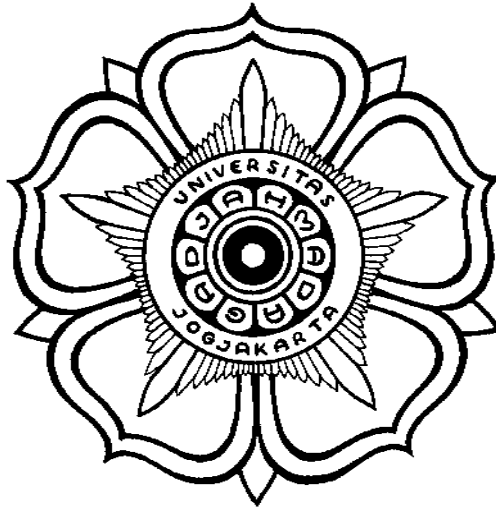


**LAPORAN EKSPERIMEN**  
**“Motor Stepper”**  
**S1 Elektronika dan Instrumentasi**



**MATA KULIAH**  
**MII2309 Eksp. Sistem Aktuator, KELAS B**  
**Pengampu: Aufaclav Zatu Kusuma Frisky, S.Si., M.Cs.**

**OLEH:**

**Gaung Alif**

**20/455381/PA/19596**

**8 November 2022**

**JURUSAN ILMU KOMPUTER DAN ELEKTRONIKA**  
**FAKULTAS MATEMATIKA DAN ILMU PENGETAHUAN ALAM**  
**UNIVERSITAS GADJAH MADA**

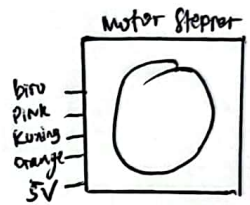
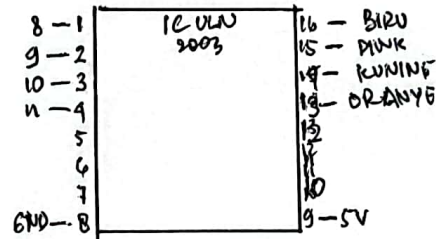
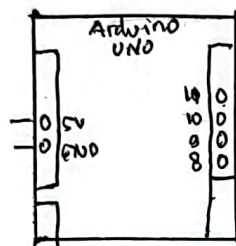
## 1) Tujuan

- Praktikan dapat mengetahui cara kerja motor stepper.
- Praktikan dapat menggunakan dan mengontrol kecepatan putar dan sudut motor stepper.

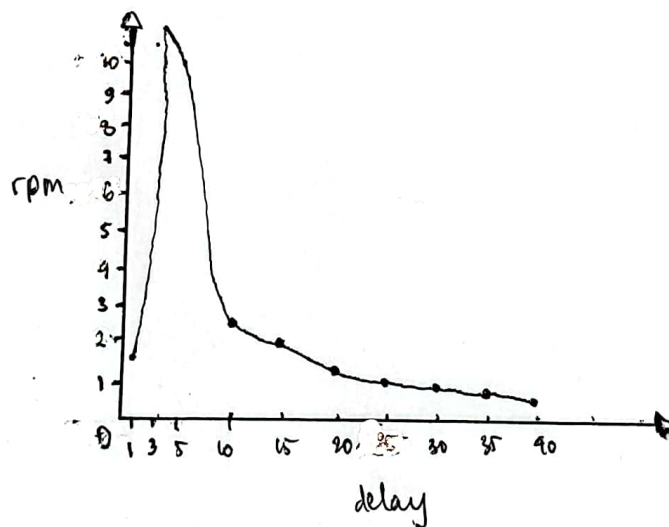
## 2) Hasil

- mengamati arah gerak motor stepper tanpa IC  
+ motor stepper berputar searah jarum jam (clockwise)
- menggunakan IC untuk mengendalikan arah gerak motor stepper.
- memberikan variasi delay untuk mengatur kecepatan (rpm) motor stepper.

Delay	rpm
40	0.7
35	0.85
30	1.1
25	1.22
20	1.4
15	2
10	2.6
5	10
3	12
1	1.6



Gambar 2.1 Rangkaian Arduino stepper motor + IC ULN 2003



Gambar 2.2 Grafik kecepatan terhadap delay motor.