

Laporan Hasil Pekerjaan Job Line Follower

Nama :

1. Anggita Pramadhania
2. Menyna Kurnia Putri
3. Nadia Carolina
4. Rizqil Wana
5. Jefry Ferdiansyah

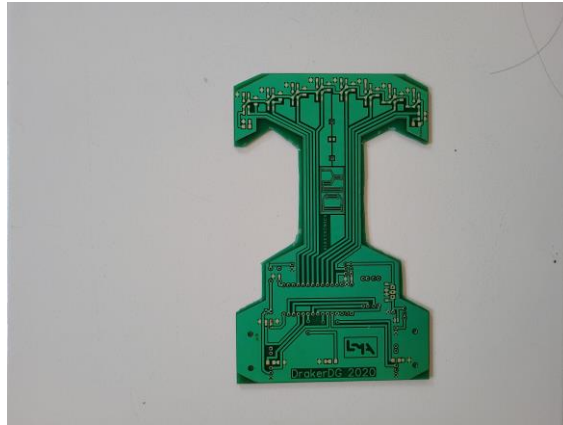
Kelas : 5EC

Job : Line Follower

Untuk progress pembuatan robot linefollower ini kami telah menyiapkan beberapa komponen penting seperti :

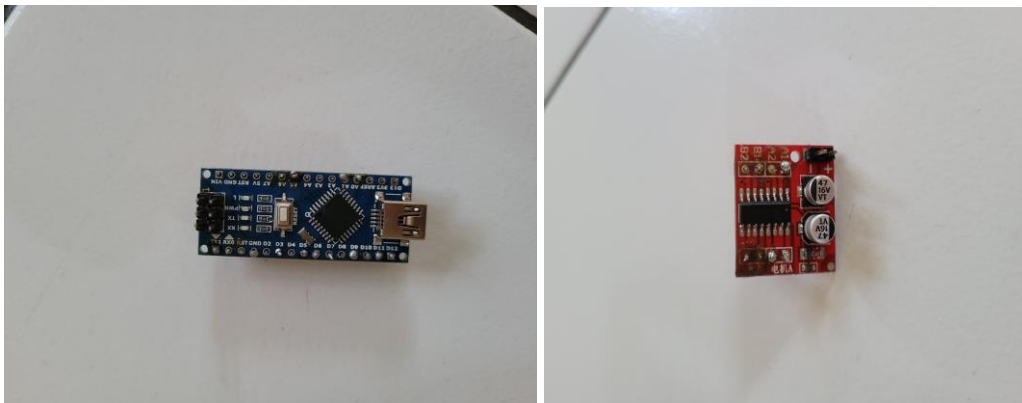
- 1 Customized PCB
- 1 Arduino Nano R3
- 1 Mini H Bridge L298N
- 1 6V Mini Motor Metal Gearbox
- 8 CNY70
- 1 Linear Regulator (7805)
- 1 Electrolytic Capacitor
- 4 1206 SMD Blue LED
- 1 1206 SMD Green LED
- 8 1206 SMD Resistor (220 ohms)
- 11 1206 SMD Resistor (10k ohms)
- 5 1206 SMD Resistor (330 ohms)
- 1 40 Pin Header Male
- 2 40 Pin Header Female
- 1 DIP Switch 2 Circuits
- 1 SparkFun PushButton Switch 12mm
- 3 1206 SMD Capacitor (0,1uf)
- 1 Ball Caster with 3/8
- 2 Wheels
- 2 3,7V Battery
- 1 Battery Holder

Untuk papan pcbnya, kami lakukan pengeboran sekali lagi karena kaki-kaki komponen yang ukurannya lebih besar dibanding lubang pada papan pcb. Ukuran kaki komponen 1 mm, sedangkan lubang pada papan pcb hanya 0,8 mm.



(Papan PCB yang sudah di bor)

Untuk Motor driver dan Arduinonya sudah di tahap pensolderan.



(Arduino Nano dan Motor Driver yang telah di solder)

Untuk codingnya sudah kami upload ke dalam arduino nano.

Untuk Desain 3D nya kami menggunakan aplikasi TinkerCad,dan untuk animasinya menggunakan aplikasi Webots.

Dan Untuk progress selanjutnya kami tinggal melakukan pemasangan komponen ke papan PCB dan Pembuatan jalur/track untuk mobil line follower tersebut.