## 机器学习导论 习题一

211300044, 吴羽珩, 2559280859@qq.com 2023 年 3 月 20 日

## 作业提交注意事项

- 1. 请在 LaTeX 模板中第一页填写个人的学号、姓名、邮箱;
- 2. 本次作业需提交作答后的该 pdf 文件、编程题代码 (.py 文件); 请将二者打包为 .zip 文件上传. 注意命名规则, 三个文件均命名为"学号 \_ 姓名"+".后缀"(例如 211300001 张三"+".pdf"、".py"、".zip");
- 3. 若多次提交作业,则在命名 .zip 文件时加上版本号,例如 211300001\_ 张三 \_v1.zip"(批改时以版本号最高的文件为准);
- 4. 本次作业提交截止时间为 **3** 月 **29** 日 **23:59:59**. 未按照要求提交作业,提交作业格式不正确,作业命名不规范,将会被扣除部分作业分数;除特殊原因 (如因病缓交,需出示医院假条)逾期未交作业,本次作业记 0 分;如发现抄袭,抄袭和被抄袭双方成绩全部取消;
- 5. 本次作业提交地址为 here, 请大家预留时间提前上交, 以防在临近截止日期时, 因网络等原因无法按时提交作业.

## 1 [15pts] Derivatives of Matrices

有  $\alpha \in \mathbb{R}$ ,  $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^{m \times 1}$ ,  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^{n \times 1}$ , 试完成下题, 并给出计算过程.

- (1) [4pts] 此问中假设  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ , 且  $\alpha = \mathbf{x}^{\top} \mathbf{A} \mathbf{x}$ , 试求  $\frac{\partial \alpha}{\partial \mathbf{x}}$ .
- (2) [**5pts**] 此问中假设  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ , 且  $\alpha = \mathbf{y}^{\top} \mathbf{A} \mathbf{x}$ , 同时  $\mathbf{y} \cdot \mathbf{x}$  为  $\mathbf{z}$  的函数, 试求  $\frac{\partial \alpha}{\partial \mathbf{z}}$ .
- (3) [**6pts**] 此问中假设  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$  且  $\mathbf{A}$  可逆,  $\mathbf{A}$  为  $\alpha$  的函数同时  $\frac{\partial \mathbf{A}}{\partial \alpha}$  已知. 试求  $\frac{\partial \mathbf{A}^{-1}}{\partial \alpha}$ .

(提示: 可以参考 The Matrix Cookbook.)

Solution. 此处用于写解答 (中英文均可)

我们有 111122222

$$\frac{\partial (a^T b)}{\partial x} = \frac{\partial a^T}{\partial x} b + \frac{\partial b^T}{\partial x} a$$

(1)

$$\alpha = \sum_{j=1}^{n} \sum_{i=1}^{n} a_{ij} x_y x_j$$

所以对于向量  $\mathbf{x}$  的第  $\mathbf{k}$  个元素  $x_k$ , 有偏导数

$$\frac{\partial \alpha}{\partial x_k} = \sum_{j=1}^n a_{kj} x_j + \sum_{i=1}^n a_{ik} x_i$$

由此可得偏导数为:

$$\frac{\partial \alpha}{\partial x} = \ \frac{\partial (x^T \mathbf{A} x)}{\partial x} = \frac{\partial x^T}{\partial x} \mathbf{A} x + \frac{\partial x^T \mathbf{A}^T}{\partial x} x = (\mathbf{A} + \mathbf{A}^T) x$$

(2) 
$$\frac{\partial \alpha}{\partial z} = \frac{\partial \alpha}{\partial \mathbf{x}} \frac{\partial \mathbf{x}}{\partial \mathbf{z}} + \frac{\partial \alpha}{\partial \mathbf{y}} + \frac{\partial \mathbf{y}}{\partial \mathbf{z}} = \left[\frac{\partial y}{\partial z}\right]^T \mathbf{A} x + \left[\frac{\partial x}{\partial z}\right]^T \mathbf{A}^T y$$

(3) 由定义:  $\mathbf{A}^{-1}\mathbf{A} = \mathbf{I}$ 

上式两端对  $\alpha$  求偏导:

$$\mathbf{A}^{-1}\frac{\partial \mathbf{A}}{\partial \alpha} + \frac{\partial \mathbf{A}^{-1}}{\partial \alpha} \mathbf{A} = 0$$

所以

$$\frac{\partial \mathbf{A}^{-1}}{\partial \alpha} = -\mathbf{A}^{-1} \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial \alpha} \mathbf{A}^{-1}$$

#### [15pts] Performance Measure 2

性能度量是衡量模型泛化能力的评价标准, 在对比不同模型的能力时, 使用不同的性能度量 往往会导致不同的评判结果. 请仔细阅读《机器学习》第二章 2.3.3 节. 在书中, 我们学习并 计算了模型的二分类性能度量. 下面我们给出一个多分类 (四分类) 的例子, 请根据学习器 的具体表现, 回答如下问题.

表 1: 类别的真实标记与预测								
真实类别	预测类别	第一类	第二类	第三类	第四类			
第一类		7	2	1	0			
第二类		0	9	0	1			
第三类		1	0	8	1			
第四类		1	2	1	6			

- (1) [5pts] 如表 1 所示, 请计算该学习器的错误率及精度.
- (2) [5pts] 请分别计算宏查准率, 宏查全率, 微查准率, 微查全率, 并两两比较大小.
- (3) [5pts] 分别使用宏查准率, 宏查全率, 微查准率, 微查全率计算宏 F1 度量, 微 F1 度 量,并比较大小.

此处用于写解答 (中英文均可)

### Solution.

- (1) 学习器的精度为: $\frac{3}{4} = 75\%$ , 学习器的错误率为 1 精度  $= \frac{1}{4} = 25\%$
- (2) 四个混淆矩阵:1 类, 非 1 类;2 类, 非 2 类;3 类, 非 3 类;4 类, 非 4 类 宏查准率为:

$$\begin{aligned} \text{macro-P} &= \frac{1}{4} (\frac{7}{9} + \frac{9}{13} + \frac{8}{10} + \frac{6}{8}) = 0.755 \\ \text{macro-R} &= \frac{1}{4} (\frac{7}{10} + \frac{9}{10} + \frac{8}{10} + \frac{6}{10}) = 0.750 \end{aligned}$$

经过计算四个混淆矩阵对应位置元素的平均值后:

$$\overline{TP}=7.5, \overline{FP}=2.5, \overline{FN}=2.5$$
 所以有:

$$micro-P = 0.750micro-R = 0.750$$

由此发现宏查准率大于宏查全率 微查准率和微查全率相等 (3) 由书上的公式:

$$macro-F1 = 0.7525$$
  
 $micro-F1 = 0.7500$ 

宏 F1 度量大于微 F1 度量.

# 3 [15pts] ROC & AUC

ROC 曲线与其对应的 AUC 值可以反应分类器在"一般情况下"泛化性能的好坏. 请仔细阅读《机器学习》第二章 2.3.3 节, 并完成本题.

表 2: 样例的真实标记与预测

样例	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$x_5$	$x_6$	$x_7$	$x_8$	$x_9$
标记	0	1	0	1	0	0	1	1	0
分类器输出值	0.4	0.9	0.7	0.4	0.2	0.8	0.8	0.6	0.5

- (1) [**5pts**] 如表 2 所示, 第二行为样例对应的真实标记, 第三行为某分类器对样例的预测结果. 请根据上述结果, 绘制分类器在该样例集合上的 ROC 曲线, 并写出绘图中使用到的节点 (在坐标系中的) 坐标及其对应的阈值与样例编号.
- (2) [3pts] 根据上题中的 ROC 曲线, 计算其对应的 AUC 值 (请给出具体的计算步骤).
- (3) [7pts] 结合前两问使用的例子 (可以借助图片示意), 试证明对有限样例成立:

$$AUC = \frac{1}{m^+ m^-} \sum_{x^+ \in D^+} \sum_{x^- \in D^-} \left( \mathbb{I} \left\{ f(x^+) > f(x^-) \right\} + \frac{1}{2} \mathbb{I} \left\{ f(x^+) = f(x^-) \right\} \right). \quad (3.1)$$

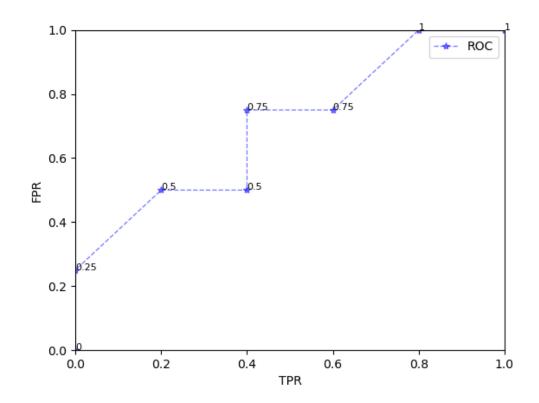


图 1: ROC 曲线图

Solution. 此处用于写解答 (中英文均可)

(1) 阈值与对应的样例编号分别为:

样例	NULL	$x_2$	$x_7, x_7$	$x_3$	$x_8$	$x_9$	$x_1, x_4$	$x_5$
	1							

(2) AUC 的值即为上述 ROC 曲线与 x 轴所围成的面积:

$$S = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{8} (x_{i+1} - x_i)(y_i + y_{i+1})$$
$$= 0.7$$

(3) 注意到 AUC 的物理意义为正样本预测结果大于负样本预测结果的概率, 他反映了分类器对于样本的排序能力, 换言之, 就是随机拿出一个正样本和一个负样本, 正样本的预测结果比负样本的预测结果大的概率: 如果我们把所有的正样本和负样本都比较一遍, 那么按照题干, 正样本有  $m_+$  个, 负样本有  $m_-$  个, 那么一共有  $m_+*m_-$  对, 而题干中的双重求和符号 (可以理解为双重循环) 即遍历每一对, 统计正样本预测值大于负样本预测值的一共有多少对, 值得注意的是, 对于正样本预测值等于负样本预测值的情况记为 0.5, 所以我们得到了题干中的公式

$$\text{AUC} = \frac{1}{m^+ m^-} \sum_{x^+ \in D^+} \sum_{x^- \in D^-} \left( \mathbb{I} \left\{ f(x^+) > f(x^-) \right\} + \frac{1}{2} \mathbb{I} \left\{ f(x^+) = f(x^-) \right\} \right)$$

计算证明: 在 ROC 曲线当中,每条横线都对应着至少一个标签为反例的样本,同样,每条垂线都对应着至少一个标签为正例的样本,斜线则对应着多个预测值相同的正或反样本. 每增加一个正例, 在 ROC 图中 y 轴的投影长度为  $\frac{1}{m^+}$ , 每增加一个负例, 在 x 轴的投影长度为  $\frac{1}{m^-}$  所以对于某一个梯形来说

$$S = \frac{1}{2} (x_{i+1} - x_i) \Big[ \sum_{x^+ \in D^+} (\frac{2}{m^+} \mathbb{I} \left\{ f(x^+) > f(x^-) \right\} + \frac{1}{m^+} \mathbb{I} \left\{ f(x^+) = f(x^-) \right\}) \Big]$$

$$= \frac{1}{m^+ m^-} \sum_{x^+ \in D^+} \left( \mathbb{I} \left\{ f(x^+) > f(x^-) \right\} + \frac{1}{2} \mathbb{I} \left\{ f(x^+) = f(x^-) \right\} \right)$$

所以所有梯形的面积和为 AUC 的值, 即为:

$$AUC = \frac{1}{m^+ m^-} \sum_{x^+ \in D^+} \sum_{x^- \in D^-} \left( \mathbb{I} \left\{ f(x^+) > f(x^-) \right\} + \frac{1}{2} \mathbb{I} \left\{ f(x^+) = f(x^-) \right\} \right)$$

## 4 [20pts] Linear Regression

线性回归模型是一类常见的机器学习方法, 其基础形式与变体常应用在回归任务中. 根据《机器学习》第三章 3.2 节中的定义, 可以将收集到的 d 维数据及其标签如下表示:

$$\mathbf{X} = \left( \begin{array}{cccc} x_{11} & x_{12} & \dots & x_{1d} & 1 \\ x_{21} & x_{22} & \dots & x_{2d} & 1 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ x_{m1} & x_{m2} & \dots & x_{md} & 1 \end{array} \right) = \left( \begin{array}{ccc} \mathbf{x}_1^\top & 1 \\ \mathbf{x}_2^\top & 1 \\ \vdots & \vdots \\ \mathbf{x}_m^\top & 1 \end{array} \right); \quad \mathbf{y} = \left( \begin{array}{ccc} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_m \end{array} \right).$$

将参数项与截距项合在一起, 定义为  $\hat{\boldsymbol{w}} = \left(\boldsymbol{w}^{\top}; b\right)^{\top}$ . 此时成立  $\hat{\mathbf{y}} = \mathbf{X}\hat{\boldsymbol{w}}$ . 《机器学习》式 (3.11) 给出了最小二乘估计 (Least Square Estimator, LSE) 的闭式解:

$$\hat{\boldsymbol{w}}_{LSE}^* = \left(\mathbf{X}^{\top}\mathbf{X}\right)^{-1}\mathbf{X}^{\top}\mathbf{y}.\tag{4.1}$$

(1) [**8pts**] (投影矩阵的性质) 容易验证, 当采用最小二乘估计  $\hat{w}_{LSE}^*$  时, 成立:

$$\widehat{\mathbf{y}} = \mathbf{X} \hat{\mathbf{w}}_{\mathbf{LSE}}^* = \mathbf{X} \left( \mathbf{X}^{\top} \mathbf{X} \right)^{-1} \mathbf{X}^{\top} \mathbf{y}.$$

记  $\mathbf{H} = \mathbf{X} (\mathbf{X}^{\mathsf{T}} \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^{\mathsf{T}}$ , 则有  $\hat{\mathbf{y}} = \mathbf{H}\mathbf{y}$ .  $\mathbf{H}$  被称为"Hat Matrix", 其存在可以从空间的角度, 把  $\hat{\mathbf{y}}$  看作是  $\mathbf{y}$  在矩阵  $\mathbf{H}$  空间中的投影.  $\mathbf{H}$  矩阵有着许多良好的性质. 已知此时  $\mathbf{X}$  矩阵列满秩,  $\mathbf{I}$  为单位阵, 试求  $\mathbf{I} - \mathbf{H}$  的全部特征值并注明特征值的重数.

(提示: 利用 H 矩阵的投影性质与对称性.)

(2) [**5pts**] (岭回归) 当数据量 m 较小或数据维度 d 较高时, 矩阵  $\mathbf{X}^{\mathsf{T}}\mathbf{X}$  可能不满秩, 4.1 中的取逆操作难以实现. 此时可使用岭回归代替原始回归问题, 其形式如下:

$$\hat{\boldsymbol{w}}_{\mathbf{Ridge}}^* = \underset{\hat{\boldsymbol{w}}}{\operatorname{arg\,min}} \frac{1}{2} \left( \|\mathbf{y} - \mathbf{X}\hat{\boldsymbol{w}}\|_2^2 + \lambda \|\hat{\boldsymbol{w}}\|_2^2 \right). \tag{4.2}$$

试求岭回归问题的闭式解,并简述其对原问题的改进.

(3) [7pts] 定义  $\tilde{\mathbf{x}}_i = (\mathbf{x}_i^\top; 1)^\top$ ,  $\hat{y}_i = \tilde{\mathbf{x}}_i^\top \hat{\mathbf{w}}_{LSE}^*$ ,  $\bar{y} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m y_i$ .

对线性回归模型进行统计分析时,会涉及如下三个基础定义:

Total sum of squares (SST): 
$$\sum_{i=1}^{m} (y_i - \bar{y})^2$$
Regression sum of squares (SSR): 
$$\sum_{i=1}^{m} (\widehat{y}_i - y_i)^2$$
Residual sum of squares (SSE): 
$$\sum_{i=1}^{m} (\widehat{y}_i - \bar{y})^2$$

试证明 SST = SSR + SSE. (提示: 使用向量形式可以简化证明步骤.)

Solution. 此处用于写解答 (中英文均可)

(1) 由于

$$\mathbf{H}^T = \mathbf{H}, \mathbf{H}^2 = \mathbf{H}$$

我们得知 H 矩阵是一个对称幂等矩阵, 同理

$$(\mathbf{I} - \mathbf{H})^T = \mathbf{I} - \mathbf{H}, (\mathbf{I} - \mathbf{H})^2 = \mathbf{I} - \mathbf{H}$$

可知 I - H 也是一个对称幂等矩阵. 我们先看 H 矩阵, 利用对称幂等矩阵的性质可知 (特征值的定义易证), H 矩阵的特征值为 1.0.

 $\mathbf{H}$  是一个  $m \cdot m$  的矩阵, 设  $\mathbf{H}$  矩阵的秩为  $r(\mathbf{H})$ , 则特征值 1 的重数为  $r(\mathbf{H})$ , 特征值 0 的重数为  $m - r(\mathbf{H})$ , 下求  $r(\mathbf{H})$ :

由于矩阵 **X** 是一个列满秩的矩阵, 所以  $r(\mathbf{X}) = d+1$ , 由矩阵秩的性质  $r(\mathbf{X}^T\mathbf{X}) = r(\mathbf{X}) = d+1$  且  $\mathbf{X}^T\mathbf{X}$  是一个  $(d+1)\cdot(d+1)$  的矩阵, 所以  $\mathbf{X}^T\mathbf{X}$  是一个方阵且可逆, 又由于  $\mathbf{X}^T$  行满秩, **X** 列满秩, 所以

$$\mathbf{H} = \mathbf{X}(\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T$$

的秩为 d+1

所以 I - H 的特征值为 0(重数为 d+1), 1(重数为 m-d-1)

(2) 设

$$L(w) = (\mathbf{X}w - y)^T (\mathbf{X}w - y) + \lambda w^T w$$

我们要求  $\hat{w}$  minimize L(w), 求

$$\frac{\partial L(w)}{\partial w} = 2\mathbf{X}^T \mathbf{X} w - 2\mathbf{X}^T Y + 2\lambda E w$$

另其为 0, 解得

$$w = (\mathbf{X}^T \mathbf{X} + \lambda E)^{-1} \mathbf{X}^T y$$

岭回归也是一种线性回归, 只不过在算法建立回归方程的时候加上正则化的限制, 从而达到解决过拟合的效果, 通过放弃最小二乘法的无偏性, 以损失部分信息、降低精度为代价获得回归系数更为符合实际、更可靠的回归方法, 对病态数据的拟合要强于最小二乘法。

#### (3) 将左侧 SST 变为

$$\sum_{i=1}^{m} (y_i - \widehat{y}_i + \widehat{y}_i - \overline{y})^2$$

经过化简整理得: 要证明 SST = SSE + SSR, 只须证

$$\sum (\widehat{y}_i - \bar{y}_i)(y_i - \widehat{y}_i) = 0$$

最小二乘法的原理为将误差的平方和最小化,令

$$\widehat{y}_i = \beta_0 + \beta_1 x_i$$

则

$$S = \sum (y_i - \hat{y}_i)^2 = \sum (y_i - \beta_0 - \beta_1 x_i)^2$$

我们就是要找到  $\beta_0, \beta_1$  使 S 最小. 令

$$\frac{\partial S}{\partial \beta_0} = 0$$

化简后得到

$$\sum y_i - \widehat{y}_i = 0 \quad , (1)$$

我们再求

$$\frac{\partial S}{\partial \beta_1} = 0$$

化简后可以得到

$$\sum x_i(y_i - \widehat{y}_i) = 0$$

又因为

$$\widehat{y}_i = \beta_0 + \beta_1 x_i$$

所以将

$$x_i = \frac{1}{\beta_1} (\widehat{y}_i - \beta_0)$$

带入上面的方程式整理得

$$\frac{1}{\beta_1} \sum \widehat{y}_i(y_i - \widehat{y}_i) - \frac{\beta_0}{\beta_1} \sum \widehat{y}_i(y_i - \widehat{y}_i) = 0$$

由(1)可知第二项为0,所以我们得到

$$\sum \widehat{y}_i(y_i - \widehat{y}_i) = 0 \quad , (2)$$

最终根据  $(2) - \bar{y} * (1)$  可得

$$\sum (\widehat{y}_i - \bar{y}_i)(y_i - \widehat{y}_i) = 0$$

证毕.

## 5 [35pts] Logistic Regression in Practice

对数几率回归 (Logistic Regression, 简称 LR) 是实际应用中非常常用的分类学习算法.

- (1) [**30pts**] 请编程实现二分类的 LR, 要求采用牛顿法进行优化求解. 详细编程题指南请 参见链接: here. 请将绘制好的 ROC 曲线放在解答处, 并记录模型的精度与 AUC (保留 4 位小数).
- (2) [5pts] 试简述在对数几率回归中, 相比梯度下降方法, 使用牛顿法的优点和缺点.

Solution. 此处用于写解答 (中英文均可)

(1)

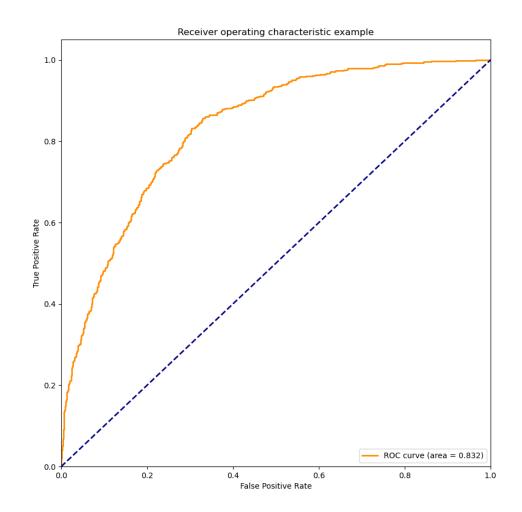


图 2: ROC of test set

Accuracy in test set: 0.7621 AUC in test set: 0.8323 (2) 牛顿法是通过求解目标函数的一阶导数为 0 时的参数, 进而求出目标函数最小值时的参数。

优点: 收敛速度很快,hessian 矩阵的逆在迭代过程中不断减小, 可以起到逐步减小步长的效果。

缺点:hessian 矩阵的逆计算复杂, 代价比较大。牛顿法是局部收敛的.

梯度下降法: 对于凸函数问题可以全局最优, 但是收敛速度比较慢