Supplement to "Making a MIDI controller device with PicoRuby/R2P2"

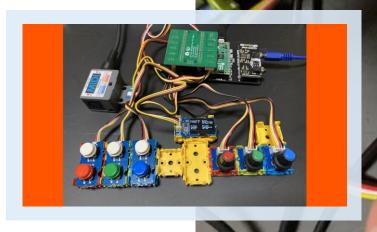
2025-05-22 RubyKaigi 2025 事後勉強会 oto

Ryo Ishigaki

- Making a MIDI controller device with PicoRuby/R2P2 (RubyKaigi 2025 LT)
 - https://speakerdeck.com/risgk/r2p2-rubykaigi-2025-lt

MIDI Controller PRMC-1 (type-0) Demo

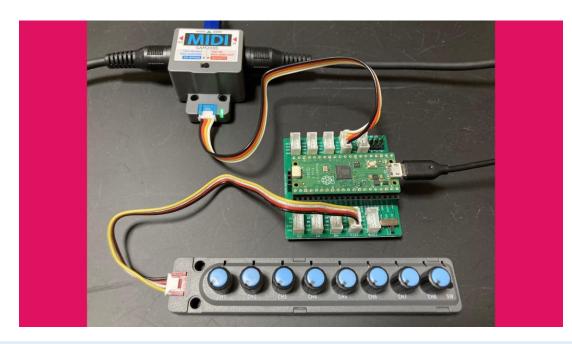
- Rubyを使ったMIDIデバイスを意識: **@Kirika_K2** さんの "Do PRK_FIRMWARE Dream of MIDI implementation?" (KeebKaigi 2023)
- R2P2を使うキッカケ: **@hachiblog** さんの "Drive Your Code: Building an RC Car by Writing Only Ruby" (RubyKaigi 2024 LT)
- @asonas さんの発表やmruby関連発表が、プロポーザル提出の後押しに



- RubyKaigi 2025のLTでは、実機で音が出ないリスクを考えて、最初にデモ動画を流した
- Rubyでのプロトタイピングから始まった**自作シンセサイザー** (シンセ)、の**最新モデル**の音を鳴らしたくなった
- Rubyで書いたMIDIコントローラーPRMC-1 (type-0) で、 C++で書いた自作シンセPRA32-U2 (with Panel) を演奏

Thank you for listening!

MIDI controller PRMC-1 (type-0)



- MIDIコントローラー (MIDIコン) は、シンセや MIDI音源 (sound module, tone generator) を 制御するもので、自分では音を出さない
- MIDIユニットは、**MIDIトランスミッター**として 使用(レシーバーにもなる)

- PRMC-1 is a MIDI Controller using PicoRuby/R2P2
 - https://github.com/risgk/midi-controllerprmc-1
- Made to control synthesizers in electronic music performances
 - PRMC-1 transmits MIDI messages
- Hardware (no soldering)
 - Raspberry Pi Pico 部品代は合計8,000円くらい
 - Grove Shield for Pi Pico
 - M5Stack Unit 8Angle
 - M5Stack Unit MIDI
- All code is written in Ruby!

MIDI (Musical Instrument Digital Interface)

- MIDI 2.0が規格化されたが、現在でもMIDI 1.0が広く使われている
- USB MIDI対応デバイスが多いが、デバイス同士を直結できるMIDIケー • Examples of MIDI messages ブルも見直されている(TRS MIDI対応デバイスも増えている)
 - Note On/Off: Turning on/off a note
 - **Control Change**: Modifying sounds (or adjusting parameters)
 - Program Change: Changing tones
 - **Clock**: Synchronizing the tempo of devices (24 clocks per quarter note)
 - **Start/Stop**: Controlling playback
- MIDI receivers and transmitters use **UART** (Universal Asynchronous Receiver/Transmitter) at 31.25 kbaud
- For details, see the specifications
 - MIDI 1.0 Detailed Specification https://midi.org/midi-1-0-detailed-specification
 - MIDI1.0規格書 https://amei.or.jp/midistandardcommittee/MIDIspcj.html
- ・ 書籍『MIDIバイブルI』『II』 では、規格運用の実際について学べる(『I』だけ読むのもオススメ)
 - 『MIDIバイブルI MIDI 1.0 規格 基礎編』リットーミュージック(1998年) https://www.amazon.co.jp/dp/4845602679
 - 『MIDIバイブルII MIDI 1.0 規格 実用編』リットーミュージック(1998年) https://www.amazon.co.jp/dp/4845603039

Specifications of PRMC-1 (type-0)

- Simple functions
 - 4-step chord sequencer for playing chords as arpeggios
 - Adjusting Brightness (Cutoff) and Harmonic Content (Resonance)
 - Unit MIDI has a built-in synthesizer chip (SAM2695), so PRMC-1 can also produce sound directly
- MIDIユニットからの音出しは**オマケ機能**
 - セットアップ処理で音色を変更し、リリースタイムを長めに調整
 - 今のUIでは、細かくパラメーターを編集できない
 - PCM音源なので、波形の変化が滑らかでないところもある
- MIDIユニットは、ピアノなどの音も出せる**GM音源**で、楽器作りに役立つ
 - 「シンセ」という言葉を「楽器」の意味で使うなら、PRMC-1はシンセでもある
 - 注意: DREAM社の音源チップSAM2695は、今年で生産終了予定
- 懇親会では、バッテリーやスピーカーと一緒に首から下げながら音出し

- Usage
 - CH1 CH4 Knob: Root of Step 1 4 Chord
 - CH5 Knob: Arpeggio Pattern, 1 6
 - CH6 Knob: Brightness
 - CH7 Knob: Harmonic Content
 - CH8 Knob: BPM
 - SW Switch: Start/Stop Sequencer
 - アルペジオパターン (type-0)
 - ・ セブンスコード、Up
 - ・ セブンスコード、Up & Down
 - トライアド、Up
 - ・ トライアド、Up & Down
 - Root + 4th + 5th, Up
 - Root + 4th + 5th, Up & Down

About me

- Ryo Ishigaki (石垣 良) @risgk
- Member of Hamamatsu.rb (called "Hamamatsu Ruby")
 - Hamamatsu is the physical birthplace of Ruby
- Embedded software engineer
 - Experience: projector, milling machine, audio product, etc.
- Making synthesizers for microcontrollers using C/C++ as a hobby

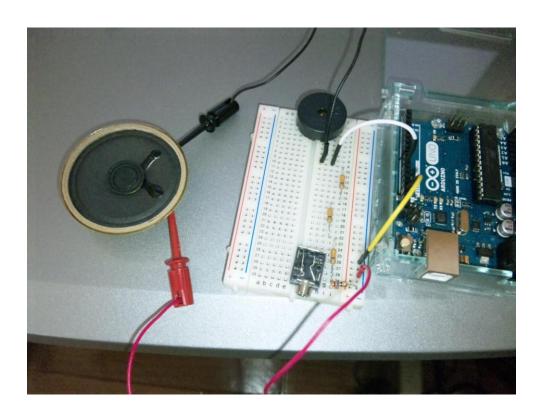


正式名称は「ハママツ(ドット)アール ビー」でなくて「ハママツ ルビー」、通称「ハマルビ」

Hamamatsu.rb

Making synthesizers

- Hamamatsu is famous for its musical instrument industry
- One of the reasons I started making synthesizers is that I moved to Hamamatsu
- About 11 years ago, my first synthesizer VRA8 was prototyped with Ruby and ported it to Arduino Uno
 - Details: Ruby x Arduinoでシンセサイザーを 作ってみた (浜松Ruby会議01) https://gist.github.com/risgk/0db52ea683530652d933



Making and playing synthesizers







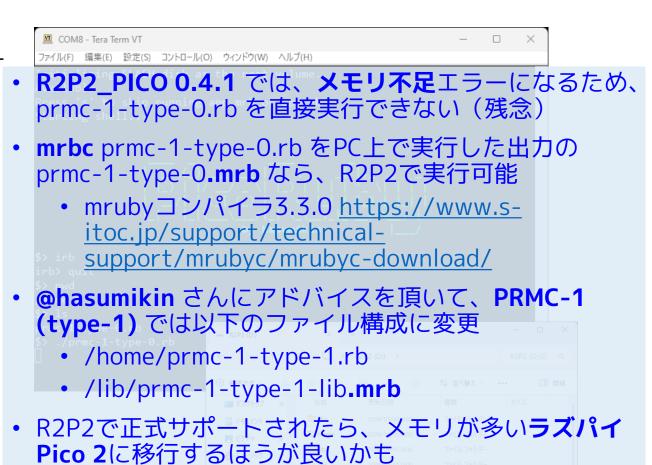


- mrubyファミリーの動きも追いかけてきたが、私に合った 「使いどころ」を見つけられなかった
 - リアルタイムな音響合成には、あまり向いていない
- **シンセカイリアル**(次回は6/6)と出会わなかったら、マシンライブを始めず、MIDIコントローラーも作らなかったと思う

- As ISGK Instruments, I make about one synthesizer a year and exhibit it at Maker Faire and other events
 - Latest work: **PRA32-U2** for Raspberry Pi Pico 2 https://github.com/risgk/digital-synth-pra32-u2
- I wrote articles on synthesizer making for a magazine and a book
 - Book: ラズベリー・パイPico/Pico W攻略本 https://interface.cqpub.co.jp/magazine/2023pico/
- I am challenging electronic music performance using hardware synthesizer, called "machine live"
 - I will be at シンセカイリアル (Synthesizer Meeting Real) on April 28th https://x.com/Yasushi_K/status/1910670512419738018

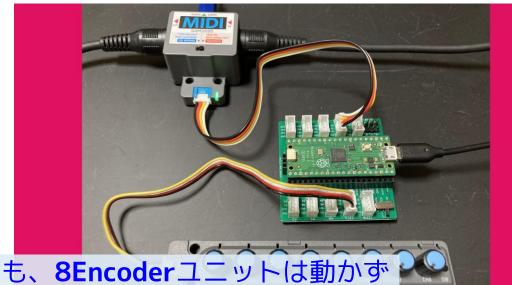
PicoRuby and R2P2

- PicoRuby is a Ruby implementation for onechip microcontrollers
 - https://github.com/picoruby/picoruby
- PicoRuby's VM is mruby/c
- R2P2 (Ruby Rapid Portable Platform) is a PicoRuby shell for Raspberry Pi Pico and others
 - https://github.com/picoruby/R2P2
- Usage of R2P2
 - 1. Drag and drop a release binary into the RPI-RP2 drive of Pi Pico
 - 2. Connect the shell through a serial port with a terminal emulator
 - 3. /home/app.rb is automatically run at startup



Functional Units of M5Stack

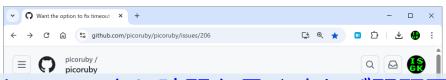
- Functional Units of M5Stack are compatible with **Grove** interface
- So, most of these should work with Raspberry Pi Pico
 - However, as far as I have briefly tested, M5Stack Unit 8Encoder did not work well for some reason...



- Raspberry Pi Pico C/C++ SDKを使用しても、8Encoderユニットは動かず
 - 「ほとんどのユニットはPicoでも動作するはず」は言い過ぎだったかも…
- PRMC-1 (type-2) では、Dual Buttonユニットを追加(約600円)
 - ByteSwitchユニットの動作も問題なさそう(約4000円)
- @Y_uuu さんの成果 "Porting PicoRuby to Another Microcontroller: ESP32" を受けて、M5StackとR2P2を使った電子工作が増えていくと思う

Timeout error in I2C

- When accessing M5Stack Unit 8Angle in R2P2 environment, I2C (Inter-Integrated Circuit) timeout errors occurred frequently
- Workaround
 - Use only 1-byte registers
 - Reduce communication speed to 20 kbps (usually 100 or 400 kbps)
 - If an error occurred, retry
- I would like PicoRuby to have an option to adjust the timeout (like Arduino)
 - Want the option to fix timeout on I2C #206 https://github.com/picoruby/picoruby/issues/206



- タイムアウト時間を長くすれば問題回避できる ことは確認したが、R2P2の修正バイナリを前提 にしたくなかった。12012
- 「通信スピードを下げる」「リトライする」というワークアラウンドを見つけられたので、LTのプロポーザルを提出できた
 - **R2P2 0.3.0**のタイムアウト時間は、通信スピードに反 比例
- **R2P2 0.4.1**で @hasumikin さんが改善済み
 - タイムアウト時間が調整可能、デフォルトで100ミリ秒



prmc-1-type-0.rb (about 400 lines)

```
require 'i2c'
                                                     class PRMC1Core
require 'uart'
                                                     ...
                                                     end
# options
MIDI_CHANNEL = 1
                                                     # setup
. . .
class M5UnitAngle8
                                                     # loop
. . .
                                                     loop do
end
                                                     ...
class MIDI
                                                     end
...
end
```

class M5UnitAngle8

```
def prepare_to_get_analog_input(ch)
 @i2c.write(ANGLE8_I2C_ADDR, ANGLE8_ANALOG_INPUT_8B_REG + ch)
rescue
         • R2P2_PICO 0.4.1用のPRMC-1 (type-1) では、
         rescueと retry を削除
 retry
end
def get_analog_input
 @i2c.read(ANGLE8_I2C_ADDR, 1).bytes[0]
rescue
 retry
end
```

class MIDI

```
def send_note_on(note_number, velocity, channel)
   @uart.write((0x90 + channel - 1).chr + note_number.chr + velocity.chr)
 end
 def send_note_off(note_number, velocity, channel)
   @uart.write((0x80 + channel - 1).chr + note_number.chr + velocity.chr)
 end
. . .
 def send_clock
   @uart.write(0xF8.chr)
 end
```

class PRMC1Core (1)

```
def change_parameter(key, value)
   case key
. . .
   when 4
     arpeggio_pattern = (value * (6 - 1) * 2 + 127) / 254 + 1
     case arpeggio_pattern
     when 1
       @arpeggio_intervals_candidate = [1, 3, 5, 7, 1, 3, 5, 7]
       @step_division_candidate = 8
     when 2
       @arpeggio_intervals_candidate = [1, 3, 5, 7, 5, 3, 1, 3]
       @step_division_candidate = 8
```

class PRMC1Core (2)

```
def process sequencer
   if Oplaying
    usec = Time.now.usec
      receive_midi_clock
...
   end
 end
 def receive_midi_clock
                      新しいバージョンでは、シーケンサー停止中も
   @midi.send clock
                        MIDIクロックを送信し続けるように改善
    @midi.send_note_on(@playing_note, NOTE_ON_VELOCITY, @midi_channel) if @playing_note != -1
    @midi.send_note_off(playing_note_old, NOTE_OFF_VELOCITY, @midi_channel) if playing_note_old != -1
```

setup

```
led_builtin = GPIO.new(25, GPIO::OUT)
led_builtin.write(1)

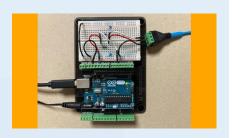
i2c1 = I2C.new(unit: :RP2040_I2C1, frequency: 20_000, sda_pin: 6, scl_pin: 7)
angle8 = M5UnitAngle8.new(i2c: i2c1)
uart1 = UART.new(unit: :RP2040_UART1, txd_pin: 4, rxd_pin: 5, baudrate: 31_250)
midi = MIDI.new(uart: uart1)
prmc_1_core = PRMC1Core.new(midi: midi, midi_channel: MIDI_CHANNEL)
current_inputs = []
```

loop

```
(0..7) each do |ch|
                                  • 8Angleへのアクセスには、1、2ミリ秒かかる
 prmc_1_core.process_sequencer
                                    発音開始やクロックの送信タイミングがブレない
 angle8.prepare_to_get_analog_input(ch)
                                    ように、 process_sequencer を随時呼び出し
 prmc_1_core.process_sequencer
 analog_input = angle8.get_analog_input • カットオフ調整が滑らかでない(約40ミリ秒周
                                    期で更新)問題も、呼び出し頻度を上げれば改善
 if current_inputs[ch].nil? ||
    analog_input > current_inputs[ch] + 1 ||
    analog_input < current_inputs[ch] - 1</pre>
   current_inputs[ch] = analog_input
   prmc_1_core.change_parameter(ch, 127 - current_inputs[ch] / 2)
 end
end
```

After this

- ネタ1: MIDI受信に対応、MIDIライブラリの整備(API定義? USB MIDI対応?)
- ネタ2:DJ/VJアプリを自分だけのMIDIコンで制御?(DJは詳しくありませんが)
- I will continue to evolve PRMC-1
- Ruby code is easily modified, so PRMC-1 (type-N) may be made for each performance
- ネタ3: **Cのコードで音響合成**するシンセの**Picogem**(またはmrbgem)を作る
 - CircuitPython (MicroPythonのフォーク) には、synthioというコアモジュールが含まれる
 - ・ エイリアスノイズ (折り返し雑音) 対策は充実していなさそう…
 - https://docs.circuitpython.org/en/latest/shared-bindings/synthio/
 - Rubyベースのライブコーディング環境**Sonic Pi**は、オーディオプログラミング言語 **SuperCollider**のサーバーを使用
 - https://supercollider.github.io/
 - ライブラリとして「いい感じ」の仕様にするには、Web Audio APIが参考になるかも
 - Web Audio API 1.1 https://www.w3.org/TR/webaudio-1.1/
 - AMYというマイコン用シンセライブラリはMicroPythonで制御できる
 - https://github.com/shorepine/amy
 - ネタ4: Rubyのコードで音響合成するシンセをマイコンで動かす
 - ラズパイPico 2とmruby/c(またはmruby)なら、そこそこ行ける?
 - 私のシンセの代表作VRA8-Uは、Arduino Uno(マイコンは8ビット、16MHz)で動作
 - ・ 藤本健のDigital Audio Laboratory 第956回 https://av.watch.impress.co.jp/docs/series/dal/1442328.html



Would you like to create your own musical device?

Enjoy electronics!

- 宣伝1:6/1(日) Synth Maker Meetup #4 浜松で開催
 - https://synthmeetup4.peatix.com/
- 宣伝2:7/5(土) Hamamatsu Micro Maker Faire 2025
 - https://makezine.jp/event/makerfaire/hmmf2025/

Finally... Live performance!

- RubyKaigi 2025のLTでは、この時点で残り15秒くらい…
- 再生開始したが、なぜか実機の音が出なかった
 - PCのオーディオ設定不足を疑ったが、PRMC-1の不具合だった可能性も
 - LT前の転換が長引いていたので、音チェックは省略していた
- LT終了後、運営の @a_matsuda さんから「せっかくなので、 蛍の光のようにDay 2帰りの音楽を演奏してください」と機会を 頂き、実機の音を鳴らせました! ありがとうございました!
 - LTでも、電子ピアノ(ベル)の音を鳴らす予定でした
- 本日のデモ: MIDIコンPRMC-1 (type-2) を使って、 自作シンセPRA32-U2 (with Panel) と、リズム担当の ヤマハSEQTRAKを同期演奏
 - PRMC-1 (type-2) の主な変更点
 - アルペジオパターンの追加
 - ・2~7個目の音符のオン/オフ設定 (レゾナンス調整は削除)
 - Dual Buttonでトランスポーズ



