

LAPORAN SEMENTARA PRAKTIKUM SISTEM AKTUATOR STEPPER MOTOR

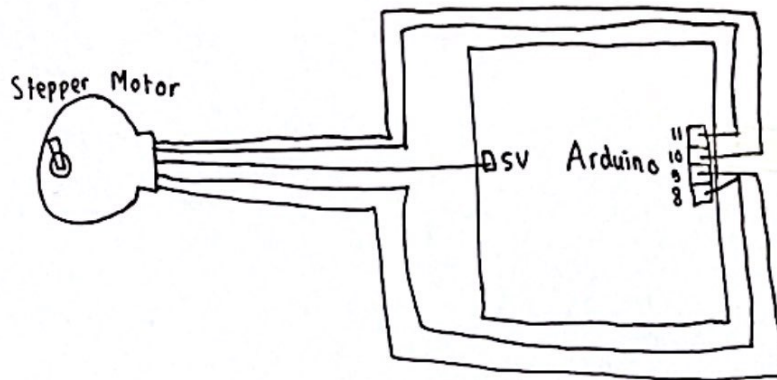
Nama : Nindya Salsabilla

NIM : 21/474165/PA/20472

Tanggal : 8 November 2022

BN

I. Membuat Rangkaian Motor Stepper



Hasil :

Arah = CCW

Waktu = 37,12 detik (180°)

II. Mengendalikan Motor Stepper dengan IC

→ I/O

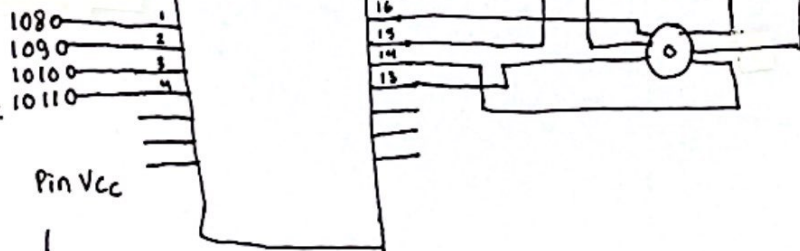
pin IC = 13, 14, 15, 16

ke pin motor signal

Kaki 9 pada IC = V_{CC}

→ Pin Arduino

8	—	1
9	—	2
10	—	3
11	—	4



III. Variasi delay

Delay	Waktu putaran	RPM
40	1m 22s	0,731
35	1m 11s	0,845
30	1m	1
25	52,5s	1,142
20	40,1s	1,496
15	30,1s	1,993
10	20,1s	2,985
5	10,1s	5,94
3	5,9s	10,169
1	-	-