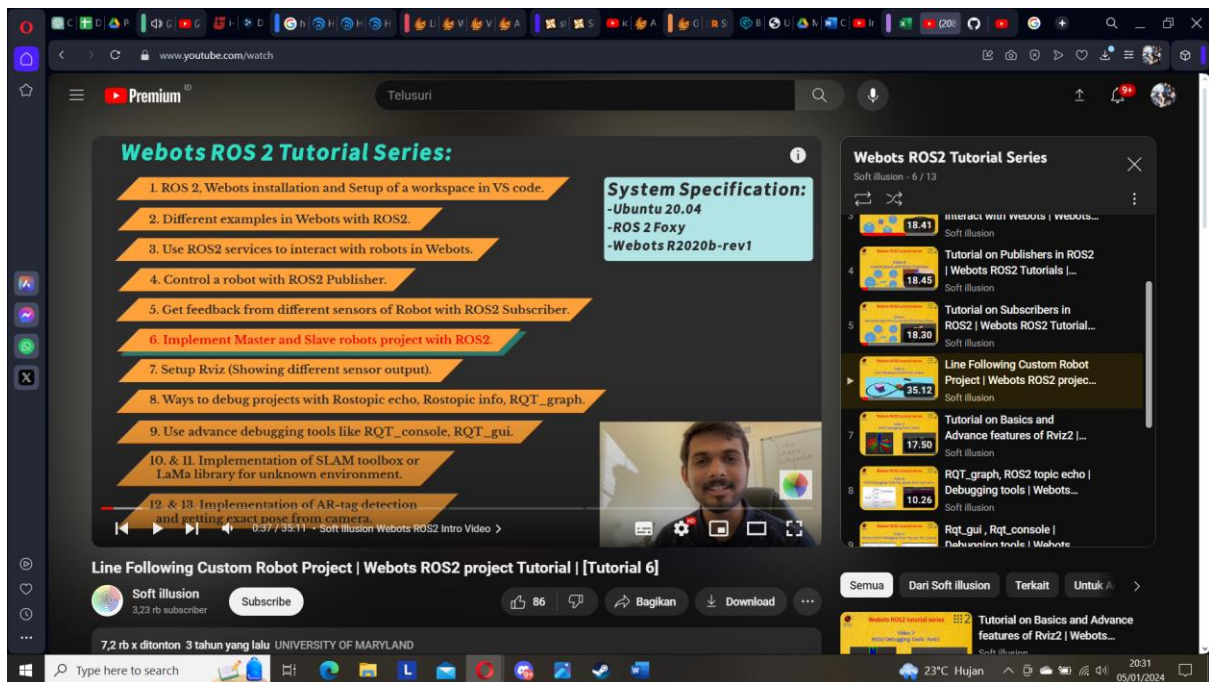


Nama : Rizqullah Imamuiddin Habibi
NIM : 1103204139

Summary Robotika Week 5

Dikarenakan laptop saya selalu mengalami BSOD maka disini saya akan memberikan summary dari apa saja yang harus saya lakukan di tugas minggu ini

Video 6:



Video ini merupakan bagian keenam dari seri tutorial Webots Ros2. Dalam video ini, diimplementasikan teknik master-slave, di mana terdapat node master yang mempublish topik tertentu dan node slave yang mempublish dan subscribe ke beberapa topik. Proyeknya melibatkan robot kustom yang mengikuti garis dengan tiga sensor untuk mendeteksi perbedaan warna antara hitam dan biru, sehingga robot mengikuti garis hitam. Node master melakukan perhitungan dan mempublish ke topik kecepatan perintah. Node slave berfungsi sebagai jembatan antara Webots dan Ros2, memproses sensor dan berkomunikasi dengan Webots.

Dalam video ini, dijelaskan juga mengenai penambahan sensor jarak pada robot, penggunaan proto untuk penggunaan robot yang sama di dunia yang berbeda, pembuatan node slave yang berinteraksi dengan Webots, dan pembuatan node master yang menerima data sensor dan menghasilkan perintah kecepatan. Selain itu, dijelaskan juga tentang file launch yang digunakan untuk menginisiasi proyek, serta contoh penggunaan proyek untuk mengikuti garis menggunakan sensor dan perintah kecepatan.