

LAPORAN SEMENTARA

"MOTOR STEPPER"

PRAKTIKUM SISTEM AKTUATOR

Nama : Enas E. Zakrya Y.
 NIM : 21 / 474649 / PA / 20498
 kelas : ELB

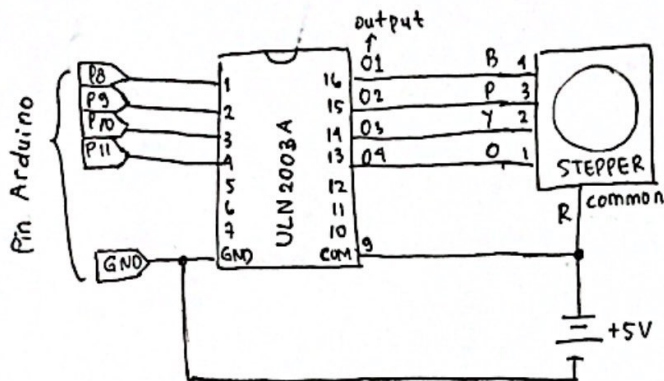
[Signature]
 8-11-2022

I. Arah Putaran Motor Stepper (Eksperimen Mengendalikan Motor stepper)

- Arah perputaran = Clockwise

II. Eksperimen Mengendalikan Motor Stepper dengan Arduino

* Dengan menggunakan IC tetap diperoleh arah putaran motor secara clockwise



* Untuk mengubah arah putaran motor menjadi ccw cukup mengubah fungsi pada program code

```
Void loop () {
  for (int i=0; i<60; i++) {
    mundur();
  }
```

↳ Yang awalnya maju menjadi mundur.

III. Eksperimen Pengaturan kecepatan Motor stepper dengan Arduino.

Delay	RPM
40	80 s = 0,75 rpm
35	70 s = 0,86 rpm
30	60 s = 1 rpm
25	50 s = 1,2 rpm
20	40 s = 1,5 rpm
15	30 s = 2 rpm
10	20 s = 3 rpm
5	10 s = 6 rpm
3	6 s = 10 rpm
1	

(Delay di bawah 3 ms tidak dapat memutar motor stepper).