 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.17 `vnmsac_vf()`

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vnmsac_vf (
    Type * vs2,
    Type rs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

`vnmsac_vf()` *vfnmsac.vf* $vd[i] = -(f[rs1] * vs2[i]) + vd[i]$

参数

<i>vs2</i>	源操作向量基地址
<i>rs1</i>	源标量操作数
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm=0</i> 可屏蔽, <i>vm=1</i> 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.18 `vnmsac_vv()`

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vnmsac_vv (
```

```
Type * vs2,
Type * vs1,
Type * vd,
int vm,
MaskType * v0,
int vl ) [inline]
```

[vnmsac_vv\(\)](#) vfnmsac.vv

$d[i] = -(vs1[i] * vs2[i]) + vd[i]$

参数

vs2	源操作向量二基地址
vs1	源操作向量一基地址
vd	目的向量基地址
vm	不可屏蔽标识, $vm=0$ 可屏蔽, $vm=1$ 不可屏蔽
v0	mask向量基地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.19 [vnmsub_vf\(\)](#)

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vnmsub_vf (
    Type * vs2,
    Type rs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vnmsub_vf\(\)](#) vfnmsub.vf

$vfnmsub.vf vd, rs1, vs2, vm \# vd[i] = -(vd[i] * f[rs1]) + vs2[i]$

参数

vs2	源操作向量基地址
rs1	源标量操作数
vd	目的向量基地址
vm	不可屏蔽标识, $vm=0$ 可屏蔽, $vm=1$ 不可屏蔽
v0	mask向量基地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.7.2.20 `vnmsub_vv()`

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vma< Type, MaskType >::vnmsub_vv (
    Type * vs2,
    Type * vs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vnmsub_vv\(\)](#) `vfnmsub.vv`

`vfnmsub.vv` `vd, vs1, vs2, vm` # $vd[i] = -(vd[i] * vs1[i]) + vs2[i]$

参数

<code>vs2</code>	源操作向量二基地址
<code>vs1</code>	源操作向量一基地址
<code>vd</code>	目的向量基地址
<code>vm</code>	不可屏蔽标识, <code>vm=0</code> 可屏蔽, <code>vm=1</code> 不可屏蔽
<code>v0</code>	mask向量基地址
<code>vl</code>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

该类的文档由以下文件生成:

- [eigen3_ops.h](#)

3.8 `Vmerge< Type, MaskType >` 模板类 参考

向量浮点合并指令类

```
#include <eigen3_ops.h>
```

Public 类型

- `typedef Map< Matrix< Type, 1, Dynamic > > VmergeDataVecMap`
- `typedef Map< Matrix< MaskType, 1, Dynamic > > VmergeMaskVecMap`

Public 成员函数

- int **vmerge_vf** (Type *vs2, Type rs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)

Public 属性

- int **debug**

3.8.1 详细描述

```
template<typename Type, typename MaskType>
class Vmerge< Type, MaskType >
```

向量浮点合并指令类

虽然目前设计文档中仅有一个操作，但本接口实际支持任意数据类型的merge 当然，从接口格式上限制了输入向量，输出向量，输入标量这三者的数据类型必须一致 mask向量数据类型可以独立指定

Type 输入向量，输出向量，输入标量的数据类型 MaskType mask向量的数据类型

3.8.2 成员函数说明

3.8.2.1 vmerge_vf()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vmerge< Type, MaskType >::vmerge_vf (
    Type * vs2,
    Type rs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

vmerge_vf() vfmerge.vf

参数

vs2	源操作向量地址
rs1	源标量操作数
vd	目的向量地址
vm	不可屏蔽标识， vm=0 可屏蔽， vm=1 不可屏蔽
v0	mask向量地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

该类的文档由以下文件生成:

- [eigen3_ops.h](#)

3.9 Vmul< Type, MaskType > 模板类 参考

单宽度向量乘法指令

```
#include <eigen3_ops.h>
```

Public 类型

- `typedef Map< Matrix< Type, 1, Dynamic > > VmulVecMap`
- `typedef Map< Matrix< MaskType, 1, Dynamic > > VmulMaskVecMap`

Public 成员函数

- `int vmul_vf (Type *vs2, Type rs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vmul_vv (Type *vs2, Type *vs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`

Public 属性

- `int debug`

3.9.1 详细描述

```
template<typename Type, typename MaskType>
class Vmul< Type, MaskType >
```

单宽度向量乘法指令

目的元素的宽度和源操作数中的元素宽度保持一致，可以通过Type指定数据类型

3.9.2 成员函数说明

3.9.2.1 vmul_vf()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vmul< Type, MaskType >::vmul_vf (
    Type * vs2,
    Type rs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vmul_vf\(\)](#) `vfmul.vf`

参数

<i>vs2</i>	源操作向量基地址
<i>rs1</i>	源标量操作数
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm=0</i> 可屏蔽, <i>vm=1</i> 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.9.2.2 vmul_vv()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vmul< Type, MaskType >::vmul_vv (
    Type * vs2,
    Type * vs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vmul_vv\(\)](#) `vfmul.vv`

参数

<i>vs2</i>	源操作向量二基地址
<i>vs1</i>	源操作向量一基地址
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm=0</i> 可屏蔽, <i>vm=1</i> 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

该类的文档由以下文件生成:

- [eigen3_ops.h](#)

3.10 Vsgnj< Type, MaskType > 模板类 参考

向量浮点符号注入指令

```
#include <eigen3_ops.h>
```

Public 类型

- `typedef Map< Matrix< Type, 1, Dynamic > > VsgnjVecMap`
- `typedef Map< Matrix< MaskType, 1, Dynamic > > VsgnjMaskVecMap`

Public 成员函数

- `int vsgnj_vv (Type *vs2, Type *vs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vsgnj_vf (Type *vs2, Type rs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vsgnij_vv (Type *vs2, Type *vs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vsgnij_vf (Type *vs2, Type rs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vsgnjx_vv (Type *vs2, Type *vs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vsgnjx_vf (Type *vs2, Type rs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`

Public 属性

- `int debug`

3.10.1 详细描述

```
template<typename Type, typename MaskType>
class Vsgnj< Type, MaskType >
```

向量浮点符号注入指令

向量浮点符号注入(Sign-Injection)指令的运算结果的指数和尾数由第一个源操作数 `vs2` 提供

3.10.2 成员函数说明

3.10.2.1 vsgnj_vf()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vsgnj< Type, MaskType >::vsgnj_vf (
    Type * vs2,
    Type rs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vsgnj_vf\(\)](#) vfsgnj.vf

参数

<code>vs2</code>	源操作向量地址
<code>rs1</code>	源标量操作数
<code>vd</code>	目的向量地址
<code>vm</code>	不可屏蔽标识, <code>vm=0</code> 可屏蔽, <code>vm=1</code> 不可屏蔽
<code>v0</code>	mask向量地址
<code>vl</code>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.10.2.2 vsgnj_vv()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vsgnj< Type, MaskType >::vsgnj_vv (
    Type * vs2,
    Type * vs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vsgnj_vv\(\)](#) vfsgnj.vv

参数

vs2	源操作向量二基地址
vs1	源操作向量一基地址
vd	目的向量基地址
vm	不可屏蔽标识, vm=0 可屏蔽, vm=1 不可屏蔽
v0	mask向量基地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.10.2.3 vsgnjn_vf()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vsgnj< Type, MaskType >::vsgnjn_vf (
    Type * vs2,
    Type rs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vsgnjn_vf\(\)](#) vfsgnjn.vf

参数

vs2	源操作向量基地址
------------	----------

参数

<i>rs1</i>	源标量操作数
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm</i> =0 可屏蔽, <i>vm</i> =1 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.10.2.4 **vsgnjn_vv()**

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vsgnj< Type, MaskType >::vsgnjn_vv (
    Type * vs2,
    Type * vs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

vsgnjn_vv() vfsgnjn.vv

参数

<i>vs2</i>	源操作向量二基地址
<i>vs1</i>	源操作向量一基地址
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm</i> =0 可屏蔽, <i>vm</i> =1 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.10.2.5 **vsgnjx_vf()**

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vsgnj< Type, MaskType >::vsgnjx_vf (
```

```
Type * vs2,
Type rs1,
Type * vd,
int vm,
MaskType * v0,
int vl ) [inline]
```

[vsgnjx_vf\(\)](#) vfsgnjx.vf

参数

vs2	源操作向量基地址
rs1	源标量操作数
vd	目的向量基地址
vm	不可屏蔽标识, $vm=0$ 可屏蔽, $vm=1$ 不可屏蔽
v0	mask向量基地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.10.2.6 [vsgnjx_vv\(\)](#)

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vsgnj< Type, MaskType >::vsgnjx_vv (
    Type * vs2,
    Type * vs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vsgnjx_vv\(\)](#) vfsgnjx.vv

参数

vs2	源操作向量二基地址
vs1	源操作向量一基地址
vd	目的向量基地址
vm	不可屏蔽标识, $vm=0$ 可屏蔽, $vm=1$ 不可屏蔽
v0	mask向量基地址
vl	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

该类的文档由以下文件生成:

- [eigen3_ops.h](#)

3.11 **Vsub< Type, MaskType >** 模板类 参考

单宽度向量减法指令

```
#include <eigen3_ops.h>
```

Public 类型

- `typedef Map< Matrix< Type, 1, Dynamic > > VsubVecMap`
- `typedef Map< Matrix< MaskType, 1, Dynamic > > VsubMaskVecMap`

Public 成员函数

- `int vsub_vf (Type *vs2, Type rs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`
- `int vsub_vv (Type *vs2, Type *vs1, Type *vd, int vm, MaskType *v0, int vl)`

Public 属性

- `int debug`

3.11.1 详细描述

```
template<typename Type, typename MaskType>
class Vsub< Type, MaskType >
```

单宽度向量减法指令

因为芯片本身不支持浮点减法，所以利用 `a + (-b)` 来实现 `a - b` 的操作 目的元素的宽度和源操作数中的元素宽度保持一致，可以通过**Type**指定数据类型

3.11.2 成员函数说明

3.11.2.1 `vsub_vf()`

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vsub< Type, MaskType >::vsub_vf (
    Type * vs2,
    Type rs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[`vsub_vf\(\)`](#) `vfsub.vf`

参数

<i>vs2</i>	源操作向量基地址
<i>rs1</i>	源标量操作数
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm=0</i> 可屏蔽, <i>vm=1</i> 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

3.11.2.2 vsub_vv()

```
template<typename Type , typename MaskType >
int Vsub< Type, MaskType >::vsub_vv (
    Type * vs2,
    Type * vs1,
    Type * vd,
    int vm,
    MaskType * v0,
    int vl ) [inline]
```

[vsub_vv\(\)](#) [vfsub.vv](#)

参数

<i>vs2</i>	源操作向量二基地址
<i>vs1</i>	源操作向量一基地址
<i>vd</i>	目的向量基地址
<i>vm</i>	不可屏蔽标识, <i>vm=0</i> 可屏蔽, <i>vm=1</i> 不可屏蔽
<i>v0</i>	mask向量基地址
<i>vl</i>	向量长度(准确的说应该是个数)

返回

执行结果

该类的文档由以下文件生成:

- [eigen3_ops.h](#)

Chapter 4

文件说明

4.1 eigen3_ops.cc 文件参考

The Source Code About Eigen3 To Spike Interface

eigen3_ops.cc 的引用(Include)关系图:

宏定义

- `#define MY_MATRIX_DEFINE(Type)`
 - `#define SHAPE_STRIDE_INFO(ss)`

类型定义

- `typedef Stride< Dynamic, Dynamic > DynStride`

4.1.1 详细描述

The Source Code About Eigen3 To Spike Interface

Class `CustomInsnns` 包含了所有的`custom`定制指令，但不包含`vector`指令，`custom`指令具有数据类型明确的特点，不需要模板类就能轻松实现，所以这些都放在一个类里面（实际上没有任何抽象的意义）。`vector`指令更多的没有指定被操作数的数据类型，所以为了使代码简洁，使用了大量的模板类，同时，因为无法统一每一个`vector`指令的模板参数，所以基本上一类`vector`指令的实现封装在一个类中（实际上也没有经过抽象，纯粹是按照不同的`vector`指令去区分该不该放在一个类里面）

作者

chenhao

4.1.2 宏定义说明

4.1.2.1 MY_MATRIX_DEFINE

```
#define MY_MATRIX_DEFINE(
    Type )
```

值:

```
typedef Matrix<Type, Dynamic, Dynamic, RowMajor> Matrix_##Type;
typedef Map<Matrix_##Type, Unaligned, Stride<Dynamic, Dynamic> > Map_##Type;
```

4.1.2.2 SHAPE_STRIDE_INFO

```
#define SHAPE_STRIDE_INFO(
    ss )
```

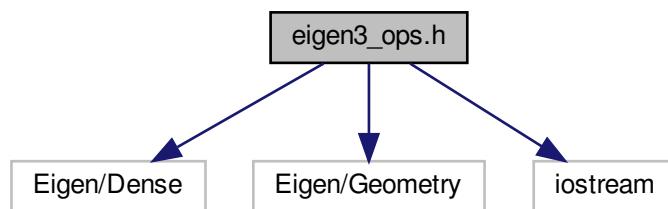
值:

```
do { \
    if (debug) { \
        cout << endl << __FUNCTION__ << endl; \
        shapestride_dbg(ss); \
    } \
} while(0)
```

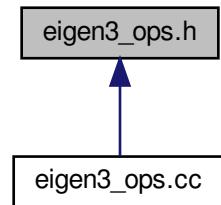
4.2 eigen3_ops.h 文件参考

The Source Code About Eigen3 To Spike Interface

```
#include <Eigen/Dense>
#include <Eigen/Geometry>
#include <iostream>
eigen3_ops.h 的引用(Include)关系图:
```



此图展示该文件直接或间接的被哪些文件引用了：



类

- struct **ShapeStride**
 矩阵形状描述结构
- class **CustomInsnns**
 custom扩展指令类
- class **Vfcvt< MaskType >**
 浮点/整数类型转换指令
- class **Vadd< Type, MaskType >**
 单宽度向量加法指令
- class **Vsub< Type, MaskType >**
 单宽度向量减法指令
- class **Vmul< Type, MaskType >**
 单宽度向量乘法指令
- class **Vmerge< Type, MaskType >**
 向量浮点合并指令类
- class **Vext< Type >**
 整数提取指令
- class **Vma< Type, MaskType >**
 单宽度向量乘加(*FMA*)指令
- class **Vsgnj< Type, MaskType >**
 向量浮点符号注入指令
- class **Vcompare< InType, OutType, MaskType >**
 向量比较指令

宏定义

- #define **GLOBAL_DBG** 1
- #define **DBG_VECTOR_VF**
- #define **DBG_VECTOR_VV**
- #define **VEQ_VF**
- #define **VEQ_VV**
- #define **VNE_VF**
- #define **VNE_VV**
- #define **VLT_VF**

- #define **VLT_VV**
- #define **VLE_VF**
- #define **VLE_VV**
- #define **VGT_VF**
- #define **VGT_VV**
- #define **VGE_VF**
- #define **VGE_VV**

枚举

- enum { **BR_OK** = 0, **BR_EPARAM** }
- 返回值枚举

4.2.1 详细描述

The Source Code About Eigen3 To Spike Interface

Class [CustomInsns](#) 包含了所有的custom定制指令，但不包含vector指令， custom指令具有数据类型明确的特点，不需要模板类就能轻松实现，所以这些都放在一个类里面（实际上没有任何抽象的意义）。vector指令更多的没有指定被操作数的数据类型，所以为了使代码简洁，使用了大量的模板类，同时，因为无法统一每一个vector指令 的模板参数，所以基本上一类vector指令的实现封装在一个类中（实际上也没有经过抽象，纯粹是按照不同的vector指令去区分该不该放在一个类里面）

作者

chenhao

4.2.2 宏定义说明

4.2.2.1 DBG_VECTOR_VF

```
#define DBG_VECTOR_VF
```

值:

```
do {
    if (debug) {
        cout << __FUNCTION__ << endl;
        cout << "vs2:\n" << vector_vs2 << endl;
        cout << "rs1:\n" << rs1 << endl;
        cout << "vm:\n" << vm << endl;
        cout << "v0:\n" << vector_v0 << endl;
        cout << "vd:\n" << vector_vd << endl;
    }
} while(0)
```

4.2.2.2 DBG_VECTOR_VV

```
#define DBG_VECTOR_VV
```

值:

```
do { \
    if (debug) { \
        cout << __FUNCTION__ << endl; \
        cout << "vs2:\n" << vector_vs2 << endl; \
        cout << "vs1:\n" << vector_vs1 << endl; \
        cout << "vm:\n" << vm << endl; \
        cout << "v0:\n" << vector_v0 << endl; \
        cout << "vd:\n" << vector_vd << endl; \
    } \
} while(0)
```

4.2.2.3 VEQ_VF

```
#define VEQ_VF
```

值:

```
do { \
    if (vector_vs2(i) == rs1) \
        vector_vd(i) = (OutType)1; \
    else \
        vector_vd(i) = (OutType)0; \
} while(0)
```

4.2.2.4 VEQ_VV

```
#define VEQ_VV
```

值:

```
do { \
    if (vector_vs2(i) == vector_vs1(i)) \
        vector_vd(i) = (OutType)1; \
    else \
        vector_vd(i) = (OutType)0; \
} while(0)
```

4.2.2.5 VGE_VF

```
#define VGE_VF
```

值:

```
do { \
    if (vector_vs2(i) >= rs1) \
        vector_vd(i) = (OutType)1; \
    else \
        vector_vd(i) = (OutType)0; \
} while(0)
```

4.2.2.6 VGE_VV

```
#define VGE_VV
```

值:

```
do {
    if (vector_vs2(i) >= vector_vs1(i)) \
        vector_vd(i) = (OutType)1;
    else
        vector_vd(i) = (OutType)0;
} while(0)
```

4.2.2.7 VGT_VF

```
#define VGT_VF
```

值:

```
do {
    if (vector_vs2(i) > rs1) \
        vector_vd(i) = (OutType)1;
    else
        vector_vd(i) = (OutType)0;
} while(0)
```

4.2.2.8 VGT_VV

```
#define VGT_VV
```

值:

```
do {
    if (vector_vs2(i) > vector_vs1(i)) \
        vector_vd(i) = (OutType)1;
    else
        vector_vd(i) = (OutType)0;
} while(0)
```

4.2.2.9 VLE_VF

```
#define VLE_VF
```

值:

```
do {
    if (vector_vs2(i) <= rs1) \
        vector_vd(i) = (OutType)1;
    else
        vector_vd(i) = (OutType)0;
} while(0)
```

4.2.2.10 VLE_VV

```
#define VLE_VV
```

值:

```
do {
    if (vector_vs2(i) <= vector_vs1(i)) \
        vector_vd(i) = (OutType)1;
    else
        vector_vd(i) = (OutType)0;
} while(0)
```

4.2.2.11 VLT_VF

```
#define VLT_VF
```

值:

```
do {
    if (vector_vs2(i) < rs1) \
        vector_vd(i) = (OutType)1;
    else
        vector_vd(i) = (OutType)0;
} while(0)
```

4.2.2.12 VLT_VV

```
#define VLT_VV
```

值:

```
do {
    if (vector_vs2(i) < vector_vs1(i)) \
        vector_vd(i) = (OutType)1;
    else
        vector_vd(i) = (OutType)0;
} while(0)
```

4.2.2.13 VNE_VF

```
#define VNE_VF
```

值:

```
do {
    if (vector_vs2(i) != rs1) \
        vector_vd(i) = (OutType)1;
    else
        vector_vd(i) = (OutType)0;
} while(0)
```

4.2.2.14 VNE_VV

```
#define VNE_VV
```

值:

```
do {  
    if (vector_vs2(i) != vector_vs1(i))  
        vector_vd(i) = (OutType)1;  
    else  
        vector_vd(i) = (OutType)0;  
} while(0)
```