Formális módszerek BMEVIMIMA26

Második zárthelyi: Gyakorló feladatok megoldással

1. Szoftver modellellenőrzés absztrakcióval

Jobbra látható egy programrészlet.

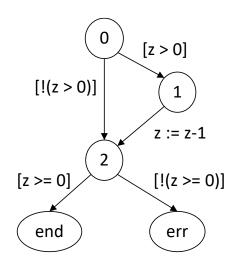
a) Rajzolja le a programrészlethez tartozó Control Flow Automaton (CFA) modellt! A vezérlési helyeket a programsorokhoz írt sorszámokkal (0, 1, 2) azonosítsa. Az assertion megsértése esetére vegyen fel egy err címkéjű, a jó végállapothoz pedig egy end címkéjű vezérlési helyet.

```
z : int
0:    if (z > 0) {
1:       z := z-1;
    }
2:    assert(z>=0);
```

- b) A CFA modellellenőrzésére vezérlési hely és predikátum absztrakciót alkalmazunk, ez utóbbihoz egyetlen (z==1) predikátumot használunk. Mik lehetnek az absztrakt állapottérben a kezdőállapotok (vezérlési hely, predikátumérték) alakban megadva, ha a program indulásakor a z egész értékű változó tetszőleges lehet?
- c) Hamis útvonalnak tekinthető-e az *err* vezérlési hely eléréséhez az absztrakt állapottérben lévő $(0, false) \rightarrow (1, false) \rightarrow (2, true) \rightarrow (err, true)$ útvonal? Válaszát indokolja!

Megoldás:

a) A CFA modell:



- b) (0, false) és (0, true)
- c) Az útvonal hamis, mivel:

 $(0, false) \rightarrow (1, false)$ átmenet feltétele z>0 és a predikátum miatt z!=1, ez lehetséges.

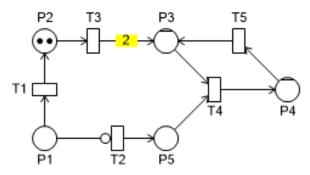
 $(1, false) \rightarrow (2, true)$ a predikátum miatt z==1 lesz.

(2, true) → (err, true) átmenet feltétele z<0, ami ellentétben áll a z==1 predikátummal (vagy másképp: mivel z==1, az end állapotba kell jutnia).

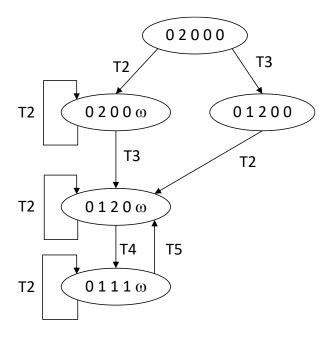
2. Petri-háló állapotterének felvétele

Adott az alábbi Petri-háló, amelyben a P3 és P4 helyek kapacitáskorlátosak: K(P3) = 2 és K(P4) = 1. Az összes további hely végtelen kapacitású. Az élekre írt számok az élsúlyokat jelölik.

Készítse el a Petri-háló fedési gráfját! Címkézze fel a fedési gráfban az egyes éleket a tüzelő tranzícióval!



Megoldás:

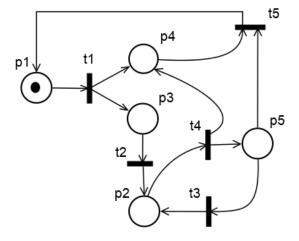


3. Petri-hálók strukturális tulajdonságai

Adott az ábrán látható Petri-háló.

- a) Írja fel a Petri-háló súlyozott szomszédossági mátrixát!
- b) Vizsgálja meg, hogy a Petri-hálónak P-invariánsa-e a következő (válaszát indokolja): **(1,0,1,1,0)**^T
- c) Vizsgálja meg, hogy a Petri-hálónak T-invariánsa-e a következő (válaszát indokolja): **(1,1,3,2,1)**^T
- d) Igaz-e a fenti Petri-hálóra az adott kezdőállapot mellett a következő CTL kifejezés, ahol m(pi) a pi (i=1, 2, ..., 5) hely jelölését jelenti? Válaszát indokolja!

$$AF(m(p_1) + m(p_2) + m(p_3) + m(p_5) = 2)$$



Megoldás:

a) A súlyozott szomszédossági mátrix:

$$W = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & -1 & -1 \end{bmatrix}$$

b)
$$W * (1, 0, 1, 1, 0)^T = (1, -1, 0, 1, 0)$$

Az eredmény nem **0**, ezért a megadott vektor a hálónak nem P-invariánsa.

c)
$$W^T * (1, 1, 3, 2, 1)^T = (0, 2, 0, 2, -2)$$

Az eredmény nem **0**, ezért a megadott vektor a hálónak nem T-invariánsa.

d) Nem igaz.

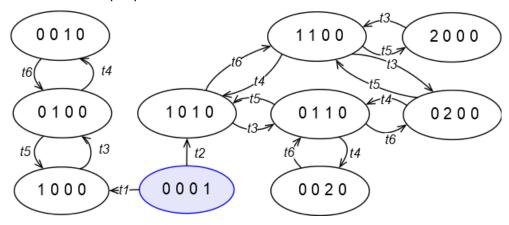
A kezdőállapotban a tokenek CTL kifejezésben szereplő összege $(1,0,0,0,0)*(1,1,1,0,1)^T=1$.

Továbbá $W * (1,1,1,0,1)^T = (0,0,0,0,0)$, azaz a CTL kifejezésben szereplő súlyvektor a háló P-invariánsa. Ebből következik, hogy a súlyozott tokenösszeg értéke nem változhat meg 1-ről, azaz nem lehet 2.

4. Petri-háló dinamikus tulajdonságai

Az alábbi ábra egy Petri-háló állapotterét mutatja be elérhetőségi gráf alakban. A hálóban 6 tranzíció található, amelyeket t1, ..., t6 címkékkel jelölünk. Az állapotokat a tokeneloszlás-vektorral címkéztük meg, tehát (0 1 0 0) jelentése: m(p1) = 0, m(p2) = 1, m(p3) = 0 és m(p4) = 0. A kezdőállapot a sötét hátterű (0 0 0 1) csomópont.

Vizsgálja meg az ábrát, és az alapján adja meg, hogy a tulajdonság igaz (I), hamis (H), vagy az elérhetőségi gráf alapján nem dönthető el (ND)!



- (a) A t6 tranzíció nem perzisztens
- (b) A t1 tranzíció L2-élő
- (c) A t4 tranzíció L3-élő
- (d) A t2 tranzíció L0-élő

- (e) A háló nem megfordítható
- (f) A hálónak nincs visszatérő állapota
- (g) A háló holtpontmentes
- (h) A háló nem korlátos

Megoldás:

A tulajdonságok definíciói alapján:

- (a) A t6 tranzíció nem perzisztens: H
- (b) A t1 tranzíció L2-élő: H
- (c) A t4 tranzíció L3-élő: I
- (d) A t2 tranzíció L0-élő: H

- (e) A háló nem megfordítható: I
- (f) A hálónak nincs visszatérő állapota: H
- (g) A háló holtpontmentes: I
- (h) A háló nem korlátos: H

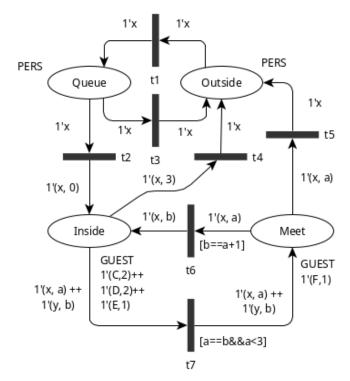
5. Színezett Petri-hálók

Adott az ábrán látható színezett Petri-háló modell (a helyek típusai csak nagybetűsek, az aktuális jelölések a helyek típusai alá vannak írva, az őrfeltételek szögletes zárójelek között szerepelnek), valamint a hozzá tartozó definíciós mező:

```
colset PERS = with C | D | E | F;
colset GUEST = product PERS * int;
var x, y: PERS;
var a, b: int;
```

Válaszoljon a következő kérdésekre:

- a) Mely tranzíciók és milyen lekötéssel engedélyezettek a háló adott állapotában?
- b) Adja meg, hogy az a) pont szerinti lehetséges tüzelések után mik lesznek a háló következő jelölései!
- c) Elérhető-e a hálóban ciklikus működés (ciklikus tüzelési szekvencia)? Válaszát indokolja!



Megoldás:

a) Engedélyezett tranzíció lekötéssel:	b) A tüzelés után a háló következő jelölése:			
	Outside	Queue	Inside	Meet
t5 (x=F, a=1)	1'F		1'(C,2)++1'(D,2)++1'(E,1)	
t6 (x=F, a=1, b=2)			1'(C,2)++1'(D,2)++1'(E,1)++	
			1'(F,2)	
t7 (x=C, y=D, a=2, b=2)			1'(E,1)	1'(C,2)++1'(D,2)++1'(F,1)
t7 (x=D, y=C, a=2, b=2)			1'(E,1)	1'(C,2)++1'(D,2)++1'(F,1)

c) Elérhető, pl. t5 (x=F, a=1) tüzelése után t1 (x=F) \rightarrow t3 (x=F) \rightarrow t1 (x=F) \rightarrow t3 (x=F) \rightarrow ...