

Gyakorló feladatok: Formális modellek, temporális logikák, modellellenőrzés

Majzik István
BME Méréstechnika és Információs Rendszerek Tanszék

Alapszintű formális modellek

Elméleti kérdések

- Definiálja a következő formalizmusokat:
 - Kripke-struktúra (KS)
 - Címkezett tranzíciós rendszer (LTS)
 - Kripke tranzíciós rendszer (KTS)
- Döntse el, hogy igazak-e a következő állítások:
 - Egy KTS modell egy állapota legfeljebb egy atomi kijelentéssel címkézhető.
 - Az LTS modellek esetén egy tranzíció több akcióval is címkézhető.
 - LTS modellek esetén állapot címkék és tranzíció címkék is használhatók.

Elméleti kérdések – Megoldás 1/2

- Definiálja a következő formalizmusokat: KS, LTS, KTS

$KS = (S, R, L)$ és AP , ahol

$AP = \{P, Q, R, \dots\}$ atomi kijelentések halmaza (domén-specifikus)

$S = \{s_1, s_2, s_3, \dots, s_n\}$ állapotok halmaza, s_1 kezdőállapot

$R \subseteq S \times S$: állapotátmeneti reláció

$L: S \rightarrow 2^{AP}$ állapotok címkézése atomi kijelentésekkel

$LTS = (S, Act, \rightarrow)$, ahol

$S = \{s_1, s_2, \dots, s_n\}$ állapotok halmaza, s_1 kezdőállapot

$Act = \{a, b, c, \dots\}$ akciók halmaza (domén-specifikus)

$\rightarrow \subseteq S \times Act \times S$ címkézett állapotátmenetek, pl. $s_1 \xrightarrow{a} s_2$

$KTS = (S, \rightarrow, L)$ és AP, Act , ahol

$AP = \{P, Q, R, \dots\}$ atomi kijelentések és $Act = \{a, b, c, \dots\}$ akciók halmaza

$S = \{s_1, s_2, s_3, \dots, s_n\}$ állapotok halmaza, s_1 kezdőállapot

$\rightarrow \subseteq S \times Act \times S$ állapotátmeneti reláció (akciókkal címkézve)

$L: S \rightarrow 2^{AP}$ állapotok címkézése atomi kijelentésekkel

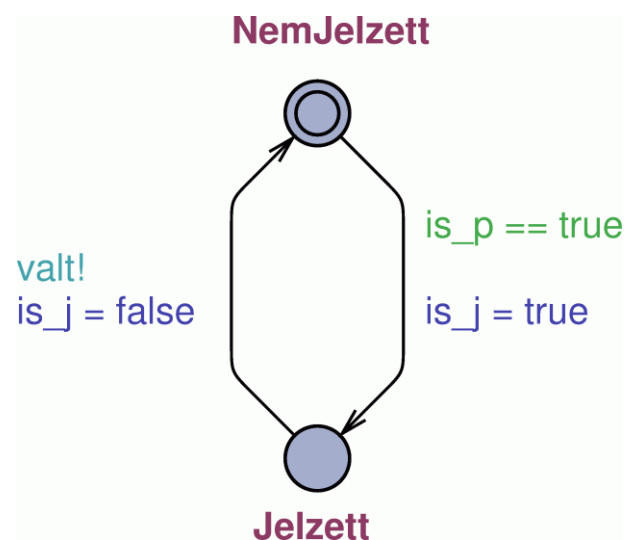
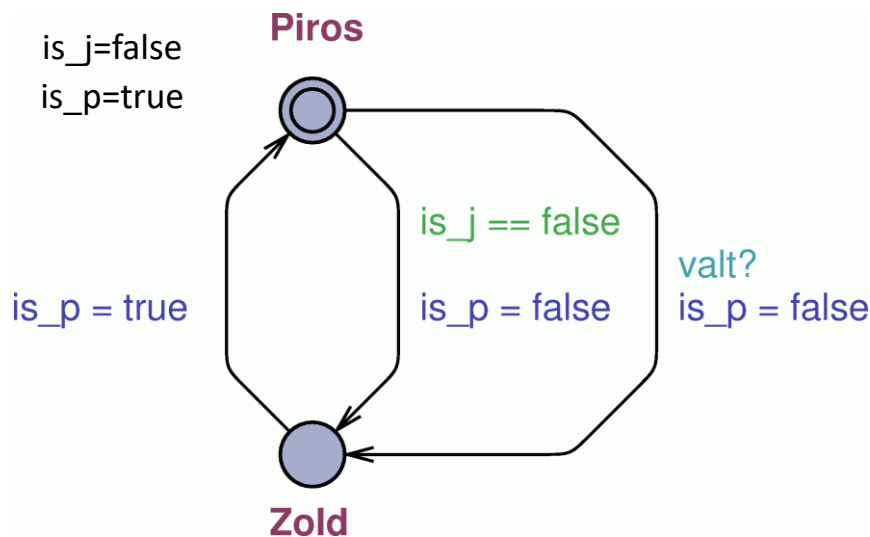
Elméleti kérdések – Megoldás 2/2

- Döntse el, hogy igazak-e a következő állítások:
 - Egy KTS modell egy állapota legfeljebb egy atomi kijelentéssel címkézhető.
 - Hamis.
 - Az LTS modellek esetén egy tranzíció több akcióval is címkézhető.
 - Hamis.
 - LTS modellek esetén állapot címkék és tranzíció címkék is használhatók.
 - Hamis.

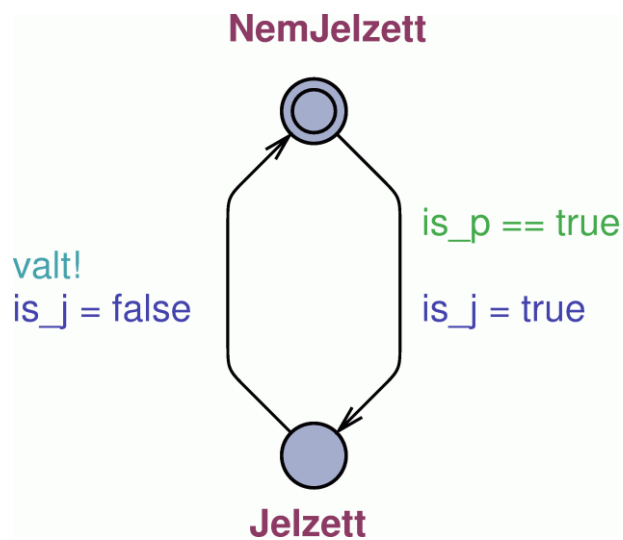
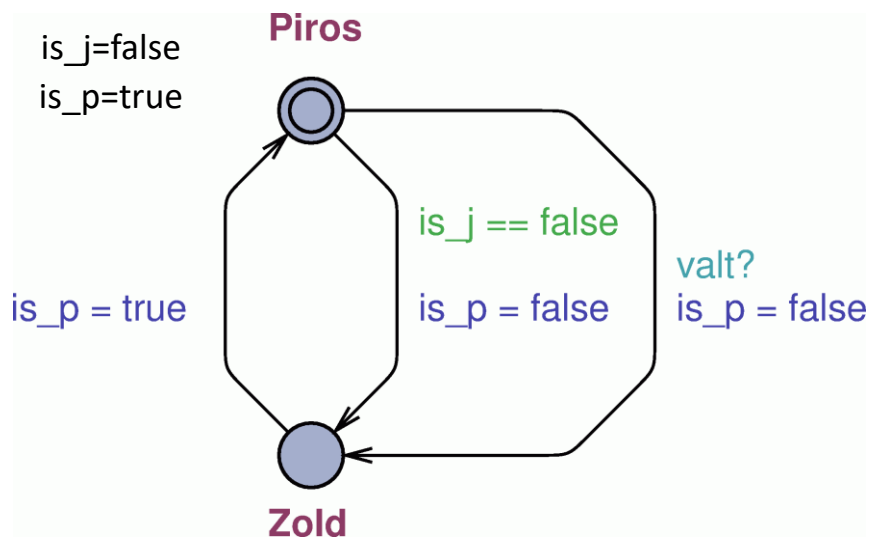
Formális modellek értelmezése

Az alábbi ábrákon látható két (az UPPAAL eszközben felvett) automata, ezek egy jelzőlámpa és egy gyalogos viselkedését modellezzik. A kezdeti állapotban $is_j=false$, $is_p=true$.

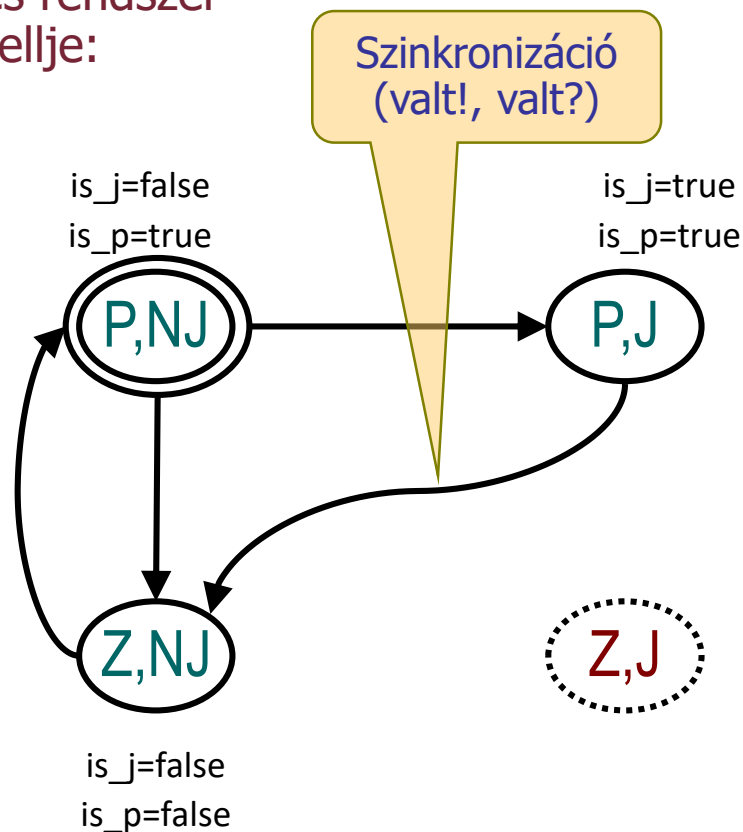
Készítse el a két automata együtteseként tekintett teljes rendszer Kripke-struktúra modelljét, a jelzőlámpa és a gyalogos elérhető állapotkombinációit és a köztük lévő átmeneteket felvéve. A Kripke-struktúra minden állapotát jelölje meg azzal, hogy a jelzőlámpa és a gyalogos mely állapotait reprezentálja.



Formális modellek értelmezése – Megoldás



Teljes rendszer
modellje:



Követelmények formalizálása temporális logikákkal

Temporális logikai kifejezések értelmezése

Indokolja meg, hogy következő **LTL** ekvivalenciák helyesek-e:

1. $F(\text{Start} \vee \text{Stop}) \equiv (F \text{ Start}) \vee (F \text{ Stop})$
2. $G \text{ Normal} \equiv \text{not } F(\text{not Normal})$

Indokolja meg, hogy következő **CTL** ekvivalenciák helyesek-e:

1. $AF(\text{Start} \vee \text{Stop}) \equiv (AF \text{ Start}) \vee (AF \text{ Stop})$
2. $AF(\text{Start} \wedge \text{Stop}) \equiv (AF \text{ Start}) \wedge (AF \text{ Stop})$
3. $EF(\text{Start} \wedge \text{Stop}) \equiv (EF \text{ Start}) \wedge (EF \text{ Stop})$

Indokolja meg, hogy az alábbi kifejezések szintaktikailag helyesek-e **CTL** illetve **CTL*** temporális logikában!

1. $A(X \text{ Stop} \vee F \text{ Start})$
2. $A(\text{Stop} U (AX \text{ Start}))$

Temporális logikai kifejezések – Megoldás 1/3

Két kifejezés ekvivalens, ha bármely modellen:

- ha a bal oldal teljesül, akkor a jobb oldal is teljesül, és
- ha a jobb oldal teljesül, akkor a bal oldal is teljesül

A következő LTL ekvivalenciák helyesek-e:

1. $F(\text{Start} \vee \text{Stop}) \equiv (F \text{ Start}) \vee (F \text{ Stop})$

Helyes: Az operátorok szemantikája alapján a bal oldal teljesítéséből következik a jobb oldal teljesülése, és viszont.

2. $G \text{ Normal} \equiv \text{not } F(\text{not Normal})$

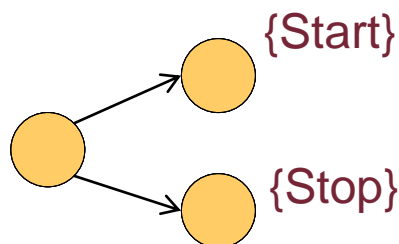
Helyes: Az operátorok szemantikája alapján a bal oldal teljesítéséből következik a jobb oldal teljesülése, és viszont.

Temporális logikai kifejezések – Megoldás 2/3

Indokolja meg, hogy következő CTL ekvivalenciák helyesek-e:

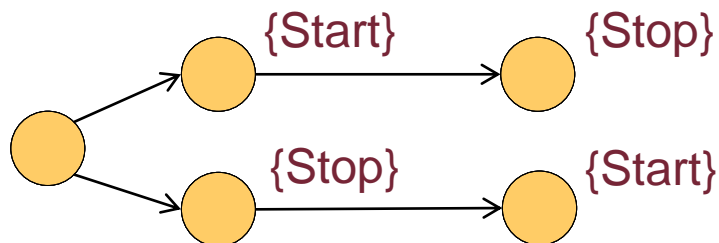
1. $AF (Start \vee Stop) \equiv (AF Start) \vee (AF Stop)$

Példa modell #1: A bal oldal teljesül, de a jobb oldal nem.



2. $AF (Start \wedge Stop) \equiv (AF Start) \wedge (AF Stop)$

Példa modell #2: A jobb oldal teljesül, de a bal oldal nem.



3. $EF (Start \wedge Stop) \equiv (EF Start) \wedge (EF Stop)$

Példa modell #1 fentebb: Jobb oldal teljesül, de a bal oldal nem.

Temporális logikai kifejezések – Megoldás 3/3

Indokolja meg, hogy az alábbi kifejezés szintaktikailag helyes-e CTL illetve CTL* temporális logikában!

1. $A (X \text{ Stop} \vee F \text{ Start})$

Szintaktikailag nem helyes CTL-ben, mert a \vee Boole operátor található az $X \text{ Stop}$ és az $F \text{ Start}$ útvonal-kifejezések között (ez pedig nem megengedett CTL esetén).

2. $A (\text{Stop} U (AX \text{ Start}))$

Szintaktikailag helyes CTL-ben, mert az AU operátor két állapot-kifejezésre van alkalmazva, ezek a Stop és az $AX \text{ Start}$.

Követelményformalizálás: Vasúti átjáró

- Egy vasúti átjárót biztosító **fénysorompó** viselkedését az állapotaihoz rendelt következő atomi kijelentésekkel jellemezzük: {kikapcsolt, fehér, piros}
- Az átjáróhoz érkező **autós** viselkedését az állapotaihoz rendelt következő atomi kijelentésekkel jellemezzük: {érkezik, körülnéz, megáll, áthalad}
- Formalizálja LTL kifejezések segítségével az alábbi követelményeket, amelyek az autós viselkedésére **minden esetben (folyamatosan)** vonatkoznak:
 1. **Kikapcsolt** állapotú fényorompó esetén az autós **körülnéz** és a következő időpillanatban vagy **áthalad**, vagy **megáll**.
 2. Az autós előbb-utóbb **át fog haladni** a vasúti átjárón.
 3. Ha egy autós **érkezésekor** a fényorompó **piros**, akkor az autós addig **nem halad át**, amíg **fehérre** nem vált a fényorompó.

Követelményformalizálás: Vasúti átjáró – Megoldás

- A fényzorompó címkéi:
 $\{\text{kikapcsolt, fehér, piros}\}$
- Az autós címkéi:
 $\{\text{érkezik, körülnéz, megáll, áthalad}\}$
- A követelményeket formalizáló LTL kifejezések:
„minden esetben (folyamatosan) vonatkoznak”: kezdeti **G** kell
 1. **Kikapcsolt** állapotú fényzorompó esetén az autós **körülnéz** és a következő időpillanatban vagy **áthalad**, vagy **megáll**.
$$G (\text{kikapcsolt} \rightarrow (\text{körülnéz} \wedge X (\text{áthalad} \vee \text{megáll})))$$
 2. Az autós előbb-utóbb **át fog haladni** a vasúti átjárón.
$$G F \text{ áthalad}$$
 3. Ha egy autós **érkezésekor** a fényzorompó **piros**, akkor az autós addig **nem halad át**, amíg **fehérre** nem vált a fényzorompó.
$$G ((\text{érkezik} \wedge \text{piros}) \rightarrow ((\neg \text{áthalad}) U \text{fehér}))$$

Követelményformalizálás: Szerverterem

- Egy bonyolult szimulációt futtató **szerver** állapotait a következő atomi kijelentésekkel jellemezzük:
{kikapcsolt, várakozó, bemelegítés, szimuláció}
- A szerverszoba **hűtésének** működését a következő atomi kijelentésekkel jellemezzük: **{készlet, normál, maximális}**
- Formalizálja LTL kifejezések segítségével az alábbi követelményeket, amelyek a rendszer működésére minden esetben (folyamatosan) vonatkoznak:
 1. Ha egy adott pillanatban a **szimuláció** a hűtés **készlet** állapota mellett zajlik, akkor a következő pillanatban a szerver **várakozó** állapotra kapcsol.
 2. Előbb-utóbb elkezdhető a **szimuláció**.
 3. Ha **kikapcsolt** az állapot, akkor nem hajtható végre **szimuláció**, amíg **bemelegítés** nem történik (ami előbb-utóbb megtörténik).

Követelményformalizálás: Szerverterem – Megoldás

- A szerver címkéi:
 $\{\text{kikapcsolt, várakozó, bemelegítés, szimuláció}\}$
- A hűtés címkéi:
 $\{\text{készenlét, normál, maximális}\}$
- A követelményeket formalizáló LTL kifejezések :
„minden esetben (folyamatosan) vonatkoznak”: kezdeti **G** kell
 1. Ha egy adott pillanatban a **szimuláció** a hűtés **készenlét** állapota mellett zajlik, akkor a következő pillanatban a szerver **várakozó** állapotra kapcsol.
$$G ((\text{szimuláció} \wedge \text{készenlét}) \rightarrow X \text{ várakozó})$$
 2. Előbb-utóbb elkezdhető a **szimuláció**.
$$G F \text{ szimuláció}$$
 3. Ha **kikapcsolt** az állapot, akkor nem hajtható végre **szimuláció**, amíg **bemelegítés** nem történik (ami előbb-utóbb megtörténik).
$$G (\text{kikapcsolt} \rightarrow ((\neg \text{szimuláció}) U \text{ bemelegítés}))$$

Tulajdonságok ellenőrzése formális modelleken

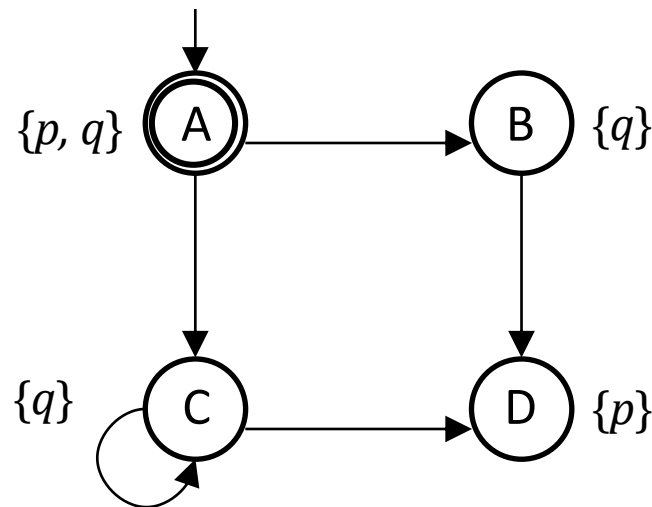
Ellenőrző kérdések: Modellellenőrző algoritmusok

1. Írja le, hogyan azonosíthatók azok az állapotok a modellben, amelyeken igaz az $E(P \cup Q)$ tulajdonság!
2. Rajzolja fel a **tabló felbontás szabályát** az LTL temporális logika **U** operátora esetén!
Írja le, mikor adódhat **ellentmondásos ág** az **U** operátorral felírt kifejezés így megadott felbontásának elvégzése során!
3. Írja le a **korlátos modellellenőrzés** alapötletét!

CTL tulajdonság ellenőrzése címkézéssel

Adott az alábbi Kripke-struktúra.

- A tanult iteratív állapotsímkézési eljárást végrehajtva ellenőrizze a modellen, hogy teljesül-e a kezdőállapotból az alábbi CTL kifejezés: $A(p \cup (EX \neg q))$.
- Az iteráció minden lépéséhez adja meg a címkéző kifejezést és (felsorolással) a címkézett állapotok halmazát!



CTL tulajdonság ellenőrzése címkézéssel – Háttér

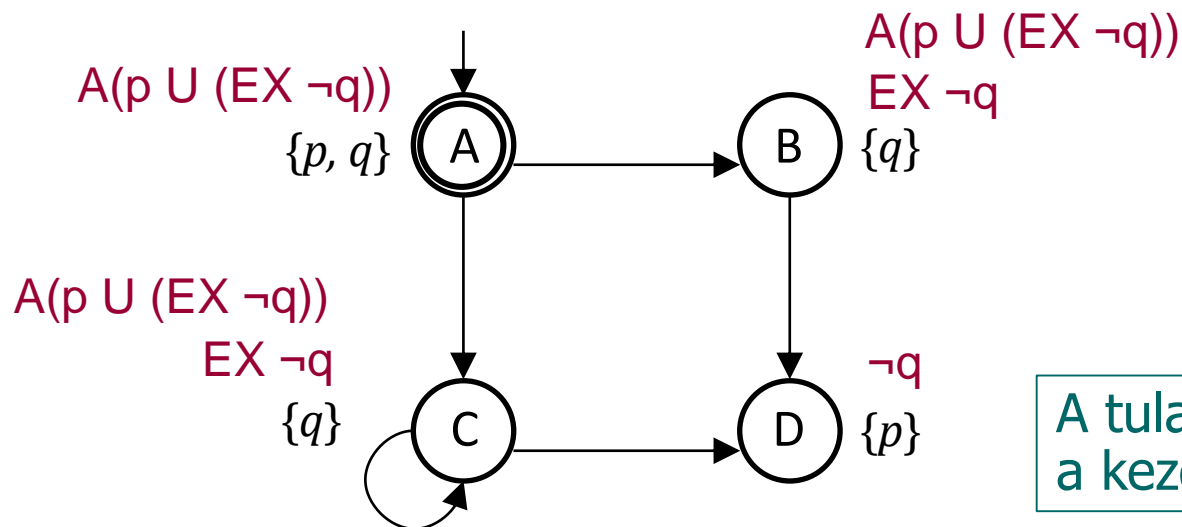
Tudnivalók:

- Felhasznált séma: $A(p \cup q) = q \vee (p \wedge AX A(p \cup q))$
 - Iteratív címkézési algoritmus:
 - Első lépés: A q -val már címkézett állapotok adják azokat az állapotokat, amelyekre először rátehető az $A(p \cup q)$ címke.
 - További lépések: Ha szerepel egy állapotban a p címke, és minden rákövetkező állapotban szerepel az $A(p \cup q)$ címke, akkor erre az állapotra is rátehető az $A(p \cup q)$ címke.
- Célszerű: Az újonnan $A(p \cup q)$ -val címkézett állapotok megelőző állapotait végignézni a szabály alkalmazására.

CTL tulajdonság ellenőrzése címkézéssel – Megoldás

Ellenőrizze a modellen, hogy teljesül-e a kezdőállapotból az alábbi CTL kifejezés: $A(p \cup (EX \neg q))$

1. $A \neg q$ címke feltehető: D
2. Az $EX \neg q$ címke feltehető: B, C
3. Az $A(p \cup (EX \neg q))$ címke először feltehető: B, C
4. Az $A(p \cup (EX \neg q))$ címke ezután feltehető: A



Az iteráció vége, nincs több címkézhető állapot

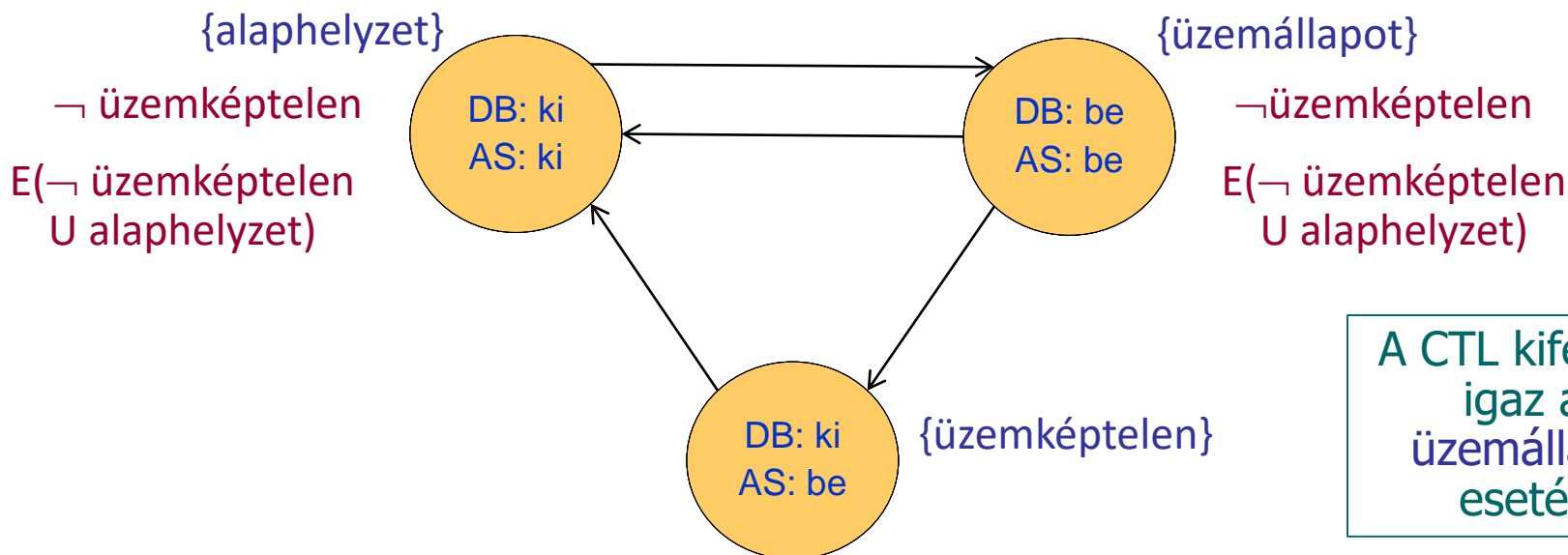
A tulajdonság igaz a kezdőállapotra.

Modellellenőrzés: Szerverek

- Egy informatikai rendszer egy **adatbázisszerverből** és egy **alkalmazásszerverből** áll, amelyek kikapcsoltak vagy bekapcsoltak lehetnek. **Alaphelyzetben** mindkét szerver ki van kapcsolva.
- A szervereket hibamentes esetben egyszerre kapcsolják ki/be.
- Az **üzemállapot** az, amikor mindkét szerver be van kapcsolva.
- Ha az üzemállapotban az adatbázisszervert hiba következtében kikapcsolják, az rendszerszinten **üzemképtelen** állapotnak tekinthető. Ezután az alkalmazásszervert is kikapcsolják, majd mindkét szerver bekapcsolásával indítják újra a rendszert.
 - Rajzolja fel a **rendszer** itt leírt működését modellező **Kripke-struktúrát** az egyes szerverek bekapcsolását és kikapcsolását figyelembe véve! Az egyes állapotokat jellemezze a következő atomi kijelentésekkel:
 $\{\text{alaphelyzet}, \text{üzemállapot}, \text{üzemképtelen}\}$
 - Ellenőrizze a modellen, hogy az **üzemállapotból** tekintve teljesül-e a következő CTL kifejezés:
 $E(\neg \text{üzemképtelen} \ U \ \text{alaphelyzet})$

Modellellenőrzés: Szerverek – Megoldás

- Egy informatikai rendszer egy **adatbázisszerverből** és egy **alkalmazásszerverből** áll, amelyek kikapcsolt vagy bekapcsolt állapotban lehetnek. **Alaphelyzetben** mindkét szerver ki van kapcsolva.
 - A szervereket hibamentes esetben egyszerre kapcsolják ki/be.
 - Az **üzemállapot** az, amikor mindkét szerver be van kapcsolva.
 - Ha az üzemállapotban az adatbázisszerver hiba következtében kikapcsolják, az rendszerszinten **üzemképtelen** állapotnak tekinthető. Ezután az alkalmazásszervert is kikapcsolják, majd mindkét szerver bekapcsolásával indítják újra a rendszert.
1. Rajzolja fel a **rendszer** itt leírt működését modellező **Kripke-struktúrát**.
 2. Ellenőrizze az **üzemállapotból** tekintve: $E(\neg \text{üzemképtelen} \cup \text{alaphelyzet})$



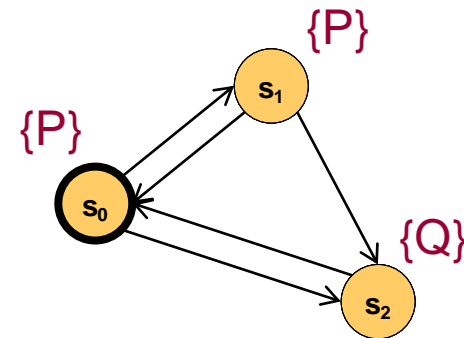
A CTL kifejezés igaz az üzemállapot esetén.

Modellellenőrzés tábló módszerrel

Adott a rajzon látható Kripke struktúra.

Végezzük el a következő kifejezés ellenőrzését
a tábló módszert alkalmazva:

$$\neg (P \cup Q)$$

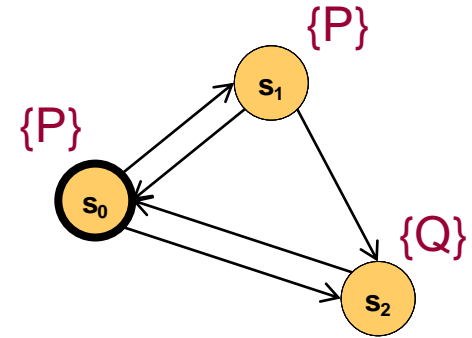


Modellellenőrzés tabló módszerrel – Háttér 1/2

Adott a rajzon látható Kripke struktúra.

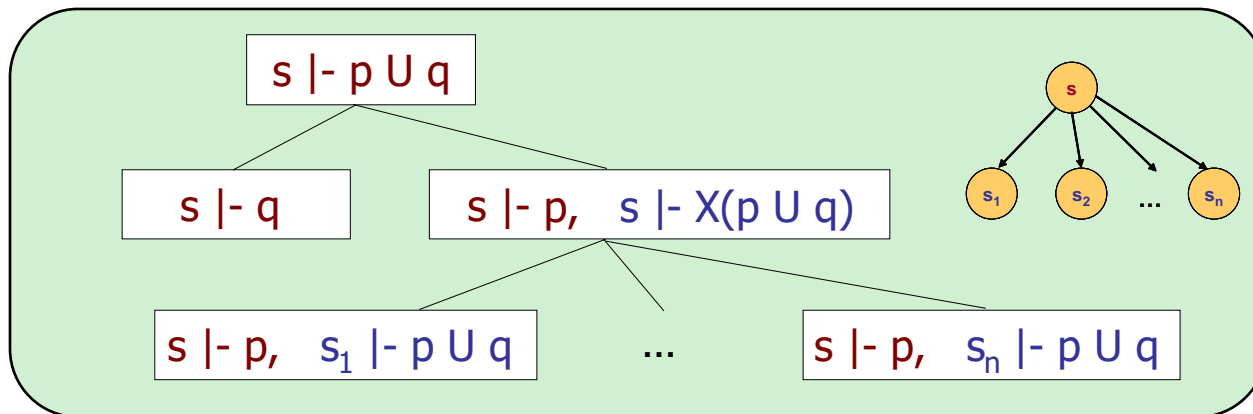
Végezzük el a következő kifejezés ellenőrzését a tabló módszert alkalmazva:

$$\neg (P \cup Q)$$



Tudnivalók:

- Negált kifejezés (ellenpélda kereséshez): $(P \cup Q)$
- Tabló építés szabálya: $(p \cup q) = q \vee (p \wedge X(p \cup q))$

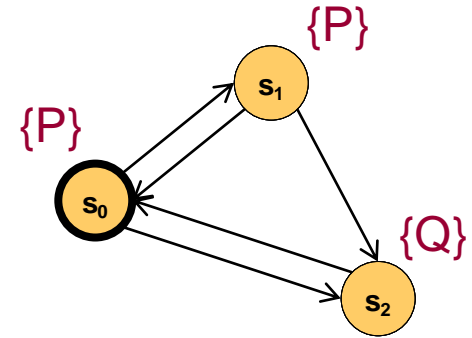


Modellellenőrzés tabló módszerrel – Háttér 2/2

Adott a rajzon látható Kripke struktúra.

Végezzük el a következő kifejezés ellenőrzését a tabló módszert alkalmazva:

$$\neg (P \cup Q)$$

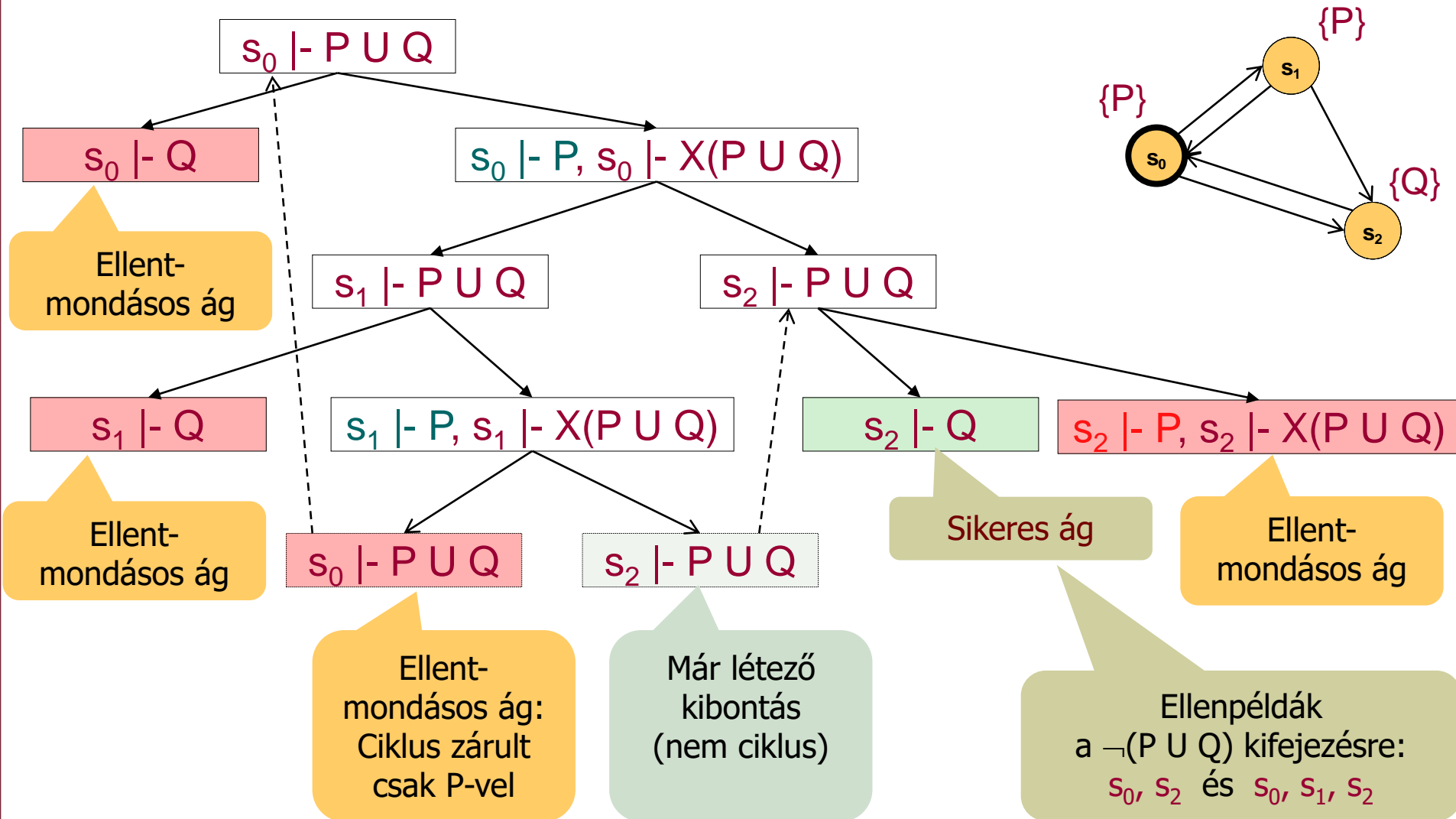


Tudnivalók:

- Negált kifejezés (ellenpélda kereséshez): $(P \cup Q)$
- Tabló építés szabálya: $(p \cup q) = q \vee (p \wedge X(p \cup q))$
- A tabló építésben ellentmondásra jutunk:
 - Atomi kijelentésre vonatkozó lokális állítás nem teljesül
 - X operátor van, de az útvonal véget ér Q teljesülése nélkül
 - Ciklus alakul ki P teljesülésével, de Q teljesülése nélkül
- A tabló sikeres ágai (itt ellenpéldát adnak):
 - Atomi kijelentésekre vonatkozó állítások listája teljesül
 - Ciklus alakul ki ellentmondás nélkül

Modellellenőrzés tabló módszerrel - Megoldás

Tabló építés: A kifejezés negáltja ($P \cup Q$)



Állapotterek reprezentációja

ROBDD kézi összeállítása

Adott az f logikai függvény igazságtáblázata:

x	y	z	$f(x,y,z)$
0	0	0	0
0	0	1	0
0	1	0	1
0	1	1	1
1	0	0	0
1	0	1	1
1	1	0	1
1	1	1	1

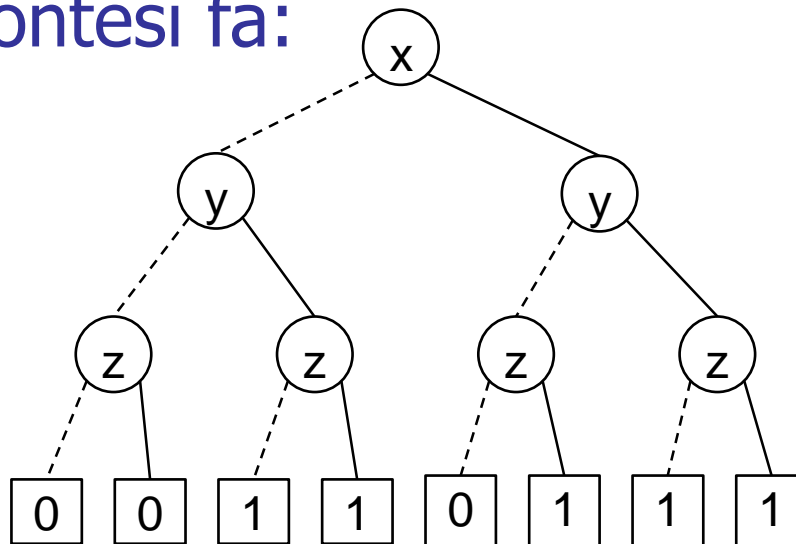
1. Rajzolja fel az f logikai függvény döntési fáját!
A rajzoláshoz az x, y, z változósorrendet használja.
2. Ez alapján adja meg az f függvényt redukált rendezett bináris döntési diagram (ROBDD) alakban!
3. Adja meg a függvényt algebrai (képlet) alakban!

ROBDD kézi összeállítása – Megoldás 1/3

Adott az f logikai függvény igazságtáblázata:

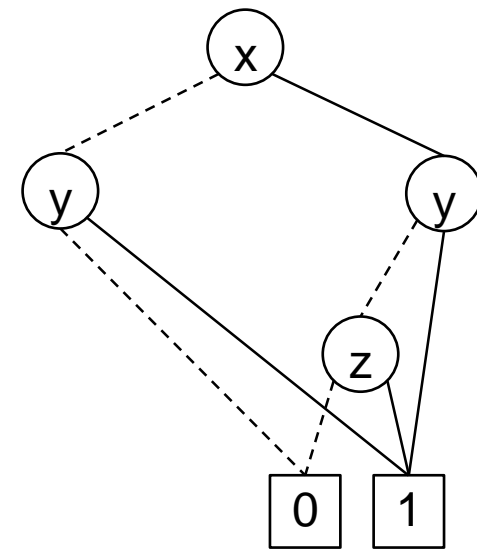
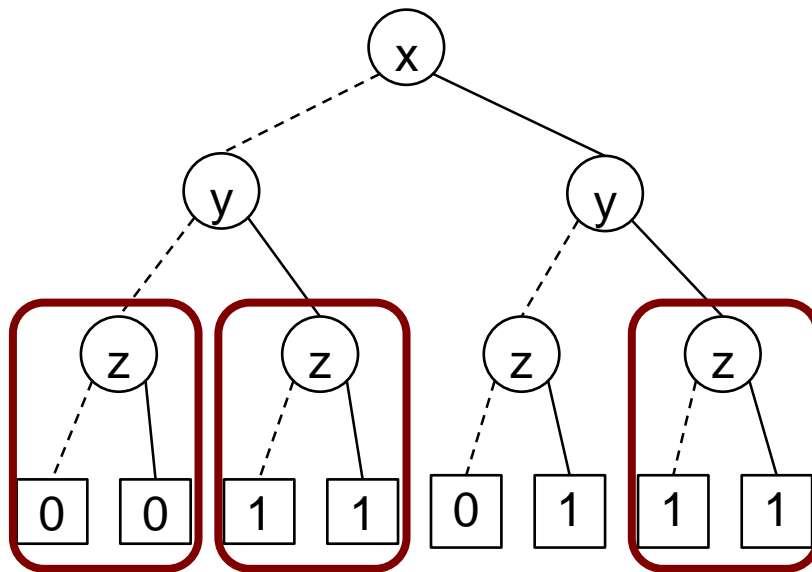
x	y	z	$f(x,y,z)$
0	0	0	0
0	0	1	0
0	1	0	1
0	1	1	1
1	0	0	0
1	0	1	1
1	1	0	1
1	1	1	1

1. Bináris döntési fa:



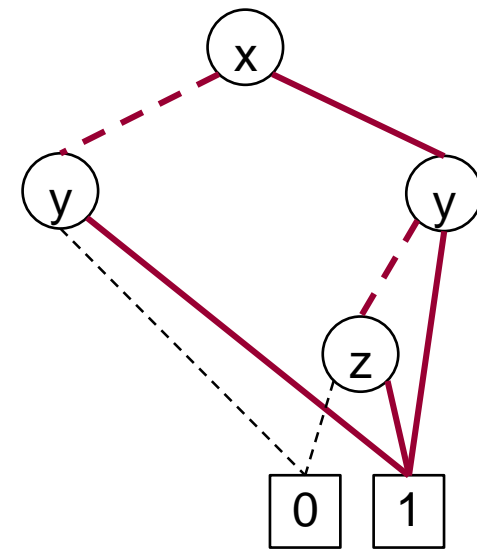
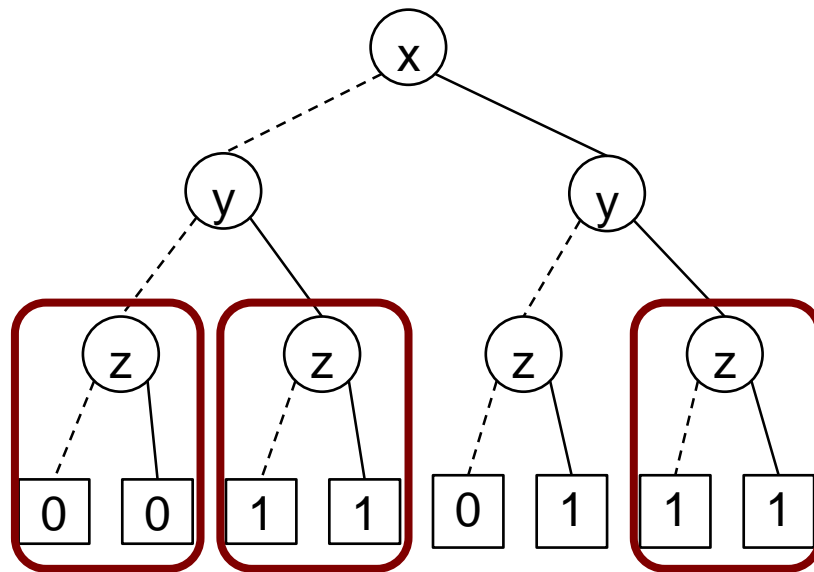
ROBDD kézi összeállítása – Megoldás 2/3

2. Az ROBDD meghatározása az f függvényhez:



ROBDD kézi összeállítása – Megoldás 3/3

2. Az ROBDD meghatározása az f függvényhez:

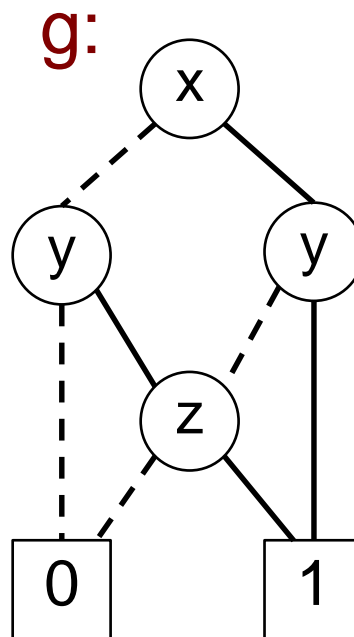
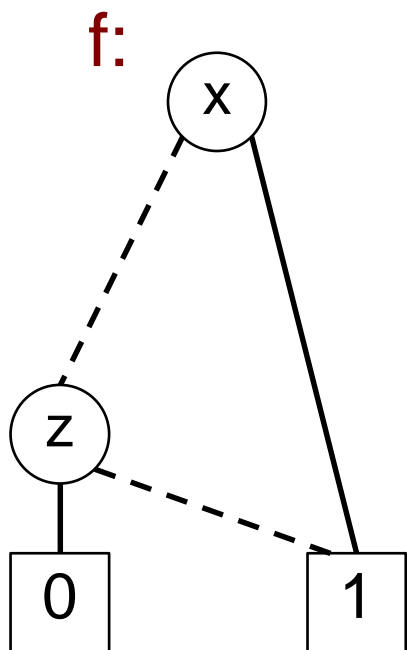


3. Algebrai alak: Az 1 csomóponthoz vezető utak alapján

$$f = (\neg x \wedge y) \vee (x \wedge \neg y \wedge z) \vee (x \wedge y)$$

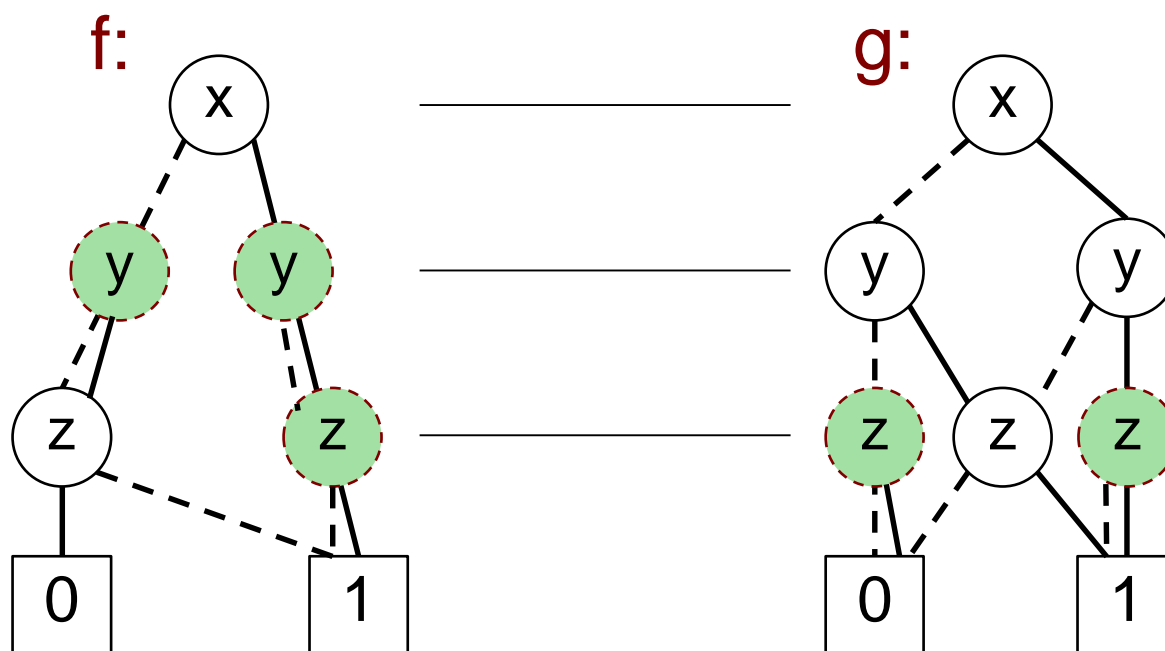
ROBDD alapú műveletek függvényeken

Tekintse az alábbi, ROBDD alakban megadott f és g függvényeket, és rajzolja fel ezek alapján ROBDD alakban az $f \wedge g$ függvényt!



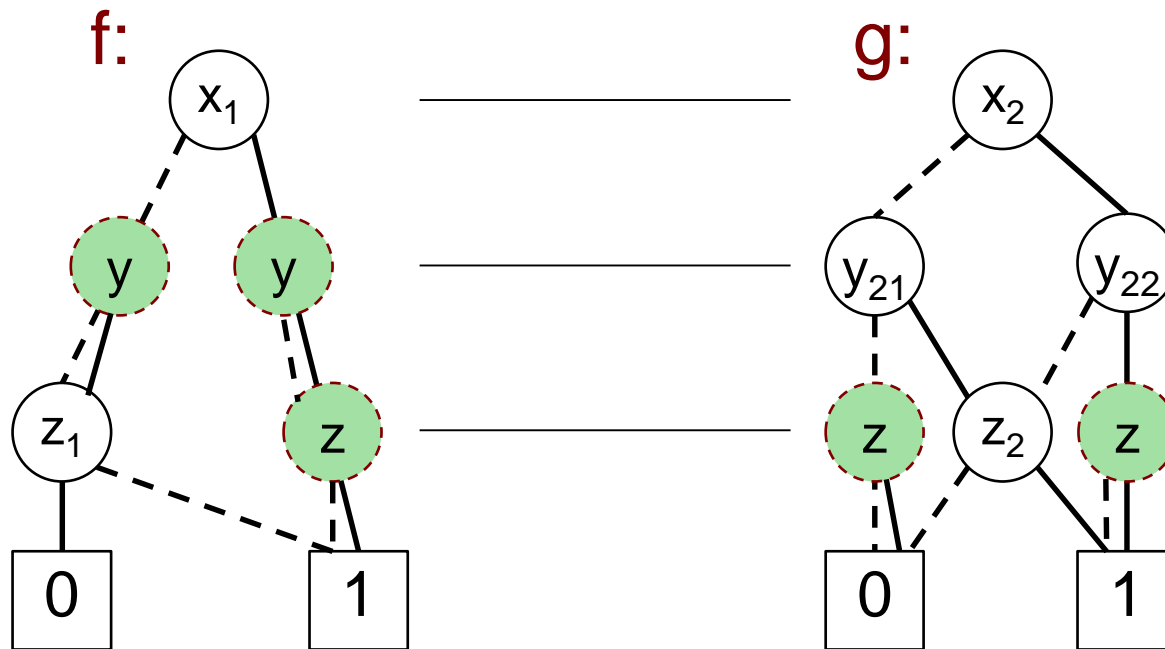
ROBDD alapú műveletek függvényeken – Megoldás

A redukált csomópontok feltüntetése:



ROBDD alapú műveletek függvényeken – Megoldás

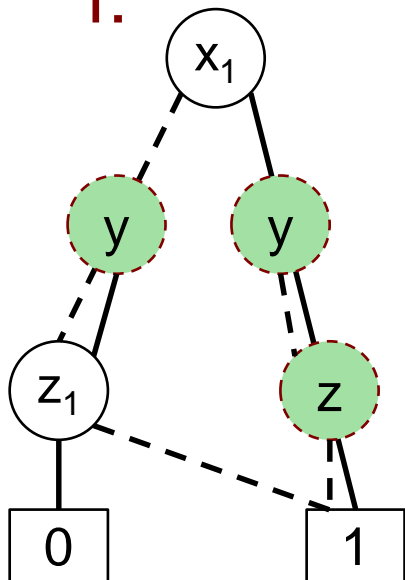
A hivatkozandó csomópontok azonosítása:



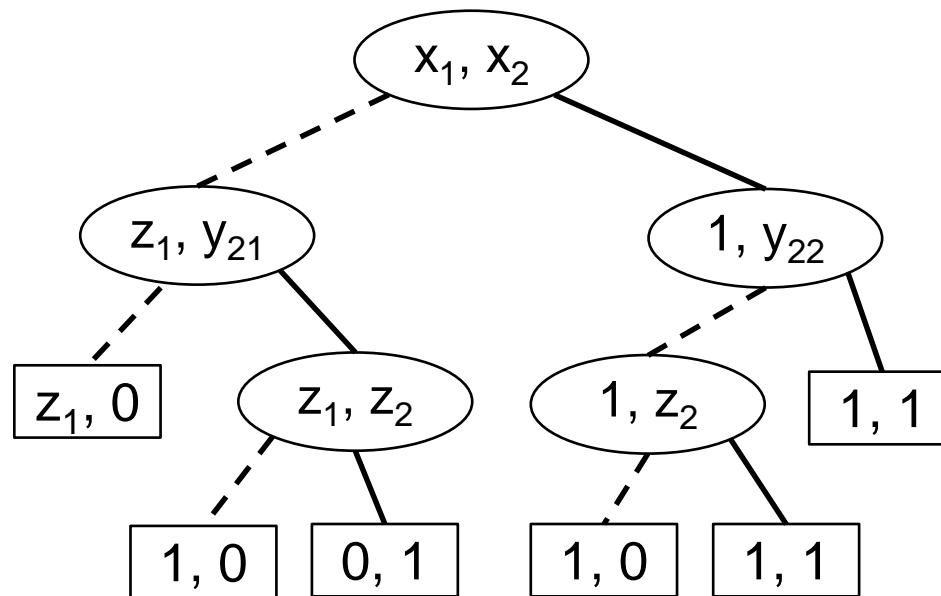
ROBDD alapú műveletek függvényeken – Megoldás

Az $f \wedge g$ függvény ROBDD-jének konstrukciója:
A csomópontok összeállítása az igaz és hamis ágakon.

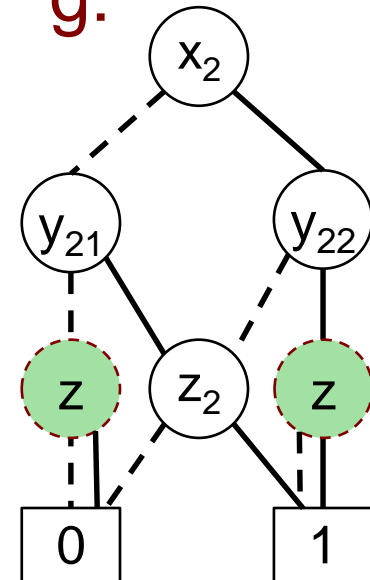
f :



$f \wedge g$:



g :

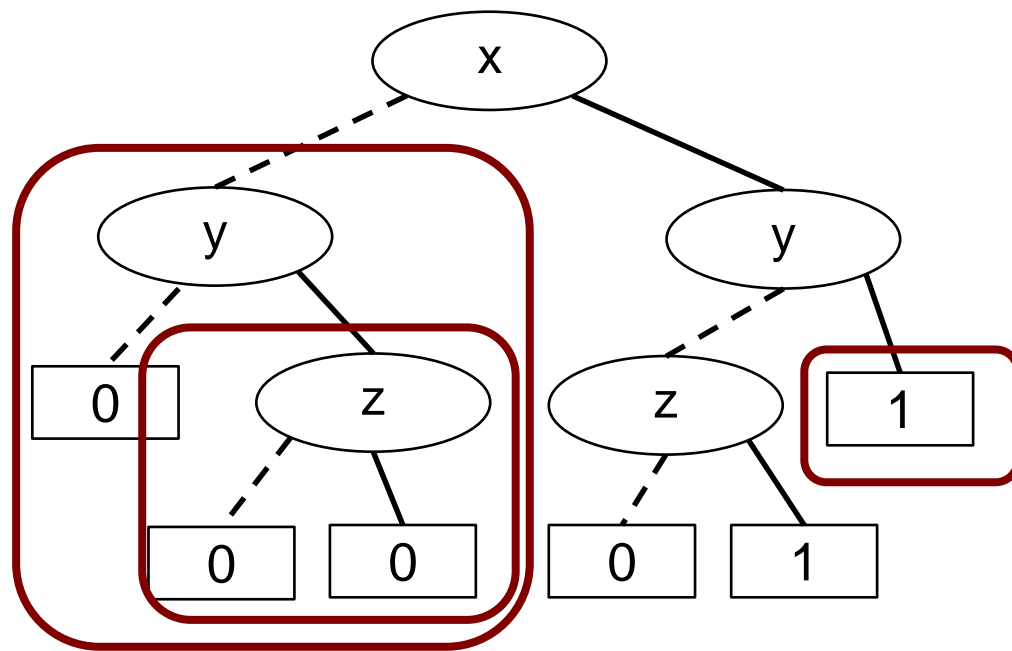
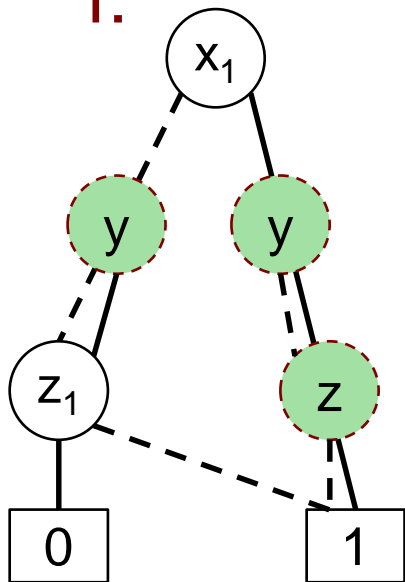


ROBDD alapú műveletek függvényeken – Megoldás

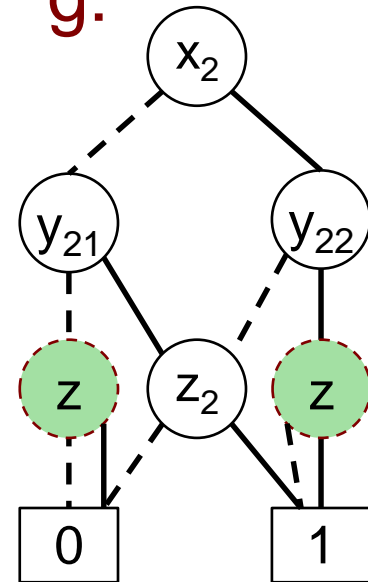
Az $f \wedge g$ függvény ROBDD-jének konstrukciója:
Terminális csomópontok és izomorf részfák azonosítása

$f \wedge g$:

f :



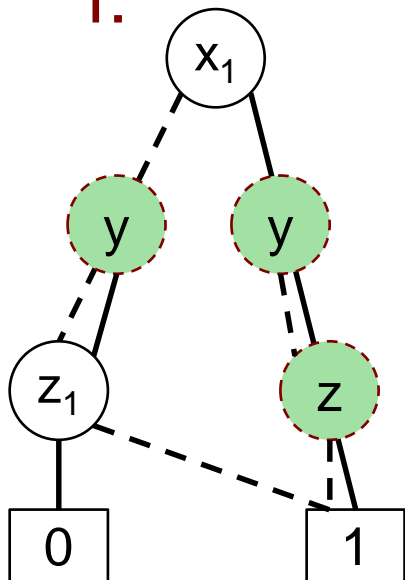
g :



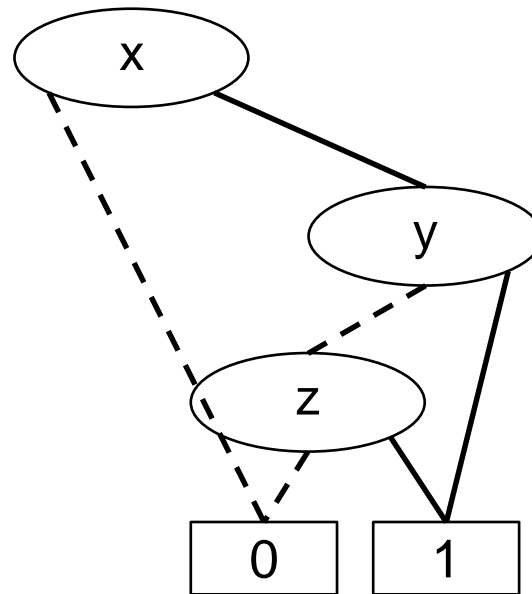
ROBDD alapú műveletek függvényeken – Megoldás

Az $f \wedge g$ függvény ROBDD-jének konstrukciója:
A redukálás és összevonás elvégzése.

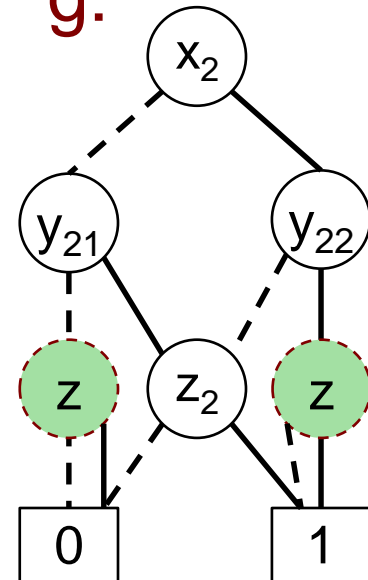
f :



$f \wedge g$:



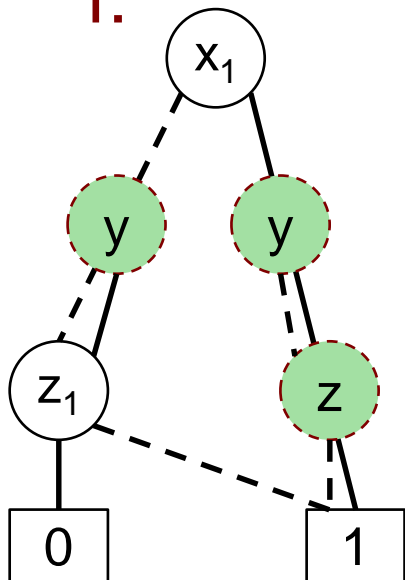
g :



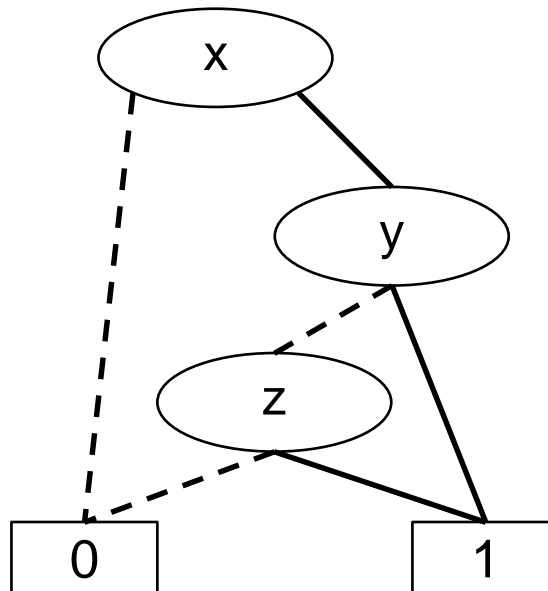
ROBDD alapú műveletek függvényeken – Megoldás

Az $f \wedge g$ függvény ROBDD-jének konstrukciója:
Az eredmény szebb alakban.

f :



$f \wedge g$:



g :

