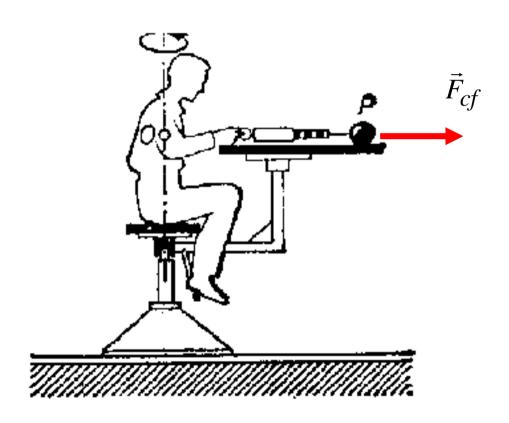
Fizika 1i

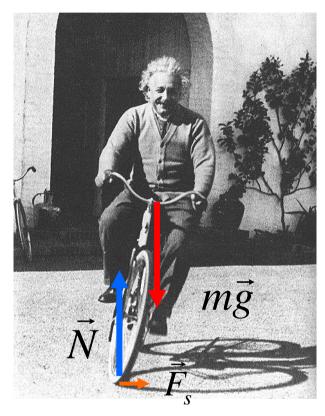
6. előadás

Centrifugális erő:

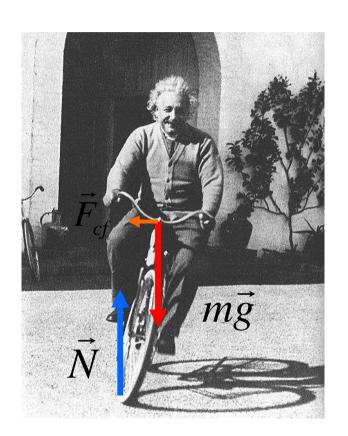


Centrifugális erő:

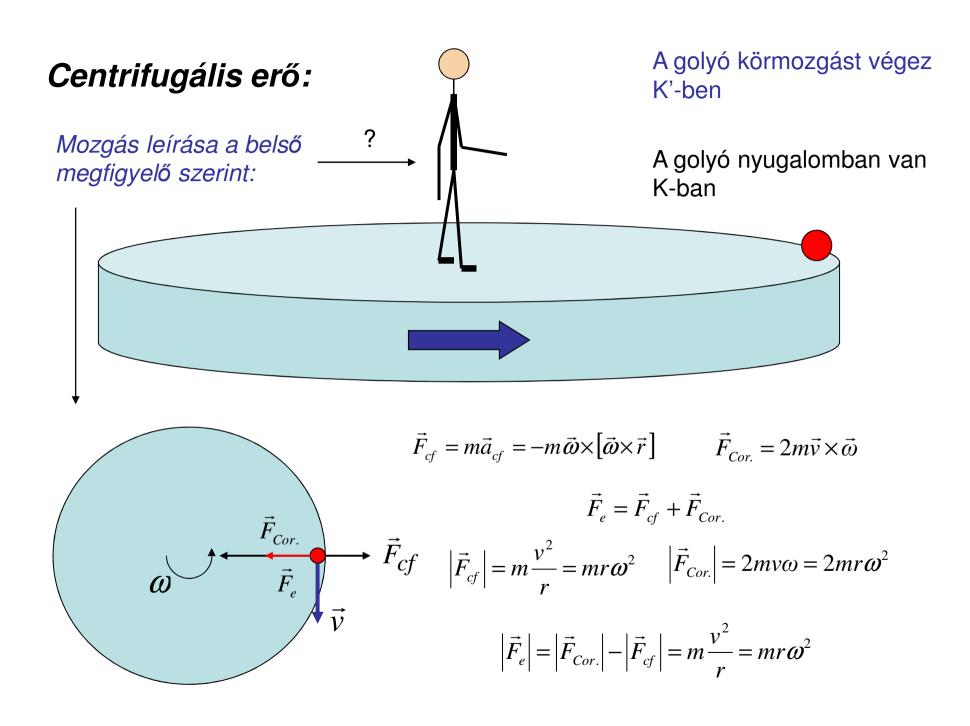
Einstein kerékpározik:



Einstein mozgása a külső megfigyelő szerint



Einstein szerint



Centrifugális erő:

A külső megfigyelő szerint:

$$\vec{F}_{cp} = \vec{F}_{e}$$

$$\vec{F}_{cp} = \vec{F}_{e}$$

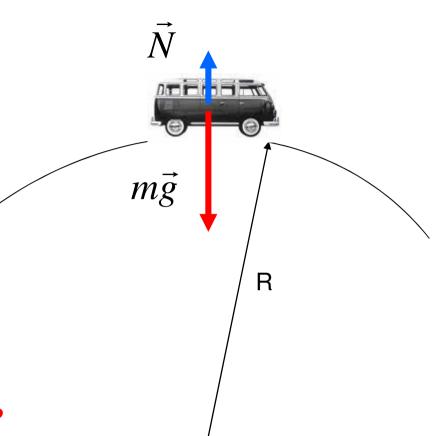
$$\vec{F}_{cp} = m\vec{g} + \vec{N}$$

$$N = mg - m\frac{v^2}{R}$$

És a belső megfigyelő szerint?







Súlytalanság:











Coriolis erő:

Cope down longertale remart CS.



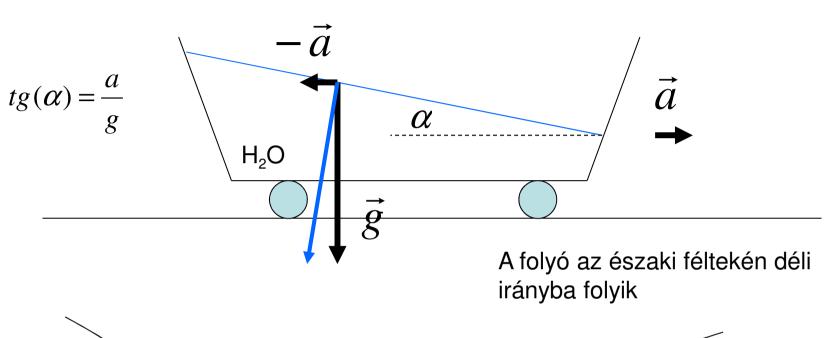
Gyrocompass

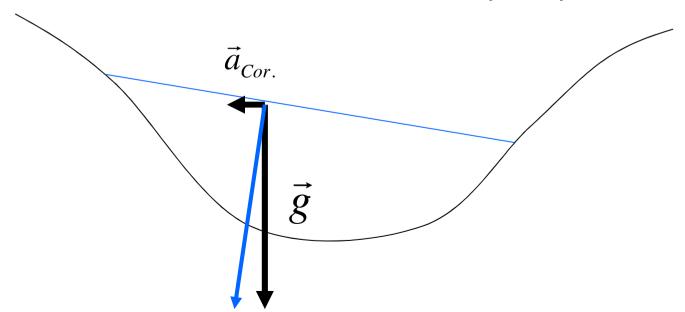






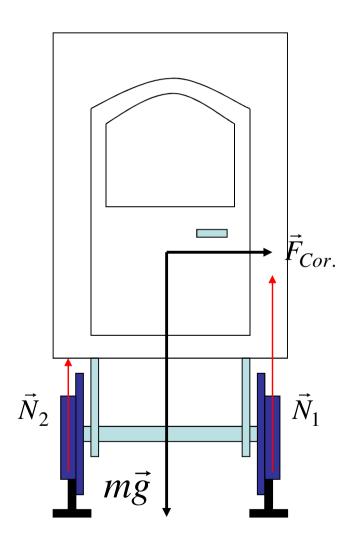
Coriolis erő:





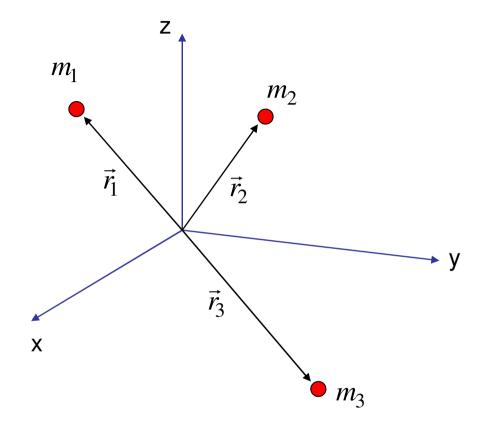
Coriolis erő:

Észak felé, v sebességgel haladó vasúti szerelvény



Megoldás: "síncsiszolás"

Pontrendszer:



Tömegközéppont:

$$\vec{r}_{tkp} = \frac{\sum_{i} m_i \vec{r}_i}{\sum_{i} m_i}$$

Tömegközéppont sebessége:

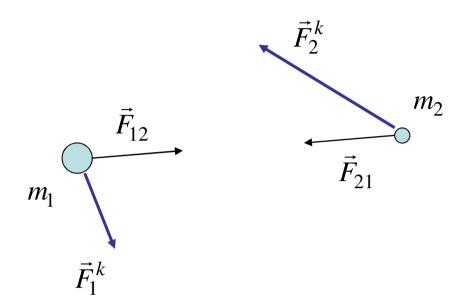
$$\vec{v}_{tkp} = \frac{d\vec{r}_{tkp}}{dt} = \frac{\sum_{i} m_{i} \dot{\vec{r}_{i}}}{\sum_{i} m_{i}} = \frac{\sum_{i} m_{i} \vec{v}_{i}}{\sum_{i} m_{i}}$$

Tömegközéppont gyorsulása:

$$\vec{a}_{tkp} = \frac{d\vec{v}_{tkp}}{dt} = \frac{\sum_{i} m_{i} \dot{\vec{r}}_{i}}{\sum_{i} m_{i}} = \frac{\sum_{i} m_{i} \vec{a}_{i}}{\sum_{i} m_{i}}$$

Pontrendszer - dinamika:

külső erők: \vec{F}_1^k és \vec{F}_2^k



$$I. \ \vec{F}_1^{\,k} + \vec{F}_{12} = m_1 \vec{a}_1$$

II.
$$\vec{F}_2^k + \vec{F}_{21} = m_2 \vec{a}_2$$

$$I. + II. \quad \underbrace{\vec{F}_{1}^{k} + \vec{F}_{2}^{k}}_{\vec{F}_{e}^{k}} + \underbrace{\vec{F}_{12} + \vec{F}_{21}}_{=0} = m_{1}\vec{a}_{1} + m_{2}\vec{a}_{2} \qquad \Longrightarrow \qquad \vec{F}_{e}^{k} = \sum_{i} m_{i}\vec{a}_{i}$$

Láttuk:
$$\vec{a}_{tkp} = \frac{d\vec{v}_{tkp}}{dt} = \frac{\sum_{i} m_{i} \ddot{\vec{r}_{i}}}{\sum_{i} m_{i}} = \frac{\sum_{i} m_{i} \vec{a}_{i}}{\sum_{i} m_{i}}$$
 $\vec{F}_{e}^{k} = \left(\sum_{i} m_{i}\right) \vec{a}_{tkp} = M \vec{a}_{tkp}$

$$\vec{F}_e^k = \left(\sum_i m_i\right) \vec{a}_{tkp} = M \vec{a}_{tkp}$$